

Licence STS - Année 2007/2008 - Semestre 2
Examen session 2, Math IV Algèbre

- Ce document est écrit sur deux pages.
- Durée : 1h30.
- Documents et appareils électroniques interdits.
- Toute réponse doit être justifiée même si l'énoncé ne le demande pas explicitement.

Exercice 1. On fixe un entier $n \geq 1$ et on se donne $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. On définit

$$\begin{aligned} q : \mathbb{R}^n &\rightarrow \mathbb{R} \\ X &\mapsto {}^tX \cdot M \cdot X. \end{aligned}$$

(Comme d'habitude, on a identifié un réel avec une matrice réelle de taille 1×1 .)

1. Ici on suppose que M est symétrique.
 - (a) Montrer que q est une forme quadratique en exhibant sa forme polaire.
 - (b) Démontrer que M est la matrice de q dans la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{R}^n .
2. Ici on ne suppose pas M symétrique.
 - (a) Montrer que si q est une forme quadratique alors sa forme polaire b vérifie

$$b(X, Y) = \frac{1}{2}({}^tX \cdot M \cdot Y + {}^tY \cdot M \cdot X)$$

pour $X, Y \in \mathbb{R}^n$.

- (b) On définit

$$\begin{aligned} b : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n &\rightarrow \mathbb{R} \\ (X, Y) &\mapsto \frac{1}{2}({}^tX \cdot M \cdot Y + {}^tY \cdot M \cdot X). \end{aligned}$$

Montrer que b est une forme bilinéaire symétrique et en déduire que q est une forme quadratique.

- (c) Démontrer que la matrice de q dans la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{R}^n est $\frac{1}{2}(M + {}^tM)$.

Exercice 2. Soit c un nombre réel. Soit E un espace vectoriel réel de dimension 3. Soit $\mathcal{B} = (b_1, b_2, b_3)$ une base de E et soit q la forme quadratique sur E dont la matrice relativement à \mathcal{B} est :

$$M = \begin{pmatrix} 3 & 5 & -3 \\ 5 & -2 & -1 \\ -3 & -1 & c \end{pmatrix}.$$

1. Que valent $q(b_1)$ et $q(b_2)$? (Justifier.)
2. Calculer $\det(M)$ en fonction de c .
3. Dédurre des questions précédentes la signature de q en fonction de c .

Exercice 3. Soient $n \geq 1$ un entier et $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Montrer que si M est antisymétrique alors son déterminant est positif ou nul.

Exercice 4.

1. Donner la définition du dual d'un espace vectoriel E .
2. On considère l'endomorphisme de \mathbb{R}^2 :

$$\begin{aligned} \phi : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y) &\mapsto (2x + 3y, x + 4y), \end{aligned}$$

puis la forme bilinéaire :

$$\begin{aligned} b : (\mathbb{R}^2)^* \times \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R} \\ (w, v) &\mapsto w(\phi(v)). \end{aligned}$$

On note \mathcal{B} la base canonique de \mathbb{R}^2 et \mathcal{B}^* sa base duale. Calculer la matrice de b relativement à \mathcal{B}^* et \mathcal{B} . A quoi est-elle égale ?

3. Soient E un \mathbf{k} -espace vectoriel de dimension n et F un \mathbf{k} -espace vectoriel de dimension m , \mathbf{k} étant un corps. Soient $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E et \mathcal{B}^* sa base duale et soient $\mathcal{C} = (f_1, \dots, f_m)$ une base de F et \mathcal{C}^* sa base duale.

Soit $\phi : E \rightarrow F$ une application linéaire. On considère la forme bilinéaire suivante :

$$\begin{aligned} b : F^* \times E &\rightarrow \mathbf{k} \\ (w, v) &\mapsto w(\phi(v)). \end{aligned}$$

- (a) Montrer que $\text{mat}(b, \mathcal{C}^*, \mathcal{B}) = \text{mat}(\phi, \mathcal{B}, \mathcal{C})$.
- (b) En considérant $\gamma : F^* \rightarrow E^*$, donnée par $\gamma(w) = b(w, \cdot)$, retrouver le résultat suivant du cours :

$$\text{mat}({}^t\phi, \mathcal{C}^*, \mathcal{B}^*) = {}^t\text{mat}(\phi, \mathcal{B}, \mathcal{C}).$$