

**Master M1 Recherche - Groupes classiques et géométrie**  
**Corrigé de l'examen du 28 mai 2013**

**Exercice 1**

1. (a) Le groupe  $GL(n, \mathbf{K})$  est de cardinal

$$|GL(n, \mathbf{K})| = (q^n - 1)(q^n - q) \cdots (q^n - q^{n-1}) = q^{\frac{n(n-1)}{2}} \prod_{i=1}^n (q^i - 1).$$

En vertu de la suite exacte courte

$$1 \longrightarrow SL(n, \mathbf{K}) \longrightarrow GL(n, \mathbf{K}) \xrightarrow{\det} \mathbf{K}^\times \longrightarrow 1,$$

le cardinal de  $SL(n, \mathbf{K})$  est égal à :

$$|SL(n, \mathbf{K})| = \frac{|GL(n, \mathbf{K})|}{|\mathbf{K}^\times|} = q^{\frac{n(n-1)}{2}} \prod_{i=2}^n (q^i - 1).$$

Le centre du groupe  $SL(n, \mathbf{K})$  est formé des homothéties de rapport  $\lambda$  tel que  $\lambda^n = 1$  ; il est donc isomorphe au groupe  $\mu_n(\mathbf{K})$  des racines  $n$ -ièmes de l'unité dans  $\mathbf{K}$ . Le groupe  $PSL(n, \mathbf{K}) = SL(n, \mathbf{K})/\mu_n(\mathbf{K})$  est par suite de cardinal

$$|PSL(n, \mathbf{K})| = \frac{|SL(n, \mathbf{K})|}{|\mu_n(\mathbf{K})|} = \frac{1}{u_n(q)} q^{\frac{n(n-1)}{2}} \prod_{i=2}^n (q^i - 1).$$

(b) Tout  $x \in \mathbf{F}_4$  est tel que  $x^4 = x$ . On a donc

$$\mathbf{F}_4^\times = \{x \in \mathbf{F}_4^\times \mid x^3 = 1\} = \mu_3(\mathbf{F}_4) \quad \text{et} \quad u_3(4) = |\mathbf{F}_4^\times| = 3.$$

Si le corps  $\mathbf{K}$  est de caractéristique 2, alors

$$\forall x \in \mathbf{K}, \forall m \in \mathbf{N}, \quad x^{2^m} = 1 \iff x^{2^m} - 1 = 0 \iff (x - 1)^{2^m} = 0 \iff x - 1 = 0$$

et donc  $\mu_{2^m}(\mathbf{K}) = \{1\}$  ; en particulier,  $u_{2^m}(2) = 1$ .

(c) En vertu des points (a) et (b), on a

$$|PSL(4, \mathbf{F}_2)| = 2^6(2^2 - 1)(2^3 - 1)(2^4 - 1) = 2^6 \cdot 3^2 \cdot 5 \cdot 7$$

et

$$|PSL(3, \mathbf{F}_4)| = \frac{1}{3} 4^3(4^2 - 1)(4^3 - 1) = 2^6 \cdot 3^2 \cdot 5 \cdot 7.$$

Les groupes  $PSL(4, \mathbf{F}_2)$  et  $PSL(3, \mathbf{F}_4)$  sont donc de même ordre.

2. Si le corps  $\mathbf{K}$  est de caractéristique 2, alors l'application  $A \mapsto A^2$  est un endomorphisme de l'algèbre  $M_n(\mathbf{K})$ . En particulier, pour tout  $A \in M(n, \mathbf{K})$ ,

$$A^2 = I_n \iff A^2 - I_n = 0 \iff (A - I_n)^2 = 0.$$

On en déduit qu'une matrice  $A$  est d'ordre 2 – c'est-à-dire  $A \neq I_n$  et  $A^2 = I_n$  – si et seulement si la matrice  $N = A - I_n$  est non nulle et telle que  $N^2 = 0$ , c'est-à-dire si et seulement si  $N$  est nilpotente d'indice 2.

Remarquons en outre que deux matrices  $A, B \in M_n(\mathbf{K})$  sont conjuguées (par un élément de  $GL_n(\mathbf{K})$ ) si et seulement si c'est le cas des matrices  $A - I_n$  et  $B - I_n$ .



**3.** Les trois groupes  $GL(4, \mathbf{F}_2)$ ,  $SL(4, \mathbf{F}_2)$  et  $PSL(4, \mathbf{F}_2)$  sont égaux car  $\mathbf{F}_2^\times = \mu_4(\mathbf{F}_2) = \{1\}$ .

Les classes de conjugaison de matrices nilpotentes d'indice 2 dans  $M(4, \mathbf{F}_2)$  sont décrites par les diagrammes de Young à 4 cases et 2 lignes. Il y a deux diagrammes possibles :  
correspondant aux classes de conjugaison des matrices de Jordan

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

D'après la question 2, les éléments d'ordre 2 dans le groupe  $GL(4, \mathbf{F}_2)$  se répartissent en deux classes de conjugaison, représentées par les matrices

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**4.** Considérons un élément  $A \in SL(3, \mathbf{F}_4)$  d'ordre 2.

(i) Il existe un unique diagramme de Young à trois cases et deux lignes :



donc une unique classe de conjugaison de matrices nilpotentes d'indice 2 dans  $M(3, \mathbf{F}_4)$ . D'après la question 2, on en déduit que  $A$  est conjugué, *par un élément de  $GL(3, \mathbf{F}_4)$* , à la matrice

$$A_0 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(ii) Soit  $P \in GL(3, \mathbf{F}_4)$  tel que

$$PAP^{-1} = A_0.$$

La matrice  $A_0$  étant diagonale par blocs, elle commute aux matrices diagonales de la forme  $\text{diag}(1, 1, \alpha)$ , quel que soit  $\alpha \in \mathbf{K}^\times$ . Par suite, en posant

$$D = \text{diag}(1, 1, (\det P)^{-1}) \quad \text{et} \quad Q = DP,$$

on obtient les identités

$$QAQ^{-1} = DA_0D^{-1} = A_0 \quad \text{et} \quad \det Q = 1.$$

Ainsi, tous les éléments d'ordre 2 dans  $SL(3, \mathbf{F}_4)$  sont conjugués *dans ce groupe*.

**5.** Soit  $A \in SL(3, \mathbf{F}_4)$  dont l'image  $\bar{A}$  dans  $PSL(3, \mathbf{F}_4)$  est d'ordre 2. Il revient au même de dire que l'on a

$$A \notin \mathbf{F}_4^\times \cdot I_3 \quad \text{et} \quad A^2 \in \mathbf{F}_4^\times \cdot I_3.$$

Soit  $\lambda \in \mathbf{F}_4^\times$  tel que  $A^2 = \lambda I_3$ . L'application  $x \mapsto x^2$  est un automorphisme du corps  $\mathbf{F}_4$ , donc il existe  $\mu \in \mathbf{F}_4^\times$  tel que  $\lambda = \mu^2$ . Posons  $B = \mu^{-1}A$  ; il s'agit d'un élément de  $SL(3, \mathbf{F}_4)$  car

$$\det B = \mu^{-3} = 1$$

puisque  $\mu \in \mathbf{F}_4^\times = \mu_3(\mathbf{F}_4)$ . Par ailleurs,  $B$  n'est pas une homothétie (sinon,  $A$  en serait une) et

$$B^2 = \mu^{-2}A^2 = I_3,$$

donc  $B$  est d'ordre 2. Finalement, comme  $\overline{B} = \overline{A}$ , nous avons démontré que tout élément d'ordre 2 de  $\text{PSL}(3, \mathbf{F}_4)$  est l'image d'un élément d'ordre 2 de  $\text{SL}(3, \mathbf{F}_4)$ .

**6.** Le groupe  $\text{PSL}(3, \mathbf{F}_4)$  contient une unique classe de conjugaison d'éléments d'ordre 2 : ceux-ci sont en effet les images des éléments d'ordre 2 dans  $\text{SL}(3, \mathbf{F}_4)$  (question 5), lesquels sont tous conjugués (question 4).

Les deux groupes  $\text{PSL}(3, \mathbf{F}_4)$  et  $\text{PSL}(4, \mathbf{F}_2)$  n'ont pas le même nombre de classes de conjugaison d'éléments d'ordre 2, donc ils ne sont pas isomorphes.

### Exercice 2

**1.** Pour toute matrice  $A \in \text{GL}_n(\mathbf{C})$ ,

$$\begin{cases} A^*A = I_n \\ {}^tAA = I_n \end{cases} \iff \begin{cases} {}^tA = A^{-1} \\ {}^t\overline{A} = {}^tA \end{cases} \iff \begin{cases} \overline{A} = A \\ {}^tA = A^{-1} \end{cases}$$

donc

$$U(n) \cap O(n, \mathbf{C}) = O(n).$$

**2.** Pour toute matrice  $A \in U(n)$ ,

$$({}^tA)^* {}^tA = \overline{A} {}^tA = {}^t(AA^*) = {}^tI_n = I_n, \quad \text{donc } {}^tA \in U(n).$$

La stabilité de  $U(n)$  par inversion est claire puisqu'il s'agit d'un sous-groupe de  $\text{GL}_n(\mathbf{C})$ . On peut le vérifier facilement : si l'on pose  $B = A^{-1}$ , alors  $B = A^*$  et donc

$$B^*B = AA^* = I_n,$$

d'où  $B \in U(n)$ .

Considérons une matrice  $H \in \mathcal{H}_n^{++}$ , que l'on écrit sous la forme  $H = \exp(R)$  avec  $R \in \mathcal{H}_n$ . Comme

$$H^* = \exp(R^*) \quad \text{et} \quad H^{-1} = \exp(-R),$$

la conclusion se déduit de la stabilité évidente de  $\mathcal{H}_n$  par les deux involutions  $X \mapsto X^*$  et  $X \mapsto -X$ .

**3.** Considérons une matrice  $A \in \text{GL}_n(\mathbf{C})$ , écrite sous la forme  $A = VR$  avec  $V \in U(n)$  et  $R \in \mathcal{H}_n^{++}$ .

Si  $V$  et  $R$  appartiennent à  $O(n, \mathbf{C})$ , alors il en va de même pour  $A$  puisque  $O(n, \mathbf{C})$  est un sous-groupe de  $\text{GL}_n(\mathbf{C})$ .

Supposons réciproquement que  $A$  appartienne à  $O(n, \mathbf{C})$ , auquel cas  ${}^tA^{-1} = A$ . En utilisant l'identité  $A = VR$ , il vient

$$A = {}^tA^{-1} = {}^t(R^{-1}V^{-1}) = {}^tV^{-1} {}^tR^{-1}.$$

En vertu de la question précédente,  ${}^tV^{-1} \in \mathcal{H}_n^{++}$  et  ${}^tR^{-1} \in U(n)$ ; par unicité de la décomposition polaire hermitienne, on en déduit les identités

$${}^tV^{-1} = V \quad \text{et} \quad {}^tR^{-1} = R$$

et donc  $V, R \in O(n, \mathbf{C})$ .

**4.** Considérons une matrice  $R \in M_n(\mathbf{C})$ .

Si  $R \in O(n, \mathbf{C}) \cap \mathcal{H}_n^{++}$ , alors il existe une unique matrice  $H \in \mathcal{H}_n$  telle que  $R = \exp(H)$ . L'orthogonalité de  $R$  se traduit par l'identité  $R = {}^tR^{-1}$ , donc  $\exp(H) = {}^t\exp(H)^{-1} = \exp(-{}^tH)$ . Les deux matrices  $H$  et  $-{}^tH$  sont hermitiennes, donc  $H = -{}^tH$  par injectivité de l'exponentielle sur  $\mathcal{H}_n$ . La matrice complexe  $H$  est ainsi simultanément antisymétrique et hermitienne :

$${}^tH + H = {}^t\overline{H} - H = 0.$$

Ces conditions sont équivalentes aux deux suivantes :

$$\overline{H} = -H \quad \text{et} \quad {}^tH + H = 0,$$

lesquelles signifient que la matrice  $T = -iH$  est réelle et antisymétrique.

Réciproquement, pour toute matrice réelle et antisymétrique  $T$ ,

$$\exp(iT)^* = \exp(-i^t T) = \exp(iT) \quad \text{et} \quad {}^t \exp(iT) \exp(iT) = \exp(i({}^t T + T)) = \exp(0) = I_n$$

puisque  $T$  et  ${}^t T$  commutent, donc

$$\exp(iT) \in O(n, \mathbf{C}) \cap \mathcal{H}_n^{++}.$$

**5.** L'application

$$\Phi : U(n) \times \mathcal{H}_n \longrightarrow GL_n(\mathbf{C}), \quad (V, H) \longmapsto V \exp(H)$$

est un homéomorphisme. Elle induit donc un homéomorphisme de  $\Phi^{-1}(O(n, \mathbf{C}))$  sur  $O(n, \mathbf{C})$ .

Pour tout couple  $(V, H) \in U(n) \times \mathcal{H}_n$ ,

$$\begin{aligned} V \exp(H) \in O(n, \mathbf{C}) &\iff (V \in U(n) \cap O(n, \mathbf{C}) \quad \text{et} \quad \exp(H) \in O(n, \mathbf{C}) \cap \mathcal{H}_n^{++}) \\ &\iff (V \in O(n) \quad \text{et} \quad -iH \in \mathcal{A}_n) \end{aligned}$$

en vertu des questions 1, 3 et 4.

L'application

$$\Psi : O(n) \times \mathcal{A}_n \longrightarrow U(n) \times \mathcal{H}_n, \quad (V, T) \longmapsto V \exp(iT)$$

réalise un homéomorphisme sur son image, laquelle est précisément  $\Phi^{-1}(O(n, \mathbf{C}))$  d'après ce qui précède. L'application composée

$$\begin{aligned} O(n) \times \mathcal{A}_n &\xrightarrow{\Psi} \text{Im } \Psi = \Phi^{-1}(O(n, \mathbf{C})) \xrightarrow{\Phi} O(n, \mathbf{C}) \\ &\quad (V, T) \longmapsto V \exp(iT) \end{aligned}$$

est donc un homéomorphisme.

**6.** L'espace topologique  $O(n) \times \mathcal{A}_n$  n'est pas compact puisqu'il contient le sous-espace fermé non compact  $\{1\} \times \mathcal{A}_n$ . En vertu de l'homéomorphisme précédent, le groupe topologique  $O(n, \mathbf{C})$  n'est donc pas compact.

**7.** L'espace topologique  $O(n)$  possède deux composantes connexes :  $O^+(n) = O(n) \cap SL_n(\mathbf{R})$  et  $O^-(n) = O(n) - O^+(n)$ . L'espace topologique  $\mathbf{R}^d$  étant connexe, l'homéomorphisme précédent montre que l'espace topologique  $O(n, \mathbf{C})$  possède deux composantes connexes.

Le déterminant d'une matrice orthogonale complexe  $A$  satisfait à la condition

$$(\det A)^2 = \det({}^t A A) = 1,$$

donc on dispose d'un homomorphisme continu

$$\det : O(n, \mathbf{C}) \longrightarrow \{\pm 1\}.$$

Cet homomorphisme est surjectif car  $A = \text{diag}(-1, 1, \dots, 1)$  est une matrice orthogonale de déterminant  $-1$ , donc ses fibres sont des réunions de composantes connexes. Puisque  $O(n, \mathbf{C})$  ne possède que deux composantes connexes, il en découle que ces dernières sont précisément les fibres du déterminant :

$$\{A \in O(n, \mathbf{C}) \mid \det A = 1\} \quad \text{et} \quad \{A \in O(n, \mathbf{C}) \mid \det A = -1\}.$$

### Exercice 3

**1.** Pour tout  $(a, b, c, d, e, f) \in \mathbf{C}^6$ ,

$$af - be + cd = \frac{1}{4} \left( (a+f)^2 - (a-f)^2 - (b+e)^2 + (b-e)^2 + (c+d)^2 - (c-d)^2 \right)$$

Les six formes linéaires  $a+f, a-f, b+e, b-e, c+d$  et  $c-d$  sont indépendantes, donc le pfaffien est une forme quadratique non dégénérée sur l'espace vectoriel  $\mathcal{A}_4 \simeq \mathbf{C}^6$ .

$$\begin{aligned}
\det A &= -a \begin{vmatrix} -a & -b & -c \\ d & 0 & -f \\ e & f & 0 \end{vmatrix} + b \begin{vmatrix} -a & -b & -c \\ 0 & -d & -e \\ e & f & 0 \end{vmatrix} - c \begin{vmatrix} -a & -b & -c \\ 0 & -d & -e \\ d & 0 & -f \end{vmatrix} \\
&= (af)^2 + (eb)^2 + (cd)^2 + 2acdf - 2abef - 2bcde \\
&= (\text{Pf } A)^2.
\end{aligned}$$

2. Supposons que  $A$  soit une matrice antisymétrique inversible. En vertu de l'identité  $(\text{Pf } A)^2 = \det A$ , le pfaffien de  $A$  est non nul et l'application

$$\kappa : \text{SL}_4(\mathbf{C}) \rightarrow \mathbf{C}, \quad P \mapsto \frac{\text{Pf } PA^tP}{\text{Pf } A}$$

est donc bien définie. Cette application est continue, car polynomiale en les coefficients de  $P$ .

Par ailleurs, d'après la question précédente,

$$\kappa(P)^2 = \frac{(\text{Pf } PA^tP)^2}{(\text{Pf } A)^2} = \frac{\det PA^tP}{\det A} = (\det P)^2 = 1$$

donc l'application  $\kappa$  est à valeurs dans l'espace discret  $\{\pm 1\}$ . Comme l'espace topologique  $\text{SL}_4(\mathbf{C})$  est connexe, son image par l'application continue  $\kappa$  l'est également et donc  $\kappa$  est constante, égale à  $\kappa(I_n) = 1$ .

3. Fixons  $P \in \text{SL}_4(\mathbf{C})$ . L'application

$$\mathcal{A}_4 \longrightarrow \mathbf{C}, \quad A \mapsto \text{Pf } PA^tP - \text{Pf } A$$

est continue et, en vertu de la question précédente, identiquement nulle sur l'ouvert  $\Omega$  des matrices antisymétriques inversibles. Pour obtenir le résultat voulu, il suffit de démontrer que  $\Omega$  est dense dans  $\mathcal{A}_4$ .

Fixons une matrice  $A \in \mathcal{A}_4$  et désignons par  $J$  la matrice antisymétrique inversible

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Considérons l'application continue  $\gamma : \mathbf{C} \longrightarrow \mathcal{A}_4$ ,  $z \mapsto zA + (1-z)J$ . Le polynôme  $\det(zA + (1-z)J)$  ne s'annule pas au point 0, donc il n'est pas identiquement nul et ses racines forment un sous-ensemble fini  $\mathcal{R}$  de  $\mathbf{C}$ . Tout point de  $\mathbf{C}$  est adhérent à  $\mathbf{C} - \mathcal{R}$ , donc il existe une suite  $(z_n)$  dans  $\mathbf{C} - \mathcal{R}$  qui converge vers 1. Les matrices antisymétriques  $z_nA + (1-z_n)J$  sont toutes inversibles et convergent vers  $A$ , donc  $\Omega$  est bien dense dans  $\mathcal{A}_4$ .

4. (a) L'action de  $\text{SL}_4(\mathbf{C})$  par congruence sur  $\mathcal{M}_4(\mathbf{C})$  préserve le sous-espace vectoriel  $\mathcal{A}_4$ . D'après la question précédente, elle préserve également la forme quadratique  $\text{Pf}$ , donc l'homomorphisme

$$\varphi : \text{SL}_4(\mathbf{C}) \longrightarrow \text{GL}(\mathcal{A}_4)$$

correspondant à cette action est à valeurs dans le sous-groupe  $\text{O}(\text{Pf})$ . Le groupe  $\text{SL}_4(\mathbf{C})$  étant connexe, son image par l'application continue  $\varphi$  est contenue dans la composante neutre de  $\text{O}(\text{Pf})$ ; comme  $\text{O}(\text{Pf}) \simeq \text{O}_6(\mathbf{C})$ , cette dernière est le sous-groupe  $\text{SO}(\text{Pf}) = \text{O}(\text{Pf}) \cap \text{SL}(\mathcal{A}_4)$ .

(b) Soit  $P \in \text{SL}_4(\mathbf{C})$  telle que  $PA^tP = A$  pour toute matrice antisymétrique  $A \in \mathcal{A}_4$ .

Pour toute matrice  $A \in \mathcal{A}_4$  et tout vecteur

$$X \in \mathbf{C}^4, \quad AX = 0 \iff PA^tPX = 0 \iff A^tPX = 0$$

donc  ${}^tP$  stabilise le noyau de chaque matrice antisymétrique.

Nous allons démontrer que *tout plan*  $\Pi \subset \mathbf{C}^4$  peut s'obtenir comme un tel noyau. Il est plus transparent de raisonner en termes de formes bilinéaires alternées : l'espace vectoriel  $\mathbf{C}^4/\Pi$  est de

dimension 2, donc il existe sur celui-ci une forme antisymétrique non dégénérée  $\overline{\Phi}$ , de matrice dans une base adaptée  $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ . La forme bilinéaire  $\Phi$  sur  $\mathbf{C}^4$  définie par

$$\Phi(x, y) = \overline{\Phi}(\overline{x}, \overline{y}),$$

où  $\overline{x}$  et  $\overline{y}$  désignent les images de  $x$  et  $y$  dans  $\mathbf{C}^4/\Pi$ , est antisymétrique et de noyau  $\Pi$ , donc sa matrice dans une base quelconque de  $\mathbf{C}^4$  fournit une matrice antisymétrique  $A$  telle que  $\text{Ker } A = \Pi^\perp$ .

Les éléments de  $\text{Ker}(\varphi)$  stabilisent ainsi tous les plans de  $\mathbf{C}^4$ , donc également toutes les droites (intersections de deux plans distincts); ce sont par conséquent des homothéties<sup>2</sup>. Finalement, une homothétie  $\lambda I_4$  appartient à  $\text{Ker } \varphi$  si et seulement si  $\lambda^2 = 1$ , donc si et seulement si  $\lambda = \pm 1$ . Nous pouvons donc conclure que le noyau de  $\varphi$  est égal à  $\{\pm I_4\}$ .

5.

$$\mathfrak{sl}_4(\mathbf{C}) = \{X \in M_4(\mathbf{C}) \mid \text{Tr } X = 0\} \quad \text{et} \quad \mathfrak{so}_6(\mathbf{C}) = \{X \in M_6(\mathbf{C}) \mid {}^tX + X = 0\} = \mathcal{A}_6.$$

$$\dim_{\mathbf{C}} \mathfrak{sl}_4(\mathbf{C}) = 4^2 - 1 = 15 \quad \text{et} \quad \dim_{\mathbf{C}} \mathfrak{so}_6(\mathbf{C}) = \frac{1}{2} \cdot 6 \cdot 5 = 15.$$

6. L'homomorphisme

$$\varphi : \text{SL}_4(\mathbf{C}) \longrightarrow \text{End}(\mathcal{A}_4), \quad P \longmapsto \varphi(P) = (A \mapsto PA^tP)$$

est différentiable car les coordonnées de  $\varphi(P)$  dans une base quelconque de  $\text{End}(\mathcal{A}_4)$  sont des polynômes en les coefficients de  $P$ . Le noyau de  $\varphi$  étant discret, sa différentielle en 1 est injective<sup>3</sup>. L'image de  $\varphi$  étant contenue dans un sous-groupe de  $O(\text{Pf})$ , l'application linéaire injective  $d\varphi_1 : \mathfrak{sl}_4(\mathbf{C}) \rightarrow \text{End}(\mathcal{A}_4)$  est à valeurs dans la sous-algèbre de Lie  $\mathfrak{o}(\text{Pf}) \simeq \mathfrak{o}_6(\mathbf{C}) = \mathfrak{so}_6(\mathbf{C})$ ; elle réalise donc un isomorphisme entre les deux espaces vectoriels  $\mathfrak{sl}_4(\mathbf{C})$  et  $\mathfrak{so}_6(\mathbf{C})$  puisque ceux-ci ont la même dimension.

En vertu du théorème d'inversion locale,  $\varphi$  induit un difféomorphisme d'un voisinage de 1 dans  $\text{SL}_4(\mathbf{C})$  sur un voisinage de 1 dans  $\text{SO}(\text{Pf})$ . L'image de  $\varphi$  est par conséquent un sous-groupe ouvert, donc fermé, de  $\text{SO}(\text{Pf})$ ; comme  $\text{SO}(\text{Pf})$  est connexe, on en déduit que l'application  $\varphi$  est surjective. En quotientant par le noyau  $\{\pm I_4\}$  de  $\varphi$ , on obtient au final un isomorphisme de groupes topologiques

$$\text{PSL}_4(\mathbf{C}) \xrightarrow{\sim} \text{SO}(\text{Pf}) \simeq \text{SO}_6(\mathbf{C}).$$

---

1. Si l'on veut traduire cette construction sous forme matricielle, on part d'une base  $(x_3, x_4)$  de  $\Pi$ , que l'on complète en une base  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$  de  $\mathbf{C}^4$ . Si l'on prend pour  $\overline{\Phi}$  la forme bilinéaire antisymétrique non dégénérée de matrice  $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  dans la base  $(\overline{x}_1, \overline{x}_2)$  de  $\mathbf{C}^4/\Pi$ , alors la matrice de  $\Phi$  dans  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$  est la matrice  $B$  de l'énoncé. La matrice  $A$  de  $\Phi$  dans la base canonique est obtenue en calculant  $A = {}^tQBQ$ , où  $Q$  est la matrice de l'application linéaire envoyant  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$  sur la base canonique.

2. L'indication de l'énoncé suggérait une démonstration un peu différente. Pour tout  $P \in \text{Ker } \varphi$ , l'identité  $PB^tP = B$  implique que  ${}^tP$  stabilise le noyau  $\text{Vect}(E_3, E_4)$  de  $B$ , donc  ${}^tPE_3 \in \text{Vect}(E_3, E_4)$  et  ${}^tPE_1 \notin \text{Vect}(E_3, E_4)$ . Supposons qu'il existe un vecteur  $X \in \mathbf{C}^4 - \{0\}$  tel que  ${}^tPX$  et  $X$  ne soient pas colinéaires. Il existe alors une matrice inversible  $Q$  telle que  ${}^tQX = E_1$  et  ${}^tQ^tPX = E_3$ . Par construction, le vecteur  $X$  appartient au noyau de la matrice antisymétrique  $PQB^tQ^tP$ , laquelle est égale à  $QB^tQ$  puisque  $P$  est dans le noyau de  $\varphi$ . On en déduit alors que le vecteur  $E_1 = {}^tQX$  appartient au noyau de  $B$ , ce qui est une contradiction. Nous avons ainsi démontré que le noyau de  $\varphi$  est composé d'homothéties.

3. Rappelons la démonstration de ce fait : étant donné  $X$  dans le noyau de  $d\varphi_1$ , l'image du sous-groupe à un paramètre  $\lambda(t) = \exp(tX)$  est triviale car

$$\frac{d}{dt} \varphi(\exp(tX)) \Big|_{t=t_0} = \varphi(\exp(t_0X) d\varphi_1(X)) = 0$$

pour tout  $t_0 \in \mathbf{R}$ . Ce sous-groupe à un paramètre est donc contenu dans le sous-groupe discret  $\text{Ker } \varphi$ , donc est trivial par continuité de l'exponentielle et connexité de  $\mathbf{R}$ . On en déduit finalement :

$$X = \lambda'(0) = 0.$$