

Polynômes

Aimé Lachal

Cours de mathématiques
1^{er} cycle, 1^{re} année

Sommaire

- 1 Définitions
 - Notations
 - Quelques graphes
 - Opérations
- 2 Division euclidienne dans $\mathbb{K}[X]$
 - Définitions
 - Algorithme
 - Racines d'un polynôme
- 3 Formule de Taylor
 - Dérivées successives
 - Énoncé
 - Exemple
- 4 Racines multiples
 - Généralités
 - Cas réel
- 5 Factorisation
 - Factorisation sur \mathbb{C}
 - Somme et produit des racines
 - Factorisation sur \mathbb{R}

1. Définitions

a) Notations

Dans ce chapitre, \mathbb{K} désigne soit l'ensemble des nombres réels \mathbb{R} soit l'ensemble des nombres complexes \mathbb{C} .

Définition 1.1 (Fonctions polynômes)

On appelle **fonction polynôme à coefficients dans \mathbb{K}** toute application P de la forme $\mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ où les a_k sont des éléments de \mathbb{K} et $n \in \mathbb{N}$.

$$x \mapsto \sum_{k=0}^n a_k x^k$$

- Les nombres a_k sont appelés les **coefficients** de P .
- Lorsque $a_n \neq 0$, l'entier n est appelé le **degré** de P et noté $\deg(P)$.
- Si $n = 0$, P est une fonction constante.
Si en plus $a_0 = 0$, on dit que P est la **fonction polynôme nul**.
Par convention, le degré de la fonction polynôme nul est $-\infty$.

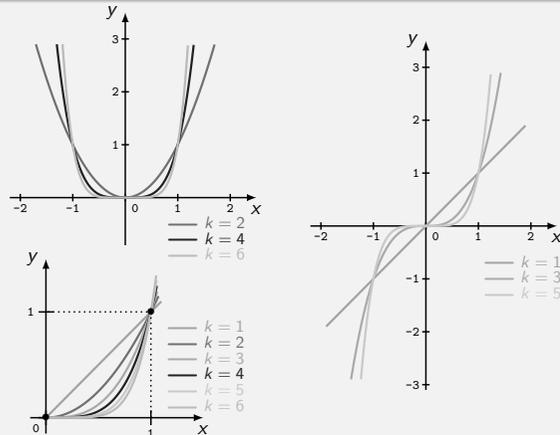
Notations :

- L'ensemble des fonctions polynômes à coefficients dans \mathbb{K} se note $\mathbb{K}[X]$.
- On utilise, pour tout $k \in \mathbb{N}$, la notation X^k pour désigner la fonction $x \mapsto x^k$ (par convention X^0 est la fonction $x \mapsto 1$).
- Cela permet de noter $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ une fonction polynôme quelconque de degré n .

1. Définitions

b) Quelques graphes

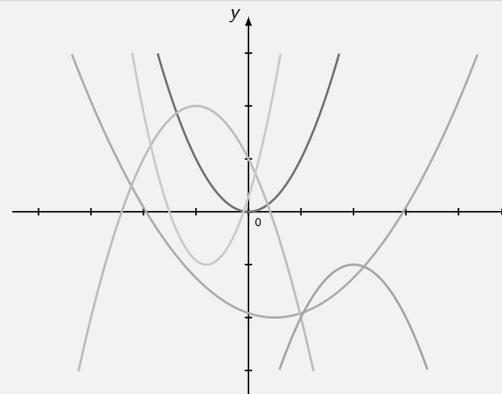
Graphes des fonctions puissances X^k



1. Définitions

b) Quelques graphes

Exemple 1.2 (Second degré/Paraboles)

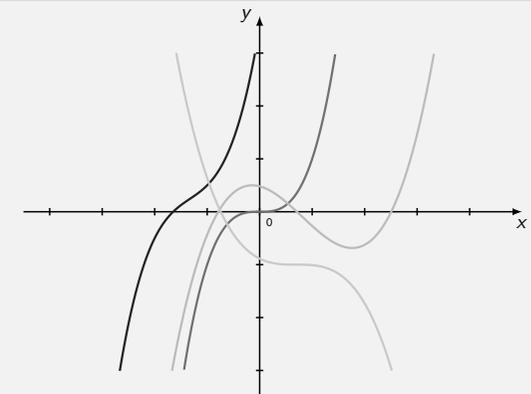


Quelques tracés de courbes polynomiales de degré 2

1. Définitions

b) Quelques graphes

Exemple 1.3 (Troisième degré/Paraboles cubiques)



Quelques tracés de courbes polynomiales de degré 3

1. Définitions

c) Opérations

Théorème 1.4 (Égalité)

Deux fonctions polynômes sont **égales** ssi elles ont le **même degré** et les **mêmes coefficients**. Cf. Corollaire 3.3.

Définition 1.5 (Opérations)

Soit P et Q deux fonctions polynômes à coefficients dans \mathbb{K} . On définit la **somme** $P + Q$, le **produit** $P \times Q$ et la **composée** $Q \circ P$ selon

$$\forall x \in \mathbb{K}, (P+Q)(x) = P(x)+Q(x), (P \times Q)(x) = P(x) \times Q(x), (Q \circ P)(x) = Q(P(x)).$$

Proposition 1.6 (Opérations et degré (facultatif))

Soit P et Q deux fonctions polynômes. Alors $P + Q$, $P \times Q$ et $Q \circ P$ sont des fonctions polynômes et

- 1 $\deg(P + Q) \leq \max(\deg(P), \deg(Q))$;
de plus, lorsque $\deg(P) \neq \deg(Q)$, alors $\deg(P + Q) = \max(\deg(P), \deg(Q))$;
- 2 $\deg(P \times Q) = \deg(P) + \deg(Q)$;
- 3 $\deg(Q \circ P) = \deg(P) \times \deg(Q)$.

1. Définitions

c) Opérations

Exemple 1.7 (Illustration des opérations)

- 1 Soit $P = aX^5 + 3X^4 - X^2 + 4X + 1$ et $Q = 2X^5 - 3X^4 + 5X^3 + 2X - 1$.
On a

$$P + Q = (a+2)X^5 + 5X^3 - X^2 + 6X$$

et

$$\deg(P + Q) \leq \max(\deg(P), \deg(Q))$$

(en fait, ici : $\deg(P) = \deg(Q)$ lorsque $a \neq 0$). Plus précisément :

- si $a \neq -2$, alors $\deg(P + Q) = \max(\deg(P), \deg(Q))$;
- si $a = -2$, alors $\deg(P + Q) < \max(\deg(P), \deg(Q))$.

- 2 Soit $P = X^2 + a$ et $Q = X^3 + b$, les deux nombres a, b étant fixés.
On a

$$P \circ Q = X^6 + 2bX^3 + (a + b^2) \quad \text{et} \quad Q \circ P = X^6 + 3aX^4 + 3a^2X^2 + (a^3 + b)$$

et

$$\deg(P \circ Q) = \deg(Q \circ P) = \deg(P)\deg(Q).$$

2. Division euclidienne

a) Définitions

Dans \mathbb{Z} , on dispose d'une procédure fondamentale de l'arithmétique : la **division euclidienne**. Le résultat correspondant stipule que pour tous entiers a et b , $b \neq 0$, **il existe un unique** couple d'entiers (q, r) tel que $a = bq + r$ avec $0 \leq r < b$. Les entiers q et r sont respectivement le **quotient** et le **reste** de la **division euclidienne** de a par b .

Par exemple, la division euclidienne de 679 par 21 fournit $679 = 21 \times 32 + 7$.

$\mathbb{K}[X]^*$ désigne $\mathbb{K}[X]$ privé du polynôme nul. Dans la suite, on utilisera pour simplifier le terme **polynôme** pour désigner une fonction polynôme.

La procédure précédente peut s'étendre par analogie au cas des polynômes.

Théorème-définition 2.1 (Division euclidienne)

Pour tout $A \in \mathbb{K}[X]$ et tout $B \in \mathbb{K}[X]^*$, il existe un unique couple $(Q, R) \in \mathbb{K}[X]^2$ tel que $A = BQ + R$ avec $\deg(R) < \deg(B)$.

Les polynômes Q et R sont respectivement appelés le **quotient** et le **reste** de la **division euclidienne** de A par B .

Définition 2.2 (Divisibilité)

Soit $A \in \mathbb{K}[X]$ et $B \in \mathbb{K}[X]^*$.

On dit que **A est divisible par B** (ou que **B divise A**) lorsque le reste de la division euclidienne de A par B est le polynôme nul.

Autrement dit, A est divisible par B ssi il existe $Q \in \mathbb{K}[X]$ tel que $A = BQ$.

Algorithme de division (sur un exemple)

Soit $A = 6X^2 + 7X + 9$ et $B = 2X + 1$.

$$\begin{array}{r} 6X^2 + 7X + 9 \quad | \quad 2X + 1 \\ -(6X^2 + 3X) \quad | \quad 3X + 2 \\ \hline 4X + 9 \\ -(4X + 2) \\ \hline 7 \end{array}$$

On obtient ainsi la décomposition $A = BQ + R$ avec $Q = 3X + 2$ et $R = 7$.

Remarque : On aurait pu déterminer le reste sans effectuer la division explicite.

• En effet, le théorème 2.1 assure l'existence et l'unicité a priori de deux polynômes Q et R , R étant de degré < 1 , tels que $A = BQ + R$.

• R est en fait un polynôme constant : $R = r$ avec $r \in \mathbb{K}$. On a donc $\forall x \in \mathbb{K}, A(x) = B(x)Q(x) + r$.

• En particulier pour $x = -\frac{1}{2}$, on a $B(-\frac{1}{2}) = 0$ donc $r = A(-\frac{1}{2}) = 7$. Ainsi $R = 7$.

De manière générale, si $B = X - \alpha$ avec $\alpha \in \mathbb{K}$ (B est donc de degré 1), alors A se décompose selon $A = BQ + r$ avec $r = A(\alpha)$:

$$A = (X - \alpha)Q + A(\alpha).$$

Définition 2.3 (Racine)

Soit $\alpha \in \mathbb{K}$ et $P \in \mathbb{K}[X]$. On dit que α est une **racine** de P lorsque $P(\alpha) = 0$.

Proposition 2.4 (Racines et divisibilité)

Soit $\alpha \in \mathbb{K}$ et $P \in \mathbb{K}[X]$.

α est une **racine** de P ssi P est **divisible** par le polynôme $X - \alpha$.

Corollaire 2.5 (Racines et divisibilité)

- Soit $\alpha_1, \dots, \alpha_p$ des éléments de \mathbb{K} **distincts**. $\alpha_1, \dots, \alpha_p$ sont des **racines** de P ssi P est **divisible** par $(X - \alpha_1) \cdots (X - \alpha_p)$.
- Tout polynôme (non nul) de degré $n \in \mathbb{N}$ admet **au plus** n racines distinctes dans \mathbb{K} . Ainsi, le **seul** polynôme admettant **strictement plus** de racines que son degré est le polynôme nul.

Exemple 2.6 (Racines et divisibilité)

Soit $P = X^3 - 2X^2 - X + 2$.

- On remarque que $P(1) = 0$, i.e. 1 est racine de P . Donc P est divisible par $X - 1$.
- La division euclidienne de P par $X - 1$ fournit $P = (X - 1)Q$ avec $Q = X^2 - X - 2$ qui admet pour racines -1 et 2 . Ainsi P admet au moins 3 racines.
- Étant de degré 3, il n'en admet pas d'autres. On a $P = (X - 1)(X + 1)(X - 2)$.

Proposition 2.7 (Cas réel : comportement en l'infini)

Soit $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k \in \mathbb{R}[X]$ avec $a_n \neq 0$. Alors en $+\infty$ et $-\infty$, P a la même limite que celle de son terme de plus haut degré $a_n X^n$.

Corollaire 2.8 (Racine d'un polynôme réel de degré impair)

Si P est de degré **impair**, alors P admet **au moins une racine réelle**.

Exemple 2.9 (Une famille de polynômes de degré 5)

Soit, pour tout $a \in \mathbb{R}, P = 10X^5 - 4X^4 - 14X^3 + 5X^2 + aX - 1$.



P_0 : 3 racines $P_{2,73,\dots}$: 4 racines P_4 : 5 racines $P_{5,57,\dots}$: 2 racines P_5 : 1 racine

Définition 3.1 (Dérivées successives)

Lorsque $\mathbb{K} = \mathbb{R}$, la dérivation des fonctions polynômes permet de définir le

polynôme dérivé P' d'un polynôme $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ par $P' = \sum_{k=1}^n k a_k X^{k-1}$

et, par un procédé récurrent, ses **dérivées successives** $P^{(k)}$ pour tout entier $k \geq 2$.

Par exemple : $P^{(2)} = P'' = \sum_{k=2}^n k(k-1)a_k X^{k-2}$, $P^{(3)} = P''' = \sum_{k=3}^n k(k-1)(k-2)a_k X^{k-3}$.

On prolonge formellement cette définition au cas où $\mathbb{K} = \mathbb{C}$.

Par convention, on pose $P^{(0)} = P$.

Proposition 3.2 (Formule de Maclaurin)

Soit $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$. On a pour tout entier k tel que $0 \leq k \leq n$, $P^{(k)}(0) = k! a_k$. Ainsi :

$$P = \sum_{k=0}^n \frac{P^{(k)}(0)}{k!} X^k.$$

Corollaire 3.3

Une fonction polynôme est la fonction **nulle** ssi **tous** ses coefficients sont **nuls**.

Théorème 3.4 (Formule de Taylor pour les polynômes)

Soit $P \in \mathbb{K}[X]$ tel que $\deg(P) = n$ ($n \in \mathbb{N}$). On a la formule de **Taylor** :

$$\forall \alpha \in \mathbb{K}, P = \sum_{k=0}^n \frac{P^{(k)}(\alpha)}{k!} (X - \alpha)^k.$$

En particulier, pour $\deg(P) \leq 3$, la formule de **Taylor** s'écrit :

- si $\deg(P) = 1$: $P = P(\alpha) + P'(\alpha)(X - \alpha)$;
- si $\deg(P) = 2$: $P = P(\alpha) + P'(\alpha)(X - \alpha) + \frac{P''(\alpha)}{2}(X - \alpha)^2$;
- si $\deg(P) = 3$: $P = P(\alpha) + P'(\alpha)(X - \alpha) + \frac{P''(\alpha)}{2}(X - \alpha)^2 + \frac{P'''(\alpha)}{6}(X - \alpha)^3$.

Remarque 3.5 (Formule de Taylor et formule du binôme)

Soit $\alpha \in \mathbb{K}$. Pour tout entier k tel que $0 \leq k \leq n$, on a $(X^\alpha)^{(k)}(\alpha) = \frac{n!}{(n-k)!} \alpha^{n-k}$ et

la formule de **Taylor** donne $X^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} (X - \alpha)^k$.

On retrouve la formule du **binôme de Newton** (avec $X = (X - \alpha) + \alpha$).

Exemple 3.6

Soit $P = X^3 + 5X^2 + 10X + 10$.

• Les **dérivées successives** en -1 valent :

$$P(-1) = 4 \quad P'(-1) = 3 \quad P''(-1) = 4 \quad P'''(-1) = 6$$

• La formule de **Taylor** fournit alors

$$P = 1(X+1)^3 + 2(X+1)^2 + 3(X+1) + 4.$$

Complément : un algorithme (facultatif)

Effectuons plusieurs divisions euclidiennes successives de P par $X + 1$:

$$\begin{array}{r} X^3 + 5X^2 + 10X + 10 \quad | \quad X + 1 \\ 4 \quad | \quad X^2 + 4X + 6 \quad | \quad X + 1 \\ 3 \quad | \quad X + 3 \quad | \quad X + 1 \\ 2 \quad | \quad 1 \end{array}$$

Ce processus conduit à la décomposition de P suivante :

$$\begin{aligned} X^3 + 5X^2 + 10X + 10 &= (X^2 + 4X + 6)(X + 1) + 4 \\ &= ((X + 3)(X + 1) + 3)(X + 1) + 4 \\ &= (X + 3)(X + 1)^2 + 3(X + 1) + 4 \\ &= (1(X + 1) + 2)(X + 1)^2 + 3(X + 1) + 4 \\ &= 1(X + 1)^3 + 2(X + 1)^2 + 3(X + 1) + 4. \end{aligned}$$

On obtient ainsi un **développement arithmétique en base $X + 1$** .

Démonstration de la formule de Taylor

• On démontre d'abord la formule pour le polynôme $P_n = X^n$:

• Calculons d'abord les dérivées successives de P_n . De proche en proche :

$$\begin{aligned} P'_n &= nX^{n-1} = \frac{n!}{(n-1)!} X^{n-1} \\ P''_n &= n(n-1)X^{n-2} = \frac{n!}{(n-2)!} X^{n-2} \\ P'''_n &= n(n-1)(n-2)X^{n-3} = \frac{n!}{(n-3)!} X^{n-3} \end{aligned}$$

• Plus généralement : $P^{(k)}_n = \frac{n!}{(n-k)!} X^{n-k}$ pour $k \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$

• En particulier pour $k = n$: $P^{(n)}_n = n!$, puis pour $k > n$, $P^{(k)}_n = 0$.

• D'autre part, la formule du **binôme de Newton** (avec $X = (X - \alpha) + \alpha$) fournit

$$P_n = X^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} (X - \alpha)^k = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} \left(\frac{n!}{(n-k)!} \alpha^{n-k} \right) (X - \alpha)^k$$

On remarque d'après les calculs préliminaires que la formule ci-dessus peut se réécrire selon

$$P_n = \sum_{k=0}^n \frac{P^{(k)}_n(\alpha)}{k!} (X - \alpha)^k$$

On obtient ainsi la formule de **Taylor** pour $P_n = X^n$.

• On peut ensuite étendre simplement cette formule par « linéarité » à tout polynôme $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k = \sum_{k=0}^n a_k P_n$.

Définition 4.1 (Racines et multiplicité)

Soit $P \in \mathbb{K}[X]$ et $\alpha \in \mathbb{K}$. On dit que α est une **racine d'ordre de multiplicité μ** de P lorsqu'il existe $Q \in \mathbb{K}[X]$ tel que $P = (X - \alpha)^\mu Q$ et $Q(\alpha) \neq 0$.

Si $\mu = 1$ (resp. $\mu = 2, \mu = 3$), α est dite **racine simple** (resp. **double**, **triple**) de P . Lorsque $\mu \geq 2$ c'est une **racine multiple**.

Proposition 4.2 (Racines et divisibilité)

- Si $\alpha_1, \dots, \alpha_p$ sont des racines **distinctes** de P d'ordres de multiplicité respectifs μ_1, \dots, μ_p alors P est divisible par le produit $(X - \alpha_1)^{\mu_1} \cdots (X - \alpha_p)^{\mu_p}$.
- Tout polynôme de degré n admet **au plus** n racines dans \mathbb{K} comptées avec leur ordre de multiplicité.

La formule de Taylor permet de donner une caractérisation de multiplicité.

Théorème 4.3 (Un critère de multiplicité)

Soit $P \in \mathbb{K}[X]$ et $\alpha \in \mathbb{K}$.

α est racine de P d'**ordre de multiplicité μ** ssi $\begin{cases} P(\alpha) = P'(\alpha) = \dots = P^{(\mu-1)}(\alpha) = 0 \\ \text{et} \\ P^{(\mu)}(\alpha) \neq 0 \end{cases}$

Exemple 4.4

Soit $P = 2X^3 - 5X^2 + 4X - 1$.

- On remarque que $P(1) = 0$, i.e. 1 est racine de P .
- $P' = 6X^2 - 10X + 4$. On a $P'(1) = 0$, i.e. 1 est une racine **au moins double** de P .
- $P'' = 12X - 10$. On a $P''(1) = 2 \neq 0$, donc 1 est une racine **double** de P . Ainsi P est divisible par $(X - 1)^2$.
- La division euclidienne de P par $(X - 1)^2$ fournit $P = (X - 1)^2 Q$ avec $Q = 2X - 1$ qui admet pour racine $1/2$. Ainsi P admet au moins **2 racines distinctes** dont une **double**, soit au moins **3 racines comptées avec leur ordre de multiplicité**.
- Étant de degré 3, il n'en admet pas d'autres. On a $P = (X - 1)^2(2X - 1)$.

Exemple 4.5 (2nd degré : discriminant (facultatif))

Soit $a, b, c \in \mathbb{C}$ avec $a \neq 0$. Posons $P = aX^2 + bX + c$.

Supposons que P admette une racine double α dans \mathbb{C} .

Alors c'est aussi une racine de $P' = 2aX + b$: $P'(\alpha) = 0$. Nécessairement $\alpha = -\frac{b}{2a}$.

On a $P(\alpha) = \frac{4ac - b^2}{4a}$ que l'on reporte dans l'équation $P(\alpha) = 0$:

on obtient la **condition « discriminante » $b^2 - 4ac = 0$** .

Sous cette condition, $-\frac{b}{2a}$ est effectivement une **racine double** et $P = a \left(X - \frac{b}{2a} \right)^2$.

Démonstration du critère de multiplicité

1) Supposons que P admette α pour **racine d'ordre de multiplicité μ** . Il existe alors un polynôme Q tel que $P = (X - \alpha)^\mu Q$ et $Q(\alpha) \neq 0$. Calculons les dérivées successives de P . De proche en proche :

- $P' = \mu(X - \alpha)^{\mu-1}Q + (X - \alpha)^\mu Q'$
- $P'' = \mu(\mu - 1)(X - \alpha)^{\mu-2}Q + 2\mu(X - \alpha)^{\mu-1}Q' + (X - \alpha)^\mu Q''$
- $P''' = \mu(\mu - 1)(\mu - 2)(X - \alpha)^{\mu-3}Q + 3\mu(\mu - 1)(X - \alpha)^{\mu-2}Q' + 3\mu(\mu - 1)\mu(X - \alpha)^{\mu-1}Q'' + (X - \alpha)^\mu Q'''$

• Plus généralement, pour $k \in \{0, 1, 2, \dots, \mu\}$:

$$P^{(k)} = \sum_{i=0}^k \binom{k}{i} \mu(\mu - 1)(\mu - 2) \dots (\mu - k + i + 1)(X - \alpha)^{\mu - k + i} Q^{(i)}$$

• En particulier pour $k = \mu$:

$$P^{(\mu)} = \sum_{i=0}^{\mu} \binom{\mu}{i} \mu(\mu - 1)(\mu - 2) \dots (i + 1)(X - \alpha)^i Q^{(i)}$$

$$= \mu! Q + \sum_{i=1}^{\mu} \binom{\mu}{i} \mu(\mu - 1)(\mu - 2) \dots (i + 1)(X - \alpha)^i Q^{(i)}$$

On constate au vu de ces calculs que $\begin{cases} P(\alpha) = P'(\alpha) = \dots = P^{(\mu-1)}(\alpha) = 0 \\ \text{et } P^{(\mu)}(\alpha) = \mu! Q(\alpha) \neq 0 \end{cases}$

Démonstration du critère de multiplicité

2) Réciproquement, supposons que $\begin{cases} P(\alpha) = P'(\alpha) = \dots = P^{(\mu-1)}(\alpha) = 0 \\ \text{et } P^{(\mu)}(\alpha) \neq 0 \end{cases}$

D'après la formule de Taylor, eqn notant n le degré de P ($n \geq \mu$) :

$$P = \sum_{k=0}^n \frac{P^{(k)}(\alpha)}{k!} (X - \alpha)^k = \sum_{k=\mu}^n \frac{P^{(k)}(\alpha)}{k!} (X - \alpha)^k$$

$$= \frac{P^{(\mu)}(\alpha)}{\mu!} (X - \alpha)^\mu + \frac{P^{(\mu+1)}(\alpha)}{(\mu+1)!} (X - \alpha)^{\mu+1} + \dots + \frac{P^{(n)}(\alpha)}{n!} (X - \alpha)^n$$

$$= (X - \alpha)^\mu \left[\frac{P^{(\mu)}(\alpha)}{\mu!} + \frac{P^{(\mu+1)}(\alpha)}{(\mu+1)!} (X - \alpha) + \dots + \frac{P^{(n)}(\alpha)}{n!} (X - \alpha)^{n-\mu} \right]$$

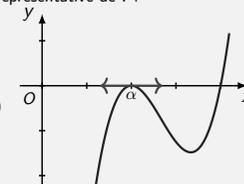
On voit alors que P est de la forme $P = (X - \alpha)^\mu Q$ avec $Q(\alpha) = \frac{P^{(\mu)}(\alpha)}{\mu!} \neq 0$. Ainsi α est une **racine d'ordre de multiplicité μ** de P .

Exemple 4.6 (Cas réel : racines doubles et triples)

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$ et $\alpha \in \mathbb{R}$. Notons C_P la courbe représentative de P .

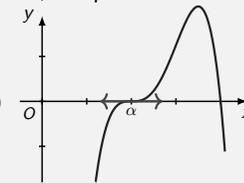
1) α est une **racine double** de P ssi $\exists Q \in \mathbb{R}[X], P = (X - \alpha)^2 Q$ et $Q(\alpha) \neq 0$, ou encore ssi $P(\alpha) = P'(\alpha) = 0$ et $P''(\alpha) \neq 0$.

Dans ce cas, la courbe C_P admet l'axe (Ox) comme **tangente horizontale** en α et sa **concavité** au voisinage de α est renseignée par le signe de $P''(\alpha)$.



2) α est une **racine triple** de P ssi $\exists Q \in \mathbb{R}[X], P = (X - \alpha)^3 Q$ et $Q(\alpha) \neq 0$, ou encore ssi $P(\alpha) = P'(\alpha) = P''(\alpha) = 0$ et $P'''(\alpha) \neq 0$.

Dans ce cas, la courbe C_P admet l'axe (Ox) comme **tangente horizontale** en α et **change de concavité** au voisinage de α . On dit que le point de coordonnées $(\alpha, 0)$ est un point d'**inflexion**.



Le cas d'une racine d'ordre de multiplicité quelconque conduit à une analyse similaire, la discussion portant sur la **parité** de l'ordre.

Exemple 4.7 (Cas réel : position relative courbe/tangente)

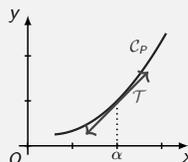
Soit $P \in \mathbb{R}[X]$ et $\alpha \in \mathbb{R}$. La courbe représentative C_P de P admet une **tangente T** en α d'équation $y = P'(\alpha)(x - \alpha) + P(\alpha)$. La formule de Taylor permet d'étudier la **position locale** de la courbe par rapport à sa tangente.

1) Si $P''(\alpha) \neq 0$, alors

$$P = P(\alpha) + P'(\alpha)(X - \alpha) + \frac{1}{2} P''(\alpha)(X - \alpha)^2 + \dots$$

où $Q \in \mathbb{R}[X]$ est tel que $Q(\alpha) = \frac{1}{2} P''(\alpha)$.

Lorsque $P''(\alpha) > 0$ (resp. $P''(\alpha) < 0$), C_P se situe **localement au-dessus** (resp. **au-dessous**) de T .

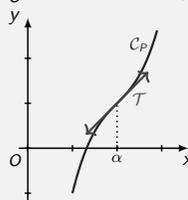


2) Si $P''(\alpha) = 0$ et $P'''(\alpha) \neq 0$, alors

$$P = P(\alpha) + P'(\alpha)(X - \alpha) + \frac{1}{6} P'''(\alpha)(X - \alpha)^3 + \dots$$

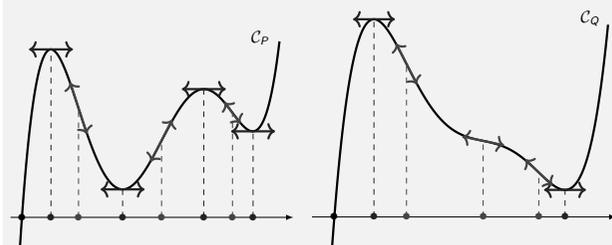
où $Q \in \mathbb{R}[X]$ est tel que $Q(\alpha) = \frac{1}{6} P'''(\alpha)$.

Dans ce cas, C_P se situe **localement de part et d'autre** de T . La courbe traverse sa tangente en α et **change de concavité** au voisinage de α . Elle présente au point de coordonnées $(\alpha, P(\alpha))$ un point d'**inflexion**.



Exemple 4.8 (Courbe et degré)

Soit P le polynôme représenté ci-dessous. Soit Q le polynôme représenté ci-dessous. Que peut-on dire du degré de P ? Que peut-on dire du degré de Q ?



On observe 4 tangentes horizontales $\Rightarrow P'$ a 4 racines réelles $\Rightarrow \deg P' \geq 4$ $\Rightarrow \deg P \geq 5$

On observe 3 points d'inflexion $\Rightarrow Q''$ a 3 racines réelles $\Rightarrow \deg Q'' \geq 3$ $\Rightarrow \deg Q' \geq 4$ $\Rightarrow \deg Q \geq 5$

Corollaire 5.5 (Somme et produit des racines)

Soit $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ avec $a_0, \dots, a_n \in \mathbb{C}$ et $a_n \neq 0$. Notons $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ ses n racines complexes (éventuellement répétées selon leur ordre de multiplicité). Alors la **somme** et le **produit** des racines de P s'expriment en fonction de ses coefficients selon

$$\sum_{k=1}^n \alpha_k = -\frac{a_{n-1}}{a_n} \quad \text{et} \quad \prod_{k=1}^n \alpha_k = (-1)^n \frac{a_0}{a_n}$$

Exemple 5.6 (Cas des degrés 2, 3 et 4)

• Cas $\deg(P) = 2$: $P = aX^2 + bX + c = a(X - \alpha_1)(X - \alpha_2)$
 $\alpha_1 + \alpha_2 = -\frac{b}{a}$ et $\alpha_1 \alpha_2 = \frac{c}{a}$

• Cas $\deg(P) = 3$: $P = aX^3 + bX^2 + cX + d = a(X - \alpha_1)(X - \alpha_2)(X - \alpha_3)$
 $\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = -\frac{b}{a}$ et $\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3 = -\frac{d}{a}$

Complément (facultatif) : $\alpha_1 \alpha_2 + \alpha_1 \alpha_3 + \alpha_2 \alpha_3 = \frac{c}{a}$.

• Cas $\deg(P) = 4$: $P = aX^4 + bX^3 + cX^2 + dX + e = a(X - \alpha_1)(X - \alpha_2)(X - \alpha_3)(X - \alpha_4)$
 $\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \alpha_4 = -\frac{b}{a}$ et $\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3 \alpha_4 = \frac{e}{a}$.

Complément (facultatif) : $\alpha_1 \alpha_2 + \alpha_1 \alpha_3 + \alpha_1 \alpha_4 + \alpha_2 \alpha_3 + \alpha_2 \alpha_4 + \alpha_3 \alpha_4 = \frac{c}{a}$
 $\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3 + \alpha_1 \alpha_2 \alpha_4 + \alpha_1 \alpha_3 \alpha_4 + \alpha_2 \alpha_3 \alpha_4 = -\frac{d}{a}$

Proposition 5.7 (Polynôme à coefficients réels et conjugaison)

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$. Si ζ est une racine **complexe non réelle** de multiplicité ν de P , alors $\bar{\zeta}$ est également une racine de multiplicité ν de P . Dans ce cas, P est divisible par $(X - \zeta)^\nu (X - \bar{\zeta})^\nu = (X^2 + aX + b)^\nu$ où $a = -2\Re(\zeta) \in \mathbb{R}$ et $b = |\zeta|^2 \in \mathbb{R}$.

Théorème 5.8 (Factorisation sur \mathbb{R})

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$. On note :

- $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p$ ses racines **réelles** distinctes de multiplicités respectives $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_p$;
- $\zeta_1, \bar{\zeta}_1, \zeta_2, \bar{\zeta}_2, \dots, \zeta_q, \bar{\zeta}_q$ ses racines **complexes non réelles** deux à deux **conjuguées** distinctes de multiplicités respectives $\nu_1, \nu_2, \dots, \nu_q$;
- A le coefficient de son monôme de plus haut degré.

Le polynôme P se **factorise** sur \mathbb{R} selon

$$P = A(X - \alpha_1)^{\mu_1} (X - \alpha_2)^{\mu_2} \dots (X - \alpha_p)^{\mu_p} \times \prod_{k=1}^q (X^2 + a_k X + b_k)^{\nu_k} \times \prod_{k=1}^q (X^2 + \bar{a}_k X + \bar{b}_k)^{\nu_k}$$

$$= A \prod_{k=1}^p (X - \alpha_k)^{\mu_k} \prod_{k=1}^q (X^2 + a_k X + b_k)^{\nu_k}$$

où $a_k = -2\Re(\zeta_k)$ et $b_k = |\zeta_k|^2$.

Exemple 5.9 (Racines quatrième de -4)

Soit $P = X^4 + 4 \in \mathbb{R}[X]$.

• On commence par traiter P comme un polynôme de degré 4 sur \mathbb{C} . Il admet **au plus 4** racines dans \mathbb{C} , et plus précisément **exactement 4** racines dans \mathbb{C} comptées avec leur **multiplicité**.

Le polynôme dérivé est donné par $P' = 4X^3$. Les racines ζ de P vérifient l'équation $\zeta^4 = -4$, donc $P'(\zeta) \neq 0$, ce qui signifie qu'elles sont toutes **simples**.

• On résout l'équation $\zeta^4 = -4$ en cherchant ζ sous forme exponentielle : $\zeta = \rho e^{i\theta}$ avec $\rho \in \mathbb{R}^{++}$ et $\theta \in [-\pi, \pi]$. On a $\rho^4 e^{i(4\theta)} = 4 e^{i\pi}$ d'où l'on tire $\rho^4 = 4$ et $4\theta \equiv \pi \pmod{2\pi}$, soit $\rho = \sqrt[4]{4} = \sqrt{2}$ et $\theta \in \left\{ \frac{\pi}{4}, \frac{3\pi}{4}, -\frac{\pi}{4}, -\frac{3\pi}{4} \right\}$.

Les racines de P dans \mathbb{C} sont donc

$$\zeta_1 = \sqrt{2} e^{i\frac{\pi}{4}} = 1 + i \quad \zeta_2 = \sqrt{2} e^{i\frac{3\pi}{4}} = -1 + i$$

$$\zeta_3 = \sqrt{2} e^{-i\frac{\pi}{4}} = 1 - i = \bar{\zeta}_1 \quad \zeta_4 = \sqrt{2} e^{-i\frac{3\pi}{4}} = -1 - i = \bar{\zeta}_2$$

Remarque : la somme et le produit des racines valent $\zeta_1 + \zeta_2 + \zeta_3 + \zeta_4 = 0$ et $\zeta_1 \zeta_2 \zeta_3 \zeta_4 = 4$.

• D'où la **factorisation** sur \mathbb{C} :

$$P = (X - \zeta_1)(X - \zeta_2)(X - \zeta_3)(X - \zeta_4)$$

• Puis la **factorisation** sur \mathbb{R} :

$$P = (X - \zeta_1)(X - \bar{\zeta}_1)(X - \zeta_2)(X - \bar{\zeta}_2) = (X^2 - 2X + 2)(X^2 + 2X + 2)$$



Sinus et produit eulérien

Aimé Lachal

http://math.univ-lyon1.fr/~alachal/diaporamas/diaporama_sinus_eulerien.pdf

Notions à retenir

- Notations générales
- Division euclidienne
- Formule de Taylor
- Racines (multiplicité, caractérisation, factorisation sur \mathbb{C} et sur \mathbb{R})
- Allure des graphes

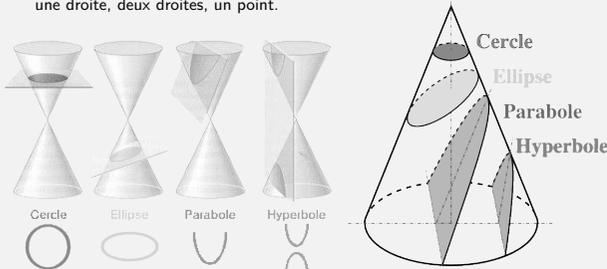
**Annexes
Autour de la parabole
Compléments**

Exemple A.1 (Parabole et géométrie)

La **parabole** est une courbe appartenant à la famille des **coniques**, sections planes d'une cône 3D de révolution.

Les sections obtenues sont de plusieurs types selon l'inclinaison du plan de coupe relativement au cône :

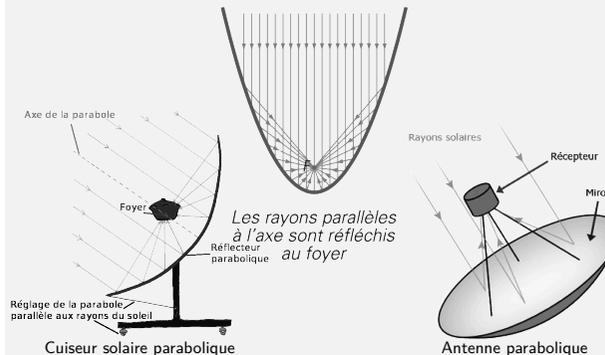
- coniques **non dégénérées** (lorsque le plan ne contient pas le sommet) : **ellipses** (incluant les cercles), **paraboles**, **hyperboles** ;
- coniques **dégénérées** (lorsque le plan contient le sommet) : une droite, deux droites, un point.



Exemple A.2 (Paraboles dans la nature)

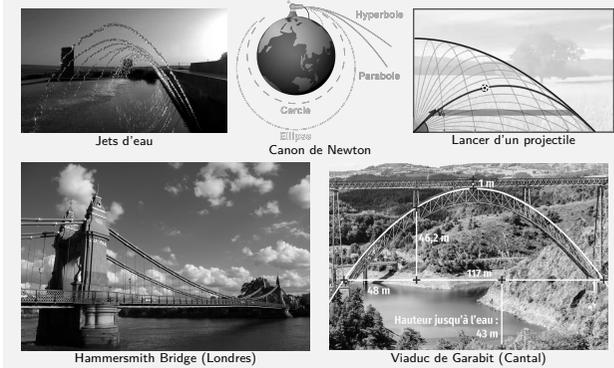
Une **parabole** peut être caractérisée par son **axe de symétrie** et son **foyer**.

Une propriété essentielle est la **convergence** des rayons provenant de l'infini parallèlement à l'axe vers son foyer.



Exemple A.2 (Paraboles dans la nature)

La **parabole** est également une courbe naturellement liée à la **gravité** : trajectoires balistique et satellitaire, ponts suspendus, viaducs...



Exemple A.3 (Cas du second degré sans racine réelle)

Soit $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $a^2 - 4b < 0$.

Considérons le polynôme $P = X^2 + aX + b$ décomposé selon $P = (X - \alpha)^2 + \beta^2$ avec $\alpha = -\frac{a}{2}$ et $\beta = \frac{1}{2}\sqrt{4b - a^2}$.

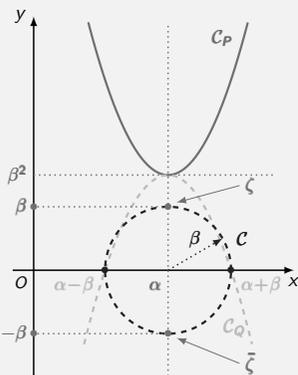
Les racines de P sont les complexes **conjugués** $\zeta = \alpha + i\beta$ et $\bar{\zeta} = \alpha - i\beta$.

Notons C_P la parabole représentative de P et traçons sa symétrique par rapport à la droite d'équation $y = \beta^2$.

C'est la parabole C_Q représentative du polynôme $Q = \beta^2 - (X - \alpha)^2$ qui a pour racines réelles $\alpha + \beta$ et $\alpha - \beta$.

Traçons alors le cercle C centré au point $(\alpha, 0)$ passant par les points d'intersection de la parabole C_Q et de l'axe (Ox) . Ces points ont pour coordonnées $\alpha + \beta$ et $\alpha - \beta$. Le cercle C a donc pour rayon β .

On construit finalement les racines ζ et $\bar{\zeta}$ comme affixes des points d'intersection de l'axe de la parabole C_P avec le cercle C .



Exemple B.1 (Prisme et multiplication polynômiale)

On considère un **prisme** de **hauteur** h et de base un polygone à s **sommets**, de **périmètre** p , d'**aire** a , les quatre nombres a, h, p, s étant fixés.

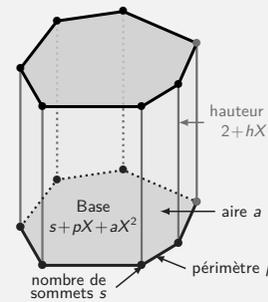
On associe à l'arête génératrice le polynôme $P = 2 + hX$ (nombre de sommets : 2, périmètre : h) et au polygone de base le polynôme $Q = s + pX + aX^2$.

On a

$$PQ = 2s + (sh + 2p)X + (ph + 2a)X^2 + ahX^3$$

Remarque : les coefficients du polynôme PQ fournissent les informations suivantes pour le prisme :

- nombre de **sommets** : $2s$
- **aire** : $ph + 2a$
- **périmètre** : $sh + 2p$
- **volume** : ah



Exemple B.2 (3° degré : discriminant (facultatif))

Soit $p, q \in \mathbb{C}$ avec $p, q \neq 0$. Posons $P = X^3 + pX + q$.

Supposons que P admette une racine au moins double α dans \mathbb{C} .

Alors c'est aussi une racine de $P' = 3X^2 + p$: $P'(\alpha) = 0$.

Nécessairement α est une racine carrée de $-\frac{p}{3}$. On voit que $\alpha \neq 0$.

De plus, $P'' = 6X$. Donc $P''(\alpha) \neq 0$ et α n'est pas racine triple.

On a $P(\alpha) = \alpha(\alpha^2 + p) + q = \frac{2p}{3}\alpha + q$. On voit sous cette forme que l'équation

$$P(\alpha) = 0 \text{ admet comme seule racine au moins double } \alpha = -\frac{3q}{2p}.$$

En reportant dans l'équation $P(\alpha) = \alpha^3 + p\alpha + q = 0$:

$$\text{on obtient la condition « discriminante » } 4p^3 + 27q^2 = 0.$$

Sous cette condition, on vérifie que $-\frac{3q}{2p}$ est effectivement une racine double et

$$P = \left(X + \frac{3q}{2p}\right)^2 \left(X - \frac{3q}{p}\right).$$

Exemple B.3 (Polynôme d'interpolation de Lagrange (facultatif))

Soit x_1, x_2, x_3 des réels distincts et y_1, y_2, y_3 des réels. Déterminons les polynômes P de degré au plus 2 tels que $P(x_1) = y_1, P(x_2) = y_2, P(x_3) = y_3$.

Pour cela on introduit les polynômes « élémentaires »

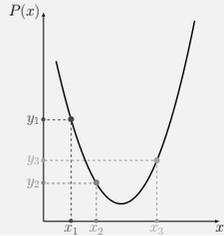
$$L_1 = \frac{(X - x_2)(X - x_3)}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)}, \quad L_2 = \frac{(X - x_1)(X - x_3)}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)}, \quad L_3 = \frac{(X - x_1)(X - x_2)}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)}.$$

Remarquons que L_1, L_2, L_3 sont de degré 2 et vérifient $L_1(x_1) = 1, L_1(x_2) = L_1(x_3) = 0, L_2(x_2) = 1, L_2(x_1) = L_2(x_3) = 0$ et $L_3(x_3) = 1, L_3(x_1) = L_3(x_2) = 0$.

Posons alors $P = y_1 P_1 + y_2 P_2 + y_3 P_3$. On constate aisément que P vérifie les conditions requises : $\deg(P) \leq 2$ et $P(x_1) = y_1, P(x_2) = y_2, P(x_3) = y_3$.

Remarque : en fait, P est le seul polynôme vérifiant ces conditions. En effet, s'il existait un autre tel polynôme Q , le polynôme $Q - P$ serait de degré ≤ 2 et admettrait x_1, x_2, x_3 comme racines, ce qui entraîne nécessairement $Q - P = 0$, soit $Q = P$.

Interprétation géométrique : par 3 points distincts non alignés, il passe une unique parabole d'axe vertical. On dit que l'on a « interpolé » les trois points par une parabole.



Exemple B.3 (Polynôme d'interpolation de Lagrange (facultatif))

Généralisation : étant donné n réels distincts x_1, \dots, x_n et n réels y_1, \dots, y_n , on peut construire selon le même procédé un polynôme P tel que $P(x_1) = y_1, \dots, P(x_n) = y_n$.

Application : interpolation d'une fonction

Déterminons la fonction polynôme de degré ≤ 4 qui interpole la fonction sinus aux points

$$x_1 = -\pi, x_2 = -\frac{\pi}{2}, x_3 = 0, x_4 = \frac{\pi}{2}, x_5 = \pi.$$

Les polynômes de Lagrange élémentaires associés à ces points s'écrivent

$$L_1 = \frac{2}{3\pi^4} (X + \frac{\pi}{2}) X (X - \frac{\pi}{2}) (X - \pi)$$

$$L_2 = -\frac{8}{3\pi^4} (X + \pi) X (X - \frac{\pi}{2}) (X - \pi)$$

$$L_3 = \frac{4}{\pi^4} (X + \pi) (X + \frac{\pi}{2}) (X - \frac{\pi}{2}) (X - \pi)$$

$$L_4 = -\frac{8}{3\pi^4} (X + \pi) (X + \frac{\pi}{2}) X (X - \pi)$$

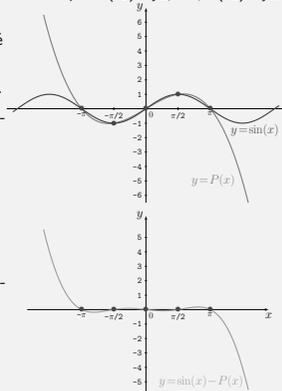
$$L_5 = \frac{2}{3\pi^4} (X + \pi) (X + \frac{\pi}{2}) X (X - \frac{\pi}{2})$$

et le polynôme d'interpolation s'obtient selon

$$P = \sum_{k=1}^5 f(x_k) L_k$$

soit

$$P = -\frac{8}{3\pi^3} X^3 + \frac{8}{3\pi} X.$$



Exemple B.3 (Polynôme d'interpolation de Lagrange (facultatif))

Remarque : l'interpolation ne fournit pas nécessairement une bonne approximation globale...

Exemple : pour la fonction sinus avec des points équirépartis sur $[-\pi, \pi]$, il y a un « effet de bord » (phénomène de Runge)...

