

# CM-C2 : Propriétés métriques des courbes

Vincent Borrelli

Université de Lyon



*Spirales logarithmiques*

# Longueur et courbure

- A partir de maintenant  $\mathbb{R}^3$  est muni d'un produit scalaire.

**Définition.**— Soit  $I = (a, b)$  et  $\gamma : I \xrightarrow{C^1} \mathbb{R}^2$  ou  $\mathbb{R}^3$  une courbe paramétrée. La LONGUEUR de  $\gamma$  est la quantité

$$Long(\gamma) = \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt \leq +\infty.$$

L'ABSCISSE CURVILIGNE est la fonction

$$t \mapsto S(t) = \int_a^t \|\gamma'(u)\| du.$$

# Longueur et courbure

**Exemple 1.**– Soient

$$\begin{aligned} \gamma : \mathbb{R} &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\longmapsto (\cos t, \sin t) \end{aligned} \quad \text{et} \quad \begin{cases} \gamma_1 & := \gamma|_{[0,2\pi]} \\ \gamma_2 & := \gamma|_{[0,4\pi]} \end{cases}$$

alors

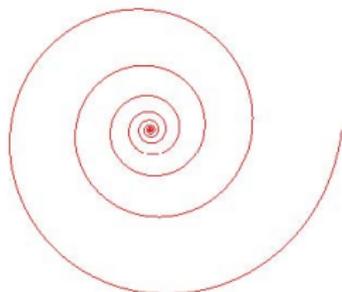
$$Long(\gamma) = +\infty, \quad Long(\gamma_1) = 2\pi \quad \text{et} \quad Long(\gamma_2) = 4\pi.$$

## Longueur et courbure

**Exemple 2 : la spirale logarithmique ou *Spira Mirabilis*.**—  
C'est la courbe paramétrée plane  $\gamma$  définie en polaire par

$$r(\theta) = ae^{b\theta}$$

où  $a > 0$ ,  $b \in \mathbb{R}^*$  et  $\theta \in \mathbb{R}$ .



- Notons que  $\lim_{\theta \rightarrow -\infty} \gamma(\theta) = O$ , i. e. l'origine est point asymptote.

## Longueur et courbure

- Rappelons que

$$\begin{aligned}\|\gamma'(\theta)\|^2 &= r(\theta)^2 + r'(\theta)^2 \\ &= a^2(1 + b^2)e^{2b\theta}.\end{aligned}$$

- Soit  $X > 0$ . On a

$$\begin{aligned}\int_{-X}^{\theta} \|\gamma'(u)\| du &= \int_{-X}^{\theta} a\sqrt{1 + b^2}e^{bu} du \\ &= \left[ \frac{a}{b} \sqrt{1 + b^2} e^{bu} \right]_{-X}^{\theta} \\ &= \frac{\sqrt{1 + b^2}}{b} (r(\theta) - r(-X)).\end{aligned}$$

- D'où, en passant à la limite

$$S(\theta) = \int_{-\infty}^{\theta} \|\gamma'(u)\| du = \frac{\sqrt{1 + b^2}}{b} r(\theta).$$

## Longueur et courbure

**Définition.**— On dit qu'une courbe  $\gamma$  est PARAMÉTRÉE PAR LA LONGUEUR D'ARC (ou encore PARAMÉTRÉE PAR L'ABSCISSE CURVILIGNE) si pour tout  $t$  on a  $\|\gamma'(t)\| = 1$ .

**Proposition.**— Soit  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$  ou  $\mathbb{R}^3$  une courbe  $C^k$ ,  $k \geq 1$ , régulière. Alors, existe un  $C^k$ -reparamétrage  $\varphi : [0, L] \rightarrow [a, b]$  tel que  $\beta = \gamma \circ \varphi$  soit paramétrée par la longueur d'arc.

**Démonstration.**— La fonction abscisse curviligne est dérivable et

$$S'(t) = \|\gamma'(t)\| > 0.$$

Par conséquent  $S$  est une fonction  $C^k$  strictement croissante, c'est donc un  $C^k$ -difféomorphisme de  $[a, b]$  dans  $[0, L]$ .

## Longueur et courbure

- On pose

$$\begin{aligned}\varphi = S^{-1} : [0, L] &\longrightarrow [a, b] \\ s &\longmapsto t = \varphi(s)\end{aligned}$$

et on a

$$\varphi'(s) = \frac{1}{S'(\varphi(s))} = \frac{1}{\|\gamma'(\varphi(s))\|}.$$

- Posons  $\beta := \gamma \circ \varphi : [0, L] \longrightarrow \mathbb{R}^2$  ou  $\mathbb{R}^3$ . On a

$$\beta'(s) = \gamma'(\varphi(s)) \cdot \varphi'(s)$$

d'où

$$\|\beta'(s)\| = \|\gamma'(\varphi(s))\| \cdot \frac{1}{\|\gamma'(\varphi(s))\|} = 1.$$



# Longueur et courbure

**Proposition.**— Soit  $\beta = \gamma \circ \varphi$  un  $C^k$ -reparamétrage ( $k \geq 1$ ) de  $\gamma$  alors  $Long(\gamma) = Long(\beta)$ .

**Démonstration.**— Il s'agit d'appliquer la formule de changement de variables dans une intégrale. En effet

$$\begin{aligned} Long(\beta) &= \int_J \|\beta'(t)\| dt \\ &= \int_J \|(\gamma \circ \varphi)'(t)\| dt \\ &= \int_J \|\gamma'(\varphi(t))\| \cdot \|\varphi'(t)\| dt \\ &= \int_I \|\gamma'(u)\| du \\ &= Long(\gamma). \end{aligned}$$



## Longueur et courbure

**Définition.**— Soit  $\gamma : I \xrightarrow{C^2} \mathbb{R}^2$  ou  $\mathbb{R}^3$  paramétrée par la l.a.  
Le nombre

$$k(s) := \|\gamma''(s)\|$$

est appelé LA COURBURE de  $\gamma$  en  $s$  (ou encore, COURBURE PRINCIPALE).

- Un point  $s \in I$  où  $k(s) \neq 0$  est dit BIRÉGULIER.
- Soit  $s$  un point birégulier, on appelle NORMALE PRINCIPALE en  $s$  le vecteur

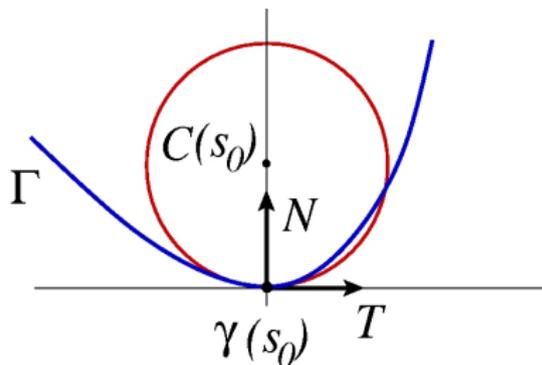
$$N(s) := \frac{1}{\|\gamma''(s)\|} \gamma''(s).$$

- Si  $\gamma : I \xrightarrow{C^2} \mathbb{R}^2$  ou  $\mathbb{R}^3$  est régulière et n'est pas paramétrée par la l.a. alors la COURBURE de  $\gamma$  en  $t$  est celle de  $\gamma \circ \varphi$  ( $\varphi = S^{-1}$ ) au point  $t = \varphi(s)$ .

## Longueur et courbure

**Définition.**— On appelle **CENTRE DE COURBURE** en un point  $s_0$  d'une courbe birégulière paramétrée par la l.a. le point

$$C(s_0) = \gamma(s_0) + \frac{1}{k(s_0)}N(s_0).$$



- Le **CERCLE DE COURBURE** au point  $s_0$  est le cercle de centre  $C(s_0)$  et de rayon  $\frac{1}{k(s_0)}$ .

# Longueur et courbure

**Interprétation géométrique.**– Le développement de Taylor de  $\gamma$  s'écrit

$$\begin{aligned}\gamma(s) - \gamma(s_0) &= (s - s_0)\gamma'(s_0) + \frac{(s - s_0)^2}{2}\gamma''(s_0) + o((s - s_0)^2) \\ &= (s - s_0)T + k(s_0)\frac{(s - s_0)^2}{2}N + o((s - s_0)^2)\end{aligned}$$

- Un paramétrage par la l.a.  $\delta$  du cercle de centre

$C = \gamma(s_0) + \frac{1}{k(s_0)}N$  et de rayon  $\frac{1}{k(s_0)}$  est donné par

$$\delta(s) = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{k(s_0)} \end{pmatrix} + \frac{1}{k(s_0)} \begin{pmatrix} \sin(k(s_0)(s - s_0)) \\ -\cos(k(s_0)(s - s_0)) \end{pmatrix}$$

(dans le repère  $(\gamma(s_0), T, N)$ ).

# Longueur et courbure

- Le développement de Taylor de  $\delta$  s'écrit

$$\delta(s) - \delta(s_0) = (s - s_0)T + k(s_0) \frac{(s - s_0)^2}{2} N + o((s - s_0)^2).$$

- Ainsi le cercle de courbure en  $s_0$  à  $\gamma$  approche  $\gamma$  à l'ordre 2 en  $s_0$ .

**Proposition.**— Si  $\gamma$  est  $C^3$ , birégulière et si  $k'(s_0) \neq 0$  alors le support de  $\gamma$  traverse le cercle osculateur en  $s_0$ .

**Démonstration.**— Se placer dans le repère  $(C(s_0), T, N)$  et définir

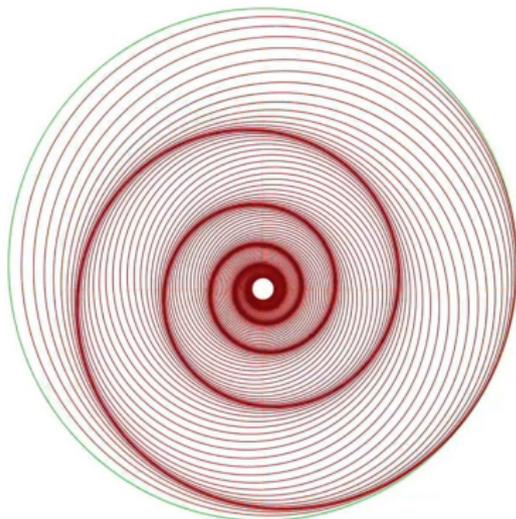
$$s \mapsto f(s) = \langle \gamma(s), \gamma(s) \rangle.$$

- Faire un d.l. à l'ordre 3 pour constater que

$$f(s) - R^2 = -\frac{k'(s_0)}{3k(s_0)}(s - s_0)^3 + o((s - s_0)^3).$$

## Longueur et courbure

**Définition.**— On appelle SPIRALE une courbe  $C^3$  birégulière et telle que pour tout  $t$ ,  $k'(t) \neq 0$ .



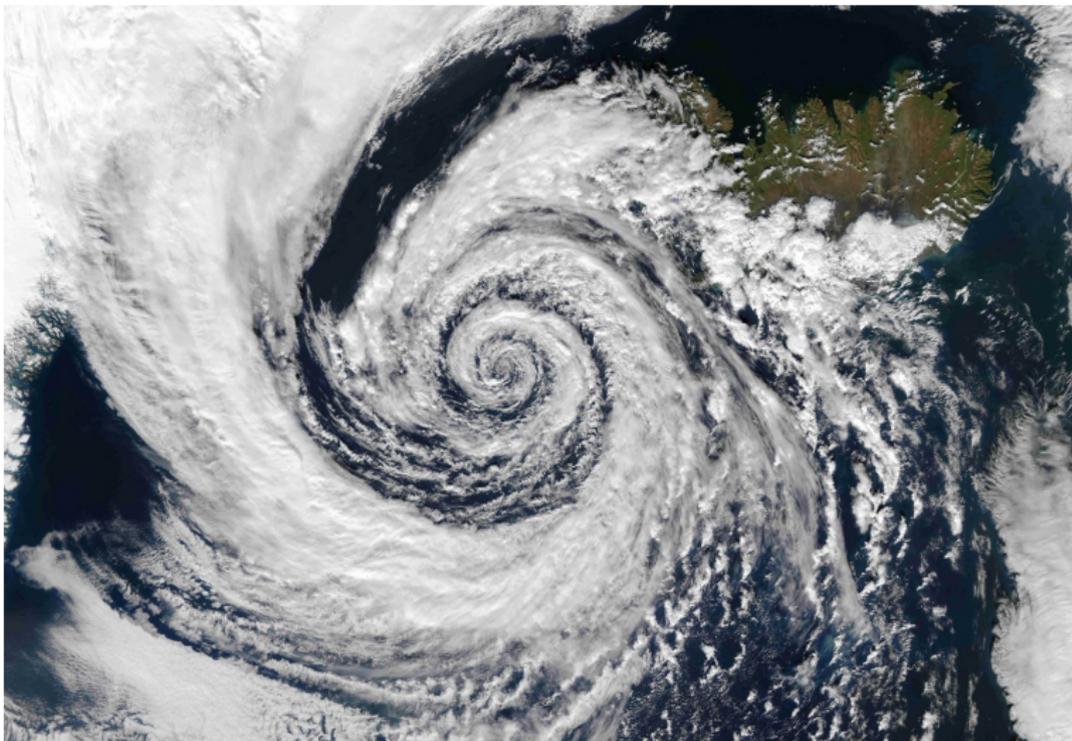
- De telles courbes traversent en tout point leur cercle osculateur.

# Spirales dans la Nature



*Une spirale logarithmique*

# Spirales dans la Nature



*Une dépression en forme de spirale logarithmique*



# Spirales dans la Nature



*Des escargots*

# Spirales dans la Nature



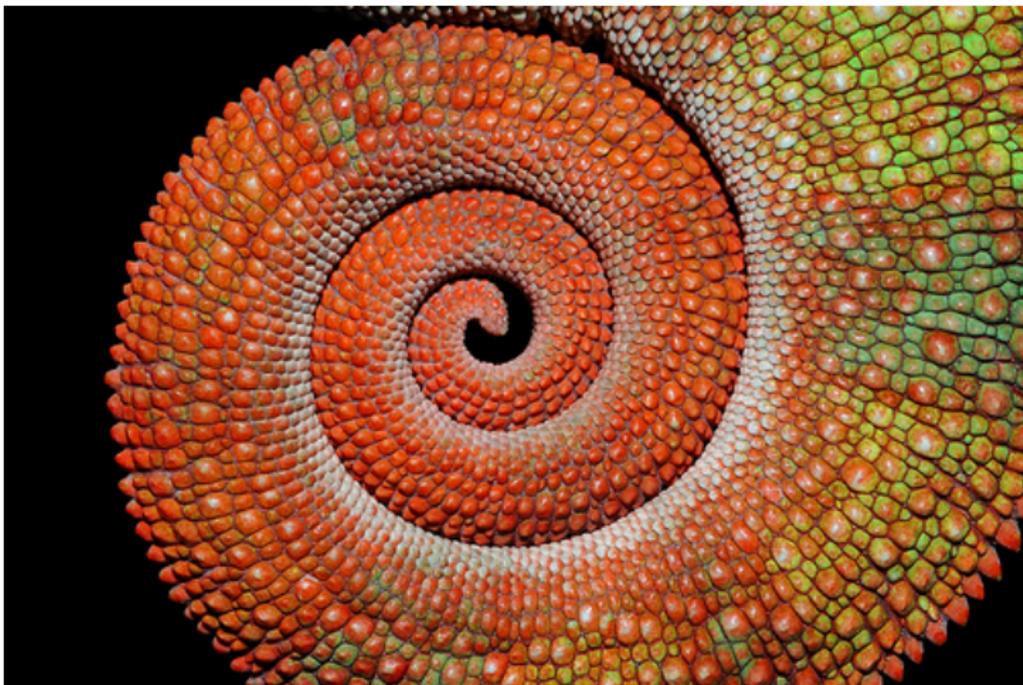
*Le cœur d'un tournesol*

# Spirales dans la Nature



*La queue d'un caméléon*

# Spirales dans la Nature



*La queue d'un caméléon*

# Spirales dans la Nature



*Un chou romanesco*

# Spirales dans la Nature



*Une fougère*

# Spirales dans la Nature



*Une fougère*





## Courbes du plan

- Soit  $\gamma : I \longrightarrow \mathbb{R}^2$  est une courbe plane paramétrée par l.a.  
Pour tout  $s \in I$ ,  $(T(s), N(s))$  est une b.o.n. de  
 $\mathbb{E}^2 = (\mathbb{R}^2, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ .



Joseph Serret jeune et moins jeune

**Formules de Serret-Frenet.**— On a

$$\frac{dT}{ds}(s) = k(s)N(s) \quad \text{et} \quad \frac{dN}{ds}(s) = -k(s)T(s).$$

# Courbes du plan

**Démonstration.**— On a d'une part

$$\forall s \in I, \quad \langle N(s), N(s) \rangle = 1 \implies \forall s \in I, \quad \left\langle \frac{dN}{ds}(s), N(s) \right\rangle = 0$$

donc il existe une fonction  $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}$  telle que

$$\frac{dN}{ds}(s) = \alpha(s) T(s).$$

• D'autre part

$$\forall s \in I, \quad \langle N(s), T(s) \rangle = 0$$



$$\forall s \in I, \quad \left\langle \frac{dN}{ds}(s), T(s) \right\rangle = -\left\langle N(s), \frac{dT}{ds}(s) \right\rangle.$$

• Or

$$\frac{dT}{ds}(s) = \gamma''(s) = k(s)N(s)$$

d'où

$$\alpha(s) = \left\langle \frac{dN}{ds}(s), T(s) \right\rangle = -k(s).$$

## Courbes du plan

**Définition.**— Soit  $\gamma$  une courbe birégulière paramétrée par la l.a. de  $\mathbb{E}^2$  orienté. La NORMALE ALGÈBRIQUE est le vecteur

$$N_{alg} := Rot_{+\frac{\pi}{2}}(T).$$

La COURBURE ALGÈBRIQUE est le nombre  $k_{alg}$  tel que

$$\frac{dT}{ds} = k_{alg} N_{alg}.$$

- Courbure et normale algébriques ne diffèrent au plus que d'un signe de la courbure et la normale principales. Si  $N = N_{alg}$  alors  $k = k_{alg}$  et si  $N = -N_{alg}$  alors  $k = -k_{alg}$ . Dans tous les cas  $|k_{alg}| = k$ .

## Courbes du plan

**Proposition.**— Soit  $\gamma : I \longrightarrow \mathbb{E}^2$  une courbe plane régulière mais non nécessairement paramétrée par la l.a. Alors

$$\forall t \in I, \quad k_{alg}(t) = \frac{x'(t)y''(t) - x''(t)y'(t)}{(x'(t)^2 + y'(t)^2)^{\frac{3}{2}}}.$$

**Démonstration.**— Par définition

$$k_{alg}(t) := \langle (\gamma \circ \varphi)''(s), N_{alg}(\varphi(s)) \rangle$$

avec  $\varphi = S^{-1}$  et  $t = \varphi(s)$ .

• On a

$$\begin{aligned} (\gamma \circ \varphi)''(s) &= (\gamma'(\varphi(s)) \cdot \varphi'(s))' \\ &= \gamma''(\varphi(s)) \cdot \varphi'(s)^2 + \gamma'(\varphi(s)) \cdot \varphi''(s). \end{aligned}$$

## Courbes du plan

- On a

$$k_{alg}(t) = \langle (\gamma \circ \varphi)''(s), N_{alg}(\varphi(s)) \rangle$$

et puisque

$$\langle \gamma'(\varphi(s)), N_{alg}(\varphi(s)) \rangle = 0$$

on en déduit

$$k_{alg}(t) = \langle \gamma''(\varphi(s)) \cdot \varphi'(s)^2, N_{alg}(\varphi(s)) \rangle.$$

- La normale algébrique est donnée par

$$N_{alg}(\varphi(s)) = \frac{1}{\sqrt{x'(\varphi(s))^2 + y'(\varphi(s))^2}} \begin{pmatrix} -y'(\varphi(s)) \\ x'(\varphi(s)) \end{pmatrix}$$

où  $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ .

## Courbes du plan

- Puisque

$$\varphi'(s) = \frac{1}{\|\gamma'(\varphi(s))\|^2} = \frac{1}{x'(\varphi(s))^2 + y'(\varphi(s))^2}$$

on déduit

$$k_{alg} = \frac{1}{(x'(\varphi(s))^2 + y'(\varphi(s))^2)^{\frac{3}{2}}} \left\langle \begin{pmatrix} x''(\varphi(s)) \\ y''(\varphi(s)) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -y'(\varphi(s)) \\ x'(\varphi(s)) \end{pmatrix} \right\rangle$$

Ce qui est l'expression recherchée. □

**Corollaire immédiat.**— *Pour une courbe en polaire on a*

$$k_{alg}(\theta) = \frac{r(\theta)^2 + 2r'(\theta)^2 - r(\theta)r''(\theta)}{(r(\theta)^2 + r'(\theta)^2)^{\frac{3}{2}}}.$$

# Courbes du plan

## Exemple : la spirale logarithmique (suite).—

- Puisque  $r(\theta) = ae^{b\theta}$  on a

$$r' = br \quad \text{et} \quad r'' = b^2r$$

d'où

$$r^2 + 2(r')^2 - rr'' = (1 + b^2)r^2 \quad \text{et} \quad r^2 + (r')^2 = (1 + b^2)r^2.$$

- Ainsi

$$\begin{aligned} k_{alg} &= \frac{r^2 + 2(r')^2 - rr''}{(r^2 + (r')^2)^{\frac{3}{2}}} \\ &= \frac{(1 + b^2)r^2}{(1 + b^2)^{\frac{3}{2}}r^3} \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + b^2}}. \end{aligned}$$

## Courbes du plan

- Le rayon de courbure au point  $\theta$  est donc

$$R(\theta) = \frac{1}{k(\theta)} = \sqrt{1 + b^2} r(\theta).$$

- Rappelons que

$$S(\theta) = \frac{\sqrt{1 + b^2}}{b} r(\theta)$$

ainsi

$$R(\theta) = bS(\theta).$$

- Pour une spirale logarithmique, rayon de courbure et longueur d'arc sont donc proportionnels.

## Courbes du plan

**Théorème fondamental des courbes planes.**— Soit

$k_{alg} : [a, b] \xrightarrow{C^0} \mathbb{R}$ . Alors il existe une courbe  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^2$  paramétrée par la l.a. telle que sa courbure algébrique soit  $k_{alg}$ . De plus  $\gamma$  est unique à déplacement près.

**Démonstration.**— Soit

$$\begin{aligned} \theta_0 : [a, b] &\longrightarrow \mathbb{R} \\ s &\longmapsto \int_a^s k_{alg}(u) du \end{aligned}$$

et  $\gamma_0 : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^2$  définie par

$$\begin{cases} x(s) = \int_a^s \cos \theta_0(u) du \\ y(s) = \int_a^s \sin \theta_0(u) du \end{cases}$$

## Courbes du plan

• On a immédiatement  $\|\gamma'_0(s)\| = 1$  et  $\gamma''_0(s) = k_{alg}(s)N_{alg}(s)$   
d'où l'existence.

• Soit  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^2$  ayant la fonction  $k_{alg}$  pour courbure  
algébrique,  $\gamma$  étant paramétrée par la l.a. Il existe

$$\theta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

tel que

$$\forall s \in [a, b], \quad \gamma'(s) = \cos \theta(s) \mathbf{e}_1 + \sin \theta(s) \mathbf{e}_2$$

où  $(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$  est la base standard de  $\mathbb{E}^2$ .

• En particulier

$$\forall s \in [a, b], \quad \theta'(s) = k_{alg}(s).$$

## Courbes du plan

- On a donc

$$\theta(s) = \theta(a) + \int_a^s k_{alg}(u) du = \theta(a) + \theta_0(s).$$

- Quitte à effectuer une rotation d'angle  $-\theta(a)$  on peut supposer que

$$\forall s \in [a, b], \quad \theta(s) = \theta_0(s).$$

- En intégrant il vient

$$\begin{cases} x(s) = x_0 + \int_a^s \cos \theta_0(u) du \\ y(s) = y_0 + \int_a^s \sin \theta_0(u) du \end{cases}$$

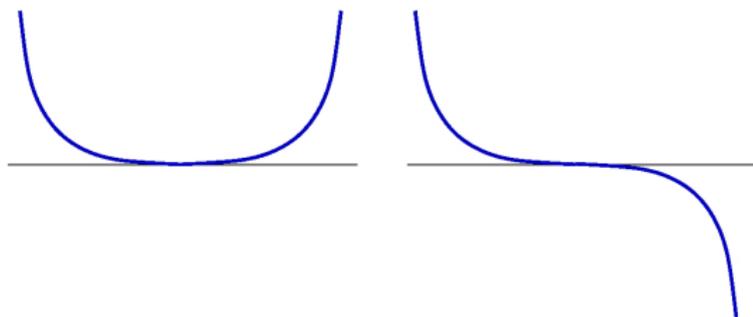
## Courbes du plan

- Quitte à effectuer une translation de vecteur  $-(x_0, y_0)$ , on a donc

$$\forall s \in [a, b], \quad \gamma(s) = \gamma_0(s).$$

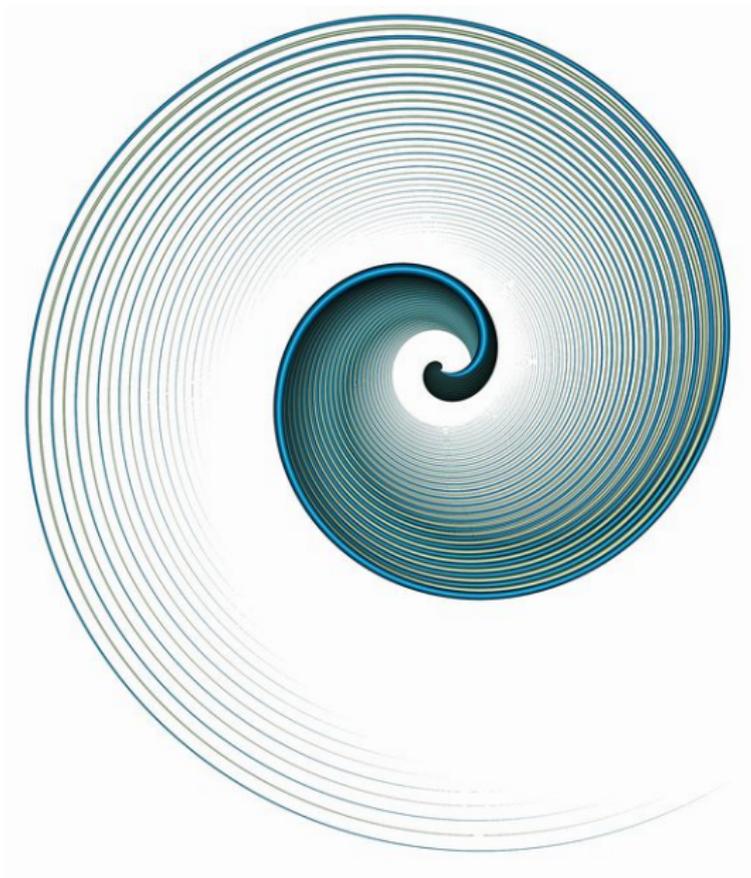


- On ne peut pas remplacer  $k_{alg}$  par  $k$  pour l'unicité.

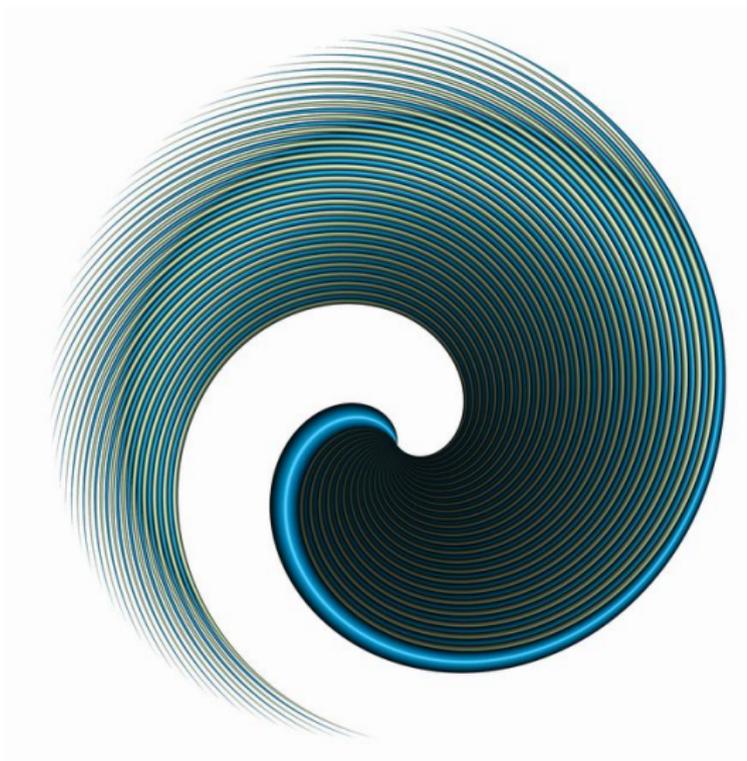


Fonctions  $k_{alg}$  différentes mais fonctions  $k$  identiques

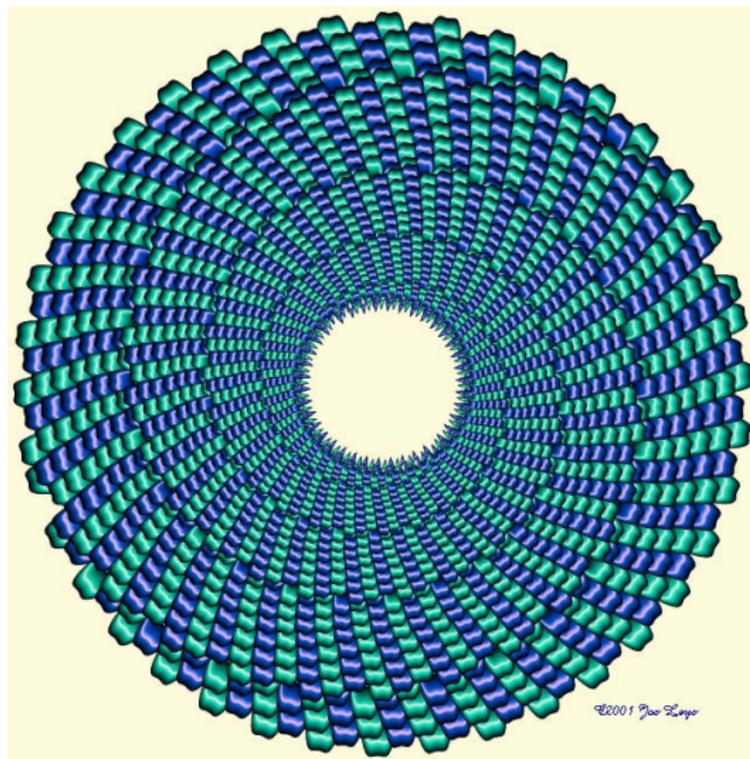
# Toujours des spirales



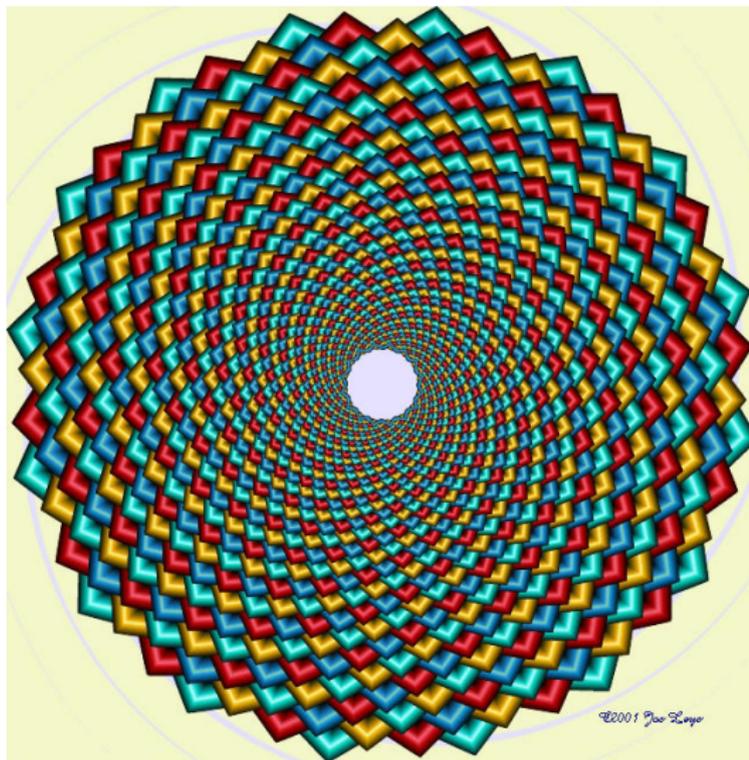
# Toujours des spirales



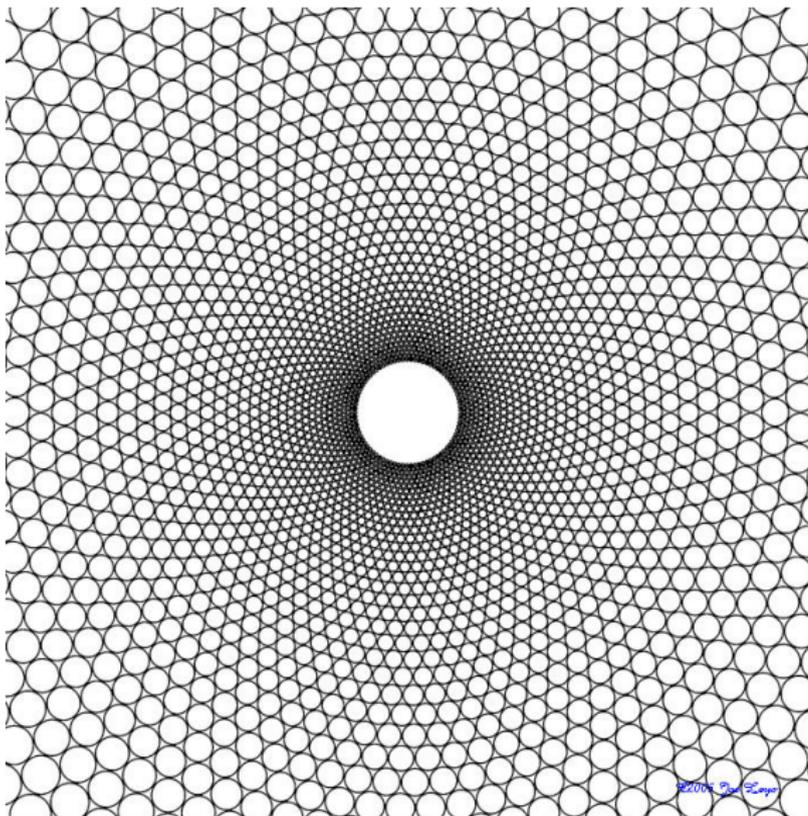
# Toujours des spirales



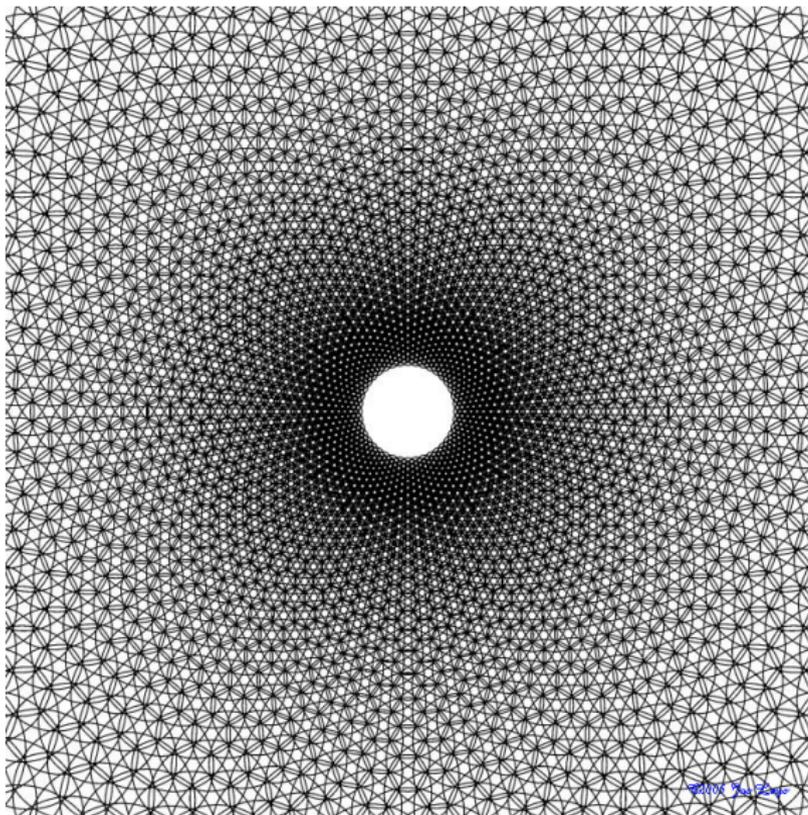
# Toujours des spirales



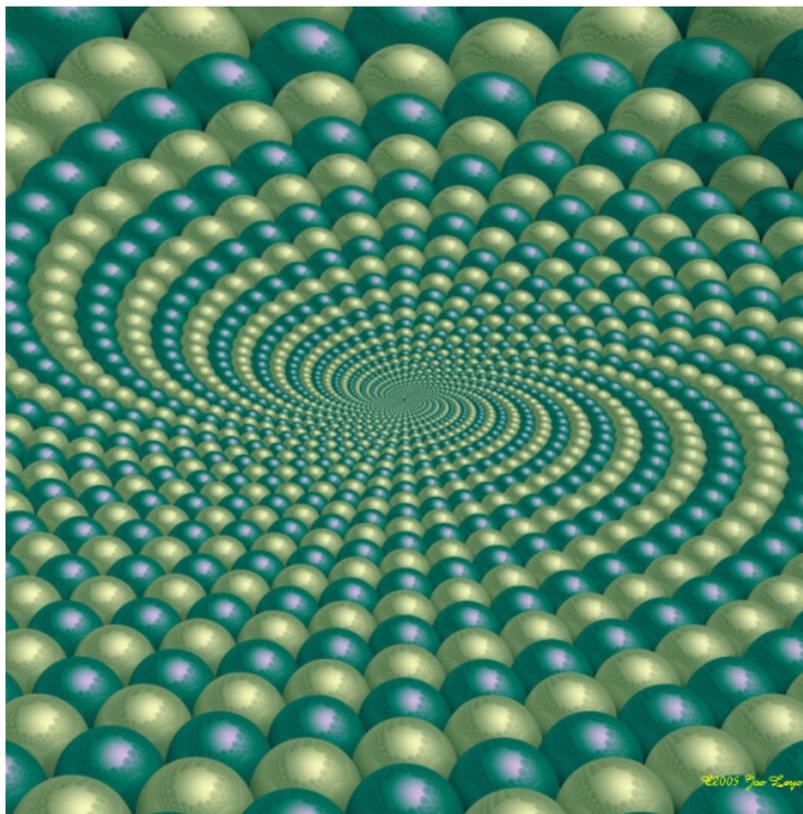
# Toujours des spirales



# Toujours des spirales



# Toujours des spirales



V. Borrelli

Longueur et  
courbure

Spirales dans  
la Nature

Courbes du  
plan

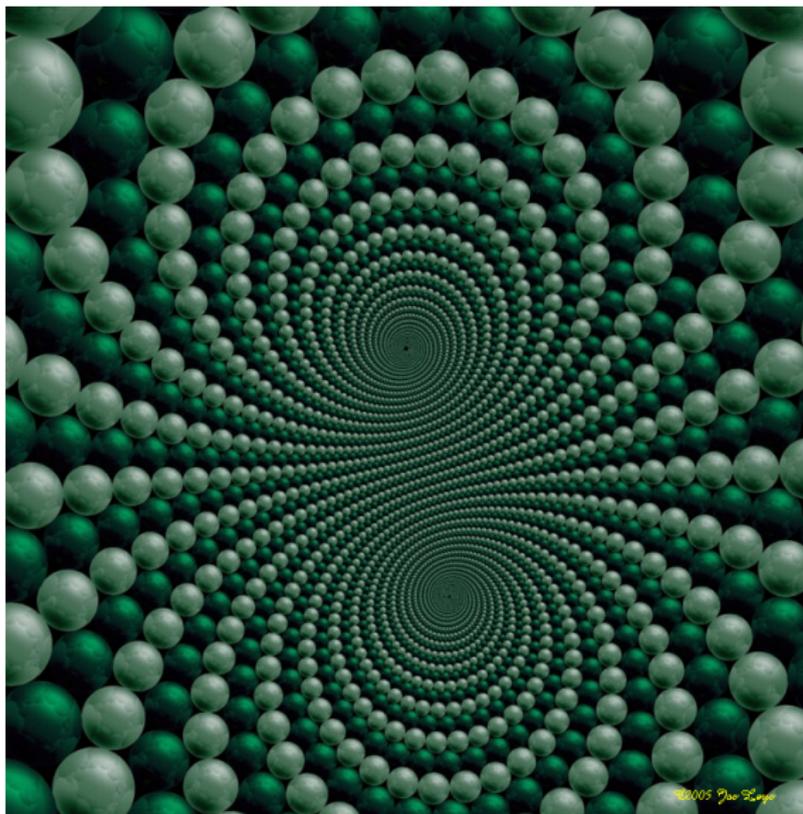
**Toujours des  
spirales**

Courbes de  
l'espace

Interprétation  
cinématique

Spirales en  
architecture

# Toujours des spirales



## Courbes de l'espace

- On suppose  $\gamma : I \xrightarrow{C^3} \mathbb{E}^3$  paramétrée par la l.a. et  $\mathbb{E}^3$  orienté.

**Définition.**— Soit  $s \in I$  un point birégulier. Le vecteur  $B(s) := T(s) \wedge N(s)$  s'appelle la BINORMALE en  $s$  à  $\gamma$ .

- Pour tout  $s \in I$ , le triplet  $(T(s), N(s), B(s))$  est une b.o.n. directe de  $\mathbb{E}^3$ . Compte tenu de ce que

$$\forall s \in I, \quad \langle N(s), N(s) \rangle = 1 \quad \text{et} \quad \langle B(s), B(s) \rangle = 1$$

en dérivant, on obtient

$$\begin{cases} T' &= kN \\ N' &= aT + bB \\ B' &= cT + dN. \end{cases}$$

# Courbes de l'espace

**Définition.**— Le nombre  $b = \langle N', B \rangle$  s'appelle la TORSION de  $\gamma$  et se note  $\tau$ .

- Les relations

$$\langle N, T \rangle = 0, \quad \langle B, T \rangle = 0 \quad \text{et} \quad \langle B, N \rangle = 0$$

montrent que  $a = -k$ ,  $c = 0$  et  $d = -\tau$  d'où les **formules de Serret-Frenet** :

$$\begin{cases} T' &= kN \\ N' &= -kT + \tau B \\ B' &= -\tau N. \end{cases}$$

- Rappelons que, dans ces formules, les dérivations se font par rapport à l'abscisse curviligne.

## Courbes de l'espace

**Proposition.**— Soit  $\gamma : I \longrightarrow \mathbb{E}^3$  une courbe  $C^3$  birégulière mais non nécessairement paramétrée par la l.a. On a

$$T(t) = \frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|}, \quad B(t) = \frac{\gamma'(t) \wedge \gamma''(t)}{\|\gamma'(t) \wedge \gamma''(t)\|}, \quad N(t) = B(t) \wedge T(t)$$

$$k(t) = \frac{\|\gamma'(t) \wedge \gamma''(t)\|}{\|\gamma'(t)\|^3}, \quad \text{et} \quad \tau(t) = \frac{[\gamma'(t), \gamma''(t), \gamma'''(t)]}{\|\gamma'(t) \wedge \gamma''(t)\|^2}.$$

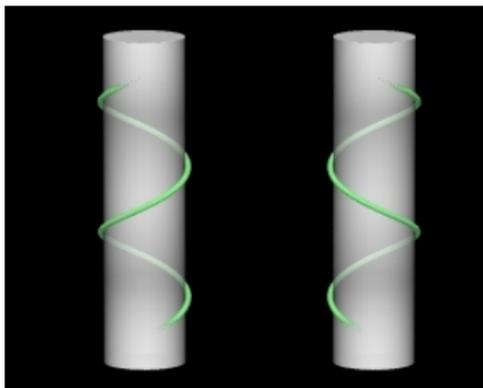
**Démonstration.**— Procéder de la même façon que pour les courbes planes... □

## Courbes de l'espace

**Exemple : l'hélice circulaire.**— Soit  $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{E}^3$  définie par

$$\gamma(t) = \begin{pmatrix} x(t) = a \cos t \\ y(t) = \pm a \sin t \\ z(t) = bt \end{pmatrix}$$

où  $a > 0$  et  $b > 0$ .



# Courbes de l'espace

- Un calcul direct montre que l'abscisse curviligne compté depuis  $t = 0$  vaut

$$S(t) = \sqrt{a^2 + b^2} t.$$

- Puis que

$$k = \frac{a}{a^2 + b^2} \quad \text{et} \quad \tau = \frac{b}{a^2 + b^2}.$$

En particulier  $k$  et  $\tau$  sont des fonctions constantes.

# Courbes de l'espace

## **Théorème fondamental des courbes gauches (admis).–**

*Soit  $k : [a, b] \xrightarrow{C^1} \mathbb{R}_+^*$  et  $\tau : [a, b] \xrightarrow{C^0} \mathbb{R}$ . Alors il existe une unique courbe (à déplacement près)  $\gamma : [a, b] \xrightarrow{C^3} \mathbb{E}^3$  paramétrée par la l.a. de courbure  $k$  et de torsion  $\tau$ .*

- Ce résultat ne se généralise pas au cas  $k : [a, b] \xrightarrow{C^1} \mathbb{R}_+$ .

## Interprétation cinématique

- Si on interprète  $\gamma : I \longrightarrow \mathbb{E}^3$  comme la trajectoire d'un point mobile alors  $\gamma'(t)$  est le VECTEUR VITESSE à l'instant  $t$  et  $\gamma''(t)$  le VECTEUR ACCÉLÉRATION.
- On note  $V(t)$  la norme du vecteur vitesse et  $(\gamma'')^N$  la composante normale de l'accélération.

**Proposition.**— *On a*

$$\forall t \in I, \quad \|(\gamma''(t))^N\| = \frac{V^2(t)}{R(t)}$$

où  $R(t) = \frac{1}{k(t)}$  est le rayon de courbure.

## Interprétation cinématique

**Démonstration.**— On reparamétrise  $\gamma$  par  $\varphi = S^{-1}$  de sorte que  $\gamma \circ \varphi$  soit paramétrée par la l.a. On a vu précédemment que

$$(\gamma \circ \varphi)''(s) = \gamma''(\varphi(s)) \cdot \varphi'(s)^2 + \gamma'(\varphi(s)) \cdot \varphi''(s).$$

- Par conséquent

$$\gamma''(\varphi(s)) = \frac{1}{\varphi'(s)^2} ((\gamma \circ \varphi)''(s) - \gamma'(\varphi(s)) \cdot \varphi''(s)) \quad (*)$$

- Or

$$(\gamma \circ \varphi)''(s) = k(\varphi(s)) \cdot N(s) \quad \text{et} \quad \gamma'(\varphi(s)) = \|\gamma'(\varphi(s))\| \cdot T(s)$$

## Interprétation cinématique

- Les deux termes du membre de droite de la formule (\*) donnent donc respectivement la composante normale et la composante tangentielle de l'accélération. En particulier

$$(\gamma''(t))^N = \frac{1}{\varphi'(s)^2} (\gamma \circ \varphi)''(s).$$

- Puisque

$$\varphi'(s) = \frac{1}{\|\gamma'(\varphi(s))\|}$$

on obtient donc

$$(\gamma''(t))^N = k(t) \|\gamma'(t)\|^2$$

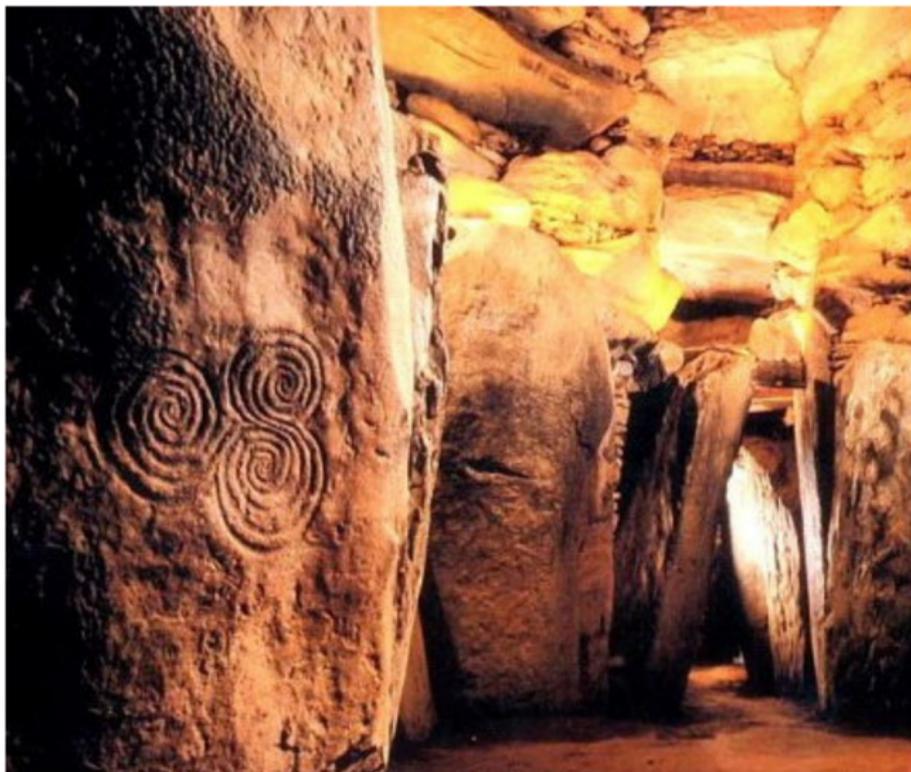
ce qui est la formule recherchée. □

# Spirales en architecture



*Newgrange, 3200 ans av. JC*

# Spirales en architecture



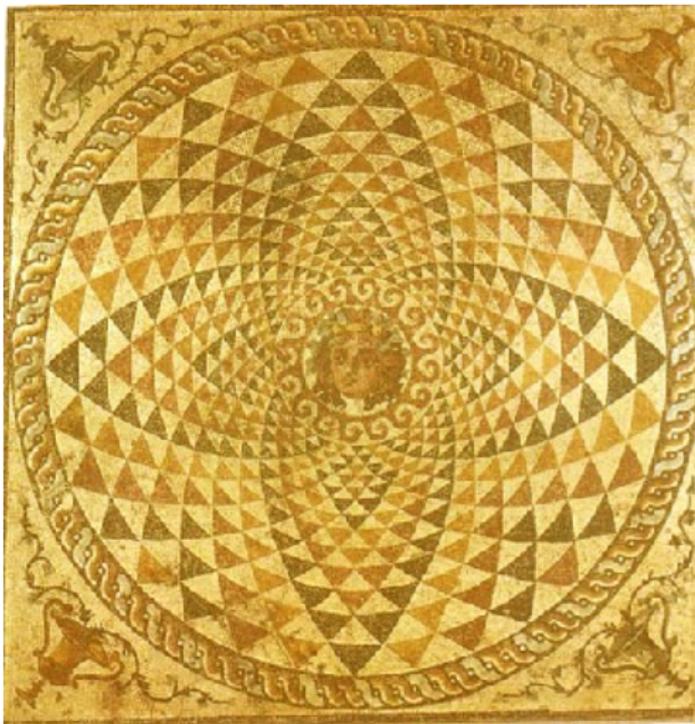
*L'intérieur*

# Spirales en architecture



*La « pierre d'entrée »*

# Spirales en architecture



*Spirales logarithmiques à Corinthe, II siècle avant JC*



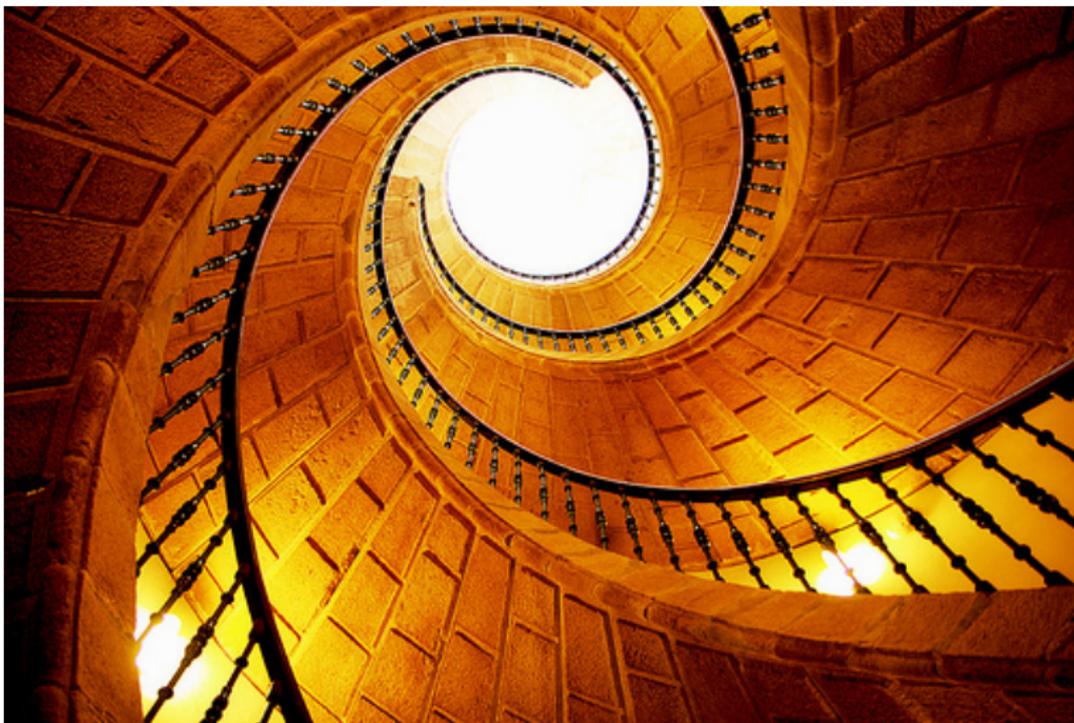


# Spirales en architecture



*Escaliers « Giuseppe Momo » en double hélice au musée  
du Vatican, 1932*

# Spirales en architecture



*Triple hélice au musée Pobo Galego, Espagne 1976*



# Spirales en architecture



*La "Pigna" du Vatican*