

# Construction de lois de probabilité pour les termes sources volumiques **Olivier Le Maître**

olm@iup.univ-evry.fr



LABORATOIRE DE MÉCANIQUE ET D'ÉNERGÉTIQUE D'ÉVRY  
AND LIMSI-CNRS, ORSAY, FRANCE.

**MOMAS** : Groupe sources

Réunion Paris-18/05/06

*Laboratoire de Mécanique et d'Énergétique d'Evry*

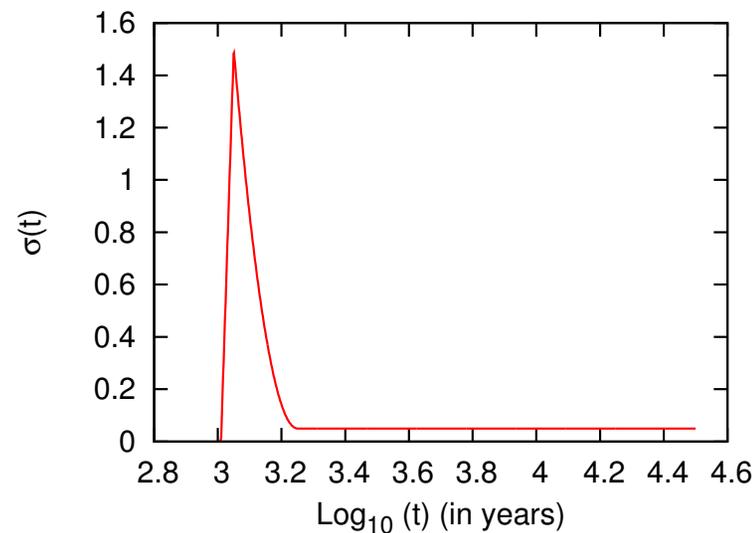
-

*LIMSI-CNRS*

## Information disponible :

### ○ Données du cas test :

- ⇒ **Taux de relachement de l'espèce**
- ⇒ Pas d'information sur les **variabilités** de ces données.



### ○ Questions :

- ⇒ Comment considérer ces données ?
- ⇒ Type de variabilité autour des moyennes ?

### **TAUX de RELACHEMENT MOYEN**

- Echelles de temps
- Ordre de grandeur

## Une approche rationnelle :

---

- **Approche probabiliste.**
- Basée sur l'information disponible (connue) **uniquement.**
- Recherche de la loi de probabilité la **moins informative** :

**Principe du maximum d'entropie.**

## Approche probabiliste :

---

$\Sigma(t)$  : processus stochastique défini sur un espace probabilisé  $(\mathcal{A}, \mathcal{F}, \mu)$ , à valeur dans  $\mathbb{R}^+$  et indexé sur  $t$ .

## Principe du maximum d'Entropie :

○ **Loi de probabilité de  $\Sigma(s) : p_\sigma(\sigma)$ .**

○ **Entropie - mesure d'information :**

$$S(p_\sigma) = - \int_V p_\sigma(\sigma) \log[p_\sigma(\sigma)] d\sigma.$$

○ **Espace fonctionnel  $V$  :**

$$V = \{f : t \mapsto f(t) \in \mathbb{R}^+, \text{ contraintes fonctionnelles}\}.$$

○ **Information disponible :** donnée du taux moyen de relachement  $\bar{\sigma}(t)$ .

$$E[\Sigma] = \int_{\mathcal{A}} \Sigma(\omega) d\mu(\omega) = \int_V \sigma p_\sigma(\sigma) d\sigma = \bar{\sigma}.$$

## Maximum d'entropie :

### ○ Lagrangien du problème d'optimisation :

$$\mathcal{L}(p_\sigma, \beta_0, \beta_1) = S(p_\sigma) + (\beta_0 - 1) \left[ \int_V p_\sigma(\sigma) d\sigma - 1 \right] + \beta_1 \left[ \int_V \sigma p_\sigma(\sigma) d\sigma - \bar{\sigma} \right]$$

Posons  $c_0(\sigma) = \int_V p_\sigma(\sigma) d\sigma$  et  $c_1(\sigma) = \int_V \sigma p_\sigma(\sigma) d\sigma$ .

### ○ Points stationnaire de $\mathcal{L}$ :

$$\Rightarrow \partial \mathcal{L} / \partial p_\sigma = 0 \Rightarrow p_\sigma(\sigma) = \exp[-\beta_0 c_0(\sigma) - \beta_1 c_1(\sigma)].$$

$$\Rightarrow \partial \mathcal{L} / \partial \beta_0 = 0 \Rightarrow \int_V \exp[-\beta_0 c_0(\sigma) - \beta_1 c_1(\sigma)] d\sigma - 1 = 0.$$

$$\Rightarrow \partial \mathcal{L} / \partial \beta_1 = 0 \Rightarrow \int_V \sigma \exp[-\beta_0 c_0(\sigma) - \beta_1 c_1(\sigma)] d\sigma - \bar{\sigma} = 0.$$

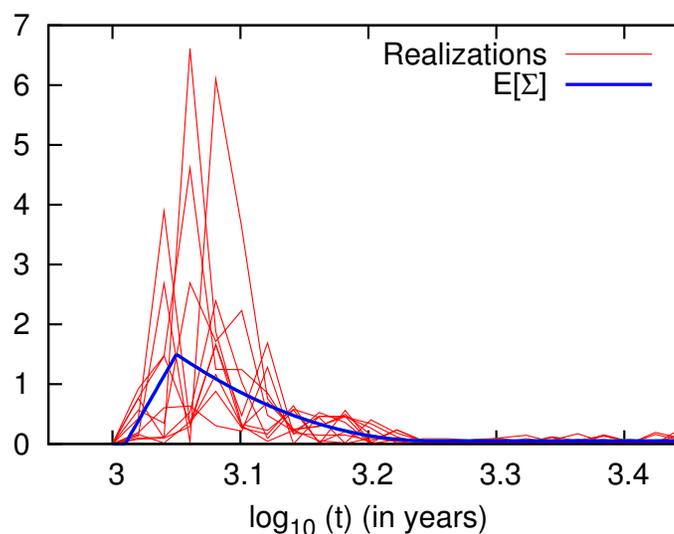
### ○ Passage dans un espace fonctionnel de dimension finie :

Discrétisation de  $\Sigma(t)$

## Discrétisation naïve :

- Recherche de la **loi de probabilité jointe de  $\Sigma$**  en un nombre fini de points  $\Sigma_i = \Sigma(t_i)$  :

$$p(\sigma_1, \dots, \sigma_n) \propto \prod_{i=1}^n \exp[-\sigma_i / \bar{\sigma}(t_i)].$$



⇒ Variabilité très élevée.

- **Critiques** : ⇒ Indépendance des  $\Sigma_i \rightarrow$  corrélation nulle entre  $\Sigma_i$ .

⇒ Processus peu régulier.

## Discretisations moins naïves :

- **Renforcer la régularité :**

- Travailler sur un espace fonctionnel  $V$  adapté (par ex. un seul max).
- Imposer des corrélations entre points : pas d'information disponible.
- Pénaliser les fluctuations à petite échelle.

- **Adapter la discrétisation**

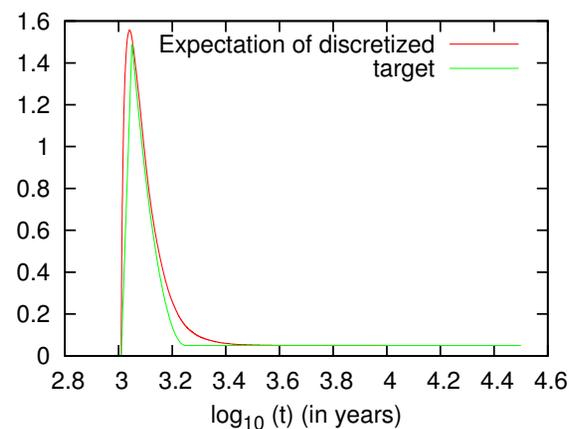
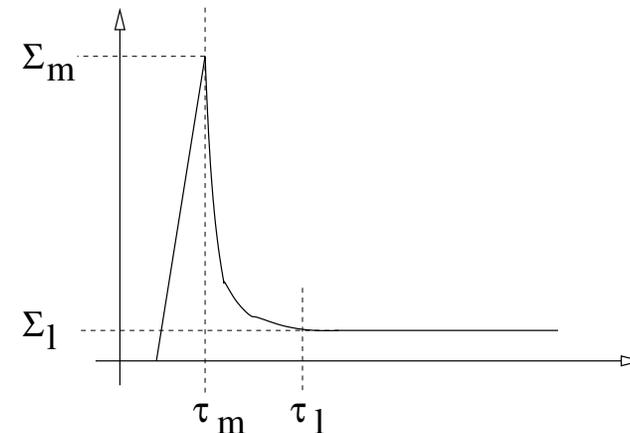
## Une tentative de discrétisation adaptée :

### ○ **Caractéristiques principales :**

Interpolation entre les points caractéristiques.

Calcul de  $p(\tau_m, \tau_l, \sigma_m \sigma_l)$  :

- la moins informative
- le max moyen coïncide avec le max de  $\bar{\sigma}$ .



## Travaux en cours :

- **Sélection des points caractéristiques des taux de relachements**
- **Contrôle de la variabilité** : introduction d'une contrainte sur la variance de la quantité totale émise :

$$\text{Var} \left[ \int_0^T \Sigma(t) dt \right].$$

- Développement **d'échantillonneurs** efficaces.
- Développement en **PC** des processus discrétisés.