

# Algèbre linéaire

## Diagonalisation

**Exercice 1** Les matrices ci-dessous sont-elles diagonalisables sur  $\mathbb{R}$ ? Dans l'affirmative, donner une base de vecteurs propres.

a)  $\begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ -5 & 4 & 0 \\ -8 & 0 & 1 \end{pmatrix}$     b)  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -3 & -1 & 1 \\ 3 & 4 & -1 \end{pmatrix}$     c)  $\begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 4 & -8 & 2 \end{pmatrix}$

d)  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$     e)  $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$

**Exercice 2** Soient  $a$  et  $b$  des nombres réels non nuls. Diagonaliser la matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  donnée par

$$A = \begin{pmatrix} a & b & \dots & b & b \\ b & a & \ddots & & b \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ b & & \ddots & a & b \\ b & b & \dots & b & a \end{pmatrix}.$$

On rappelle que  $\det(A) = (a - b)^{n-1}(a + (n - 1)b)$  (voir la fiche sur les déterminants).

**Exercice 3 (Une matrice de permutation)** Diagonaliser la matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  donnée par

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 1 \\ 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix}.$$

On pourra introduire la notation  $\omega = e^{i \frac{2\pi}{n}}$ .

**Exercice 4** Diagonaliser la matrice

$$A = \begin{pmatrix} \frac{14}{5} & -\frac{2}{5} \\ -\frac{2}{5} & \frac{11}{5} \end{pmatrix}.$$

Applications.

1. Déterminer les suites  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$  telles que

$$\begin{cases} u_{n+1} = \frac{14}{5}u_n - \frac{2}{5}v_n \\ v_{n+1} = -\frac{2}{5}u_n + \frac{11}{5}v_n \end{cases}$$

en fonction de leurs premiers termes  $u_0$  et  $v_0$ .

2. Déterminer les fonctions  $x$  et  $y$  telles que

$$\begin{cases} x'(t) = \frac{14}{5}x(t) - \frac{2}{5}y(t) \\ y'(t) = -\frac{2}{5}x(t) + \frac{11}{5}y(t) \end{cases}$$

en fonction de  $x(0)$  et  $y(0)$ . Tracer les courbes intégrales dans un repère orthonormé.

3. Déterminer la nature de la conique d'équation  $14x^2 - 4xy + 11y^2 = 5$ , puis la représenter dans un repère orthonormé.

Reprendre l'exercice avec la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 5** On se place dans le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E = \mathbb{R}^3$  rapporté à une base  $\mathcal{B} = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ . Soit  $f$  l'endomorphisme de  $E$  dont la matrice dans la base  $\mathcal{B}$

est donnée par  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -2 & 3 & 0 \end{pmatrix}$ .

1. L'endomorphisme  $f$  est-il diagonalisable?

2. Déterminer une base dans laquelle  $f$  admet pour matrice  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$ .

3. Applications.

(a) Déterminer les suites  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ,  $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(w_n)_{n \in \mathbb{N}}$  telles que

$$\begin{cases} u_{n+1} = v_n \\ v_{n+1} = w_n \\ w_{n+1} = -2u_n + 3v_n \end{cases}$$

en fonction de leurs premiers termes  $u_0$ ,  $v_0$  et  $w_0$ .

(b) Déterminer la solution générale du système différentiel

$$\begin{cases} x'(t) = y(t) \\ y'(t) = z(t) \\ z'(t) = -2x(t) + 3y(t) \end{cases}$$