

## 1 Espaces vectoriels

### Exercice 1. *Sous-espaces vectoriels et combinaisons linéaires.*

1. Montrer que l'intersection d'un nombre quelconque de sous-espaces vectoriels de  $E$  est un sous-espace vectoriel.
2. La réunion de deux (ou plus) sous-espaces vectoriels de  $E$  est-elle un sous-espace vectoriel ?
3. Soit  $A$  un sous-ensemble d'un  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $E$ .  
Montrer que  $\text{Vect}(A)$  est l'ensemble des combinaisons linéaires finies d'éléments de  $A$ , c'est-à-dire l'ensemble des éléments de la forme :

$$\lambda_1 x_1 + \cdots + \lambda_r x_r \quad \text{avec } r \in \mathbf{N}, x_1, \dots, x_r \in A, \lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbf{K}.$$

4. Soient  $F$  et  $F'$  deux sous-espaces vectoriels d'un  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $E$ . Montrer que

$$F + F' = \text{Vect}(F \cup F').$$

### Exercice 2. *Plans.*

Dans  $\mathbf{R}^3$ , on considère les sous-ensembles suivants :

$$V = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 : x + y - z = 0\} \text{ et } W = \{(a - b, a + b, a - 3b) : a, b \in \mathbf{R}\}.$$

1. Justifier que  $V$  et  $W$  sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbf{R}^3$ .
2. Déterminer  $V \cap W$  puis  $V + W$ .

### Exercice 3. *Sous-espaces supplémentaires (1).*

Dans chacun des cas, répondre aux questions suivantes

- (a) Les sous-ensembles  $V$  et  $W$  sont-ils des sous-espaces-vectoriels de  $E$  ?
- (b) A-t-on  $V + W = E$  ?
- (c) Les sous-espaces  $V$  et  $W$  sont-ils en somme directe ?
- (d) A-t-on  $V \oplus W = E$  ?

1.  $E = \mathbf{K}[X]$ ,  $V$  est l'ensemble des polynômes de degré inférieur ou égal à 5,  $W$  est l'ensemble des polynômes nul ou de degré supérieur ou égal à 6.
2.  $E$  est l'ensemble des vecteurs de l'espace (usuel : à trois dimensions),  $V$  est un plan vectoriel,  $W$  est une droite vectorielle.
3.  $E = \mathbf{R}^{\mathbf{R}}$  est l'ensemble des fonctions de  $\mathbf{R}$  dans  $\mathbf{R}$ ,  $V$  (resp.  $W$ ) est l'ensemble des fonctions paires (resp. impaires).
4.  $E = \mathcal{M}_n(\mathbf{R})$  est l'ensemble des matrices réelles carrées de taille  $n$ ,  $V$  (resp.  $W$ ) est l'ensemble des matrices symétriques (resp. antisymétriques).
5.  $E = \mathbf{R}^I$  est l'ensemble des fonctions d'un intervalle  $I$  dans  $\mathbf{R}$ ,  $V$  (resp.  $W$ ) est l'ensemble des fonctions positives (resp. négatives) ou nulles.
6.  $E$  est l'ensemble des suites réelles convergentes,  $V$  (resp.  $W$ ) est l'ensemble des suites admettant pour limite 0 (resp. des suites constantes).

7.  $E = C^\infty(\mathbf{R})$  est l'ensemble des fonctions réelles indéfiniment dérivables sur  $\mathbf{R}$ ,  $V$  est l'ensemble des fonctions polynomiales de degré inférieur ou égal à  $n$  ( $n$  entier naturel) et  $W$  est l'ensemble des fonctions de  $E$  s'annulant en  $x_0, x_1, \dots, x_n$  (réels).
8.  $E$  est l'ensemble des endomorphismes d'un espace vectoriel  $F$ ,  $u$  est un élément de  $E$ ,

$$V = \{v \in E : v \circ u = u \circ v\} \quad \text{et} \quad W = \{v \in E : v \circ u = 0_E\}.$$

**Exercice 4.** *Sous-espaces supplémentaires (2).*

Déterminer un sous-espace supplémentaire de  $V$  dans  $E$  dans les cas suivants :

1.  $E = \mathbf{R}_5[X]$ , et  $V = \{P \in E : X^2 + 3 \text{ divise } P\}$
2.  $E = \mathbf{R}^{\mathbf{R}}$  et  $V = \{f \in E : f(0) = 0\}$
3.  $E = C^0([0, 1], \mathbf{R})$  et  $V = \left\{ f \in E : \int_0^1 f(t) dt = 0 \right\}$ .
4.  $E = \mathbf{R}^{[0,1]}$  et  $V = \{f \in E : f(0) = f(1) = 0\}$

**Exercice 5.** *Bases.*

1. Rappeler ce qu'est la base canonique de l'espace vectoriel  $E = \mathbf{K}_n[X]$  des polynômes de degré au plus  $n$ . Quelle est la dimension de  $E$  ?  
Pour la suite, on considère un polynôme  $P$  de degré  $n$  à coefficients réels.
2. Démontrer que la famille  $(P, P', P^{(2)}, \dots, P^{(n)})$  est une base de  $\mathbf{R}_n[X]$ .
3. (Plus difficile) Démontrer l'équivalence suivante :

$(P, XP', X^2P^{(2)}, \dots, X^nP^{(n)})$  est une base de  $\mathbf{R}_n[X] \iff$  tous les coefficients de  $P$  sont non nuls.

## 2 Applications linéaires

**Exercice 6.** *La conjugaison complexe.*

1. Vérifier que  $\mathbf{C}$  est un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel. Quelle est sa dimension ?  
Mêmes questions en remplaçant  $\mathbf{R}$  par  $\mathbf{C}$  puis par  $\mathbf{Q}$ .
2. Vérifier que la conjugaison complexe  $\mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C} : z \mapsto \bar{z}$  est  $\mathbf{R}$ -linéaire,  $\mathbf{Q}$ -linéaire mais pas  $\mathbf{C}$ -linéaire.

**Exercice 7.** *Cas particulier du lemme des noyaux.*

Soit  $u$  un endomorphisme d'un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel  $E$  tel que  $u^2 + u - 6id = 0$  dans  $\mathcal{L}(E)$ .  
Démontrer l'égalité  $E = \ker(u - 2id) \oplus \ker(u + 3id)$ .

**Exercice 8.** *Interpolation polynomiale.*

On considère un entier naturel  $n$  et une suite  $x_0, x_1, \dots, x_n$  de nombres réels. L'application  $\Phi$  est définie par

$$\Phi : \mathbf{R}_n[X] \longrightarrow \mathbf{R}^{n+1} : P \longmapsto (P(x_0), P(x_1), \dots, P(x_n)).$$

1. Étudier l'injectivité de  $\Phi$ .
2. Donner une condition nécessaire et suffisante pour que  $\Phi$  soit surjective. Interpréter.

**Exercice 9.** *Endomorphisme nilpotent.*

Soit  $f$  appartenant à  $\mathcal{L}(\mathbf{R}^3)$  tel que  $f^2 \neq 0$  et  $f^3 = 0$  ( $f^k$  désigne ici  $\underbrace{f \circ \dots \circ f}_k$ ).

Montrer que, pour tout vecteur  $v$  n'appartenant pas à  $\ker f^2$ , la famille  $(v, f(v), f^2(v))$  est une base de  $\mathbf{R}^3$ .

**Exercice 10.** *Rang et inégalités.*

Soit  $E$  un espace vectoriel sur  $\mathbf{K}$  de dimension finie  $n$ . On considère deux endomorphismes  $f$  et  $g$  de  $E$ .

1. On suppose que  $f \circ g = 0$ . Établir une majoration de  $\operatorname{rg}(f) + \operatorname{rg}(g)$ .
2. On suppose qu'il existe une combinaison linéaire de  $f$  et  $g$  (dans  $\mathcal{L}(E)$ ) qui soit un isomorphisme. Démontrer que  $E = \operatorname{im} f + \operatorname{im} g$ . En déduire une minoration de  $\operatorname{rg}(f) + \operatorname{rg}(g)$ .

**Exercice 11.** *Homothéties - Projecteurs - Symétries.*

Soit  $E$  un  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel (sur un corps de caractéristique différente de 2).

1. Un endomorphisme  $h$  de  $E$  est appelé homothétie s'il existe un scalaire  $\lambda$  tel que  $h = \lambda \operatorname{id}$  dans  $\mathcal{L}(E)$ .  
Montrer que  $h$  est une homothétie si et seulement si, pour tout  $v$  dans  $E$ , la famille  $(v, h(v))$  est liée.
2. Un endomorphisme  $p$  de  $E$  est appelé projecteur s'il vérifie  $p^2 (= p \circ p) = p$  dans  $\mathcal{L}(E)$ .
  - (a) Donner un exemple de projecteur sur  $\mathbf{R}^2$ , sur  $\mathbf{R}^3$ .
  - (b) Démontrer que  $p$  est un projecteur si et seulement si  $E = \ker p \oplus \ker(p - \operatorname{id})$ .
  - (c) Démontrer que  $p$  est un projecteur si et seulement si  $\operatorname{im} p = \ker(p - \operatorname{id})$ .
3. Un endomorphisme  $s$  de  $E$  est appelé symétrie s'il vérifie  $s^2 (= s \circ s) = \operatorname{id}$  dans  $\mathcal{L}(E)$ .
  - (a) Démontrer que  $s$  est une symétrie si et seulement si l'endomorphisme  $p = \frac{1}{2}(s + \operatorname{id})$  est un projecteur.
  - (b) Démontrer que  $s$  est une symétrie si et seulement si  $E = \ker(s + \operatorname{id}) \oplus \ker(s - \operatorname{id})$ .