

Contrôle Continu no 1

Exercice 1. On fixe un polynôme $P \in \mathbb{R}[X]$ et on considère l'application suivante :

$$f : \begin{array}{ccc} M_n(\mathbb{R}) & \rightarrow & M_n(\mathbb{R}) \\ A & \mapsto & P(A) \end{array} .$$

1. Dans cette question, $P = aX^2 + bX + c$ avec $a \neq 0$.

Montrer que f est différentiable en tout point de $M_n(\mathbb{R})$ et déterminer sa différentielle.

2. Dans cette question, P est quelconque.

Montrer que f est différentiable en I (la matrice identité) et déterminer sa différentielle en I .

Exercice 2. Soit U un ouvert de \mathbb{R}^n et soit V un ouvert de \mathbb{R}^m . On se donne une application $f : U \rightarrow V$ bijective. On suppose qu'il existe $x_0 \in U$ tel que f est différentiable en x_0 et que f^{-1} est différentiable en $f(x_0)$. Montrer que $n = m$.

Exercice 3. Soit $\varphi :]0, \infty[\times]-\pi, \pi[\rightarrow \mathbb{R}^2$ le changement des coordonnées cartésiennes en coordonnées polaires, c'est-à-dire l'application $\varphi(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta) = (x, y)$.

1. Montrer que φ est différentiable et déterminer sa matrice jacobienne.

2. Montrer que φ est inversible sur son image $\mathbb{R}^2 \setminus \{(x, 0), x \leq 0\}$ et que φ^{-1} est différentiable.

3. Exprimer les dérivées partielles $\frac{\partial}{\partial x}$ et $\frac{\partial}{\partial y}$ en termes des dérivées partielles $\frac{\partial}{\partial r}$ et $\frac{\partial}{\partial \theta}$.

Autrement dit, soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable et $\tilde{f} = f \circ \varphi$ son expression en coordonnées polaires. Calculer $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$ en fonction de $\frac{\partial \tilde{f}}{\partial r}$ et $\frac{\partial \tilde{f}}{\partial \theta}$.

Correction du CC no 1

Correction de l'exercice 1.

1. Soient $A, H \in M_n(\mathbb{R})$.

$$\begin{aligned} P(A+H) &= a(A+H)^2 + b(A+H) + cI \\ &= a(A^2 + AH + HA + H^2) + bA + bH + cI \\ &= P(A) + aAH + aHA + bH + aH^2. \end{aligned}$$

L'application $L : H \mapsto aAH + aHA + bH$ est linéaire et l'application $\alpha : H \mapsto aH^2$ est un $o(\|H\|)$.
En effet en choisissant par exemple la norme de Frobenius, on aura

$$\left\| \frac{\alpha(H)}{\|H\|} \right\| = \frac{1}{\|H\|} |a| \|H^2\| \leq \frac{1}{\|H\|} |a| \|H\|^2 = |a| \|H\|$$

et ceci tend vers 0 lorsque H tend vers 0. Par conséquent, f est différentiable en A et $Df(A) = L$.

2. Sans donner tous les détails : on commence par le cas $P = X^k$ et on développe $(I+H)^k$ ce qui donne $I^k + kH + o(\|H\|)$. Pour le cas général, on écrit $P = a_0 + a_1X + \dots + a_dX^d$ et on obtient :

$$\begin{aligned} P(I+H) &= \sum_{k=0}^d a_k (I+H)^k \\ &= \sum_{k=0}^d a_k (I^k + kH) + o(\|H\|) \\ &= \sum_{k=0}^d a_k I^k + \sum_{k=0}^d a_k kH + o(\|H\|) \\ &= P(I) + P'(1)H + o(\|H\|). \end{aligned}$$

Par conséquent, f est différentiable en I et l'application $H \mapsto P'(1)H$ est sa différentielle en I .

Correction de l'exercice 2.

On note $g = f^{-1}$. On alors $\text{Id}_{\mathbb{R}^n} = D\text{Id}_{\mathbb{R}^n}(x_0) = D(g \circ f)(x_0) = Dg(f(x_0)) \circ Df(x_0)$. Ainsi ces deux applications linéaires sont bijectives (car on est en dimension finie). Par conséquent les espaces vectoriels \mathbb{R}^n et \mathbb{R}^m sont de même dimension.

Correction de l'exercice 3.

1. La matrice jacobienne de φ est

$$J\varphi(r, \theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix}$$

et toutes les dérivées partielles sont bien définies et continues sur le domaine de définition de φ , donc φ est continûment différentiable.

2. La réciproque de φ est la fonction $\varphi^{-1}(x, y) = (r, \theta)$ où

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\theta = \begin{cases} \arccos\left(\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}\right) & \text{si } y > 0 \\ 0 & \text{si } y = 0 \text{ et } x > 0 \\ -\arccos\left(\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}\right) & \text{si } y < 0 \end{cases} .$$

Cette fonction est continue partout et en particulier sur l'axe $\{(x, 0), x > 0\}$, car

$$\lim_{\substack{y \rightarrow 0 \\ x > 0}} \pm \arccos\left(\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}\right) = \pm \arccos\left(\frac{x}{|x|}\right) = \pm \arccos 1 = 0,$$

et elle est différentiable partout car ses dérivées partielles, qu'on peut aussi déduire de la matrice jacobienne

$$J(\varphi^{-1})(x, y) = (J\varphi)^{-1}(x, y) = \frac{1}{r} \begin{pmatrix} r \cos \theta & r \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} & \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} \\ -\frac{y}{x^2 + y^2} & \frac{x}{x^2 + y^2} \end{pmatrix},$$

sont bien définies et continues sur l'image de φ .

3. Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable et posons $\tilde{f} = f \circ \varphi$. Alors on a $f = \tilde{f} \circ \varphi^{-1}$ et par conséquent on calcule $\begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} \end{pmatrix} = Jf(x, y)$ à partir de

$$\begin{aligned} Jf(x, y) &= J\tilde{f}(\varphi^{-1}(x, y)) \cdot J\varphi^{-1}(x, y) \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\partial \tilde{f}}{\partial r} & \frac{\partial \tilde{f}}{\partial \theta} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\frac{1}{r} \sin \theta & \frac{1}{r} \cos \theta \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

On obtient enfin

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} &= \cos \theta \frac{\partial \tilde{f}}{\partial r} - \frac{1}{r} \sin \theta \frac{\partial \tilde{f}}{\partial \theta} \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= \sin \theta \frac{\partial \tilde{f}}{\partial r} + \frac{1}{r} \cos \theta \frac{\partial \tilde{f}}{\partial \theta}. \end{aligned}$$