

**Contrôle final du 11 juin 2012**

Durée: 3 heures

- Les documents, calculatrices et téléphones portables ne sont pas autorisés -

**Exercice 1.** (Aires et Volumes)

1) On considère le plan affine euclidien  $\mathbf{R}^2$  rapporté au repère orthonormé  $\mathcal{R} = (O, \vec{i}, \vec{j})$ . On désigne par  $P$  un polygone du plan de sommets  $p_0, p_1, \dots, p_r$  (2 à 2 distincts) et de côtés les segments  $[p_0, p_1], [p_1, p_2], \dots, [p_{r-1}, p_r], [p_r, p_0]$ .

Exprimer l'aire de  $P$  en fonction des coordonnées  $(a_i, b_i)$  des sommets  $p_i, 0 \leq i \leq r$ , dans le repère  $\mathcal{R}$ .

[Indication: commencer par un triangle.]

2) On désigne par  $\mathcal{C}$  un cube unité de l'espace affine euclidien  $\mathbf{R}^3$  (la distance euclidienne usuelle est notée  $d$ ).

a) - Faire une figure d'un tétraèdre régulier  $\mathcal{T}$  de longueur d'arêtes  $\sqrt{2}$  dont les quatre sommets  $A, B, C, D$  sont des sommets de  $\mathcal{C}$ .

- Soit  $S$  l'isobarycentre des sommets  $A, B, C$ . Que vaut  $d(A, S)$ ?

- Montrer que la droite passant par le sommet  $D$  et par  $S$  est orthogonale au plan  $\langle A, B, C \rangle$ .

- Calculer le volume  $vol(\mathcal{T})$ .

b) Soit  $\mathcal{P}$  l'octaèdre régulier de sommets les centres des faces du cube  $\mathcal{C}$ .

- Calculer le volume  $vol(\mathcal{P})$ .

**Exercice 2.** (Sécantes communes)

On se place dans l'espace affine  $\mathbf{R}^3$  rapporté au repère canonique  $\mathcal{R} = ((0, 0, 0), \vec{e}_1 = (1, 0, 0), \vec{e}_2 = (0, 1, 0), \vec{e}_3 = (0, 0, 1))$ . On désigne par  $\mathcal{C}$  le cube unité situé dans le premier octant  $x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0$  et dont l'un des sommets est  $(0, 0, 0)$ .

*Terminologie:*

- On appelle sécante d'une famille de droites affines  $(D_i)_{1 \leq i \leq l}$  toute droite affine  $\Delta$  telle que  $\Delta \cap D_i$  est un singleton pour tout  $1 \leq i \leq l$ .

Dans cet exercice on se propose de décrire certaines propriétés de sécantes de droites.

Soient  $D, D', D''$  les droites d'équations

$$D : y = 0, z = 1 \quad D' : x = 1, z = 0, \quad D'' : x = 0, y = 1$$

dans le repère  $\mathcal{R}$ .

1) Tracer les droites  $D, D', D''$  sur une figure du cube  $\mathcal{C}$ .

2) a) Donner une équation paramétrique de la sécante  $\Delta = (m'm'')$  de  $(D', D'')$  passant par les points  $m' = (1, Y, 0)$  et  $m'' = (0, 1, Z)$ .

b) Soient  $P'$  le plan d'équation  $x = 1$  et  $P''$  le plan d'équation  $x = 0$ .

Montrer que par tout point  $(x, y, z) \notin P' \cup P''$  passe une unique sécante  $\Delta$  de  $(D', D'')$  dont une équation paramétrique est

$$\left(1 + t, \frac{x + y - 1}{x} + t \frac{y - 1}{x}, t \frac{z}{x - 1}\right), \quad t \in \mathbf{R}.$$

c) En déduire une description du lieu

$$S = \bigcup_{(m', m'') \in D' \times D''} (m' m'')$$

réunion des sécantes  $\Delta = (m' m'')$  de la paire  $(D', D'')$ .

d) En déduire que le triplan  $(D, D', D'')$  admet une infinité de sécantes.

**3)** Soit  $D'''$  la droite d'équation:  $x = y = z$ . La famille  $(D, D', D'', D''')$  admet-elle une sécante?

On considère à présent les trois sommets  $a = (1, 0, 1)$ ,  $a' = (1, 1, 0)$ ,  $a'' = (0, 1, 1)$  du cube  $C$  et les trois barycentres

$$a(\theta) = \begin{pmatrix} a' & a'' \\ 1 - \theta & \theta \end{pmatrix}, \quad a'(\theta) = \begin{pmatrix} a'' & a \\ 1 - \theta & \theta \end{pmatrix}, \quad a''(\theta) = \begin{pmatrix} a & a' \\ 1 - \theta & \theta \end{pmatrix}, \quad \theta \in \mathbf{R} \setminus \{0, 1\}.$$

On désigne par  $p(\theta)$  la projection de  $a(\theta)$  sur  $D$  parallèlement à  $\vec{D}' \oplus \vec{D}''$  et par  $p'(\theta)$  (resp.  $p''(\theta)$ ) la projection analogue de  $a'(\theta)$  sur  $D'$  (resp. de  $a''(\theta)$  sur  $D''$ ).

**4) a)** Montrer que l'unique sécante du triplan  $(D, D', D'')$  passant par  $p(\theta)$  coupe  $D'$  et  $D''$  en des points  $m'$  et  $m''$  tels que

$$p(\theta) = \begin{pmatrix} m' & m'' \\ 1 - \theta & \theta \end{pmatrix}.$$

b) Montrer que  $p(\theta)$  est l'unique point de  $D$  satisfaisant cette propriété.

c) Décrire le lieu géométrique des isobarycentres

$$\begin{pmatrix} p(\theta) & p'(\theta) & p''(\theta) \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \theta \in \mathbf{R} \setminus \{0, 1\}.$$

### **Exercice 3.** (Rotations)

#### Préliminaire vectoriel:

On désigne par  $E$  un espace vectoriel euclidien de dimension 3 de produit scalaire  $( \mid )$  et par  $O(E)$  le groupe orthogonal de  $E$ . Le supplémentaire orthogonal d'un sous-espace  $W \subset E$  est noté  $W^\perp$ .

1) Montrer que tout endomorphisme  $\rho \in O^+(E)$  admet la valeur propre  $+1$ .

2) Soit  $\vec{e} \in E$  un vecteur propre de  $\rho$  de valeur propre  $+1$  et  $\langle \vec{e} \rangle$  la droite vectorielle engendrée par  $\vec{e}$ . Montrer que  $\rho(\langle \vec{e} \rangle^\perp) = \langle \vec{e} \rangle^\perp$ .

3) En déduire que tout endomorphisme orthogonal  $\rho \in O^+(E) \setminus \{id_E\}$  est une rotation autour d'un axe.

Partie affine:

On se place à présent dans l'espace affine euclidien  $\mathbf{R}^3$  muni du produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$  usuel. Pour un point  $z \in \mathbf{R}^3$  et un vecteur  $\vec{e} \in \mathbf{R}^3$ , on appelle rotation d'axe  $D = z + \langle \vec{e} \rangle$  toute isométrie  $f \in Is^+(\mathbf{R}^3) \setminus \{id\}$  de la forme  $f(m) = z + \rho(\overrightarrow{zm})$  où  $\rho \in O^+(\mathbf{R}^3)$  est telle que  $\rho(\vec{e}) = \vec{e}$ . Une rotation d'angle  $\pi$  est appelée un demi-tour.

Soient  $D_1$  et  $D_2$  deux droites affines non parallèles de vecteurs directeurs unitaires respectifs  $\vec{e}_1$  et  $\vec{e}_2$ .

On admettra ici qu'il existe une unique droite affine  $D$ , appelée *perpendiculaire commune*, orthogonale à  $D_1$  et à  $D_2$  et coupant  $D_1$  en un point  $a_1$  et  $D_2$  en un point  $a_2$ .

On désigne par  $r_1$  et  $r_2$  les demi-tours d'axes respectifs  $D_1$  et  $D_2$ .

- 1) Montrer que  $r_1 \circ r_2 \neq id$ .
- 2) Calculer  $\overrightarrow{m(r_1 \circ r_2)(m)}$  pour  $m \in D$  en fonction de  $a_1$  et  $a_2$ .
- 3) Montrer que  $r_1 \circ r_2$  est un vissage, i.e.

$$r_1 \circ r_2 = \tau \circ r = r \circ \tau$$

où  $r$  est une rotation dont on déterminera l'axe et  $\tau$  une translation dont on déterminera le vecteur.

4) On suppose  $a_1 = a_2$  et  $(\vec{e}_1 | \vec{e}_2) = \cos \alpha$ . Montrer que  $r_1 \circ r_2$  est alors une rotation dont on déterminera l'axe et l'angle.

5) Dédire des questions qui précèdent que  $r_1 \circ r_2$  est un demi-tour si et seulement si  $a_1 = a_2$  et  $(\vec{e}_1 | \vec{e}_2) = 0$ .

[Indic: on pourra le cas échéant utiliser, en le citant avec soin, un résultat de cours sur les isométries.]