

Corrigé Examen MMJ en MAM3A . 2018 - 2019

Exo 1.

a) les fonctions  $f$  et  $g$  sont bornées donc  $f, g \in \mathcal{L}_q$ .

b)  $f(t) = \frac{1}{2} H(\pi t) - \frac{1}{2} \cos(2\pi t) H(\pi t)$

Alors pour tout  $s \in \mathbb{C}$  avec  $s > 0$  on a

$$\mathcal{L}(f)(s) = \frac{1}{2s} - \frac{1}{2} \frac{s}{s^2+4} = \frac{s^2+4-s^2}{2s(s^2+4)} = \frac{2}{s(s^2+4)}$$

$$\mathcal{L}(g)(s) = \int_0^\infty g(it) e^{-st} dt = \int_0^{2\pi} \sin^2(it) e^{-st} ds = \int_0^{2\pi} \frac{1-\cos(2t)}{2} e^{-st} ds$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} e^{-st} dt - \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(2t) e^{-st} ds$$

$$\text{On a : } \int_0^{2\pi} e^{-st} dt = - \left[ \frac{1}{s} e^{-st} \right]_{t=0}^{t=2\pi} = - \frac{1}{s} (e^{-2\pi s} - 1) = - \frac{1}{s} (1 - e^{-2\pi s})$$

$$(1) \quad \int_0^{2\pi} \cos(2t) e^{-st} dt = - \left[ \frac{1}{s} e^{-st} \right]_{t=0}^{t=2\pi} = - \frac{1}{s} (e^{-2\pi s} - 1) = - \frac{1}{s} (1 - e^{-2\pi s})$$

$$\int_0^{2\pi} \cos(2t) e^{-st} dt = \int_0^{\pi} \frac{1}{2} (e^{2it} + e^{-2it}) e^{-st} dt = \frac{1}{2(2i-s)} \left[ e^{2\pi(2i-s)} - 1 \right]$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} e^{(2i-s)t} dt + \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} e^{-t(2i-s)} dt = \frac{1}{2(2i-s)} \left[ e^{2\pi(2i-s)} - 1 \right]$$

$$\begin{aligned} &\neq \frac{1}{2(2i-s)} \left[ e^{-2\pi(2i-s)} - 1 \right] = \frac{1}{2(2i-s)} \left( e^{4\pi i} e^{-2\pi s} - 1 \right) \\ &- \frac{1}{2(2i-s)} \left[ e^{-4\pi i} e^{-2\pi s} - 1 \right] = \frac{1}{2(2i-s)} \left( e^{-2\pi s} - 1 \right) - \frac{1}{2(2i-s)} \left( e^{-2\pi s} - 1 \right) \\ &\quad (\text{car } e^{\pm 4\pi i} = 1) \end{aligned}$$

$$\text{Alors } \int_0^{2\pi} \cos(2t) e^{-st} dt = \left( e^{-2\pi s} - 1 \right) \left( \frac{-1}{2(s-2i)} - \frac{1}{2(s+2i)} \right) = \frac{1-e^{-2\pi s}}{2} \frac{2s}{s^2+4}$$

$$\text{done } \int_0^{2\pi} \cos(2t) e^{-st} dt = (1 - e^{-2\pi s}) \frac{s}{s^2+4}$$

$$(2) \quad \int_0^{2\pi} \cos(2t) e^{-st} dt \xrightarrow{\text{de (1) et (2)}} \left( \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2+4} \right) = \frac{1-e^{-2\pi s}}{2} \frac{s^2+4-s^2}{s(s^2+4)} \text{ donc}$$

$$\mathcal{L}(g)(s) = \frac{1-e^{-2\pi s}}{2} \left( \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2+4} \right) = \frac{1-e^{-2\pi s}}{2} \frac{2}{s(s^2+4)}$$

$$\mathcal{L}(g)(s) = \left( 1 - e^{-2\pi s} \right) \frac{2}{s(s^2+4)} \mathcal{L}(f)(s), \quad \forall s \in \mathbb{C} \text{ avec } \Re(s) > 0$$

$$\text{On a bien } \mathcal{L}(g)(s) = \left( 1 - e^{-2\pi s} \right) \mathcal{L}(f)(s)$$

Exo 2.

On prolonge toutes les fonctions par 0 pour  $t < 0$

$$\text{On pose } Y(s) = \mathcal{L}(y)(s)$$

En appliquant  $\mathcal{L}$  on trouve

$$s^2 Y(s) - s - 2 + 4 [s Y(s) - 1] + 13 Y(s) = \frac{s+2}{(s+2)^2 + 3^2}$$

Ceci donne

$$Y(s) \left( \underbrace{s^2 + 4s + 13}_{=(s+2)^2 + 9} \right) = s + 2 + 4 + \frac{s+2}{(s+2)^2 + 9}$$

done

$$Y(s) = \frac{4}{(s+2)^2 + 9} + \frac{s+2}{(s+2)^2 + 9} + \frac{s+2}{[(s+2)^2 + 9]^2}$$

Nous avons

$$\mathcal{L}^{-1} \left( \frac{4}{(s+2)^2 + 9} \right) = \frac{4}{3} \mathcal{L}^{-1} \left( \frac{3}{(s+2)^2 + 3^2} \right) = \frac{4}{3} e^{-2t} \sin(3t) H(t)$$

$$\mathcal{L}^{-1} \left( \frac{s+2}{(s+2)^2 + 3^2} \right) = e^{-2t} \cancel{\sin(3t)} H(t)$$

D'autre part

$$\frac{s+2}{[(s+2)^2 + 9]^2} = \frac{d}{ds} \left[ \frac{1}{(s+2)^2 + 9} \right] = -\frac{1}{2} \frac{d}{ds} \mathcal{L} \left( \frac{1}{3} e^{-2t} \cancel{\sin(3t)} H(t) \right)$$

$$= -\frac{1}{6} \mathcal{L} \left( -t e^{-2t} \sin(3t) H(t) \right) = \frac{1}{6} \mathcal{L} \left( t e^{-2t} \sin(3t) H(t) \right)$$

done

$$\mathcal{L}^{-1} \left( \frac{s+2}{[(s+2)^2 + 9]^2} \right) = \frac{t}{6} e^{-2t} \sin(3t) H(t)$$

Alors

$$y(t) = \frac{4}{3} e^{-2t} \sin(3t) + e^{-2t} \cos(3t) + \frac{t}{6} e^{-2t} \sin(3t)$$

Exo 3.

a) On pose  $\xrightarrow{u: R \rightarrow R}$

$$x \mapsto u(x) = 1 + x^2$$

$u$  est continue donc  $u \in \text{Loc}(R)$

Alors l'application est bien définie et c'est une distribution : la distribution régulière associée à  $u$ , Tu.

b) Il s'agit de la distribution

$$\delta_2 + 3\delta_4'$$

c) On note  $T_3: \mathcal{D}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$

$$\varphi \mapsto \langle T_3, \varphi \rangle = \int_{\mathbb{R}} \varphi^2(m) dx$$

comme Soit  $K \subset \mathbb{R}$  compact tel que  $\varphi = 0$  sur  $\mathbb{R} \setminus K$

Alors

$$\langle T_3, \varphi \rangle = \int_K \varphi^2(m) dx$$

comme  $\varphi^2$  est continue alors  $\varphi^2$  est bornée sur le borné  $K$   
donc  $\varphi^2$  est intégrable sur  $K$

donc  $T_3$  est bien définie

$T_3$  est non linéaire

Montrons que  $T_3$  n'est pas linéaire.  $\theta_1 \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$

$$\text{F.S. } \langle T_3, 2\theta_1 \rangle \quad \text{On peut considérer } \theta_1 \text{ vu en cours}$$

$$\langle T_3, 2\theta_1 \rangle = \int_{\mathbb{R}} 4\theta_1^2(m) dx = 4 \int_{\mathbb{R}} \theta_1^2(m) dx$$

$$2 \langle T_3, \theta_1 \rangle = 2 \int_{\mathbb{R}} \theta_1^2(m) dx$$

$$\text{Mais } \int_{\mathbb{R}} \theta_1^2(m) dx = \int_{-1}^1 \theta_1^2(m) dx > 0 \quad \text{car } \theta_1 > 0 \text{ sur } [-1, 1]$$

$$\text{donc } \langle T_3, 2\theta_1 \rangle \neq 2 \langle T_3, \theta_1 \rangle$$

donc  $T_3$  n'est pas une distribution

donc  $T_3$  n'est pas bien définie

d) On pose  $T_4: \mathcal{D}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$

$$\varphi \mapsto \langle T_4, \varphi \rangle = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi\left(\frac{1}{k}\right)$$

On va montrer que  $T_4$  n'est pas définie, en montrant

$$\text{que } \sum_{k=1}^{\infty} \theta_1\left(\frac{1}{k}\right) = +\infty$$

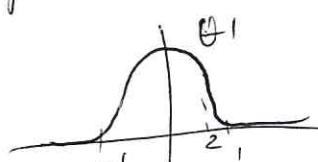
$$\text{si } k \geq 2 \text{ alors } 0 < \frac{1}{k} \leq \frac{1}{2}$$

donc  $\theta_1\left(\frac{1}{k}\right) \geq \theta_1\left(\frac{1}{2}\right) > 0$  (car  $\theta_1$  décroît strictement sur  $[0, 1]$ )

$$\text{Alors } \sum_{k=1}^{\infty} \theta_1\left(\frac{1}{k}\right) = \underbrace{\theta_1(1)}_{> 0} + \sum_{k=2}^{\infty} \theta_1\left(\frac{1}{k}\right) >$$

$$\underbrace{\theta_1\left(\frac{1}{2}\right)}_{> 0} + \sum_{k=2}^{\infty} 1 = +\infty$$

donc  $T_4$  n'est pas bien définie



Exo 4.

a)  $\Delta e(2) \Rightarrow$   
 $u' = \alpha e^{\alpha x} \cdot T_1 - \cancel{\alpha e^{-\alpha x} \cdot T_2} + \alpha^2 e^{\alpha x} \cdot T_1' + \alpha^{-\alpha x} \cdot T_2'$   
 $= \alpha e^{\alpha x} \cdot T_1 - \alpha e^{-\alpha x} \cdot T_2 \quad \text{grâce au (3)}$

ensuite  
 $u'' = \alpha^2 e^{\alpha x} \cdot T_1 + \alpha^2 e^{-\alpha x} \cdot T_2 + \alpha e^{\alpha x} \cdot T_1' - \alpha e^{-\alpha x} \cdot T_2'$   
 $= \alpha^2 u + S \quad \text{grâce au (2) et (4)}$

Donc  $u$  est bien une solution de (1).

b)  $\Delta e(3) \Rightarrow e^{\alpha x} \cdot T_1' = -e^{-\alpha x} \cdot T_2'$

et on remplace en (4)  $\Rightarrow$

$$-\alpha e^{-\alpha x} \cdot T_2' = \delta$$

En multipliant par  $e^{\alpha x}$  ceci donne

$$T_2' = -\frac{1}{2\alpha} \delta$$

On peut prendre

$$T_2 = -\frac{1}{2\alpha} H$$

(en fait  $T_2 = -\frac{1}{2\alpha} \cancel{T_H}$  distribution régulière associée à  $H$ )

Alors

$$\cancel{e^{\alpha x}} = \frac{1}{2\alpha} \delta$$

$$T_1' = -e^{-\alpha x} \cdot T_2' = -e^{-\alpha x} \left(-\frac{1}{2\alpha}\right) \cdot \delta$$

$$= \frac{\alpha e^{\alpha x}}{2\alpha} \cdot \delta = \frac{1}{2\alpha} \delta$$

On peut prendre

$$T_1 = \frac{1}{2\alpha} H$$

Alors on a une solution

$$u = \frac{1}{2\alpha} e^{\alpha x} H - \frac{1}{2\alpha} e^{-\alpha x} H$$

done

$$u = \frac{1}{2} \sin(\alpha x + H)$$

distribution régulière

Exo 5.

Pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$  arbitraire on a

$$\langle T_p, \varphi \rangle = \frac{1}{p} \sum_{j=1}^{p-1} \varphi\left(\frac{j}{p}\right) \xrightarrow{p \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{R}} \varphi(x) dx = \langle 1, \varphi \rangle$$

(cas limite de Riemann car  $\varphi$  continue)

Alors

$$T_p \rightarrow 1 \quad \text{pour } p \rightarrow \infty \quad \text{au sens de } \mathcal{D}'(\mathbb{R}).$$