La réécriture algébrique

Dupont Benjamin

Séminaire des doctorants et doctorantes

Lundi 28 Mai 2018

Plan de l'exposé

- I. Systèmes de réécriture abstraits
- II. Réécriture de mots
- III. Bases d'homotopie et finitude homologique
- IV. Nouveaux thèmes de recherche

I. Systèmes de réécriture abstraits

► Un système de réécriture abstrait (SRA) est la donnée d'un ensemble A et d'une relation binaire → sur A, c'est à dire

$$\rightarrow \subset A \times A$$

► Un système de réécriture abstrait (SRA) est la donnée d'un ensemble A et d'une relation binaire → sur A, c'est à dire

$$\rightarrow \subset A \times A$$

→ est appelée réduction ou relation de réécriture sur A. Un élément (a, b) ∈→ sera noté a → b et appelé une étape de réécriture de a vers b.

► Un système de réécriture abstrait (SRA) est la donnée d'un ensemble A et d'une relation binaire → sur A, c'est à dire

$$\rightarrow \subset A \times A$$

- → est appelée réduction ou relation de réécriture sur A. Un élément (a, b) ∈→ sera noté a → b et appelé une étape de réécriture de a vers b.
- ▶ Une suite de réécriture pour → est une suite finie ou infinie d'étapes de réécritures

$$a = a_0 \rightarrow a_1 \rightarrow a_2 \rightarrow \dots$$

► Un système de réécriture abstrait (SRA) est la donnée d'un ensemble A et d'une relation binaire → sur A, c'est à dire

$$\rightarrow \subset A \times A$$

- → est appelée réduction ou relation de réécriture sur A. Un élément (a, b) ∈→ sera noté a → b et appelé une étape de réécriture de a vers b.
- ▶ Une suite de réécriture pour → est une suite finie ou infinie d'étapes de réécritures

$$a = a_0 \rightarrow a_1 \rightarrow a_2 \rightarrow \dots$$

▶ Si on a une suite de réécriture finie

$$a = a_0 \rightarrow a_1 \rightarrow a_2 \rightarrow \dots a_n = b$$
,

on dit que *a* se réécrit en *b*. La longueur d'une suite de réécriture finie est le nombre d'étapes de réécritures.



▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | $a \rightarrow b$ }.

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | a \rightarrow b}.
- ▶ La clôture réflexive de \rightarrow est $\stackrel{\equiv}{\rightarrow} = \rightarrow \cup \stackrel{0}{\rightarrow}$.

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | $a \rightarrow b$ }.
- ▶ La clôture réflexive de \rightarrow est $\stackrel{\equiv}{\rightarrow} = \rightarrow \cup \stackrel{0}{\rightarrow}$.
- ▶ La clôture symétrique de \rightarrow est \leftrightarrow := \rightarrow \cup \leftarrow .

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | $a \rightarrow b$ }.
- ▶ La clôture réflexive de \rightarrow est $\stackrel{\equiv}{\rightarrow} = \rightarrow \cup \stackrel{0}{\rightarrow}$.
- ▶ La clôture symétrique de \rightarrow est \leftrightarrow := \rightarrow \cup \leftarrow .
- ▶ La clôture transitive de \rightarrow est $\stackrel{+}{\rightarrow}\subseteq\bigcup_{i>0}\stackrel{i}{\rightarrow}$ où $\stackrel{i}{\rightarrow}$ désigne les suites de réécriture de longueur i.

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | $a \rightarrow b$ }.
- ▶ La clôture réflexive de \rightarrow est $\stackrel{\equiv}{\rightarrow} = \rightarrow \cup \stackrel{0}{\rightarrow}$.
- ▶ La clôture symétrique de \rightarrow est $\leftrightarrow := \rightarrow \cup \leftarrow$.
- ▶ La clôture transitive de \rightarrow est $\stackrel{+}{\rightarrow}\subseteq\bigcup_{i>0}\stackrel{i}{\rightarrow}$ où $\stackrel{i}{\rightarrow}$ désigne les suites de réécriture de longueur i.
- ▶ La clôture réflexive et symétrique de \rightarrow sera notée \rightarrow ou \rightarrow * et est définie par

$$\Rightarrow = \stackrel{+}{\rightarrow} \cup \{(a, a) \mid a \in A\}.$$

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | $a \rightarrow b$ }.
- ▶ La clôture réflexive de \rightarrow est $\stackrel{\equiv}{\rightarrow} = \rightarrow \cup \stackrel{0}{\rightarrow}$.
- La clôture symétrique de → est ↔:=→ ∪ ←.
- ▶ La clôture transitive de \rightarrow est $\stackrel{+}{\rightarrow} \subseteq \bigcup_{i>0} \stackrel{i}{\rightarrow}$ où $\stackrel{i}{\rightarrow}$ désigne les suites de réécriture de longueur i.
- ▶ La clôture réflexive et symétrique de \rightarrow sera notée \rightarrow ou \rightarrow * et est définie par

$$\Rightarrow = \stackrel{+}{\rightarrow} \cup \{(a, a) \mid a \in A\}.$$

► La clôture réflexive, transitive et symétrique de → est

$$\stackrel{\top}{\rightarrow} := \stackrel{*}{\leftrightarrow} = (\leftarrow \cdot \rightarrow)^*.$$

On a $a \stackrel{*}{\leftrightarrow} b$ si et seulement si il existe une suite de réécriture en zig-zag de a vers b.

- ▶ La réduction identité est $\stackrel{0}{\rightarrow}$ = {(a, a) | a ∈ A}.
- ▶ La relation inverse de \rightarrow est \rightarrow ⁻:= \leftarrow = {(b, a) | $a \rightarrow b$ }.
- ▶ La clôture réflexive de \rightarrow est $\stackrel{\equiv}{\rightarrow} = \rightarrow \cup \stackrel{0}{\rightarrow}$.
- ▶ La clôture symétrique de \rightarrow est $\leftrightarrow := \rightarrow \cup \leftarrow$.
- ▶ La clôture transitive de \rightarrow est $\stackrel{+}{\rightarrow} \subseteq \bigcup_{i>0} \stackrel{i}{\rightarrow}$ où $\stackrel{i}{\rightarrow}$ désigne les suites de réécriture de longueur i.
- ▶ La clôture réflexive et symétrique de \rightarrow sera notée \rightarrow ou \rightarrow * et est définie par

$$\Rightarrow = \stackrel{+}{\rightarrow} \cup \{(a, a) \mid a \in A\}.$$

► La clôture réflexive, transitive et symétrique de → est

$$\stackrel{\top}{\rightarrow} := \stackrel{*}{\leftrightarrow} = (\leftarrow \cdot \rightarrow)^*.$$

On a $a \stackrel{*}{\leftrightarrow} b$ si et seulement si il existe une suite de réécriture en zig-zag de a vers b.

La relation $\stackrel{*}{\leftrightarrow}$ est la relation d'équivalence engendrée par \rightarrow .

Propriétés importantes

Un SRA (A, \rightarrow) est dit:

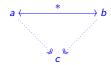
i Church-Rosser si pour tous $a, b \in A$ tels que $a \stackrel{*}{\leftrightarrow} b$, il existe $c \in A$ tel que



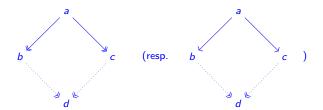
Propriétés importantes

Un SRA (A, \rightarrow) est dit:

i Church-Rosser si pour tous $a, b \in A$ tels que $a \stackrel{*}{\leftrightarrow} b$, il existe $c \in A$ tel que



i confluent (resp. localement confluent) si pour tous $a,b,c\in A$ tels que $b\leftarrow a\twoheadrightarrow c$ (resp. $b\leftarrow a\rightarrow c$), il existe $d\in A$ tel que



► Un élément a de A est dit en forme normale pour → si il n'existe pas de b dans A tel que a → b.

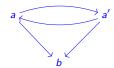
- ► Un élément a de A est dit en forme normale pour → si il n'existe pas de b dans A tel que a → b.
- ► Un élément a de A est dit fortement normalisant si toute réduction partant de a est finie. On dit que → est terminante si tout élément est fortement normalisant.

- ► Un élément a de A est dit en forme normale pour → si il n'existe pas de b dans A tel que a → b.
- Un élément a de A est dit fortement normalisant si toute réduction partant de a est finie. On dit que → est terminante si tout élément est fortement normalisant.
- ▶ Si \rightarrow termine, chaque élément $a \in A$ admet au moins une forme normale.

- ► Un élément a de A est dit en forme normale pour → si il n'existe pas de b dans A tel que a → b.
- Un élément a de A est dit fortement normalisant si toute réduction partant de a est finie. On dit que → est terminante si tout élément est fortement normalisant.
- ▶ Si \rightarrow termine, chaque élément $a \in A$ admet au moins une forme normale.
- On dit que → est convergent si il est à la fois confluent et terminant. Dans ce cas, chaque élément a de A admet une unique forme normale, que l'on note â.

- Un élément a de A est dit en forme normale pour → si il n'existe pas de b dans A tel que a → b.
- Un élément a de A est dit fortement normalisant si toute réduction partant de a est finie. On dit que → est terminante si tout élément est fortement normalisant.
- ▶ Si \rightarrow termine, chaque élément $a \in A$ admet au moins une forme normale.
- On dit que → est convergent si il est à la fois confluent et terminant. Dans ce cas, chaque élément a de A admet une unique forme normale, que l'on note â.

Exemples





De la confluence locale à la confluence globale

Théorème (Lemme de Newman, '42)

Un SRA (A, \rightarrow) terminant est confluent si et seulement si il est localement confluent.

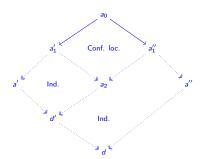
De la confluence locale à la confluence globale

Théorème (Lemme de Newman, '42)

Un SRA (A, \rightarrow) terminant est confluent si et seulement si il est localement confluent.

<u>Preuve:</u> On utilise le principe d' induction noetherienne: étant donnée une propriété \mathcal{P} sur les éléments de A, alors

$$\left(\forall a \in A \ \left(\forall b \in A \ a \xrightarrow{+} b \Rightarrow \mathcal{P}(b) \ \right) \Rightarrow \mathcal{P}(a)\right) \Rightarrow \forall a \in A, \mathcal{P}(a)$$



II. Réécriture de mots

 Une (1-)catégorie est la donnée d'un ensemble d'objets (ou 0-cellules) et de flèches (ou 1-cellules) telles que:

- Une (1-)catégorie est la donnée d'un ensemble d'objets (ou 0-cellules) et de flèches (ou 1-cellules) telles que:
 - ▶ Chaque flèche $f: A \rightarrow B$ est munie de 2 objets source (A) et but (B);
 - ▶ Etant donné $f: A \rightarrow B$ et $g: B \rightarrow C$, on a une composition $g \circ f: A \rightarrow C$;
 - Pour chaque objet A, il y a une flèche $1_A:A\to A$ appelée identité de A;
 - La composition est associative et les identités sont des unités pour la composition.

- Une (1-)catégorie est la donnée d'un ensemble d'objets (ou 0-cellules) et de flèches (ou 1-cellules) telles que:
 - ▶ Chaque flèche $f: A \to B$ est munie de 2 objets source (A) et but (B);
 - ▶ Etant donné $f: A \to B$ et $g: B \to C$, on a une composition $g \circ f: A \to C$;
 - ▶ Pour chaque objet A, il y a une flèche $1_A : A \rightarrow A$ appelée identité de A;
 - La composition est associative et les identités sont des unités pour la composition.
- Une 2-catégorie est une catégorie telle que pour tous objets A et B, l'ensemble des flèches entre A et B est également une catégorie.

- Une (1-)catégorie est la donnée d'un ensemble d'objets (ou 0-cellules) et de flèches (ou 1-cellules) telles que:
 - ▶ Chaque flèche $f: A \rightarrow B$ est munie de 2 objets source (A) et but (B);
 - ▶ Etant donné $f: A \to B$ et $g: B \to C$, on a une composition $g \circ f: A \to C$;
 - Pour chaque objet A, il y a une flèche $1_A : A \to A$ appelée identité de A;
 - La composition est associative et les identités sont des unités pour la composition.
- Une 2-catégorie est une catégorie telle que pour tous objets A et B, l'ensemble des flèches entre A et B est également une catégorie.



▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.

- ▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.
- Les 1-cellules se composent comme dans une 1-catégorie.

- ▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.
- Les 1-cellules se composent comme dans une 1-catégorie. Les 2-cellules se composent de deux manières: en ★₀ et en ★₁ comme suit

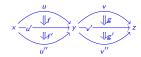
- ▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.
- Les 1-cellules se composent comme dans une 1-catégorie. Les 2-cellules se composent de deux manières: en ★₀ et en ★₁ comme suit



- ▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.
- Les 1-cellules se composent comme dans une 1-catégorie. Les 2-cellules se composent de deux manières: en ★₀ et en ★₁ comme suit

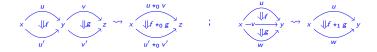


▶ Ces conditions satisfont la relation d'échange, c'est à dire pour toute situation

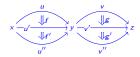


on a l'égalité

- ▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.
- Les 1-cellules se composent comme dans une 1-catégorie. Les 2-cellules se composent de deux manières: en ★₀ et en ★₁ comme suit



► Ces conditions satisfont la relation d'échange, c'est à dire pour toute situation



on a l'égalité

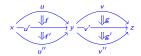
$$(f \star_0 g) \star_1 (f' \star_0 g') = (f \star_1 f') \star_0 (g \star_1 g').$$



- ▶ Une 2-catégorie est munie de 0-cellules, de 1-cellules et de 2-cellules.
- Les 1-cellules se composent comme dans une 1-catégorie. Les 2-cellules se composent de deux manières: en ★0 et en ★1 comme suit



► Ces conditions satisfont la relation d'échange, c'est à dire pour toute situation



on a l'égalité

$$(f \star_0 g) \star_1 (f' \star_0 g') = (f \star_1 f') \star_0 (g \star_1 g').$$

Ces compositions satisfont des axiomes d'associativité et d'identité.



▶ Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.

- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture

- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture.
- ▶ On construit R^* la (2,1)-catégorie libre engendrée par R comme suit:

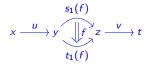
- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture
- ▶ On construit R^* la (2,1)-catégorie libre engendrée par R comme suit:
 - R* a une unique 0-cellule *;

- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture
- ▶ On construit R^* la (2,1)-catégorie libre engendrée par R comme suit:
 - R* a une unique 0-cellule *;
 - Les 1-cellules de R* sont les éléments de X*;

- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture
- ▶ On construit R^* la (2,1)-catégorie libre engendrée par R comme suit:
 - R* a une unique 0-cellule *;
 - Les 1-cellules de R* sont les éléments de X*;
 - Les 2-cellules de R* sont les a₁ → a₂ → ... → an où chaque ai → ai+1 est un élément de R, constituant les chemins de réécriture.

- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture
- ▶ On construit R^* la (2,1)-catégorie libre engendrée par R comme suit:
 - R* a une unique 0-cellule *;
 - ► Les 1-cellules de R* sont les éléments de X*;
 - Les 2-cellules de R* sont les a₁ → a₂ → ... → a_n où chaque a_i → a_{i+1} est un élément de R, constituant les chemins de réécriture.
- La composition ★₀ de R* est la juxtaposition des mots en X, et la composition ★₁ est la composition séquentielle de réécritures.

- ► Un système de réécriture de mots (SRM) est un couple (X, R) où X est un ensemble de générateurs et R est une relation binaire sur X* le monoïde libre engendré par X.
- ► R ⊂ X* × X* est appelé ensemble de relations. Ces relations constituent les règles de réécriture.
- ▶ On construit R^* la (2,1)-catégorie libre engendrée par R comme suit:
 - R* a une unique 0-cellule *;
 - ► Les 1-cellules de R* sont les éléments de X*;
 - Les 2-cellules de R* sont les a₁ → a₂ → . . . → an où chaque ai → ai+1 est un élément de R, constituant les chemins de réécriture.
- La composition ★₀ de R* est la juxtaposition des mots en X, et la composition ★₁ est la composition séquentielle de réécritures.
- ▶ Une étape de réécriture est une 2-cellule de R* de la forme



▶ X^* muni des étapes de réécriture forme un SRA et présente le monoïde $M = X^* / \stackrel{R}{\Leftrightarrow}$, c'est à dire on a u = v dans M si et seulement si $\overline{u} \stackrel{R}{\Leftrightarrow} \overline{v}$ dans X^* pour des représentants \overline{u} et \overline{v} de u et v dans X^* .

- ▶ X^* muni des étapes de réécriture forme un SRA et présente le monoïde $M = X^*/\stackrel{R}{\Leftrightarrow}$, c'est à dire on a u = v dans M si et seulement si $\overline{u} \stackrel{R}{\Leftrightarrow} \overline{v}$ dans X^* pour des représentants \overline{u} et \overline{v} de u et v dans X^* .
- ▶ Problème du mot: on a 2 mots u et v dans X^* , est-ce que $u \stackrel{R}{\Leftrightarrow} v$?

- ▶ X^* muni des étapes de réécriture forme un SRA et présente le monoïde $M = X^* / \stackrel{R}{\Leftrightarrow}$, c'est à dire on a u = v dans M si et seulement si $\overline{u} \stackrel{R}{\Leftrightarrow} \overline{v}$ dans X^* pour des représentants \overline{u} et \overline{v} de u et v dans X^* .
- ▶ Problème du mot: on a 2 mots u et v dans X^* , est-ce que $u \stackrel{R}{\Leftrightarrow} v$?
- Réponse partielle: si le SRM est convergent, on peut décider ce problème grâce à l'algorithme de la forme normale.

- ▶ X^* muni des étapes de réécriture forme un SRA et présente le monoïde $M = X^* / \stackrel{R}{\Leftrightarrow}$, c'est à dire on a u = v dans M si et seulement si $\overline{u} \stackrel{R}{\Leftrightarrow} \overline{v}$ dans X^* pour des représentants \overline{u} et \overline{v} de u et v dans X^* .
- ▶ Problème du mot: on a 2 mots u et v dans X^* , est-ce que $u \stackrel{R}{\Leftrightarrow} v$?
- Réponse partielle: si le SRM est convergent, on peut décider ce problème grâce à l'algorithme de la forme normale.

```
Input: 2 éléments u et v de X^* Result: Booléen u \overset{R}{\Leftrightarrow} v?

On réduit u en \hat{u};

On réduit v en \hat{v};

if \hat{u} = \hat{v} then

| Vrai
else
| Faux
end
```

Branchements

▶ Un branchement (resp. branchement local) de (X, R) est



où f et g sont des chemins de réécriture (resp. des étapes de réécriture) et u, v, w des éléments de X^* .

Branchements

Un branchement (resp. branchement local) de (X, R) est où f et g sont des chemins de réécriture (resp. des étapes de réécriture) et u, v, w des éléments de X*.



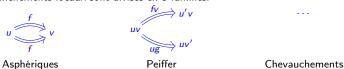
 Un branchement est dit confluent si on peut fermer le diagramme par des chemins de réécriture.

Branchements

Un branchement (resp. branchement local) de (X, R) est où f et g sont des chemins de réécriture (resp. des étapes de réécriture) et u, v, w des éléments de X*.



- Un branchement est dit confluent si on peut fermer le diagramme par des chemins de réécriture
- Les branchements locaux sont divisés en 3 familles:



Les branchements locaux sont comparés par l'ordre \sqsubseteq engendré par les relations $(f,g) \sqsubseteq (ufv,ugv)$. On appelle branchement critique tout branchement local minimal pour cet ordre.

- Les branchements locaux sont comparés par l'ordre \sqsubseteq engendré par les relations $(f,g) \sqsubseteq (ufv,ugv)$. On appelle branchement critique tout branchement local minimal pour cet ordre.
- ▶ Il y a deux formes possibles de branchements critiques:



- Les branchements locaux sont comparés par l'ordre \sqsubseteq engendré par les relations $(f,g) \sqsubseteq (ufv,ugv)$. On appelle branchement critique tout branchement local minimal pour cet ordre.
- ▶ Il y a deux formes possibles de branchements critiques:



Théorème (Lemme des paires critiques)

Un SRM(X,R) est localement confluent si et seulement si tous les branchements critiques sont confluents.

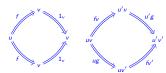
- Les branchements locaux sont comparés par l'ordre ⊆ engendré par les relations (f,g) ⊆ (ufv, ugv). On appelle branchement critique tout branchement local minimal pour cet ordre.
- ▶ Il y a deux formes possibles de branchements critiques:



Théorème (Lemme des paires critiques)

Un SRM (X,R) est localement confluent si et seulement si tous les branchements critiques sont confluents.

La preuve se fait par étude de cas: les asphériques et Peiffer sont toujours confluents.



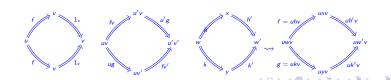
- Les branchements locaux sont comparés par l'ordre
 ☐ engendré par les relations
 (f,g) ☐ (ufv, ugv). On appelle branchement critique tout branchement local minimal pour cet ordre.
- Il y a deux formes possibles de branchements critiques:



Théorème (Lemme des paires critiques)

Un SRM (X,R) est localement confluent si et seulement si tous les branchements critiques sont confluents.

La preuve se fait par étude de cas: les asphériques et Peiffer sont toujours confluents. Pour les autres branchements locaux (f,g), il existe (h,k) tel que f=uhv et g=ukv.



Exemple. On considère $X = \{a\}$ et $R = \{aa \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} 1\}$.

Exemple. On considère $X = \{a\}$ et $R = \{aa \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} 1\}$.

▶ Il termine car le nombre de *a* diminue strictement.

Exemple. On considère $X = \{a\}$ et $R = \{aa \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} 1\}$.

- ▶ Il termine car le nombre de *a* diminue strictement.
- ▶ Il a une unique paire critique qui est confluente, donc est confluent.



Exemple. On considère $X = \{a\}$ et $R = \{aa \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} 1\}$.

- ▶ Il termine car le nombre de *a* diminue strictement.
- ▶ Il a une unique paire critique qui est confluente, donc est confluent.



Exemple. On considère $X = \{s, t\}$ et $R = \{sts \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} tst\}$.

Exemple. On considère $X = \{a\}$ et $R = \{aa \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} 1\}$.

- ▶ Il termine car le nombre de *a* diminue strictement.
- ▶ Il a une unique paire critique qui est confluente, donc est confluent.



Exemple. On considère $X = \{s, t\}$ et $R = \{sts \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} tst\}$.

▶ Il termine avec un ordre lexicographique donné par s > t.

Exemple. On considère $X = \{a\}$ et $R = \{aa \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} 1\}$.

- ▶ Il termine car le nombre de *a* diminue strictement.
- ▶ Il a une unique paire critique qui est confluente, donc est confluent.



Exemple. On considère $X = \{s, t\}$ et $R = \{sts \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} tst\}$.

- ▶ Il termine avec un ordre lexicographique donné par s > t.
- ▶ Il a une paire critique qui est non confluente



```
Input: Un SRM (X, R) terminant et un ordre de terminaison >
\mathcal{KB}(R) := R;
C_b := \{ branchements critiques de (X,R) \} ;
while C_b \neq \emptyset do
     On choisit (f: u \Rightarrow v, g: u \Rightarrow w) dans C_b;
     C_b := C_b \setminus \{(f,g)\};
     On réduit v en \hat{v} pour R;
      On réduit w en \hat{w} pour R;
     if \hat{\mathbf{v}} \neq \hat{\mathbf{w}} then
           if \hat{\mathbf{v}} > \hat{\mathbf{w}} then
               \mathcal{KB}(R) := \mathcal{KB}(R) \cup \{\alpha : \hat{\mathbf{v}} \Rightarrow \hat{\mathbf{w}}\}\
           else
            | \mathcal{KB}(R) := \mathcal{KB}(R) \cup \{\alpha : \hat{w} \Rightarrow \hat{v}\}
           end
     else
     end
     C_b := C_b \cup \{\text{branchements critiques générés par } \alpha\}
end
```

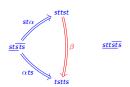
Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



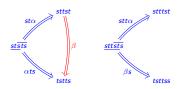
Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



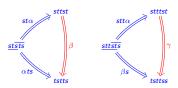
Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



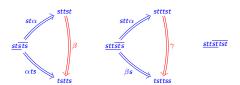
Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



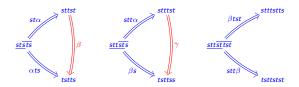
Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.



Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.

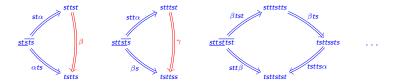






Cet algorithme peut ne pas terminer. Si il termine, il renvoie un SRM (X, R) convergent qui présente le même monoïde.

Exemple. Pour $X = \{s, t\}$ et $R = \{sts \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} tst\}$ avec > ordre lexicographique pour s > t,

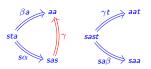


Théorème (Kapur & Narendran, '85)

Le monoïde B_3^+ présenté par ce SRM n'admet pas de présentation convergente finie avec 2 générateurs.











Si on ajoute un nouveau générateur a=st, le monoïde B_3^+ est présenté par le SRM $X=\{s,t,a\}$ et $R=\{ta\overset{\alpha}{\Rightarrow}as\ ,\ st\overset{\beta}{\Rightarrow}a\}$. On prend pour ordre de terminaison l'ordre lexicographique pour s>t>a.



Le SRM $< s,t,a \mid ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as$, $st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a$, $sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa$, $saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat$ > est une présentation convergente du monoïde des tresses à 3 brins.

III. Bases d'homotopie et finitude homologique

▶ Soit (X, R) un SRM et R^{\top} la (2, 1)-catégorie libre engendrée par R, c'est à dire R^* avec des inverses formels pour chaque 2-cellule. Une 2-sphère de R^{\top} est un couple (f, g) de 2-cellules parallèles dans R^{\top} .



▶ Soit (X,R) un SRM et R^{\top} la (2,1)-catégorie libre engendrée par R, c'est à dire R^* avec des inverses formels pour chaque 2-cellule. Une 2-sphère de R^{\top} est un couple (f,g) de 2-cellules parallèles dans R^{\top} .



• Une extension cellulaire de R^* est un ensemble Γ de 3-cellules muni d'une application $\Gamma \to 2\text{-Sph}(R)$.

▶ Soit (X,R) un SRM et R^{\top} la (2,1)-catégorie libre engendrée par R, c'est à dire R^* avec des inverses formels pour chaque 2-cellule. Une 2-sphère de R^{\top} est un couple (f,g) de 2-cellules parallèles dans R^{\top} .

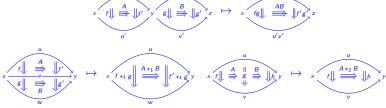


- Une extension cellulaire de R^* est un ensemble Γ de 3-cellules muni d'une application $\Gamma \to 2\text{-Sph}(R)$.
- Une telle extension Γ est appelée base d'homotopie si toutes les 2-sphères de R^T peuvent être remplies par des compositions *₀, *₁ et *₂ d'éléments de Γ et leurs inverses formels.

▶ Soit (X,R) un SRM et R^{\top} la (2,1)-catégorie libre engendrée par R, c'est à dire R^* avec des inverses formels pour chaque 2-cellule. Une 2-sphère de R^{\top} est un couple (f,g) de 2-cellules parallèles dans R^{\top} .



- Une extension cellulaire de R^* est un ensemble Γ de 3-cellules muni d'une application $\Gamma \to 2\text{-Sph}(R)$.
- ► Une telle extension Γ est appelée base d'homotopie si toutes les 2-sphères de R[⊤] peuvent être remplies par des compositions *₀, *₁ et *₂ d'éléments de Γ et leurs inverses formels



Cohérence et théorème de Squier

▶ Une présentation cohérente d'un monoïde M est un triplet (X, R, Γ) où (X, R) est un SRM **convergent** qui présente M et Γ une base d'homotopie de Γ^{\top} .

Cohérence et théorème de Squier

Une présentation cohérente d'un monoïde M est un triplet (X, R, Γ) où (X, R) est un SRM convergent qui présente M et Γ une base d'homotopie de Γ^T.

▶ Une complétion de Squier d'un SRM convergent (X, R) est un triplet (X, R, Γ) où Γ est constitué des 3-cellules



pour chaque paire critique (f,g) et un choix de confluence (f',g') fixé.

Cohérence et théorème de Squier

▶ Une présentation cohérente d'un monoïde M est un triplet (X, R, Γ) où (X, R) est un SRM **convergent** qui présente M et Γ une base d'homotopie de Γ^{\top} .

▶ Une complétion de Squier d'un SRM convergent (X, R) est un triplet (X, R, Γ) où Γ est constitué des 3-cellules



pour chaque paire critique (f,g) et un choix de confluence (f',g') fixé.

Théorème (Théorème de Squier, '94)

Si (X,R) est un SRM convergent, alors une complétion de Squier de (X,R) est une présentation cohérente du monoïde $M=X^*/R$.

 $\blacktriangleright \ \, \mathsf{On} \ \mathsf{reprend} < \mathsf{s}, \mathsf{t}, \mathsf{a} \mid \mathsf{ta} \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} \mathsf{as} \;, \; \mathsf{st} \stackrel{\beta}{\Rightarrow} \mathsf{a} \;, \; \mathsf{sas} \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} \mathsf{aa} \;, \; \mathsf{saa} \stackrel{\delta}{\Rightarrow} \mathsf{aat} \; >.$

- ▶ On reprend $\langle s, t, a \mid ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as$, $st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a$, $sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa$, $saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat >$.
- ▶ Il y avait 4 paires critiques:



- ▶ On reprend $\langle s, t, a \mid ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as$, $st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a$, $sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa$, $saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat$ >.
- ► Il y avait 4 paires critiques:



▶ $\langle s, t, a \; ; \; ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as \; , \; st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a \; , \; sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa \; , \; saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat \; ; \; A, B, C, D \rangle$ est une présentation cohérente de B_3^+ .



- ▶ On reprend $\langle s, t, a \mid ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as$, $st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a$, $sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa$, $saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat >$.
- ► Il y avait 4 paires critiques:



- ► $\langle s, t, a \; ; \; ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as \; , \; st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a \; , \; sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa \; , \; saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat \; ; \; A, B, C, D \rangle$ est une présentation cohérente de B_3^+ .
- ▶ On peut enlever des 3-cellules "redondantes" en trouvant des relations entre les 3-cellules. Pour B_3^+ , on peut se ramener à une base d'homotopie vide.

- ▶ On reprend $\langle s, t, a \mid ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as$, $st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a$, $sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa$, $saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat >$.
- ► Il y avait 4 paires critiques:



- ► $\langle s, t, a \; ; \; ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as \; , \; st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a \; , \; sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa \; , \; saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat \; ; \; A, B, C, D \rangle$ est une présentation cohérente de B_3^+ .
- ▶ On peut enlever des 3-cellules "redondantes" en trouvant des relations entre les 3-cellules. Pour B_3^+ , on peut se ramener à une base d'homotopie vide.

▶ Soit M un monoïde, $\mathbb{Z}M$ l'anneau du monoïde et (X, R, Γ) une présentation cohérente de M.

- Soit M un monoïde, ZM l'anneau du monoïde et (X, R, Γ) une présentation cohérente de M.
- ▶ On peut construire une résolution libre partielle de longueur 3 du ℤM-module trivial ℤ

$$\mathbb{Z}M[\Gamma] \xrightarrow{\quad d_3\quad} \mathbb{Z}M[R] \xrightarrow{\quad d_2\quad} \mathbb{Z}M[X] \xrightarrow{\quad d_1\quad} \mathbb{Z}M \xrightarrow{\quad \varepsilon\quad} \mathbb{Z} \xrightarrow{\quad 0} 0$$

où:

- ▶ $\mathbb{Z}M[-]$ est le $\mathbb{Z}M$ -module à gauche libre sur -;
- ▶ Les d_i sont des applications de bord $(d_{i+1} \circ d_i = 0 \text{ pour } i = 1, 2 \text{ et } d_1 \circ \varepsilon = 0)$ et ces applications sont construites à partir des 2-cellules de R^* et des 3-cellules de Γ .

- Soit M un monoïde, ZM l'anneau du monoïde et (X, R, Γ) une présentation cohérente de M.
- ▶ On peut construire une résolution libre partielle de longueur 3 du $\mathbb{Z}M$ -module trivial \mathbb{Z}

$$\mathbb{Z}M[\Gamma] \xrightarrow{\quad d_3\quad} \mathbb{Z}M[R] \xrightarrow{\quad d_2\quad} \mathbb{Z}M[X] \xrightarrow{\quad d_1\quad} \mathbb{Z}M \xrightarrow{\quad \varepsilon\quad} \mathbb{Z} \xrightarrow{\quad 0} 0$$

où:

- ▶ $\mathbb{Z}M[-]$ est le $\mathbb{Z}M$ -module à gauche libre sur -;
- ▶ Les d_i sont des applications de bord $(d_{i+1} \circ d_i = 0 \text{ pour } i = 1, 2 \text{ et } d_1 \circ \varepsilon = 0)$ et ces applications sont construites à partir des 2-cellules de R^* et des 3-cellules de Γ .
- ▶ On dit alors que *M* est de type homologique FP₃ à gauche.

- Soit M un monoïde, ZM l'anneau du monoïde et (X, R, Γ) une présentation cohérente de M.
- ▶ On peut construire une résolution libre partielle de longueur 3 du ℤM-module trivial ℤ

$$\mathbb{Z}M[\Gamma] \xrightarrow{\quad d_3\quad} \mathbb{Z}M[R] \xrightarrow{\quad d_2\quad} \mathbb{Z}M[X] \xrightarrow{\quad d_1\quad} \mathbb{Z}M \xrightarrow{\quad \varepsilon\quad} \mathbb{Z} \xrightarrow{\quad 0} 0$$

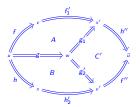
où:

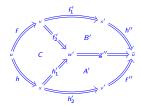
- $ightharpoonup \mathbb{Z}M[-]$ est le $\mathbb{Z}M$ -module à gauche libre sur -;
- ▶ Les d_i sont des applications de bord $(d_{i+1} \circ d_i = 0 \text{ pour } i = 1, 2 \text{ et } d_1 \circ \varepsilon = 0)$ et ces applications sont construites à partir des 2-cellules de R^* et des 3-cellules de Γ .
- ► On dit alors que *M* est de type homologique FP₃ à gauche.
- En particulier, si on a une présentation convergente finie, alors Γ est fini et on prouve que H₃(M, Z) est finiment engendré.

 On peut généraliser ce processus de pavage des 2-sphères en dimension supérieure et construire des résolutions plus longues.

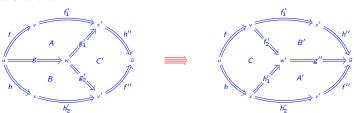
- On peut généraliser ce processus de pavage des 2-sphères en dimension supérieure et construire des résolutions plus longues.
- Par exemple, pour paver des 3-sphères on regarde les triples paires critiques (chevauchements minimaux de 3 règles), pour lesquelles il existe 2 manières de paver avec des 3-cellules:

- On peut généraliser ce processus de pavage des 2-sphères en dimension supérieure et construire des résolutions plus longues.
- Par exemple, pour paver des 3-sphères on regarde les triples paires critiques (chevauchements minimaux de 3 règles), pour lesquelles il existe 2 manières de paver avec des 3-cellules:

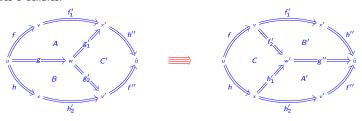




- On peut généraliser ce processus de pavage des 2-sphères en dimension supérieure et construire des résolutions plus longues.
- Par exemple, pour paver des 3-sphères on regarde les triples paires critiques (chevauchements minimaux de 3 règles), pour lesquelles il existe 2 manières de paver avec des 3-cellules:



- On peut généraliser ce processus de pavage des 2-sphères en dimension supérieure et construire des résolutions plus longues.
- Par exemple, pour paver des 3-sphères on regarde les triples paires critiques (chevauchements minimaux de 3 règles), pour lesquelles il existe 2 manières de paver avec des 3-cellules:



Exemple. Avec $B_3^+ = \langle s, t, a \; ; \; ta \stackrel{\alpha}{\Rightarrow} as \, , \; st \stackrel{\beta}{\Rightarrow} a \, , \; sas \stackrel{\gamma}{\Rightarrow} aa \, , \; saa \stackrel{\delta}{\Rightarrow} aat \; ; \; A, B, C, D \rangle$,



IV. Nouveaux thèmes de recherche

Il existe une approche "monoïde" de réécriture de groupe: soit < X | R > une présentation de groupe, on étudie le SRM

$$(X \sqcup \overline{X}, R \cup \{ss^{-1} \Rightarrow 1, s^{-1}s \Rightarrow 1\}_{s \in X})$$

Il existe une approche "monoïde" de réécriture de groupe: soit < X | R > une présentation de groupe, on étudie le SRM

$$(X \sqcup \overline{X}, R \cup \{ss^{-1} \Rightarrow 1, s^{-1}s \Rightarrow 1\}_{s \in X})$$



 Il existe une approche "monoïde" de réécriture de groupe: soit < X | R > une présentation de groupe, on étudie le SRM

$$(X \sqcup \overline{X}, R \cup \{ss^{-1} \Rightarrow 1, \ s^{-1}s \Rightarrow 1\}_{s \in X})$$
Pas satisfaisant!

Si on cherche à réécrire dans le groupe libre (on identifie les ss⁻¹ et 1), on doit définir des étapes de réécriture de la forme

$$uru^{-1}v \Rightarrow v$$
 si $\ell(uru^{-1}v) > \ell(v)$
 $v \Rightarrow uru^{-1}v$ si $\ell(v) > \ell(uru^{-1}v)$

 Il existe une approche "monoïde" de réécriture de groupe: soit < X | R > une présentation de groupe, on étudie le SRM

$$(X\sqcup \overline{X},R\cup \{ss^{-1}\Rightarrow 1,\ s^{-1}s\Rightarrow 1\}_{s\in X}$$
)

Pas satisfaisant!

Si on cherche à réécrire dans le groupe libre (on identifie les ss⁻¹ et 1), on doit définir des étapes de réécriture de la forme

$$uru^{-1}v \Rightarrow v$$
 si $\ell(uru^{-1}v) > \ell(v)$
 $v \Rightarrow uru^{-1}v$ si $\ell(v) > \ell(uru^{-1}v)$



On s'intéresse donc à la réécriture modulo les règles d'inverse.

 Il existe une approche "monoïde" de réécriture de groupe: soit < X | R > une présentation de groupe, on étudie le SRM

$$(X \sqcup \overline{X}, R \cup \{ss^{-1} \Rightarrow 1, \ s^{-1}s \Rightarrow 1\}_{s \in X})$$
Pas satisfaisant!

Si on cherche à réécrire dans le groupe libre (on identifie les ss⁻¹ et 1), on doit définir des étapes de réécriture de la forme

$$uru^{-1}v \Rightarrow v$$
 si $\ell(uru^{-1}v) > \ell(v)$
 $v \Rightarrow uru^{-1}v$ si $\ell(v) > \ell(uru^{-1}v)$



On s'intéresse donc à la réécriture modulo les règles d'inverse.

 Il existe une approche "monoïde" de réécriture de groupe: soit < X | R > une présentation de groupe, on étudie le SRM

$$(X \sqcup \overline{X}, R \cup \{ss^{-1} \Rightarrow 1, \ s^{-1}s \Rightarrow 1\}_{s \in X})$$
Pas satisfaisant!

Si on cherche à réécrire dans le groupe libre (on identifie les ss⁻¹ et 1), on doit définir des étapes de réécriture de la forme

$$uru^{-1}v \Rightarrow v$$
 si $\ell(uru^{-1}v) > \ell(v)$
 $v \Rightarrow uru^{-1}v$ si $\ell(v) > \ell(uru^{-1}v)$



On s'intéresse donc à la réécriture modulo les règles d'inverse.

▶ On s'intéresse à des 2 catégories $\mathcal{C} = (\mathcal{C}_0, \mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2)$ où pour tous $p, q \in \mathcal{C}_1$, l'ensemble $\mathcal{C}_2(p,q)$ des 2-cellules entre p et q est un \mathbb{K} -espace vectoriel.

- ▶ On s'intéresse à des 2 catégories $\mathcal{C} = (\mathcal{C}_0, \mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2)$ où pour tous $p, q \in \mathcal{C}_1$, l'ensemble $\mathcal{C}_2(p,q)$ des 2-cellules entre p et q est un \mathbb{K} -espace vectoriel.
- ▶ Un élément de $C_2(p,q)$ peut être représenté par

$$\varphi$$
 φ
 φ

Les compositions de la 2-catégorie sont données par

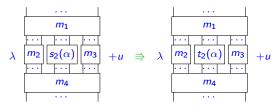


modulo la relation d'échange



- ➤ On s'intéresse à des présentations diagrammatiques d'algèbres qui ont une structure de (2,2)-catégorie linéaire.
- ▶ Un monôme est un circuit obtenu par compositions en ★0 et ★1 des circuits générateurs.

- On s'intéresse à des présentations diagrammatiques d'algèbres qui ont une structure de (2,2)-catégorie linéaire.
- ► Un monôme est un circuit obtenu par compositions en *0 et *1 des circuits générateurs.
- ▶ Une étape de réécriture est une 3-cellule de la forme



où $s_2(\alpha)$ et $t_2(\alpha)$ sont des 2-cellules parallèles telles que le monôme $\lambda m_1 \star_1 (m_2 \star_0 s_2(\alpha) \star_0 m_3) \star_1 m_4$ n'apparaît pas dans u.

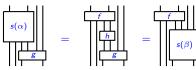
Théorème (C. Alleaume, 2016)

Pour un tel système de réécriture terminant, confluent et dont toutes les sources des règles sont des monômes, l'ensemble des monômes de $\mathcal{C}_2(p,q)$ en forme normale forme une base de $\mathcal{C}_2(p,q)$.

Dans ce contexte, il y a 3 types différents de branchements critiques:

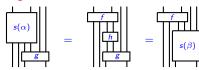
Dans ce contexte, il y a 3 types différents de branchements critiques:

► Branchements critiques réguliers:

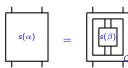


Dans ce contexte, il y a 3 types différents de branchements critiques:

Branchements critiques réguliers:

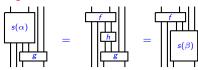


► Branchements critiques d' inclusion:

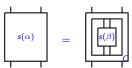


Dans ce contexte, il y a 3 types différents de branchements critiques:

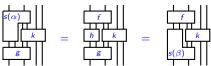
Branchements critiques réguliers:



Branchements critiques d' inclusion:



▶ Branchements critiques indexés à droite (aussi indexés à gauche, multi-indexés):



► Soit Γ un graphe ayant pour ensemble de sommets *I*. On fixe $\mathcal{V} = \sum_{i \in I} \nu_i . i \in \mathbb{N}[I]$ un élément du semi-groupe libre sur *I*. On pose $m := |\mathcal{V}| = \sum \mathcal{V}_i$.

- ▶ Soit Γ un graphe ayant pour ensemble de sommets I. On fixe $\mathcal{V} = \sum_{i \in I} \nu_i . i \in \mathbb{N}[I]$ un élément du semi-groupe libre sur I. On pose $m := |\mathcal{V}| = \sum \mathcal{V}_i$.
- ▶ Soit · une forme bilinéaire sur $\mathbb{Z}[I]$ à valeurs dans \mathbb{Z} telle que $i \cdot j \in \{0, -1\}$ pour tous $i, j \in I$.

- ▶ Soit Γ un graphe ayant pour ensemble de sommets *I*. On fixe $\mathcal{V} = \sum_{i \in I} \nu_i . i \in \mathbb{N}[I]$ un élément du semi-groupe libre sur *I*. On pose $m := |\mathcal{V}| = \sum \mathcal{V}_i$.
- ▶ Soit · une forme bilinéaire sur $\mathbb{Z}[I]$ à valeurs dans \mathbb{Z} telle que $i \cdot j \in \{0, -1\}$ pour tous $i, j \in I$.
- ▶ On considère l'ensemble $\operatorname{Seq}(\mathcal{V})$ de suites de sommets de Γ de longueur m où le sommet i apparaît exactement \mathcal{V}_i fois. Par exemple, $\operatorname{Seq}(2i+j)=\{iij,iji,jii\}$.

- ▶ Soit Γ un graphe ayant pour ensemble de sommets *I*. On fixe $\mathcal{V} = \sum_{i \in I} \nu_i . i \in \mathbb{N}[I]$ un élément du semi-groupe libre sur *I*. On pose $m := |\mathcal{V}| = \sum \mathcal{V}_i$.
- ▶ Soit · une forme bilinéaire sur $\mathbb{Z}[I]$ à valeurs dans \mathbb{Z} telle que $i \cdot j \in \{0, -1\}$ pour tous $i, j \in I$.
- ▶ On considère l'ensemble $Seq(\mathcal{V})$ de suites de sommets de Γ de longueur m où le sommet i apparaît exactement \mathcal{V}_i fois. Par exemple, $Seq(2i+j) = \{iij, iji, jii\}$.
- ▶ Pour i et $j \in \text{Seq}(\mathcal{V})$, on définit l'ensemble $jR(\mathcal{V})_i$ des "diagrammes de tresses" entre i et j, c'est à dire:
 - Chaque brin est étiqueté par un sommet de Γ;
 - ▶ Un brin ne s'intersecte pas avec lui même
 - ▶ On doit lire avec l'étiquetage i (resp. j) en bas (resp. en haut) du diagramme.
- ▶ Les algèbres KLR admettent une présentation diagrammatique par générateurs et relations: pour $\mathbf{i} = i_1 \dots i_m \in \operatorname{Seq}(\mathcal{V})$, on a des générateurs

- ▶ Les relations sont
 - i) Pour $i \in I$,

ii) Pour $i, j \in I$ tels que $i \cdot j = 0$,

iii) Pour $i, j \in I$ tels que $i \cdot j = -1$,

iv) Pour $i, j \in I$,

v) Pour $i \in I$,

vi) Pour $i, j, k \in I$, sauf si i = k et $i \cdot j = -1$,

vii) Pour $i, j \in I$ tels que $i \cdot j = -1$,

- Les relations sont
 - i) Pour $i \in I$,

$$\Rightarrow 0$$

ii) Pour $i, j \in I$ tels que $i \cdot j = 0$,



iii) Pour $i, j \in I$ tels que $i \cdot j = -1$,



iv) Pour $i, j \in I$,



Avec ces orientations, on prouve:

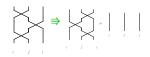
v) Pour $i \in I$,



vi) Pour $i, j, k \in I$, sauf si i = k et $i \cdot j = -1$,



vii) Pour $i, j \in I$ tels que $i \cdot j = -1$,



Théorème

Les diagrammes avec un nombre minimal de croisements et les points situés en bas forment une base (de type Poincaré-Birkhoff-Witt) des algèbres KLR.