Rappel

Soit
$$A \in \mathcal{M}_{mn}(K)$$
. ALORS

$$\varphi_A:\mathbb{K}^n\to\mathbb{K}^m$$

$$X \mapsto AX$$

est une application linéaire.

Exemple: si
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$
,

$$\varphi_A : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3, \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x + 2y + 3z \\ 4x + 5y + 6z \\ 7x + 8y + 9z \end{pmatrix}$$

matrice d'une application linéaire

Soit $\phi: E \to F$ une application linéaire.

Soient $e = (e_1, ..., e_n)$ une base de E et $f = (f_1, ..., f_m)$ une base de F.

 $\forall 1 \leq j \leq n, \exists, a_{1j}, ..., a_{mj} \in \mathbb{K}, \phi(e_j) = a_{1j}f_1 + ... + a_{mj}f_m.$

Définition : on note

$$[\phi]_f^e = (a_{ij})_{\substack{1 \le i \le m \\ 1 \le j \le n}} \in \mathcal{M}_{mn}(K)$$

la matrice obtenue.

C'est la matrice de ϕ dans les bases e et f.

Si E = F et e = f, on note simplement

$$[\phi]_{\mathrm{e}} = [\phi]_{\mathrm{e}}^{\mathrm{e}}$$
 .

Exemples

Soit $D: \mathbb{R}_n[X] \to \mathbb{R}_n[X]$, $P(X) \mapsto P'(X)$. Soit e la base formée des polynômes $1, X, X^2, ..., X^n$. Alors :

Si e' est la base formée des polynômes $1, X, \frac{X^2}{2}, ..., \frac{X^n}{n!}$, alors

Si
$$\phi: \mathbb{R}_n[X] \to \mathbb{R}_n[X]$$
, $P(X) \mapsto P(X+1)$, alors si $e = (1, X, ..., X^n)$:

$$[\phi]_e = \left(\begin{pmatrix} j-1 \\ i-1 \end{pmatrix} \right)_{\substack{1 \le i \le n \\ 1 \le j \le n}}$$

Exemples

Soit
$$\phi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
, $(x,y) \mapsto (y,x+y)$. Soit $e = ((1,0),(0,1))$. Alors:

$$[\phi]_e = \left(egin{array}{cc} 0 & 1 \ 1 & 1 \end{array}
ight) \; .$$

Exemples (suite)

Soit $R_{ heta}:\mathbb{R}^2 o\mathbb{R}^2$ la rotation d'angle heta (et de centre 0). Alors :

$$[R_{ heta}]_{e} = \left(egin{array}{cc} \cos heta & -\sin heta \ \sin heta & \cos heta \end{array}
ight) \; .$$

Exemples (suite)

Soit $s_{\theta}: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ la symétrie orthogonale d'axe la droite qui fait un angle $\frac{\theta}{2}$ avec l'axe des abscisses. Alors :

$$[s_{\theta}]_e = \left(egin{array}{ccc} \cos \theta & \sin \theta \ \sin \theta & -\cos \theta \end{array}
ight) \; .$$

Exercice. $s_{\theta'}s_{\theta} = R_{\theta'-\theta}$.

Soit $x = x_1e_1 + ... + x_ne_n \in E$, soit $y = y_1f_1 + ...y_mf_m \in F$. On pose :

$$[x]_e = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^n \ et \ [y]_f = \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_m \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^m \ .$$

Proposition: On a:

$$[\phi(x)]_f = [\phi]_f^e[x]_e .$$

Soit E un espace vectoriel de dimension n et soit F un espace vectoriel de dimension m.

Proposition. Soient e une base de E et f une base de F. L'application :

$$\mathscr{L}(E,F) \to \mathscr{M}_{mn}(K)$$

$$\phi \mapsto [\phi]_f^e$$

est un isomorphisme.

En particulier, $\dim_K \mathscr{L}(E,F) = mn = \dim E \cdot \dim F$.

Proposition: Soient $\phi: E \to E'$ et $\phi': E' \to E''$ des applications linéaires. Soient e, e', e'' des bases de E, E', E'' respectivement. ALORS $\phi' \circ \phi: E \to E''$ est linéaire et :

$$[\phi' \circ \phi]_{e''}^e = [\phi']_{e''}^{e'} [\phi]_{e'}^e$$
.

Proposition. En particulier si $\phi: E \to F$ est un isomorphisme, alors la matrice $[\phi]_f^e$ est inversible d'inverse $[\phi^{-1}]_e^f$.

Matrices de passage

Définition : soient e, e' deux bases d'un même espace vectoriel E de dimension n. La matrice

$$P_e^{e'} = [Id_E]_e^{e'} \in \mathscr{M}_n(K)$$

est appelée matrice de passage de la base e dans la base e'.

À RETENIR!!!

Proposition. Soient e, e' deux bases d'un même espace vectoriel E. Soit $v = x_1 e_1 + ... + x_n e_n = x'_1 e'_1 + ... + x'_n e'_n \in E$.

On pose
$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathscr{M}_{n1}(\mathbb{K}), \ X' = \begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} \in \mathscr{M}_{n1}(\mathbb{K}) \ \text{et} \ P = P_e^{e'}. \ \text{ALORS}$$

$$X = PX'$$
.

Proposition. La matrice $P_e^{e'}$ est inversible d'inverse $P_{e'}^e$. Démonstration. soient e_1, e_2, e_3 trois bases d'un même espace vectoriel E de dimension n. Alors on vérifie facilement que $P_{e_1}^{e_2}P_{e_2}^{e_3}=P_{e_1}^{e_3}$. De plus $P_e^e=I_n$.

Exemple

Soient
$$e=((1,0),(0,1))$$
 et $e'=((1,\delta),(1,\delta'))$ où

$$\delta = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \, \delta' = \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \, .$$

Alors e et e' sont des bases de \mathbb{R}^2 et :

$$P_{\rm e}^{e'} = \left(\begin{array}{cc} 1 & 1 \\ \delta & \delta' \end{array} \right)$$

Matrices de Vandermonde

Soit $E = \mathbb{R}_{n-1}[X]$. Soit $e = (1, X, ..., X^{n-1})$. Soit $f = (L_1(X), ..., L_n(X))$ où : $a_1, ..., a_n$ sont des réels deux à deux distincts et :

$$L_i(X) = \prod_{k=1 \atop k \neq i} \frac{X - a_k}{a_i - a_k} \in \mathbb{R}_{n-1}[X] .$$

On peut vérifier en exercice que e et f sont des bases de E.

Vandermonde (suite)

Alors:

$$P_f^e = V(a_1,...,a_n) = \left(egin{array}{ccccc} 1 & a_1 & a_1^2 & ... & a_1^{n-1} \ 1 & a_2 & a_2^2 & ... & a_2^{n-1} \ dots & dots & dots & dots \ 1 & a_n & a_n^2 & ... & a_n^{n-1} \end{array}
ight) \;\;.$$

Par exemple : $V(a_1, a_2, a_3)^{-1} =$

$$\begin{pmatrix} \frac{a_2 \cdot a_3}{(a_1 - a_2)(a_1 - a_3)} & \frac{a_1 \cdot a_3}{(a_2 - a_1)(a_2 - a_3)} & \frac{a_1 \cdot a_2}{(a_3 - a_1)(a_3 - a_2)} \\ -\frac{a_2 + a_3}{(a_1 - a_2)(a_1 - a_3)} & -\frac{a_1 + a_3}{(a_2 - a_1)(a_2 - a_3)} & -\frac{a_1 + a_2}{(a_3 - a_1)(a_3 - a_2)} \\ \frac{1}{(a_1 - a_2)(a_1 - a_3)} & \frac{1}{(a_2 - a_1)(a_2 - a_3)} & \frac{1}{(a_3 - a_1)(a_3 - a_2)} \end{pmatrix}.$$

Définition: On dit que deux matrices $M, M' \in \mathcal{M}_{mn}(K)$ sont équivalentes s'il existe $P \in GL_m(K)^*$, $Q \in GL_n(K)^{\dagger}$ telles que :

$$M' = PMQ$$

^{*.} $c-\hat{a}-dP$ matrice inversible de taille m.

^{†.} c-à-d Q matrice inversible de taille n.

Exercice: les matrices

$$\left(\begin{array}{ccc}
1 & 2 & 3 \\
4 & 5 & 6 \\
7 & 8 & 9
\right) et \left(\begin{array}{ccc}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0
\right)$$

sont équivalentes.

Proposition: si $A \in \mathcal{M}_{mn}(K)$ est de rang r alors il existe $P \in GL_m(K)$, $Q \in GL_n(K)$ telles que :

$$PAQ = \left(\begin{array}{c|c} I_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array}\right) .$$

Proposition: soit $\phi: E \to F$ une application linéaire. Soient e, e' deux bases de E et f, f' deux bases de F. ALORS:

$$[\phi]_{f'}^{e'} = P_{f'}^f [\phi]_f^e P_e^{e'}$$

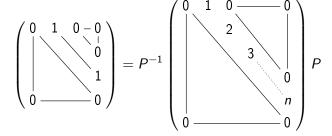
En particulier si E = F,

$$[\phi]_{e'} = P_{e'}^{e}[\phi]_{e}P_{e'}^{e'}$$
.

si on pose : $P = P_e^{e'}$, $A = [\phi]_e$, $A' = [\phi]_{e'}$, alors $A' = P^{-1}AP$.

Exemples

Dans $\mathscr{M}_{n+1}(\mathbb{R})$,



où
$$P=\left(egin{array}{cccc}1&&&&\\&1&&&\\&&&rac{1}{2}&&&\\&&&&rac{1}{n!}&\\&&&&\end{array}
ight)$$

Dans
$$\mathscr{M}_2(\mathbb{R})$$
,

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \left(\begin{array}{cc} 1 & 1 \\ \frac{1+\sqrt{5}}{2} & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} 1 & 1 \\ \frac{1+\sqrt{5}}{2} & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{array}\right)^{-\frac{1}{2}}$$

Proposition. Soit $\ell: E \to F$ linéaire. On suppose que e est une base de E et f une base de F. On note $A = [\ell]_e^f$. Alors $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(\ell)$. Démonstration. Notons $C_1, ..., C_n$ les colonnes de la matrice A. Alors $\operatorname{rang} A = \dim \operatorname{Vect}\{C_1, ..., C_n\} = \dim \operatorname{Vect}\{\ell(e_1), ..., \ell(e_n)\} = \dim \operatorname{Im} \ell = r$.

Définition: on dit que deux matrices $M, M' \in \mathcal{M}_n(K)$ sont semblables si

$$M' = P^{-1}MP$$

pour une certaine matrice $P \in GL_n(K)$.

Exemple

Soit

$$E = \{ y : \mathbb{R} \to \mathbb{C} : y'' + y = 0 \} .$$

C'est un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension 2 de base cos, sin.

Notons $D: E \to E, y \mapsto y'$.

$$[D]_{cos,sin} = \left(\begin{array}{cc} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{array} \right) \ et[D]_{e^{ix},e^{-ix}} = \left(\begin{array}{cc} i & 0 \\ 0 & -i \end{array} \right) \ .$$

Exercice. Vérifier que les matrices $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$ sont semblables.

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Définition. On note $\operatorname{tr}(f) = \operatorname{tr}([f]_e)$ où e est une base quelconque de E.

Remarque. Si e' est une autre base de E, alors $\operatorname{tr}([f]_e) = \operatorname{tr}([f]_{e'}$. En effet, si on pose $P = P_e^{e'}$, alors $\operatorname{tr}([f]_e) = \operatorname{tr}(P[f]_{e'}P^{-1}) = \operatorname{tr}([f]_e)$.

Exercice. Si p est une projection, alors $\mathrm{tr}(p)=\mathrm{rg}\,(p)$. Indication. Choisir une bonne base ...

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Définition. On note $\det(f) = \det([f]_e)$ où e est une base quelconque de E. Remarque. Si e' est uneautre base de E, alors

Remarque. Si e' est uneautre base de E, alors $\det([f]_e) = \det([f]_{e'})$.