

Université Claude Bernard Lyon 1

## M1 MEEF – Géométrie

Partiel du vendredi 21 octobre 2022 - durée 2h

*Les documents et les calculettes sont interdits. Il sera tenu compte de la qualité de la rédaction pour l'attribution d'une note.*

**Les questions.** – Les questions sont indépendantes les unes des autres. Chaque question rapporte 2 points. Sauf mention explicite du contraire, les espaces affines (et vectoriels) considérés sont de dimension finie.

1.– Soit  $f : E \rightarrow E$  une application affine bijective et  $\vec{f} : \vec{E} \rightarrow \vec{E}$  son application linéaire associée. Montrer que  $\vec{f}$  est bijective.

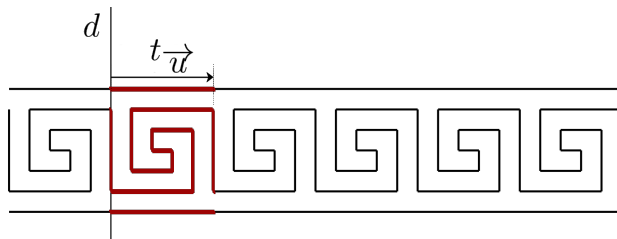
2.– Soit  $f : E \rightarrow E$  une application affine. Montrer que si  $Fix f$  est non vide alors c'est un sous-espace affine de  $E$ .

3.– Soient  $s_{\Delta_1}$  et  $s_{\Delta_2}$  deux réflexions. Décrire  $s_{\Delta_2} \circ s_{\Delta_1}$  selon que  $\Delta_1$  et  $\Delta_2$  sont parallèles ou non (on ne demande pas la démonstration).

4.– Soit  $f : E \rightarrow E$  une isométrie,  $F = Fix f$ ,  $A \in E \setminus F$ ,  $A' = f(A)$ ,  $H$  l'hyperplan médiateur de  $[A, A']$  et  $s_H$  la réflexion hyperplane d'hyperplan  $H$ . Montrer que  $Fix g$  où  $g = s_H \circ f$  contient  $F$  et  $A$ .

5.– Soient  $h_{I,k}$  (resp.  $h_{J,k'}$ ) l'homothétie de centre  $I \in E$  (resp.  $J \in E$ ) et de rapport  $k > 0$  (resp.  $k' > 0$ ). On suppose que  $kk' \neq 1$ . Montrer que  $h_{I,k} \circ h_{J,k'}$  est une homothétie dont on déterminera le centre  $K$  en fonction de  $I, J, k$  et  $k'$ . On admettra que les applications affines dont la partie linéaire est  $kId$  avec  $k \neq 1$  sont des homothéties de rapport  $k$ .

**Le problème.** – (10 pts) Le but de ce problème est l'étude des frises du plan<sup>1</sup>.



Un exemple de frise, son motif apparaît en gras.

PREMIÈRE PARTIE : GROUPE DE TRANSLATIONS D'UNE FIGURE.– Soit  $P$  le plan affine euclidien muni d'un repère orthonormé  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  et  $F \subset P$  un sous-ensemble non vide de  $P$ . On note

$$\mathcal{T} = \{t_{\vec{u}} \mid \vec{u} \in \vec{P}\}$$

le groupe des translations du plan et

$$\mathcal{T}(F) = \{t_{\vec{u}} \in \mathcal{T} \mid t_{\vec{u}}(F) = F\}$$

l'ensemble<sup>2</sup> des translations laissant  $F$  invariant.

1) Déterminer  $\mathcal{T}(F)$  dans les cas suivants

- i)  $F = \{p\}$  où  $p$  est un point de  $P$ .
- ii)  $F = P$ .
- iii)  $F = D$  où  $D$  est la droite affine de vecteur directeur  $\vec{v}$  et passant par  $p \in P$ .

2) On rappelle que la partie entière d'un nombre réel  $x$ , notée  $E(x)$ , est le plus grand entier relatif inférieur ou égal à  $x$ . Par exemple  $E(1,5) = 1$ ,  $E(-0,5) = -1$ ,  $E(1) = 1$ . Pour tout  $x$ , cette fonction vérifie l'équation

$$E(x + 1) = E(x) + 1.$$

i) Dessiner avec soin le graphe  $G \subset P$  de la fonction  $E$  :

$$G = \{(x, E(x)) \mid x \in \mathbb{R}\}.$$

---

1. Ce problème est extrait du document *Frisés du plan* d'Arnaud Rougirel.  
 2. Cet ensemble est en réalité un groupe. Démontrez-le chez vous en guise d'exercice. Ce n'est pas demandé dans ce devoir.

Dans cette écriture, les coordonnées  $(x, E(x))$  sont données dans le repère  $\mathcal{R}$  et correspondent donc au point  $O + x\vec{e}_1 + E(x)\vec{e}_2$ .

ii) Soit  $\vec{u}$  le vecteur de coordonnées  $(1, 1)$  dans la base  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2)$ , autrement dit  $\vec{u} = \vec{e}_1 + \vec{e}_2$ . Montrer que  $t_{\vec{u}}(G) \subset G$ .

iii) Montrer que  $t_{-\vec{u}}(G) \subset G$  et en déduire que  $t_{\vec{u}}(G) = G$ .

iv) Montrer que  $t_{k\vec{u}} \in \mathcal{T}(G)$  pour tout  $k \in \mathbb{Z}$ .

v) Soit  $\vec{v} = v_1\vec{e}_1 + v_2\vec{e}_2$ . On suppose que  $t_{\vec{v}}(G) = G$ . Montrer en considérant le point  $(0, 0) \in G$  que  $v_2 \in \mathbb{Z}$  et que  $v_2 \leq v_1$ .

vi) Sous les hypothèses de la question précédente, montrer en considérant le point  $(-v_1, E(-v_1)) \in G$  que  $-v_2 \leq -v_1$ .

vii) Déduire des questions précédentes que  $\vec{v} = v_2\vec{u}$ ,  $v_2 \in \mathbb{Z}$ , et que  $\mathcal{T}(G) = \{t_{k\vec{u}} \mid k \in \mathbb{Z}\}$ .

SECONDE PARTIE : FRISES.— On dit que  $F \subset P$  est une *frise* s'il existe un vecteur non nul  $\vec{u} \in P$  tel que

$$\mathcal{T}(F) = \{t_{k\vec{u}} \mid k \in \mathbb{Z}\}.$$

On précise parfois directement un générateur de  $\mathcal{T}(F)$  en parlant de *frise de vecteur*  $\vec{u}$ . La question 2 montre que le graphe  $G$  de la fonction entière  $E$  est une frise de vecteur  $\vec{u} = \vec{e}_1 + \vec{e}_2$ . Aucun des trois ensembles traités en question 1 n'est une frise.

3) i) Soit  $f : P \rightarrow P$  une application affine. Montrer que

$$t_{\vec{f}(\vec{v})} \circ f = f \circ t_{\vec{v}}.$$

ii) On suppose maintenant que  $f$  est inversible. Montrer qu'il en est de même pour  $\vec{f}$ .

4) Soit  $F$  une frise de vecteur  $\vec{u}$  et  $f : P \rightarrow P$  une application affine inversible.

i) Montrer que pour tout  $k \in \mathbb{Z}$  on a  $t_{k\vec{f}(\vec{u})} \in \mathcal{T}(f(F))$ .

ii) Réciproquement, montrer que si  $t_{\vec{v}} \in \mathcal{T}(f(F))$  alors il existe  $k \in \mathbb{Z}$  tel que  $\vec{v} = k\vec{f}(\vec{u})$ . *Suggestion.*— On pourra utiliser l'inversibilité de  $f$ .

iii) Montrer que  $f(F)$  est une frise de vecteur  $\vec{f}(\vec{u})$ .

TROISIÈME PARTIE : MOTIF D'UNE FRISE.— Soit  $F$  une frise de vecteur  $\vec{u}$  et  $d$  une droite telle que  $\vec{d}$  et  $\vec{u}$  soient perpendiculaires. Une partie  $\mathcal{M} \subset F$  de la forme

$$\mathcal{M} = F \cap \{N + \lambda \vec{u} \mid N \in d, \lambda \in [0, 1]\}$$

est appelé un *motif* de  $F$ .

5) Donner, sans justification, un motif du graphe  $G$  de la fonction entière  $E$ . Le dessiner.

6) Soit  $\Omega \in d$ . On considère le repère  $\tilde{\mathcal{R}} = (\Omega, \vec{u}, \vec{v}_d)$  où  $\vec{v}_d$  est un vecteur directeur de  $d$ . Si  $M \in P$  est un point quelconque, on note  $(X, Y)$  ses coordonnées dans ce repère :

$$M = \Omega + X\vec{u} + Y\vec{v}_d.$$

i) Donner une équation paramétrique de  $d$  et en déduire une équation cartésienne de  $d$  dans le repère  $\tilde{\mathcal{R}}$ .

ii) On considère la projection orthogonale  $proj : P \rightarrow P$  sur la droite  $d$ . Soit  $M \in P$  un point quelconque de coordonnées  $(X, Y)$ . Déterminer les coordonnées  $(X', Y')$  du projeté  $M' = proj(M)$ . On rappelle que  $M'$  est caractérisé par le fait que  $M' \in d$  et que les vecteurs  $\overrightarrow{MM'}$  et  $\vec{v}_d$  sont perpendiculaires.

7) Soit  $\mathcal{M}$  un motif d'une frise  $F$  de vecteur  $\vec{u}$ .

i) Montrer que

$$\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} t_k \vec{u}(\mathcal{M}) \subset F.$$

ii) Soit  $M \in F$  et  $M' = proj(M)$  son projeté orthogonal sur  $d$ . Montrer qu'il existe  $k \in \mathbb{Z}$  et  $\lambda \in [0, 1[$  tels que

$$\overrightarrow{M'M} = (k + \lambda)\vec{u}.$$

iii) On pose  $M_\lambda = M' + \lambda\vec{u}$ . Montrer que  $M = t_k \vec{u}(M_\lambda)$ .

vi) En déduire  $M_\lambda \in F$  puis que  $M_\lambda \in \mathcal{M}$ .

v) Montrer que

$$F = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} t_k \vec{u}(\mathcal{M}).$$