

Corrigé de l'examen partiel du 4 avril 2013

Exercice 1

1. Soit $F_0 \subset \mathbf{R}^n$ un sous-espace vectoriel de dimension m . Pour tout endomorphisme orthogonal $g \in O(n)$, les trois conditions suivantes sont équivalentes :

- (i) $g(F_0) \subset F_0$;
- (ii) $g(F_0) = F_0$;
- (iii) $g(F_0^\perp) = F_0^\perp$.

L'assertion (i) implique (ii) car $\dim g(F_0) = \dim F_0$ puisque g est un automorphisme. Pour voir que (ii) implique (iii), considérons des vecteurs $x \in F_0$ et $y \in F_0^\perp$. Comme $g(F_0) = F_0$, le vecteur $g^{-1}(x)$ appartient encore à F_0 , donc

$$(g(y)|x) = (g(y)|g(g^{-1}(x))) = (y|g^{-1}(x)) = 0$$

par orthogonalité de g et ainsi $g(y) \in F_0^\perp$; ceci démontre l'inclusion $g(F_0^\perp) \subset F_0^\perp$, et la conclusion découle comme précédemment de l'égalité des dimensions. Enfin, comme $F_0 = (F_0^\perp)^\perp$, l'argument précédent appliqué à F_0^\perp au lieu de F_0 prouve que (iii) implique (i).

L'équivalence des assertions (ii) et (iii) se traduit par l'égalité :

$$O_0(n) = O_0(n)^*.$$

2. Vu l'égalité des sous-groupes $O_0(n)$ et $O_0(n)^*$, l'application considérée dans l'énoncé est l'identité de l'espace homogène $O(n)/O_0(n)$. Il s'agit évidemment d'une application continue.

3. Le groupe $O(n)$ opère transitivement sur l'ensemble des sous-espaces vectoriels de \mathbf{R}^n de dimension m (ceci découle simplement du théorème de la base incomplète et du procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt). L'application continue

$$O(n) \rightarrow \text{Gr}_{m,n}, \quad g \mapsto g(F_0)$$

induit donc une bijection continue $p_0 : O(n)/O_0(n) \rightarrow \text{Gr}_{m,n}$. Le groupe topologique $O(n)$ étant compact et l'espace topologique $\text{Gr}_{m,n}$ étant séparé, le théorème d'homéomorphisme garantit que p_0 est un homéomorphisme.

On justifie exactement de la même façon que l'application continue

$$O(n) \rightarrow \text{Gr}_{n-m,n}, \quad g \mapsto g(F_0^\perp)$$

induit un homéomorphisme $p_0^\perp : O(n)/O_0(n)^* \rightarrow \text{Gr}_{n-m,n}$.

Notons π l'application $F \mapsto F^\perp$ de $\text{Gr}_{m,n}$ dans $\text{Gr}_{n-m,n}$. En vertu de l'identité

$$(g(F_0))^\perp = g(F_0^\perp),$$

le diagramme

$$\begin{array}{ccc} O(n)/O_0(n) & \xlongequal{\quad} & O(n)/O_0(n)^* \\ p_0 \downarrow & & \downarrow p_0^\perp \\ \text{Gr}_{m,n} & \xrightarrow{\quad \pi \quad} & \text{Gr}_{n-m,n} \end{array}$$

est commutatif. On en déduit l'égalité

$$\pi = p_0^\perp \circ p_0^{-1},$$

qui montre que π est un homéomorphisme.

Exercice 2

– Commençons par observer que les deux assertions suivantes sont équivalentes :

- (a) il existe trois polynômes $P, Q, R \in k[X, Y, Z]$ homogènes de degré 1 tels que $X^2 + 2XZ = P^2 - Q^2 - R^2$;
- (b) les matrices symétriques

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B = \text{diag}(1, -1, -1)$$

sont congruentes dans $M_n(k)$.

Justification — Un polynôme homogène de degré 1 dans $k[X, Y, Z]$ est la même chose qu'une forme linéaire sur k^3 , donc (a) équivaut à l'existence d'une base $(\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3)$ du dual $(k^3)^*$ de k^3 telle que

$$\forall (x, y, z) \in k^3, \quad x^2 + 2yz = \varphi_1(x, y, z)^2 - \varphi_2(x, y, z)^2 - \varphi_3(x, y, z)^2.$$

Considérons trois formes linéaires φ_1, φ_2 et φ_3 sur k^2 et désignons par Q la matrice dont la i -ème ligne est constituée des coordonnées de φ_i dans la base canonique de $(k^3)^*$. Les trois formes linéaires φ_1, φ_2 et φ_3 sont linéairement indépendantes si et seulement si Q est inversible. Par ailleurs, pour tout vecteur colonne $V \in k^3$,

$$QV = \begin{pmatrix} \varphi_1(V) \\ \varphi_2(V) \\ \varphi_3(V) \end{pmatrix}$$

et donc

$$\varphi_1(V)^2 - \varphi_2(V)^2 - \varphi_3(V)^2 = {}^t(QV)B(QV).$$

Ainsi, l'assertion (a) équivaut encore à l'existence d'une matrice inversible $Q \in \text{GL}_3(k)$ telle que

$${}^tVAV = {}^t(QV)B(QV)$$

pour tout $V \in k^3$, c'est-à-dire telle que

$$A = {}^tQBQ.$$

Ceci est exactement l'assertion (b).

– Cette reformulation de l'assertion (a) permet d'appliquer le théorème décrivant les classes de congruences dans les trois cas particuliers $k = \mathbf{C}$, $k = \mathbf{R}$ et k fini de caractéristique distincte de 2.

- (ii) Si $k = \mathbf{C}$, les matrices symétriques A et B sont congruentes car $\text{rg}(A) = \text{rg}(B) = 3$. L'assertion (a) est donc vraie.
- (i) Si $k = \mathbf{R}$, la signature de la matrice symétrique A est $(2, 1)$ en vertu de l'identité

$$X^2 + 2YZ = X^2 + \frac{1}{2}(Y + Z)^2 - \frac{1}{2}(Y - Z)^2.$$

Puisque B est de signature $(1, 2)$, ces deux matrices ne sont pas congruentes et donc l'assertion (a) est fausse.

- (iii) Supposons que k soit un corps fini de caractéristique distincte de 2. Puisque $\det(A) = 1$ et $\det(B) = -1$, les deux matrices A et B sont congruentes si et seulement si $-1 = 1 \pmod{(k^\times)^2}$, c'est-à-dire si et seulement si -1 est un carré dans k ¹.

1. Il est facile d'expliciter cette condition. Soit p la caractéristique de k (c'est un nombre premier impair). Si $p \equiv 1 \pmod{4}$, alors -1 est un carré dans \mathbf{F}_p ; comme k contient \mathbf{F}_p , on en déduit que -1 est un carré dans k et donc que l'assertion (a) est vraie. Si $p \equiv 3 \pmod{4}$, alors -1 n'est pas un carré dans \mathbf{F}_p . Puisque \mathbf{F}_p possède (dans une clôture algébrique fixée) une unique extension \mathbf{F}_{p^d} de degré $d \geq 1$ donné (à savoir le corps de décomposition du polynôme $X^{p^d} - X$), on a nécessairement $\mathbf{F}_p[X]/(X^2 + 1) = \mathbf{F}_{p^2}$; ainsi, -1 est un carré dans k si et seulement si $\mathbf{F}_{p^2} \subset k$.

Problème

Première partie

1. La transitivité découle directement du théorème de la base incomplète : étant donné deux vecteurs non nuls X_1 et X'_1 dans \mathbf{K}^n , on peut compléter les familles libres $\{X_1\}$ et $\{X'_1\}$ en des bases (X_1, \dots, X_n) et (X'_1, \dots, X'_n) de \mathbf{K}^n ; l'unique endomorphisme P de \mathbf{K}^n transformant la base (X_1, \dots, X_n) en la base (X'_1, \dots, X'_n) est inversible et tel que $PX_1 = X'_1$.

2. Notons (E_1, \dots, E_n) la base canonique de \mathbf{K}^n . L'image de E_1 par $P \in GL_n(\mathbf{K})$ est la première colonne de P , donc le stabilisateur de E_1 est le sous-groupe H de $GL_n(\mathbf{K})$ constitué des matrices de la forme

$$\begin{pmatrix} 1 & L \\ 0_{n-1,1} & B \end{pmatrix}$$

où $0_{n-1,1}$ est la matrice nulle dans $M_{n-1,1}(\mathbf{K})$, $L \in M_{1,n-1}(\mathbf{K})$ et $B \in GL_{n-1}(\mathbf{K})$.

En vertu des règles de calcul avec les matrices par blocs, l'application

$$p : H \rightarrow GL_n(\mathbf{K}), \quad \begin{pmatrix} 1 & L \\ 0_{n-1,1} & B \end{pmatrix} \mapsto B$$

est un homomorphisme de groupes. Il est surjectif et l'application

$$\mathbf{K}^{n-1} \rightarrow H, \quad Y \mapsto \begin{pmatrix} 1 & {}^tY \\ 0_{n-1,1} & I_{n-1} \end{pmatrix}$$

réalise un isomorphisme du groupe additif \mathbf{K}^{n-1} sur le noyau de p .

L'application

$$s : GL_{n-1}(\mathbf{K}) \rightarrow H, \quad B \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n-1} \\ 0_{n-1,1} & B \end{pmatrix}$$

est un homomorphisme de groupes définissant une section de p , i.e. $s \circ p = \text{id}_{GL_{n-1}(\mathbf{K})}$. Le groupe H est donc isomorphe au produit semi-direct

$$\mathbf{K}^{n-1} \rtimes_{\varphi} GL_{n-1}(\mathbf{K}),$$

où φ est l'action de $GL_{n-1}(\mathbf{K})$ sur \mathbf{K}^{n-1} définie comme suit via la section s :

$$\forall B \in GL_{n-1}(\mathbf{K}), \quad \forall Y \in \mathbf{K}^{n-1}, \quad \begin{pmatrix} 1 & {}^t\varphi(B)(Y) \\ 0_{n-1,1} & I_{n-1} \end{pmatrix} = s(B) \begin{pmatrix} 1 & {}^tY \\ 0_{n-1,1} & I_{n-1} \end{pmatrix} s(B)^{-1}.$$

Un calcul élémentaire conduit à la formule suivante :

$$\varphi(B)(Y) = {}^tB^{-1}Y.$$

3. On démontre que $GL_n(\mathbf{C})$ est connexe pour tout $n \geq 1$ en raisonnant par récurrence sur n . Comme $GL_1(\mathbf{C}) = \mathbf{C}^\times$ est connexe, ceci est vrai pour $n = 1$. Supposons que ce soit vrai pour $n - 1 \geq 1$ et reprenons les notations de la question précédente.

- Le sous-groupe H est un produit semi-direct topologique de \mathbf{C}^{n-1} par $GL_{n-1}(\mathbf{C})$, donc il est connexe car l'espace topologique sous-jacent à H est homéomorphe au produit cartésien des espaces connexes \mathbf{C}^{n-1} et $GL_{n-1}(\mathbf{C})$.
- Le sous-groupe H est fermé dans $GL_n(\mathbf{C})$.
- Le groupe topologique $GL_n(\mathbf{C})$ est séparé, localement compact et dénombrable à l'infini, donc le théorème d'homéomorphisme garantit que la bijection $GL_n(\mathbf{C})/H \simeq \mathbf{C}^n - \{0\}$ induite par l'action de $GL_n(\mathbf{C})$ sur $\mathbf{C}^n - \{0\}$ est un homéomorphisme. Comme $\mathbf{C}^n - \{0\}$ est connexe, on en déduit qu'il en est de même de l'espace homogène $GL_n(\mathbf{C})/H$.

Il reste maintenant à appliquer un théorème du cours :

soit G un groupe topologique G et soit $H \leq G$ un sous-groupe ; si H et G/H sont connexes, alors G est connexe.

4. On démontre que $GL_n(\mathbf{R})_+$ est connexe pour tout $n \geq 1$ en raisonnant par récurrence sur n . Le cas $n = 1$ est immédiat puisque $GL_1(\mathbf{R})_+ = \mathbf{R}_+^*$.

Si $n \geq 2$, le sous-groupe $GL_n(\mathbf{R})_+$ de $GL_n(\mathbf{R})$ opère transitivement sur $\mathbf{R}^n - \{0\}$: en effet, dans l'argument donné à la question 1, en remplaçant au besoin X_2 par $-X_2$, on peut toujours faire en sorte que les bases (X_1, \dots, X_n) et (X'_1, \dots, X'_n) définissent la même orientation, c'est-à-dire que la matrice P soit de déterminant strictement positif.

En reprenant les notations de la question 2, le stabilisateur H_+ de E_1 dans $GL_n(\mathbf{R})_+$ est le sous-groupe

$$H_+ = H \cap GL_n(\mathbf{R})_+ = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & L \\ 0_{n-1,1} & B \end{pmatrix} ; L \in M_{1,n-1}(\mathbf{R}) \text{ et } \det B > 0 \right\}$$

et l'on prouve comme précédemment que H_+ est isomorphe au produit semi-direct topologique $\mathbf{R}^{n-1} \rtimes_{\varphi_+} GL_{n-1}(\mathbf{R})_+$, où φ_+ est l'action de $GL_n(\mathbf{R})_+$ sur \mathbf{R}^{n-1} induite par φ .

Maintenant, les arguments donnés à la question 3 s'appliquent tels quels en remplaçant $GL_n(\mathbf{C})$ par $GL_n(\mathbf{R})_+$.

5. Faisons agir $GL_n(\mathbf{R})_+$ par translation à gauche sur $GL_n(\mathbf{R})$. Il y a deux orbites, distinguées par le signe du déterminant :

$$GL_n(\mathbf{R})_+ \text{ et } GL_n(\mathbf{R})_- = GL_n(\mathbf{R}) - GL_n(\mathbf{R})_+.$$

Pour tout $A \in GL_n(\mathbf{R})_-$, la multiplication par A induit un homéomorphisme entre $GL_n(\mathbf{R})_+$ et $GL_n(\mathbf{R})_-$; on en déduit donc que $GL_n(\mathbf{R})_-$ est connexe. Puisque $GL_n(\mathbf{R})$ est la réunion disjointe de $GL_n(\mathbf{R})_+$ et $GL_n(\mathbf{R})_-$, ces deux parties sont les composantes connexes de $GL_n(\mathbf{R})$.

Deuxième partie

Pour $\mathbf{K} = \mathbf{R}$ ou \mathbf{C} , l'application continue $p_A : GL_n(\mathbf{K}) \rightarrow M_n(\mathbf{K})$, $P \mapsto PAP^{-1}$ induit un homéomorphisme

$$\bar{p}_A : GL_n(\mathbf{K})/Z_A \xrightarrow{\sim} \mathcal{O}_A .$$

1. Si $\mathbf{K} = \mathbf{C}$, alors \mathcal{O}_A est connexe puisque image du groupe connexe $GL_n(\mathbf{C})$ par l'application continue p_A .

On suppose $\mathbf{K} = \mathbf{R}$ dans tout ce qui suit.

2. Pour toute matrice A , désignons par $\mathcal{O}_A^+ \subset \mathcal{O}_A$ l'orbite de A sous le sous-groupe $GL_n(\mathbf{R})_+$. Quel que soit $P_0 \in GL_n(\mathbf{R})_-$, la décomposition

$$GL_n(\mathbf{R}) = GL_n(\mathbf{R})_+ \sqcup GL_n(\mathbf{R})_+ \cdot P_0$$

se traduit par l'identité

$$\mathcal{O}_A = \mathcal{O}_A^+ \cup \mathcal{O}_{P_0 A P_0^{-1}}^+.$$

En outre, la connexité du groupe $GL_n(\mathbf{R})_+$ implique celle des $GL_n(\mathbf{R})_+$ -orbites \mathcal{O}_A^+ et $\mathcal{O}_{P_0 A P_0^{-1}}^+$.

Si l'on peut choisir P_0 dans $Z_A \cap GL_n(\mathbf{R})_-$, alors $P_0 A P_0^{-1} = A$ et donc $\mathcal{O}_A = \mathcal{O}_A^+$. La $GL_n(\mathbf{R})_-$ -orbite \mathcal{O}_A est donc connexe si Z_A contient une matrice de déterminant < 0 .

3. Si n est impair, alors Z_A contient la matrice $-I_n \in GL_n(\mathbf{R})_-$. D'après la question précédente, ceci implique la connexité de \mathcal{O}_A .

4. Si $Z_A \subset GL_n(\mathbf{R})_+$, l'application identique de $GL_n(\mathbf{R})$ induit une application continue $i : GL_n(\mathbf{R})/Z_A \rightarrow GL_n(\mathbf{R})/GL_n(\mathbf{R})_+$. En munissant $\{\pm 1\}$ de la topologie discrète, le signe du déterminant fournit par ailleurs une application continue et surjective $\delta : GL_n(\mathbf{R})/GL_n(\mathbf{R})_+ \rightarrow \{\pm 1\}$. Par composition, on obtient une application continue et surjective

$$\delta \circ i \circ \bar{p}_A^{-1} : \mathcal{O}_A \rightarrow \{\pm 1\}$$

et ceci prouve que \mathcal{O}_A n'est pas connexe.

5. Soit $P_0 \in GL_n(\mathbf{R})_-$. L'identité

$$\mathcal{O}_A = \mathcal{O}_A^+ \cup \mathcal{O}_{P_0 A P_0^{-1}}^+$$

montre que \mathcal{O}_A est la réunion de deux $GL_n(\mathbf{R})_+$ -orbites, toutes deux connexes ; \mathcal{O}_A a donc *au plus* deux composantes connexes.

- Si $Z_A \not\subset \text{GL}_n(\mathbf{R})_+$, alors $\mathcal{O}_A = \mathcal{O}_A^+$ est connexe (question 2).
- Si $Z_A \subset \text{GL}_n(\mathbf{R})_+$, alors \mathcal{O}_A n'est pas connexe (question 4). Dans ce cas, \mathcal{O}_A possède donc exactement deux composantes connexes.

Troisième partie

1. Soit \mathbf{R} (resp. \mathbf{C}) l'ensemble des valeurs propres réelles (resp. complexes non réelles) de M . En désignant par m_λ la multiplicité de $\lambda \in \mathbf{R} \cup \mathbf{C}$ en tant que racine du polynôme caractéristique $\chi_M = \det(M - XI_n)$, on a :

$$\det M = \prod_{\lambda \in \mathbf{R} \cup \mathbf{C}} \lambda^{m_\lambda}.$$

Le sous-ensemble \mathbf{C} de \mathbf{C} est stable par conjugaison et $m_{\bar{\lambda}} = m_\lambda$, donc $\prod_{\lambda \in \mathbf{C}} \lambda^{m_\lambda} \in \mathbf{R}_+^*$. On en déduit que $\det M$ est du signe de $\prod_{\lambda \in \mathbf{R}} \lambda^{m_\lambda}$, et donc que M possède une valeur propre réelle strictement négative de multiplicité impaire si (et seulement si) $\det M < 0$.

2. Supposons que Z_A contienne une matrice M de déterminant strictement négatif. D'après la question précédente, il existe un réel $\alpha < 0$, un entier naturel impair m et un polynôme $P \in \mathbf{R}[X]$ tels que

$$\chi_M = (X - \alpha)^m P.$$

Par application du lemme des noyaux, on en déduit une décomposition en somme directe

$$\mathbf{R}^n = F' \oplus F''$$

avec $F' = \text{Ker}(M - \alpha I_n)^m$ et $F'' = \text{Ker} P(M)$. Ces deux sous-espaces vectoriels sont stabilisés par A et F' est de dimension m impaire.

Réciproquement, supposons que l'on ait une décomposition

$$\mathbf{R}^n = F \oplus F'$$

telle que F, F' soient des sous-espaces vectoriels stabilisés par A et $2 \nmid \dim F$. L'automorphisme M_0 de \mathbf{R}^n tel que

$$M_0 X = \begin{cases} -X & \text{si } X \in F \\ X & \text{si } X \in F' \end{cases}$$

est un élément de Z_A de déterminant $(-1)^m = -1$.

3. Pour tout entier $p \geq 1$, on désigne par J_p la matrice de Jordan standard dans $M_p(\mathbf{R})$.

(i) La restriction de A à F' est un endomorphisme nilpotent A' de F' de diagramme de Young Y' . Dans une base convenable de F' , la matrice de A' est $\text{diag}(J_{p'_1}, \dots, J_{p'_r})$, où p'_1, \dots, p'_r sont les longueurs des r colonnes de Y' . De même, dans une base convenable de F'' , la restriction A'' de A à F'' a pour matrice $\text{diag}(J_{p''_1}, \dots, J_{p''_s})$, où p''_1, \dots, p''_s sont les longueurs des s colonnes de Y'' .

En juxtaposant ces bases de F' et F'' , on obtient une base de \mathbf{R}^n dans laquelle la matrice de A est $\text{diag}(J_{p'_1}, \dots, J_{p'_r}, J_{p''_1}, \dots, J_{p''_s})$. Le tableau de Young de A est donc obtenu en juxtaposant les tableaux deux tableaux de Young Y' et Y'' , puis en réordonnant les colonnes afin que leurs longueurs soient décroissantes.

(ii) Supposons que Y possède une colonne c_0 de longueur impaire. Le choix d'une base de Jordan fournit une décomposition en somme directe

$$\mathbf{R}^n = \bigoplus_c F_c,$$

où c parcourt l'ensemble des colonnes de Y et F_c est un sous-espace A -stable de dimension la longueur de c . En appliquant la question 2 avec $F' = F_{c_0}$ et $F'' = \bigoplus_{c \neq c_0} F_c$, on en déduit que Z_A contient une matrice de déterminant < 0 , puis que \mathcal{O}_A est connexe (deuxième partie, question 5).

Réciproquement, si \mathcal{O}_A est connexe, alors Z_A contient une matrice de déterminant < 0 et il existe une décomposition $\mathbf{R}^n = F' \oplus F''$ avec F', F'' stabilisés par A et $\dim F'$ impaire. Soit Y' et Y'' les tableaux de Young des restrictions de A à F' et F'' . On a

$$\dim F' = \sum_c \text{long}(c)$$

où c parcourt l'ensemble des colonnes de Y' ; puisque $\dim F'$ est impaire, cette identité implique l'existence d'une colonne de longueur impaire dans Y' . Finalement, comme le tableau de Young Y de A est obtenu par juxtaposition de Y' et Y'' et permutation des colonnes (point (i)), Y contient une colonne de longueur impaire.