

Université Claude Bernard Lyon 1

## M1 MEEF – Géométrie

Examen du jeudi 28 novembre 2019 - Durée 2h

*Les documents et les calculatrices sont interdits. Il sera tenu compte de la qualité de la rédaction pour l'attribution d'une note.*

**Les questions.** – Les questions sont indépendantes les unes des autres. Chaque question rapporte 2 points.

1.– Soit  $f : E \rightarrow E$  une isométrie,  $F = \text{Fix } f$ ,  $A \in E \setminus F$ ,  $A' = f(A)$ ,  $H$  l'hyperplan médiateur de  $[A, A']$  et  $s_H$  la réflexion hyperplane d'hyperplan  $H$ . Montrer que  $\text{Fix } g$  où  $g = s_H \circ f$  contient  $F$  et  $A$ .

2.– Montrer que si  $\vec{F} \subset \vec{E}$  est stable par une application orthogonale  $\vec{f} : \vec{E} \rightarrow \vec{E}$  alors  $\vec{F}^\perp$  est également stable par  $\vec{f}$ .

3.– Énoncer le théorème de classification des isométries de l'espace.

4.– Montrer que toute similitude du plan de rapport  $k \neq 1$  admet un unique point fixe.

5.– i) Soient  $\vec{E}$  un espace vectoriel euclidien de dimension 2 et  $\vec{f} : \vec{E} \rightarrow \vec{E}$  une application orthogonale dont une matrice dans une base orthonormée est

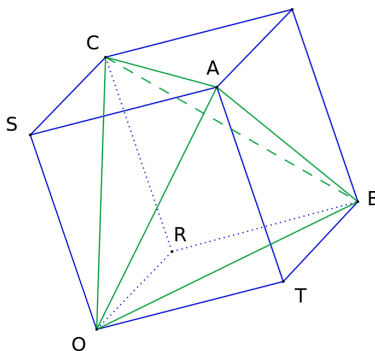
$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}.$$

Calculer les valeurs propres de  $\vec{f}$  et en déduire la nature de l'application  $\vec{f}$ .

ii) Donner la nature des deux matrices suivantes (on ne demande pas de justifier) :

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ \sin \theta & -\cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

**Le problème.** – (10 pts) On considère  $E = (\mathbb{R}^3, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  l'espace affine euclidien,  $\vec{E}$  l'espace vectoriel associé et  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$  un repère ortho-normé de  $E$ . Un point  $M$  étant donné, on note  $(x_M, y_M, z_M)$  ses coordonnées dans le repère  $\mathcal{R}$ .



Le but de ce problème est d'établir que les affixes  $a$ ,  $b$  et  $c$  des projetés des sommets d'un tétraèdre régulier  $OABC$  sur le plan  $P$  d'équation  $z = 0$  (le plan horizontal passant par  $O$ ) satisfont à la relation

$$3(a^2 + b^2 + c^2) - 2(ab + bc + ca) = 0.$$

1) Soit  $\vec{f} : \vec{E} \rightarrow \vec{E}$  une application orthogonale c'est-à-dire telle que

$$\langle \vec{f}(\vec{u}_1), \vec{f}(\vec{u}_2) \rangle = \langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle$$

pour tout  $(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$  dans  $\vec{E} \times \vec{E}$ .

i) Montrer que  $\ker \vec{f} = \{\vec{0}\}$  et en déduire que  $\vec{f}$  est inversible.

ii) Montrer que  $(\vec{f})^{-1}$  est orthogonale.

iii) Soit  $A = (a_{ij})$  la matrice de  $\vec{f}$  dans la base  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ . Montrer que  $AA^t = A^tA = Id$ .

iv) En déduire que la matrice de  $(\vec{f})^{-1}$  dans la base  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$  est la transposée  $A^t$  de  $A$ .

v) Pour tout  $i \in \{1, 2, 3\}$ , on note  $\vec{a}_i$  le "vecteur ligne"

$$\vec{a}_i = a_{i1} \vec{e}_1 + a_{i2} \vec{e}_2 + a_{i3} \vec{e}_3$$

Montrer que  $(\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3)$  est une base orthonormée de  $\vec{E}$ .

2) Soient  $R, S$  et  $T$  trois points de  $E$  tels que les vecteurs  $\overrightarrow{OR}, \overrightarrow{OS}$  et  $\overrightarrow{OT}$  soient de même norme (non nécessairement égale à 1) et soient orthogonaux deux à deux. Montrer que

$$x_R^2 + x_S^2 + x_T^2 = y_R^2 + y_S^2 + y_T^2 = z_R^2 + z_S^2 + z_T^2$$

$$x_R y_R + x_S y_S + x_T y_T = x_R z_R + x_S z_S + x_T z_T = y_R z_R + y_S z_S + y_T z_T = 0.$$

3) On identifie le plan  $P$  au plan complexe. On note  $R', S'$  et  $T'$  les images par la projection orthogonale  $\pi$  sur  $P$  des points  $R, S$  et  $T$ . Montrer que si  $r, s$  et  $t$  sont les affixes de  $R', S'$  et  $T'$  alors on a

$$r^2 + s^2 + t^2 = 0.$$

4) Réciproquement, soient  $R', S'$  et  $T'$  trois points de  $P$  d'affixes  $r, s$  et  $t$  tels que  $r^2 + s^2 + t^2 = 0$ .

i) Montrer que les vecteurs

$$\vec{u} = x_R \vec{e}_1 + x_S \vec{e}_2 + x_T \vec{e}_3 \quad \text{et} \quad \vec{v} = y_R \vec{e}_1 + y_S \vec{e}_2 + y_T \vec{e}_3$$

sont de même norme et orthogonaux.

ii) À tout vecteur  $\vec{w} = z_1 \vec{e}_1 + z_2 \vec{e}_2 + z_3 \vec{e}_3$  de  $\vec{E}$  on associe les trois points suivants

$$R'' = R' + z_1 \vec{e}_3, \quad S'' = S' + z_2 \vec{e}_3, \quad T'' = T' + z_3 \vec{e}_3$$

Montrer que  $\overrightarrow{OR''}, \overrightarrow{OS''}$  et  $\overrightarrow{OT''}$  sont de même norme et orthogonaux deux à deux si et seulement s'il en est de même pour  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ .

iii) Montrer qu'il existe des points  $R, S$  et  $T$  dans  $E$  tels que  $\overrightarrow{OR}, \overrightarrow{OS}$  et  $\overrightarrow{OT}$  soient de même norme et orthogonaux deux à deux et tels que

$$\pi(R) = R', \quad \pi(S) = S' \quad \text{et} \quad \pi(T) = T'$$

iv) Les points  $R, S$  et  $T$  sont-ils uniques ?

5) Un exemple numérique. – Soient  $r = 3 + 2i$  et  $s = 6 - 3i$ .

i) Montrer qu'il existe exactement deux nombres complexes  $t_1$  et  $t_2$ , que l'on déterminera, vérifiant  $r^2 + s^2 + t^2 = 0$ .

ii) Trouver tous les triplets de points  $(R, S, T)$  tels que l'afixe de leurs projections soient  $r, s, t_1$  ou  $r, s, t_2$  et tels que  $\overrightarrow{OR}, \overrightarrow{OS}$  et  $\overrightarrow{OT}$  soient de même norme et orthogonaux deux à deux.

6) Soit  $OABC$  un tétraèdre quelconque. On définit trois points  $R, S$  et  $T$  en posant :

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OR} &= \frac{1}{2}(\overrightarrow{OB} + \overrightarrow{OC} - \overrightarrow{OA}) \\ \overrightarrow{OS} &= \frac{1}{2}(\overrightarrow{OC} + \overrightarrow{OA} - \overrightarrow{OB}) \\ \overrightarrow{OT} &= \frac{1}{2}(\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OC})\end{aligned}$$

i) Montrer que  $\|\overrightarrow{OR}\|^2 - \|\overrightarrow{OS}\|^2 = \langle \overrightarrow{OC}, \overrightarrow{AB} \rangle$ .

ii) Montrer que  $\langle \overrightarrow{OR}, \overrightarrow{OS} \rangle = \frac{1}{4}(\|\overrightarrow{OC}\|^2 - \|\overrightarrow{AB}\|^2)$ .

7) Une application affine  $f : E \rightarrow E$  est une similitude de rapport  $k > 0$  si pour tout  $(M, N) \in E \times E$ , on a  $f(M)f(N) = kMN$ .

i) Montrer que pour tout  $\vec{v} \in \vec{E}$ , on a  $\|\vec{f}(\vec{v})\| = k\|\vec{v}\|$ .

ii) En écrivant  $\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle$  en fonction de  $\|\vec{u}\|$ ,  $\|\vec{v}\|$  et  $\|\vec{u} + \vec{v}\|$  montrer que  $\vec{f}$  préserve l'orthogonalité i. e.

$$\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = 0 \implies \langle \vec{f}(\vec{u}), \vec{f}(\vec{v}) \rangle = 0$$

8) Soit  $A_0 = (1, 0, 1)$ ,  $B_0 = (1, 1, 0)$  et  $C_0 = (0, 1, 1)$ . On dit qu'un tétraèdre est régulier s'il est l'image du tétraèdre  $OA_0B_0C_0$  par une similitude.

i) Montrer que si  $OABC$  est un tétraèdre régulier alors toutes les arêtes ont même longueur.

ii) Montrer que si  $OABC$  est un tétraèdre régulier alors  $\overrightarrow{OC}$  et  $\overrightarrow{AB}$  sont orthogonaux.

iii) Décrire une isométrie du tétraèdre envoyant l'arête  $[OC]$  sur  $[OB]$  et l'arête  $[AB]$  sur  $[AC]$ .

iv) Soient  $R, S$  et  $T$  définis comme dans la question 6. Montrer que si  $OABC$  est un tétraèdre régulier alors  $\overrightarrow{OR}, \overrightarrow{OS}$  et  $\overrightarrow{OT}$  sont deux à deux orthogonaux et ont même norme.

9) On note  $a, b$  et  $c$  les affixes des projetés  $\pi(A)$ ,  $\pi(B)$  et  $\pi(C)$ . Montrer que

$$3(a^2 + b^2 + c^2) - 2(ab + bc + ca) = 0.$$