

Méthodes itératives

pour résoudre un système $Ax = b$

$A \in \mathbb{R}^n$, inconnu

matrice carrée inversible $n \times n$

$b \in \mathbb{R}^n$

connus

Idee : écrire $A = M - N$ avec M facilement inversible

$$Ax = b \text{ devient } (M - N)x = b$$

$$Mx = Nx + b$$

$$x = \underbrace{M^{-1}Nx}_B + \underbrace{M^{-1}b}_C$$

x réécrite $x = Bx + c$

On peut définir une suite (x_k)

x_0 quelconque $x_{k+1} = Bx_k + c$

Si $\rho(B) < 1$, la suite (x_k) converge vers l'unique solution de $Ax = b$

rayon spectral = max. du module des v.p.

Différentes méthodes pour écrire $A = M - N$

On écrit $A = D - E - F$



D: partie diagonale
-E: partie triangulaire inf. stricte
-F: partie triangulaire sup. stricte

- Méthode de JACOBI $M = D$ $N = E + F$
 $B = M^{-1}N = D^{-1}(E + F)$

- Méthode de GAUSS-SEIDEL $M = D - E$ $N = F$
 $B = M^{-1}N = (D - E)^{-1}F$ *triangulaire inf. au sens large*

Dans ces deux méthodes, la matrice M est inversible si et seulement si $A_{ii} \neq 0$ pour tout i , hypothèse que l'on fera toujours.

4.8 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ $B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$

Soit J la matrice de JACOBI ($= D^{-1}(E + F)$) pour la matrice A . Pour voir si la méthode converge, il faut calculer $\rho(J)$.

$A = D - E - F$ $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ $-E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$ $-F = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$J = D^{-1}(E + F) = E + F = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 2 \\ -1 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$

On calcule la polynôme caractéristique

$$\det(J - \lambda I_d) = \begin{vmatrix} -\lambda & -2 & 2 \\ -1 & -\lambda & -1 \\ -2 & 2 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^3 - 4 + 4 - [-2\lambda + 4\lambda - 2\lambda] = -\lambda^3$$

Ainsi la seule valeur propre de J est $0 \Rightarrow \rho(J) = 0$ et la méthode de JACOBI est donc convergente.

Remarque: comme $J^3 = 0$, la suite (x_k) définie par $x_{k+1} = Jx_k + c$ est en fait stationnaire ($x_{k+1} = x_k \forall k \geq 3$). Ceci est spécifique au cas $\rho = 0$.

Soit G la matrice de GAUSS-SEIDEL $(= (D-E)^{-1}E)$ pour A . Pour voir si la méthode converge, il faut calculer $\rho(G)$.

$D-E = I_3 - E$. Pour calculer $(D-E)^{-1}$, on peut résoudre le système $(D-E)x = y$ ($x = (D-E)^{-1}y$) (rapide car triangulaire)

$$E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix} \text{ est nilpotente } (E^3 = 0)$$

Rq: $(I-E)^{-1} = \sum_{k=0}^{\infty} E^k$
valable si $\|E\| < 1$

$$\text{donc } (I-E)^{-1} = I + E + E^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Méthode "classique": on résout $(D-E)x = y$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 = y_1 \\ x_1 + x_2 = y_2 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = y_3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = b_1 \\ x_2 = -b_1 + b_2 \\ x_3 = -2b_1 + b_3 \end{cases}$$

d'où $(D-E)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} x_3 &= y_3 - 2x_1 - 2x_2 \\ &= b_3 - 2b_1 - 2(-b_1 + b_2) \\ &= -2b_2 + b_3 \end{aligned}$$

$$G = (D-E)^{-1}E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Comme G est triangulaire supérieure, ses valeurs propres sont ses coefficients diagonaux: $0, 2, 2$. Ainsi $\rho(G) = 2 \geq 1$ et la méthode de GAUSS-SEIDEL diverge.

● Soient J et G les matrices de JACOBI et GAUSS-SEIDEL

diverge.

- Soient J et G les matrices de JACOBI et GAUSS-SEIDEL associées à $B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$.

$$B = D - E - F \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad -E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$-F = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- $J = D^{-1}(E+F) = \frac{1}{2}(E+F)$
 $= \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & -1/2 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \end{pmatrix} \quad E+F = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

Le polynôme caractéristique de J est

$$\det(J - \lambda Id) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1/2 & -1/2 \\ -1 & -\lambda & -1 \\ 1/2 & 1/2 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^3 - \frac{1}{4}\lambda + \frac{1}{4} - \left[\frac{\lambda}{2} + \frac{\lambda}{2} + \frac{\lambda}{4} \right]$$

$$= -\lambda^3 - \frac{5}{4}\lambda$$

$$= -\lambda \left(\lambda^2 + \frac{5}{4} \right)$$

J v.p. $0, i\frac{\sqrt{5}}{2}, -i\frac{\sqrt{5}}{2}$
 leurs modules sont
 $0, \frac{\sqrt{5}}{2}, \frac{\sqrt{5}}{2}$

(SARRUS)

Les valeurs propres de J sont donc $0, i\frac{\sqrt{5}}{2}$ et $-i\frac{\sqrt{5}}{2}$.
 On a donc $\rho(J) = \frac{\sqrt{5}}{2} \geq 1$ et la méthode de JACOBI diverge.

$\rho(J)$ = module maximum d'une v.p.

- $G = (D-E)^{-1}F$. Calculons $(D-E)^{-1}$ en résolvant le système linéaire $(D-E)x=y$

$$(D-E)x=y \Leftrightarrow \begin{cases} 2x_1 = y_1 \\ 2x_1 + 2x_2 = y_2 \\ -x_1 - x_2 + 2x_3 = y_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = \frac{1}{2}y_1 \\ 2x_2 = y_2 - y_1 \Rightarrow x_2 = -\frac{1}{2}y_1 + \frac{1}{2}y_2 \\ 2x_3 = y_3 + x_1 + x_2 \\ = y_3 + \frac{1}{2}y_1 - \frac{1}{2}y_2 \Rightarrow x_3 = \frac{1}{4}y_1 - \frac{1}{4}y_2 + \frac{1}{2}y_3 \end{cases}$$

ce qui donne $(D-E)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$.

On a donc $G = (D-E)^{-1}F = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$

Comme G est triangulaire, ses v.p. sont ses coefficients diagonaux :
 $0, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}$ et donc $\rho(G) = \frac{1}{2} < 1$
 et la méthode de GAUSS-SEIDEL converge.

On a vu deux exemples :

pour A , JACOBI converge et GAUSS-SEIDEL diverge
 pour A , GAUSS-SEIDEL converge et JACOBI diverge.

pour A, JACOBI converge et GAUSS-SEIDEL diverge
 pour B, GAUSS-SEIDEL converge et JACOBI diverge.

4.9 ① $A = \begin{pmatrix} 1 & a & a \\ a & 1 & a \\ a & a & 1 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} a & a & a \\ a & a & a \\ a & a & a \end{pmatrix}}_B + (1-a)I_3$

Calculons d'abord les v.p. de B

B est de rang 1 (ses colonnes sont identiques)
 donc ses valeurs propres sont 0, 0 et λ (inconnu).

$\text{tr}(B) = 0 + 0 + \lambda = \lambda$
 $\text{tr}(B) = 3a$

donc $\lambda = 3a$

$\text{rg}(B) = 1$
 $\Rightarrow \dim \text{Ker}(B) = 2$
 (FORMULE DU RANG)

les valeurs propres de A sont donc $1-a, 1-a$ et $3a+1-a = 1+2a$

Si $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont les v.p. de A, les v.p. de $A + \mu I$ sont $\lambda_1 + \mu, \dots, \lambda_n + \mu$

② A est symétrique. Elle est définie positive si et seulement si ses v.p. sont > 0 .

D'après la question ①, la condition est $\begin{cases} 1-a > 0 \\ \text{et} \\ 1+2a > 0 \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{cases} a < 1 \\ a > -\frac{1}{2} \end{cases}$

Ainsi,

A est définie positive $\Leftrightarrow a \in]-\frac{1}{2}, 1[$.

③ Soit J la matrice de la méthode de JACOBI

$A = D - E - F$ avec $D = I_3$
 $-E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ a & 0 & 0 \\ a & a & 0 \end{pmatrix}$ $-F = \begin{pmatrix} 0 & a & a \\ 0 & 0 & a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$J = D^{-1}(E+F) = \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ -a & 0 & -a \\ -a & -a & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -a & -a & -a \\ -a & -a & -a \\ -a & -a & -a \end{pmatrix} + aI_3$

v.p. \uparrow 0, 0, -3a
 (cf question ①)

et donc les v.p. de J sont a, a et $-2a$.

les modules des v.p. sont $|a|$ et $2|a|$, donc $\rho(J) = 2|a|$

et donc les v.p. de J sont a, a et $-2a$.
 Les modules des v.p. sont $|a|$ et $2|a|$, donc $\rho(J) = 2|a|$
 Ainsi, la méthode de JACOBI converge $\Leftrightarrow |a| < \frac{1}{2}$
 $\Leftrightarrow a \in]-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}[$.

④ Soit \mathcal{Y} la matrice de GAUSS-SEIDEL

$$\mathcal{Y}_1 = (D-E)^{-1}F \quad D-E = I-E$$

comme $E^3 = 0$, on a $(I-E)^{-1} = I+E+E^2$

$$E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -a & 0 & 0 \\ -a & -a & 0 \end{pmatrix} \quad E^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ a^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

donc $(I-E)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -a & 1 & 0 \\ a^2-a & -a & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \mathcal{Y}_1 = (D-E)^{-1}F &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -a & 1 & 0 \\ a^2-a & -a & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ 0 & 0 & -a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ 0 & a^2 & a^2-a \\ 0 & -a^3+a^2 & -a^3+2a^2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

⑤ Soit $a \geq 0$. Calculons $\rho(\mathcal{Y}_1)$

$$\det(\mathcal{Y}_1 - \lambda I_3) = \begin{vmatrix} -\lambda & -a & -a \\ 0 & a^2-\lambda & a^2-a \\ 0 & -a^3+a^2 & -a^3+2a^2-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= -\lambda \begin{vmatrix} a^2-\lambda & a^2-a \\ -a^3+a^2 & -a^3+2a^2-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= -\lambda \left[(a^2-\lambda)(-a^3+2a^2-\lambda) - (a^2-a)(-a^3+a^2) \right]$$

$$= -\lambda \left[\lambda^2 - \lambda[a^2 - a^3 + 2a^2] - a^5 + 2a^4 + a^5 - a^4 - a^4 + a^3 \right]$$

$$= -\lambda \left[\lambda^2 + (a^3 - 3a^2)\lambda + a^3 \right]$$

le discriminant est $\Delta = (a^3 - 3a^2)^2 - 4a^3$

← produit des v.p.

$$\begin{aligned}
&= a^4(a-3)^2 - 4a^3 \\
&= a^3[a(a-3)^2 - 4] \\
&= a^3[a^3 - 6a^2 + 9a - 4] \\
&= \underbrace{a^3}_{\geq 0} \underbrace{(a-1)^2}_{\geq 0} (a-4)
\end{aligned}$$

↪ car 1 est racine évidente

Ainsi: Δ est du signe de $a-4$

- Si $a \geq 1$, le produit des v.p. non nulles de \mathcal{A}_1 sont $a^3 \geq 1$, donc le produit des modules est ≥ 1 et au moins une v.p. a un module ≥ 1
donc $\rho(\mathcal{A}_1) \geq 1$ et la méthode diverge

- Si $0 < a < 1$, $\Delta < 0$ et les valeurs propres $\neq 0$ de \mathcal{A}_1 sont complexes conjuguées λ_1 et λ_2 .
On a donc $|\lambda_1| = |\lambda_2|$. Comme $\lambda_1 \lambda_2 = a^3 < 1$
on a donc $|\lambda_1| = |\lambda_2| < 1$

Dans ce cas, $\rho(\mathcal{A}_1) < 1$ et la méthode de GAUSS-SEIDEL converge
 \parallel
 $a^{3/2}$

RÉSUMÉ: JACOBI converge $\Leftrightarrow |a| < \frac{1}{2}$

Si $a \geq 0$ GAUSS-SEIDEL converge $\Leftrightarrow a \leq 1$.

⑥ Pour $0 < a < \frac{1}{2}$, quelle méthode est la plus rapide?

Plus le rayon spectral est petit, plus la convergence est rapide.

$$\begin{aligned}
e(J) &= 2a \\
e(\mathcal{A}_1) &= a^{3/2} \\
\frac{e(\mathcal{A}_1)}{e(J)} &= \frac{a^{3/2}}{2a} = \frac{\sqrt{a}}{2} < 1
\end{aligned}$$

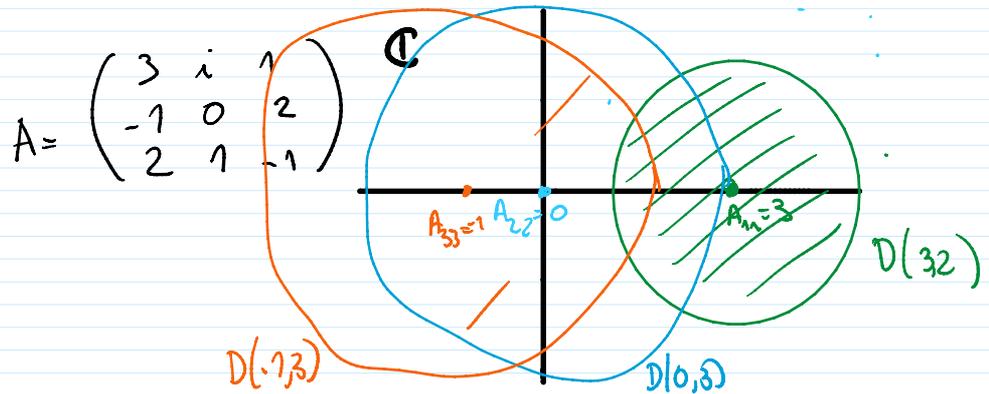
Ainsi $e(\mathcal{A}_1) < e(J)$: la méthode de GAUSS-SEIDEL est plus rapide.

⑤.4 THÉORÈME DE GERSHGORIN

$$A \in M_n(\mathbb{C})$$

$$\sigma(A) \subset \bigcup_{i=1}^n D(A_{ii}, \sum_{j \neq i} |A_{ij}|)$$

le spectre de A est inclus dans une réunion de disques ("disques de GERSCHGORIN") où $D(z, r) = \{\lambda \in \mathbb{C} \mid |\lambda - z| \leq r\}$.



Montrons le résultat.

Soit λ une v.p. de A et x un \vec{v} -p associé $Ax = \lambda x$

Soit i tel que $|x_i|$ est maximal. Comme $x \neq 0$, on a $|x_i| > 0$

$$(Ax)_i = \lambda x_i$$

$$\sum_{j=1}^n A_{ij} x_j$$

$$A_{ii} x_i + \sum_{j \neq i} A_{ij} x_j$$

On a donc

$$(A_{ii} - \lambda) x_i = - \sum_{j \neq i} A_{ij} x_j$$

$$A_{ii} - \lambda = - \sum_{j \neq i} A_{ij} \frac{x_j}{x_i}$$

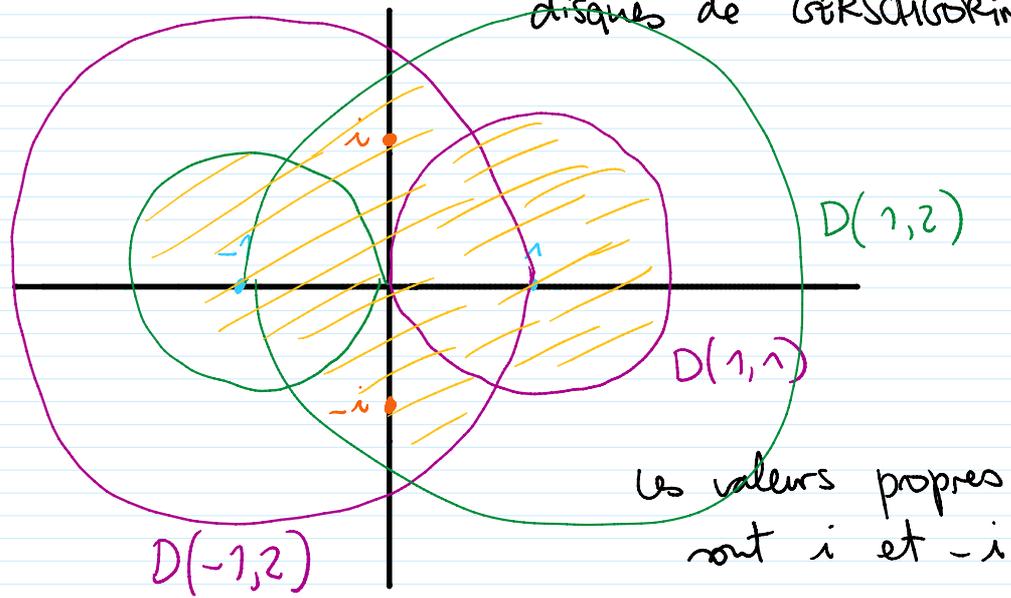
$$\text{donc } |A_{ii} - \lambda| \leq \sum_{j \neq i} |A_{ij}| \underbrace{\left| \frac{x_j}{x_i} \right|}_{\leq 1 \text{ car } |x_j| \leq |x_i|}$$

$$\leq \sum_{j \neq i} |A_{ij}|$$

$$\text{donc } \lambda \in D(A_{ii}, \sum_{j \neq i} |A_{ij}|)$$

Ex: $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$. Calculer les v.p. et tracer les disques de GERSCHGORIN.

11. $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ & \end{pmatrix}$. Trouver les v.p. et tracer les disques de GERSCHGORIN.



Les valeurs propres sont i et $-i$

Remarque : comme A et ${}^t A$ ont mêmes valeurs propres, on peut appliquer ce théorème à ${}^t A$