

Master M1 Recherche - Groupes classiques et géométrie
Corrigé de l'examen du 28 mai 2013

Exercice 1

1. (a) Le groupe $GL(n, \mathbf{K})$ est de cardinal

$$|GL(n, \mathbf{K})| = (q^n - 1)(q^n - q) \cdots (q^n - q^{n-1}) = q^{\frac{n(n-1)}{2}} \prod_{i=1}^n (q^i - 1).$$

En vertu de la suite exacte courte

$$1 \longrightarrow SL(n, \mathbf{K}) \longrightarrow GL(n, \mathbf{K}) \xrightarrow{\det} \mathbf{K}^\times \longrightarrow 1,$$

le cardinal de $SL(n, \mathbf{K})$ est égal à :

$$|SL(n, \mathbf{K})| = \frac{|GL(n, \mathbf{K})|}{|\mathbf{K}^\times|} = q^{\frac{n(n-1)}{2}} \prod_{i=2}^n (q^i - 1).$$

Le centre du groupe $SL(n, \mathbf{K})$ est formé des homothéties de rapport λ tel que $\lambda^n = 1$; il est donc isomorphe au groupe $\mu_n(\mathbf{K})$ des racines n -ièmes de l'unité dans \mathbf{K} . Le groupe $PSL(n, \mathbf{K}) = SL(n, \mathbf{K})/\mu_n(\mathbf{K})$ est par suite de cardinal

$$|PSL(n, \mathbf{K})| = \frac{|SL(n, \mathbf{K})|}{|\mu_n(\mathbf{K})|} = \frac{1}{u_n(q)} q^{\frac{n(n-1)}{2}} \prod_{i=2}^n (q^i - 1).$$

(b) Tout $x \in \mathbf{F}_4$ est tel que $x^4 = x$. On a donc

$$\mathbf{F}_4^\times = \{x \in \mathbf{F}_4^\times \mid x^3 = 1\} = \mu_3(\mathbf{F}_4) \quad \text{et} \quad u_3(4) = |\mathbf{F}_4^\times| = 3.$$

Si le corps \mathbf{K} est de caractéristique 2, alors

$$\forall x \in \mathbf{K}, \forall m \in \mathbf{N}, \quad x^{2^m} = 1 \iff x^{2^m} - 1 = 0 \iff (x - 1)^{2^m} = 0 \iff x - 1 = 0$$

et donc $\mu_{2^m}(\mathbf{K}) = \{1\}$; en particulier, $u_{2^m}(2) = 1$.

(c) En vertu des points (a) et (b), on a

$$|PSL(4, \mathbf{F}_2)| = 2^6(2^2 - 1)(2^3 - 1)(2^4 - 1) = 2^6 \cdot 3^2 \cdot 5 \cdot 7$$

et

$$|PSL(3, \mathbf{F}_4)| = \frac{1}{3} 4^3(4^2 - 1)(4^3 - 1) = 2^6 \cdot 3^2 \cdot 5 \cdot 7.$$

Les groupes $PSL(4, \mathbf{F}_2)$ et $PSL(3, \mathbf{F}_4)$ sont donc de même ordre.

2. Si le corps \mathbf{K} est de caractéristique 2, alors l'application $A \mapsto A^2$ est un endomorphisme de l'algèbre $M_n(\mathbf{K})$. En particulier, pour tout $A \in M(n, \mathbf{K})$,

$$A^2 = I_n \iff A^2 - I_n = 0 \iff (A - I_n)^2 = 0.$$

On en déduit qu'une matrice A est d'ordre 2 – c'est-à-dire $A \neq I_n$ et $A^2 = I_n$ – si et seulement si la matrice $N = A - I_n$ est non nulle et telle que $N^2 = 0$, c'est-à-dire si et seulement si N est nilpotente d'indice 2.

Remarquons en outre que deux matrices $A, B \in M_n(\mathbf{K})$ sont conjuguées (par un élément de $GL_n(\mathbf{K})$) si et seulement si c'est le cas des matrices $A - I_n$ et $B - I_n$.



3. Les trois groupes $GL(4, \mathbf{F}_2)$, $SL(4, \mathbf{F}_2)$ et $PSL(4, \mathbf{F}_2)$ sont égaux car $\mathbf{F}_2^\times = \mu_4(\mathbf{F}_2) = \{1\}$.

Les classes de conjugaison de matrices nilpotentes d'indice 2 dans $M(4, \mathbf{F}_2)$ sont décrites par les diagrammes de Young à 4 cases et 2 lignes. Il y a deux diagrammes possibles :
correspondant aux classes de conjugaison des matrices de Jordan

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

D'après la question 2, les éléments d'ordre 2 dans le groupe $GL(4, \mathbf{F}_2)$ se répartissent en deux classes de conjugaison, représentées par les matrices

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

4. Considérons un élément $A \in SL(3, \mathbf{F}_4)$ d'ordre 2.

(i) Il existe un unique diagramme de Young à trois cases et deux lignes :



donc une unique classe de conjugaison de matrices nilpotentes d'indice 2 dans $M(3, \mathbf{F}_4)$. D'après la question 2, on en déduit que A est conjugué, *par un élément de $GL(3, \mathbf{F}_4)$* , à la matrice

$$A_0 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(ii) Soit $P \in GL(3, \mathbf{F}_4)$ tel que

$$PAP^{-1} = A_0.$$

La matrice A_0 étant diagonale par blocs, elle commute aux matrices diagonales de la forme $\text{diag}(1, 1, \alpha)$, quel que soit $\alpha \in \mathbf{K}^\times$. Par suite, en posant

$$D = \text{diag}(1, 1, (\det P)^{-1}) \quad \text{et} \quad Q = DP,$$

on obtient les identités

$$QAQ^{-1} = DA_0D^{-1} = A_0 \quad \text{et} \quad \det Q = 1.$$

Ainsi, tous les éléments d'ordre 2 dans $SL(3, \mathbf{F}_4)$ sont conjugués *dans ce groupe*.

5. Soit $A \in SL(3, \mathbf{F}_4)$ dont l'image \bar{A} dans $PSL(3, \mathbf{F}_4)$ est d'ordre 2. Il revient au même de dire que l'on a

$$A \notin \mathbf{F}_4^\times \cdot I_3 \quad \text{et} \quad A^2 \in \mathbf{F}_4^\times \cdot I_3.$$

Soit $\lambda \in \mathbf{F}_4^\times$ tel que $A^2 = \lambda I_3$. L'application $x \mapsto x^2$ est un automorphisme du corps \mathbf{F}_4 , donc il existe $\mu \in \mathbf{F}_4^\times$ tel que $\lambda = \mu^2$. Posons $B = \mu^{-1}A$; il s'agit d'un élément de $SL(3, \mathbf{F}_4)$ car

$$\det B = \mu^{-3} = 1$$

puisque $\mu \in \mathbf{F}_4^\times = \mu_3(\mathbf{F}_4)$. Par ailleurs, B n'est pas une homothétie (sinon, A en serait une) et

$$B^2 = \mu^{-2}A^2 = I_3,$$

donc B est d'ordre 2. Finalement, comme $\overline{B} = \overline{A}$, nous avons démontré que tout élément d'ordre 2 de $\text{PSL}(3, \mathbf{F}_4)$ est l'image d'un élément d'ordre 2 de $\text{SL}(3, \mathbf{F}_4)$.

6. Le groupe $\text{PSL}(3, \mathbf{F}_4)$ contient une unique classe de conjugaison d'éléments d'ordre 2 : ceux-ci sont en effet les images des éléments d'ordre 2 dans $\text{SL}(3, \mathbf{F}_4)$ (question 5), lesquels sont tous conjugués (question 4).

Les deux groupes $\text{PSL}(3, \mathbf{F}_4)$ et $\text{PSL}(4, \mathbf{F}_2)$ n'ont pas le même nombre de classes de conjugaison d'éléments d'ordre 2, donc ils ne sont pas isomorphes.

Exercice 2

1. Pour toute matrice $A \in \text{GL}_n(\mathbf{C})$,

$$\begin{cases} A^*A = I_n \\ {}^tAA = I_n \end{cases} \iff \begin{cases} {}^tA = A^{-1} \\ {}^t\overline{A} = {}^tA \end{cases} \iff \begin{cases} \overline{A} = A \\ {}^tA = A^{-1} \end{cases}$$

donc

$$U(n) \cap O(n, \mathbf{C}) = O(n).$$

2. Pour toute matrice $A \in U(n)$,

$$({}^tA)^* {}^tA = \overline{A} {}^tA = {}^t(AA^*) = {}^tI_n = I_n, \quad \text{donc } {}^tA \in U(n).$$

La stabilité de $U(n)$ par inversion est claire puisqu'il s'agit d'un sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbf{C})$. On peut le vérifier facilement : si l'on pose $B = A^{-1}$, alors $B = A^*$ et donc

$$B^*B = AA^* = I_n,$$

d'où $B \in U(n)$.

Considérons une matrice $H \in \mathcal{H}_n^{++}$, que l'on écrit sous la forme $H = \exp(R)$ avec $R \in \mathcal{H}_n$. Comme

$$H^* = \exp(R^*) \quad \text{et} \quad H^{-1} = \exp(-R),$$

la conclusion se déduit de la stabilité évidente de \mathcal{H}_n par les deux involutions $X \mapsto X^*$ et $X \mapsto -X$.

3. Considérons une matrice $A \in \text{GL}_n(\mathbf{C})$, écrite sous la forme $A = VR$ avec $V \in U(n)$ et $R \in \mathcal{H}_n^{++}$.

Si V et R appartiennent à $O(n, \mathbf{C})$, alors il en va de même pour A puisque $O(n, \mathbf{C})$ est un sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbf{C})$.

Supposons réciproquement que A appartienne à $O(n, \mathbf{C})$, auquel cas ${}^tA^{-1} = A$. En utilisant l'identité $A = VR$, il vient

$$A = {}^tA^{-1} = {}^t(R^{-1}V^{-1}) = {}^tV^{-1} {}^tR^{-1}.$$

En vertu de la question précédente, ${}^tV^{-1} \in \mathcal{H}_n^{++}$ et ${}^tR^{-1} \in U(n)$; par unicité de la décomposition polaire hermitienne, on en déduit les identités

$${}^tV^{-1} = V \quad \text{et} \quad {}^tR^{-1} = R$$

et donc $V, R \in O(n, \mathbf{C})$.

4. Considérons une matrice $R \in M_n(\mathbf{C})$.

Si $R \in O(n, \mathbf{C}) \cap \mathcal{H}_n^{++}$, alors il existe une unique matrice $H \in \mathcal{H}_n$ telle que $R = \exp(H)$. L'orthogonalité de R se traduit par l'identité $R = {}^tR^{-1}$, donc $\exp(H) = {}^t\exp(H)^{-1} = \exp(-{}^tH)$. Les deux matrices H et $-{}^tH$ sont hermitiennes, donc $H = -{}^tH$ par injectivité de l'exponentielle sur \mathcal{H}_n . La matrice complexe H est ainsi simultanément antisymétrique et hermitienne :

$${}^tH + H = {}^t\overline{H} - H = 0.$$

Ces conditions sont équivalentes aux deux suivantes :

$$\overline{H} = -H \quad \text{et} \quad {}^tH + H = 0,$$

lesquelles signifient que la matrice $T = -iH$ est réelle et antisymétrique.

Réciproquement, pour toute matrice réelle et antisymétrique T ,

$$\exp(iT)^* = \exp(-i^t T) = \exp(iT) \quad \text{et} \quad {}^t \exp(iT) \exp(iT) = \exp(i({}^t T + T)) = \exp(0) = I_n$$

puisque T et ${}^t T$ commutent, donc

$$\exp(iT) \in O(n, \mathbf{C}) \cap \mathcal{H}_n^{++}.$$

5. L'application

$$\Phi : U(n) \times \mathcal{H}_n \longrightarrow GL_n(\mathbf{C}), \quad (V, H) \longmapsto V \exp(H)$$

est un homéomorphisme. Elle induit donc un homéomorphisme de $\Phi^{-1}(O(n, \mathbf{C}))$ sur $O(n, \mathbf{C})$.

Pour tout couple $(V, H) \in U(n) \times \mathcal{H}_n$,

$$\begin{aligned} V \exp(H) \in O(n, \mathbf{C}) &\iff (V \in U(n) \cap O(n, \mathbf{C}) \quad \text{et} \quad \exp(H) \in O(n, \mathbf{C}) \cap \mathcal{H}_n^{++}) \\ &\iff (V \in O(n) \quad \text{et} \quad -iH \in \mathcal{A}_n) \end{aligned}$$

en vertu des questions 1, 3 et 4.

L'application

$$\Psi : O(n) \times \mathcal{A}_n \longrightarrow U(n) \times \mathcal{H}_n, \quad (V, T) \longmapsto V \exp(iT)$$

réalise un homéomorphisme sur son image, laquelle est précisément $\Phi^{-1}(O(n, \mathbf{C}))$ d'après ce qui précède. L'application composée

$$\begin{aligned} O(n) \times \mathcal{A}_n &\xrightarrow{\Psi} \text{Im } \Psi = \Phi^{-1}(O(n, \mathbf{C})) \xrightarrow{\Phi} O(n, \mathbf{C}) \\ &\quad (V, T) \longmapsto V \exp(iT) \end{aligned}$$

est donc un homéomorphisme.

6. L'espace topologique $O(n) \times \mathcal{A}_n$ n'est pas compact puisqu'il contient le sous-espace fermé non compact $\{1\} \times \mathcal{A}_n$. En vertu de l'homéomorphisme précédent, le groupe topologique $O(n, \mathbf{C})$ n'est donc pas compact.

7. L'espace topologique $O(n)$ possède deux composantes connexes : $O^+(n) = O(n) \cap SL_n(\mathbf{R})$ et $O^-(n) = O(n) - O^+(n)$. L'espace topologique \mathbf{R}^d étant connexe, l'homéomorphisme précédent montre que l'espace topologique $O(n, \mathbf{C})$ possède deux composantes connexes.

Le déterminant d'une matrice orthogonale complexe A satisfait à la condition

$$(\det A)^2 = \det({}^t AA) = 1,$$

donc on dispose d'un homomorphisme continu

$$\det : O(n, \mathbf{C}) \longrightarrow \{\pm 1\}.$$

Cet homomorphisme est surjectif car $A = \text{diag}(-1, 1, \dots, 1)$ est une matrice orthogonale de déterminant -1 , donc ses fibres sont des réunions de composantes connexes. Puisque $O(n, \mathbf{C})$ ne possède que deux composantes connexes, il en découle que ces dernières sont précisément les fibres du déterminant :

$$\{A \in O(n, \mathbf{C}) \mid \det A = 1\} \quad \text{et} \quad \{A \in O(n, \mathbf{C}) \mid \det A = -1\}.$$

Exercice 3

1. Pour tout $(a, b, c, d, e, f) \in \mathbf{C}^6$,

$$af - be + cd = \frac{1}{4} \left((a+f)^2 - (a-f)^2 - (b+e)^2 + (b-e)^2 + (c+d)^2 - (c-d)^2 \right)$$

Les six formes linéaires $a+f, a-f, b+e, b-e, c+d$ et $c-d$ sont indépendantes, donc le pfaffien est une forme quadratique non dégénérée sur l'espace vectoriel $\mathcal{A}_4 \simeq \mathbf{C}^6$.

$$\begin{aligned}
\det A &= -a \begin{vmatrix} -a & -b & -c \\ d & 0 & -f \\ e & f & 0 \end{vmatrix} + b \begin{vmatrix} -a & -b & -c \\ 0 & -d & -e \\ e & f & 0 \end{vmatrix} - c \begin{vmatrix} -a & -b & -c \\ 0 & -d & -e \\ d & 0 & -f \end{vmatrix} \\
&= (af)^2 + (eb)^2 + (cd)^2 + 2acdf - 2abef - 2bcde \\
&= (\text{Pf } A)^2.
\end{aligned}$$

2. Supposons que A soit une matrice antisymétrique inversible. En vertu de l'identité $(\text{Pf } A)^2 = \det A$, le pfaffien de A est non nul et l'application

$$\kappa : \text{SL}_4(\mathbf{C}) \rightarrow \mathbf{C}, \quad P \mapsto \frac{\text{Pf } PA^tP}{\text{Pf } A}$$

est donc bien définie. Cette application est continue, car polynomiale en les coefficients de P .

Par ailleurs, d'après la question précédente,

$$\kappa(P)^2 = \frac{(\text{Pf } PA^tP)^2}{(\text{Pf } A)^2} = \frac{\det PA^tP}{\det A} = (\det P)^2 = 1$$

donc l'application κ est à valeurs dans l'espace discret $\{\pm 1\}$. Comme l'espace topologique $\text{SL}_4(\mathbf{C})$ est connexe, son image par l'application continue κ l'est également et donc κ est constante, égale à $\kappa(I_n) = 1$.

3. Fixons $P \in \text{SL}_4(\mathbf{C})$. L'application

$$\mathcal{A}_4 \rightarrow \mathbf{C}, \quad A \mapsto \text{Pf } PA^tP - \text{Pf } A$$

est continue et, en vertu de la question précédente, identiquement nulle sur l'ouvert Ω des matrices antisymétriques inversibles. Pour obtenir le résultat voulu, il suffit de démontrer que Ω est dense dans \mathcal{A}_4 .

Fixons une matrice $A \in \mathcal{A}_4$ et désignons par J la matrice antisymétrique inversible

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Considérons l'application continue $\gamma : \mathbf{C} \rightarrow \mathcal{A}_4$, $z \mapsto zA + (1-z)J$. Le polynôme $\det(zA + (1-z)J)$ ne s'annule pas au point 0, donc il n'est pas identiquement nul et ses racines forment un sous-ensemble fini \mathcal{R} de \mathbf{C} . Tout point de \mathbf{C} est adhérent à $\mathbf{C} - \mathcal{R}$, donc il existe une suite (z_n) dans $\mathbf{C} - \mathcal{R}$ qui converge vers 1. Les matrices antisymétriques $z_nA + (1-z_n)J$ sont toutes inversibles et convergent vers A , donc Ω est bien dense dans \mathcal{A}_4 .

4. (a) L'action de $\text{SL}_4(\mathbf{C})$ par congruence sur $\mathcal{M}_4(\mathbf{C})$ préserve le sous-espace vectoriel \mathcal{A}_4 . D'après la question précédente, elle préserve également la forme quadratique Pf , donc l'homomorphisme

$$\varphi : \text{SL}_4(\mathbf{C}) \rightarrow \text{GL}(\mathcal{A}_4)$$

correspondant à cette action est à valeurs dans le sous-groupe $\text{O}(\text{Pf})$. Le groupe $\text{SL}_4(\mathbf{C})$ étant connexe, son image par l'application continue φ est contenue dans la composante neutre de $\text{O}(\text{Pf})$; comme $\text{O}(\text{Pf}) \simeq \text{O}_6(\mathbf{C})$, cette dernière est le sous-groupe $\text{SO}(\text{Pf}) = \text{O}(\text{Pf}) \cap \text{SL}(\mathcal{A}_4)$.

(b) Soit $P \in \text{SL}_4(\mathbf{C})$ telle que $PA^tP = A$ pour toute matrice antisymétrique $A \in \mathcal{A}_4$.

Pour toute matrice $A \in \mathcal{A}_4$ et tout vecteur

$$X \in \mathbf{C}^4, \quad AX = 0 \iff PA^tPX = 0 \iff A^tPX = 0$$

donc tP stabilise le noyau de chaque matrice antisymétrique.

Nous allons démontrer que *tout plan* $\Pi \subset \mathbf{C}^4$ peut s'obtenir comme un tel noyau. Il est plus transparent de raisonner en termes de formes bilinéaires alternées : l'espace vectoriel \mathbf{C}^4/Π est de

dimension 2, donc il existe sur celui-ci une forme antisymétrique non dégénérée $\overline{\Phi}$, de matrice dans une base adaptée $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. La forme bilinéaire Φ sur \mathbf{C}^4 définie par

$$\Phi(x, y) = \overline{\Phi}(\overline{x}, \overline{y}),$$

où \overline{x} et \overline{y} désignent les images de x et y dans \mathbf{C}^4/Π , est antisymétrique et de noyau Π , donc sa matrice dans une base quelconque de \mathbf{C}^4 fournit une matrice antisymétrique A telle que $\text{Ker } A = \Pi^\perp$.

Les éléments de $\text{Ker}(\varphi)$ stabilisent ainsi tous les plans de \mathbf{C}^4 , donc également toutes les droites (intersections de deux plans distincts); ce sont par conséquent des homothéties². Finalement, une homothétie λI_4 appartient à $\text{Ker } \varphi$ si et seulement si $\lambda^2 = 1$, donc si et seulement si $\lambda = \pm 1$. Nous pouvons donc conclure que le noyau de φ est égal à $\{\pm I_4\}$.

5.

$$\mathfrak{sl}_4(\mathbf{C}) = \{X \in M_4(\mathbf{C}) \mid \text{Tr } X = 0\} \quad \text{et} \quad \mathfrak{so}_6(\mathbf{C}) = \{X \in M_6(\mathbf{C}) \mid {}^tX + X = 0\} = \mathcal{A}_6.$$

$$\dim_{\mathbf{C}} \mathfrak{sl}_4(\mathbf{C}) = 4^2 - 1 = 15 \quad \text{et} \quad \dim_{\mathbf{C}} \mathfrak{so}_6(\mathbf{C}) = \frac{1}{2} \cdot 6 \cdot 5 = 15.$$

6. L'homomorphisme

$$\varphi : \text{SL}_4(\mathbf{C}) \longrightarrow \text{End}(\mathcal{A}_4), \quad P \longmapsto \varphi(P) = (A \mapsto PA^tP)$$

est différentiable car les coordonnées de $\varphi(P)$ dans une base quelconque de $\text{End}(\mathcal{A}_4)$ sont des polynômes en les coefficients de P . Le noyau de φ étant discret, sa différentielle en 1 est injective³. L'image de φ étant contenue dans un sous-groupe de $O(\text{Pf})$, l'application linéaire injective $d\varphi_1 : \mathfrak{sl}_4(\mathbf{C}) \rightarrow \text{End}(\mathcal{A}_4)$ est à valeurs dans la sous-algèbre de Lie $\mathfrak{o}(\text{Pf}) \simeq \mathfrak{o}_6(\mathbf{C}) = \mathfrak{so}_6(\mathbf{C})$; elle réalise donc un isomorphisme entre les deux espaces vectoriels $\mathfrak{sl}_4(\mathbf{C})$ et $\mathfrak{so}_6(\mathbf{C})$ puisque ceux-ci ont la même dimension.

En vertu du théorème d'inversion locale, φ induit un difféomorphisme d'un voisinage de 1 dans $\text{SL}_4(\mathbf{C})$ sur un voisinage de 1 dans $\text{SO}(\text{Pf})$. L'image de φ est par conséquent un sous-groupe ouvert, donc fermé, de $\text{SO}(\text{Pf})$; comme $\text{SO}(\text{Pf})$ est connexe, on en déduit que l'application φ est surjective. En quotientant par le noyau $\{\pm I_4\}$ de φ , on obtient au final un isomorphisme de groupes topologiques

$$\text{PSL}_4(\mathbf{C}) \xrightarrow{\sim} \text{SO}(\text{Pf}) \simeq \text{SO}_6(\mathbf{C}).$$

1. Si l'on veut traduire cette construction sous forme matricielle, on part d'une base (x_3, x_4) de Π , que l'on complète en une base (x_1, x_2, x_3, x_4) de \mathbf{C}^4 . Si l'on prend pour $\overline{\Phi}$ la forme bilinéaire antisymétrique non dégénérée de matrice $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ dans la base $(\overline{x}_1, \overline{x}_2)$ de \mathbf{C}^4/Π , alors la matrice de Φ dans (x_1, x_2, x_3, x_4) est la matrice B de l'énoncé. La matrice A de Φ dans la base canonique est obtenue en calculant $A = {}^tQBQ$, où Q est la matrice de l'application linéaire envoyant (x_1, x_2, x_3, x_4) sur la base canonique.

2. L'indication de l'énoncé suggérait une démonstration un peu différente. Pour tout $P \in \text{Ker } \varphi$, l'identité $PB^tP = B$ implique que tP stabilise le noyau $\text{Vect}(E_3, E_4)$ de B , donc ${}^tPE_3 \in \text{Vect}(E_3, E_4)$ et ${}^tPE_1 \notin \text{Vect}(E_3, E_4)$. Supposons qu'il existe un vecteur $X \in \mathbf{C}^4 - \{0\}$ tel que tPX et X ne soient pas colinéaires. Il existe alors une matrice inversible Q telle que ${}^tQX = E_1$ et ${}^tQ^tPX = E_3$. Par construction, le vecteur X appartient au noyau de la matrice antisymétrique PQB^tQ^tP , laquelle est égale à QB^tQ puisque P est dans le noyau de φ . On en déduit alors que le vecteur $E_1 = {}^tQX$ appartient au noyau de B , ce qui est une contradiction. Nous avons ainsi démontré que le noyau de φ est composé d'homothéties.

3. Rappelons la démonstration de ce fait : étant donné X dans le noyau de $d\varphi_1$, l'image du sous-groupe à un paramètre $\lambda(t) = \exp(tX)$ est triviale car

$$\frac{d}{dt} \varphi(\exp(tX)) \Big|_{t=t_0} = \varphi(\exp(t_0X)d\varphi_1(X)) = 0$$

pour tout $t_0 \in \mathbf{R}$. Ce sous-groupe à un paramètre est donc contenu dans le sous-groupe discret $\text{Ker } \varphi$, donc est trivial par continuité de l'exponentielle et connexité de \mathbf{R} . On en déduit finalement :

$$X = \lambda'(0) = 0.$$