

MATRICES SYMÉTRIQUES RÉELLES ET MATRICES HERMITIENNES

DANS LE PLAN

- forme quadratique associée à une matrice symétrique $M : X \mapsto {}^tXMX$;
- forme hermitienne associée à une matrice hermitienne $M : X \mapsto {}^t\bar{X}MX$;
- définition de la signature : deux matrices symétriques réelles sont congruentes \Leftrightarrow elles ont la même signature ; remarquer que deux matrices symétriques complexes sont congruentes \Leftrightarrow elles ont même rang ;
- les matrices symétriques réelles sont diagonalisables sur \mathbb{R} dans une base orthonormée !
- les matrices hermitiennes sont diagonalisables sur \mathbb{C} dans une base orthonormée avec des valeurs propres réelles ;
- Orthogonalisation simultanée : si A est symétrique définie positive, si B est symétrique, alors il existe P inversible telle que

$${}^tPAP = I_n \text{ et } {}^tPBP = D$$

où D est diagonale. **De plus les coefficients diagonaux de D sont les racines du polynôme $\det(xA - B)$.**

Voici un exemple concret (cf. [2, §8.5] :

$$\text{soient } A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & -1 \\ 3 & -1 & 9 \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}. \text{ Alors } A \text{ est}$$

définie positive car ses mineurs principaux sont $2, 2 \times 2 - 1 \times 1 = 3, \det A = 1 > 0$. On résout

$$\begin{aligned} \det(xA - B) = 0 &\Leftrightarrow \begin{vmatrix} 2x & x-1 & 3x+1 \\ x-1 & 2x-2 & -x-1 \\ 3x+1 & -x-1 & 9x-1 \end{vmatrix} = 0 \\ &\Leftrightarrow x^3 - x^2 - x - 1 = 0 \\ &\Leftrightarrow (x-1)^2(x+1) = 0. \end{aligned}$$

Pour -1 on trouve $v_1 = {}^t(-32, 1)$ qui vérifie $(-A-B)v_1 = 0$ et ${}^tv_1Av_1 = 1$.

Ensuite on trouve $V = {}^t(u, v, w)$ qui est solution de $(A-B)V = 0 \Leftrightarrow V$ de la forme $V = {}^t(2a, b, -a)$, $a, b \in \mathbb{R}$.

On peut prendre donc $v_2 = {}^t(0, 1, 0)$ et on choisit ensuite $v_3 = {}^t(2a, b, -a)$ tel que ${}^tv_2Av_3 = 0 \Leftrightarrow (1, 2, -1){}^t(2a, b, -a) = 0 \Leftrightarrow 3a + 2b = 0$. On peut

donc prendre $v_3 = (-4, 3, 2)$. On normalise pour obtenir v'_2, v'_3 tels que ${}^t v'_i A v'_i = 1$:

On prend $v'_2 = \frac{v_2}{\sqrt{2}}, v'_3 = \frac{v_3}{\sqrt{2}}$. Donc en posant $P = \left(v_1 \mid v'_2 \mid v'_3 \right) =$

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & 3 \\ 2 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ -2\sqrt{2} & \frac{3}{\sqrt{2}} & \sqrt{2} \end{pmatrix},$$

on a bien ${}^t P A P = I_3$ et ${}^t P B P = \text{diag}(-1, 1, 1)$.

Exercices

- Si M est antisymétrique réelle, alors M est diagonalisable sur \mathbb{C} avec des valeurs propres dans $i\mathbb{R}$.

Réponse : iM est hermitienne donc diagonalisable sur \mathbb{C} à valeurs propres réelles.

- La matrice $n \times n$: $J = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & & \vdots \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix}$ est-elle diagonalisable sur \mathbb{R} , sur

\mathbb{C} , sur \mathbb{Q} , sur le corps fini \mathbb{F}_q ?

Réponse : sur \mathbb{R} : oui car symétrique. Sur \mathbb{C} oui car elle l'est sur \mathbb{R} . Sur \mathbb{Q} : on remarque que 0 est valeur propre de multiplicité $\dim \ker J = n - \text{rg } J = n - 1$ et comme la trace est n , l'autre valeur propre est n . Donc oui ! Sur \mathbb{F}_q , on peut utiliser le critère : J diagonalisable $\Leftrightarrow J^q = J$.

Or $J^q = \begin{pmatrix} n^{q-1} & \dots & n^{q-1} \\ \vdots & & \vdots \\ n^{q-1} & \dots & n^{q-1} \end{pmatrix}$. Donc sur \mathbb{F}_q , J est diagonalisable si et seulement si n est premier à q .

Développements possibles :

Développement 1 (Sous-groupes compacts de $GL_n(\mathbb{R})$, cf [1]) Soit $K \leq GL_n(\mathbb{R})$ un sous-groupe compact, alors G est conjugué à un sous-groupe de $O_n(\mathbb{R})$.

Remarques : savoir démontrer facilement le cas fini en « moyennant » une forme quadratique définie positive : si q est une forme quadratique définie positive sur \mathbb{R}^n et si K est un groupe fini, alors la forme quadratique $x \mapsto \sum_{g \in G=K} q(gx)$ est une forme quadratique définie positive sur \mathbb{R}^n qui est K -invariante. Donc $K \leq O(q) = PO_n P^{-1}$ pour une certaine matrice $P \in GL_n(\mathbb{R})$...

Développement 2 (Pfaffien, cf. [2, §8.6]) En termes de matrices :

$\forall A$ matrice antisymétrique, $\exists P \in \text{GL}_n(K)$,

$${}^tPAP = \left(\begin{array}{cc|cc} \left(\begin{array}{cc} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{array} \right) & & & \\ \hline & \dots & & \\ \hline & & \left(\begin{array}{cc} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{array} \right) & \\ \hline & & & 0 \end{array} \right)$$

où une matrice antisymétrique est une matrice A telle que ${}^tA = -A$. Pour que cela reste vrai en caractéristique 2 il faut ajouter la condition que la diagonale est nulle.

Applications : si $A \in \mathcal{M}_{2n}(K)$ est antisymétrique (et si la diagonale est nulle en caractéristique 2), alors $\det A = \text{Pf}(A)^2$ où Pf est une fonction polynomiale à coefficients entiers en les coefficients $A_{i,j}$, $i < j$, homogène de degré n . On choisit Pf qui a un coefficient > 0 devant $A_{1,2}A_{3,4}\dots A_{2n-1,2n}$. On en déduit que toutes les matrices du groupe $\text{Sp}_{2n}(K)$ sont de déterminant 1.

Remarques : Rappelons que $\text{Sp}_{2n}(K)$ est le sous-groupe des matrices $M \in \text{GL}_{2n}(K)$ telles que ${}^tMJM = J$ où $J := \left(\begin{array}{c|c} 0 & I_n \\ \hline -I_n & 0 \end{array} \right)$. Par exemple :

$$\text{Pf} \left(\begin{array}{cc} 0 & a \\ -a & 0 \end{array} \right) = a,$$

$$\text{Pf} \left(\begin{array}{cccc} 0 & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ -a_{12} & 0 & a_{23} & a_{24} \\ -a_{13} & -a_{23} & 0 & a_{34} \\ -a_{14} & -a_{24} & -a_{34} & 0 \end{array} \right) = a_{12}a_{34} + a_{23}a_{14} - a_{13}a_{24}.$$

Quel rapport avec le titre de la leçon ? eh bien si A est antisymétrique, iA est hermitienne !

Développement 3 Cf [4, th. 8] Matrices de Gram. Ce sont les matrices de la forme $G(v_i) = (\langle v_i, v_j \rangle)_{ij}$ où les v_i sont des vecteurs d'un espace euclidien E .

Théorème : si $x \in E$, si $F \leq E$ est un sous-espace de base (pas forcément orthogonale v_1, \dots, v_r), alors $d(x, F) = \inf_{y \in F} \|x - y\| = \frac{G(v_1, \dots, v_r, x)}{G(v_1, \dots, v_r)}$.

Application : inégalité d'Hadamard (cf. [4, th. 7]) ou un calcul de borne inférieure d'une certaine classe d'intégrales cf. [4, exo 5, ch. V]

Développement 4 Les inégalités de Weyl (cf. [3]).

Si M est une matrice symétrique réelle de taille n , on note $\lambda_1(M) \geq \dots \geq \lambda_n(M)$ ses valeurs propres.

Théorème : si A, B sont symétriques réelles, alors pour tous i, j on a :

$$\lambda_{i+j-1}(A+B) \leq \lambda_i(A) + \lambda_j(B) .$$

Références

- [1] Alessandrini. *Thèmes de géométrie*. Dunod.
- [2] Cohn. *Algebra 1*. John Wiley & sons.
- [3] J. Fresnel et M. Matignon. *Algèbre et géométrie : 81 thèmes pour l'agrégation de mathématiques*. Ellipses.
- [4] X. Gourdon. *Les maths en tête, algèbre*. Ellipses.