

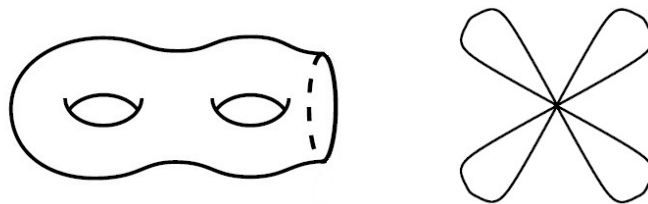
M1G – Topologie Algébrique

Contrôle terminal - Vendredi 29 mai 2026 - durée 2h

Les documents sont autorisés mais les calculatrices et les portables sont interdits. Il sera tenu compte de la qualité de la rédaction pour l'attribution d'une note.

Vraie-Faux. – Pour chacune des affirmations suivantes, préciser si elle est vraie ou fausse. Justifier votre réponse au moyen de brefs arguments et/ou d'un dessin éclairant.

1.– [2pts] On considère le tore à deux trous auquel on a ôté un disque $X = T_2 \setminus D$ ainsi que le bouquet de quatre cercles $Y = \bigvee_{i=1}^4 S^1$. On affirme que X et Y sont homotopiquement équivalents.



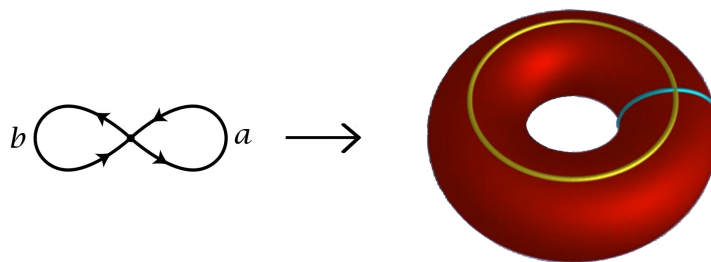
Les espaces X et Y .

2.– [2pts] On affirme que le nombre de feuillets d'un revêtement du ruban de Möbius M^2 par le cylindre $S^1 \times [-1, 1]$ est toujours deux.

3.– [2pts] Soient $p : T^2 = S^1 \times S^1 \rightarrow T^2$ le revêtement donné par

$$p(e^{i\theta_1}, e^{i\theta_2}) := (e^{2i\theta_1}, e^{2i\theta_2})$$

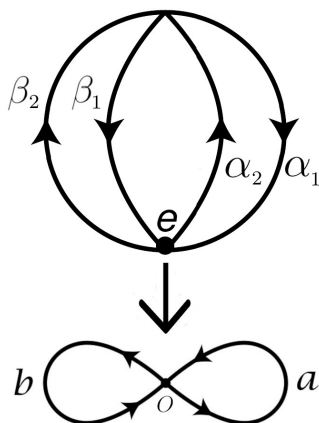
et $f : S_a^1 \vee S_b^1 \rightarrow T^2$ l'application qui envoie S_a^1 sur un méridien et S_b^1 sur une latitude.



On affirme qu'il n'est pas possible de relever f en une application continue \tilde{f} :

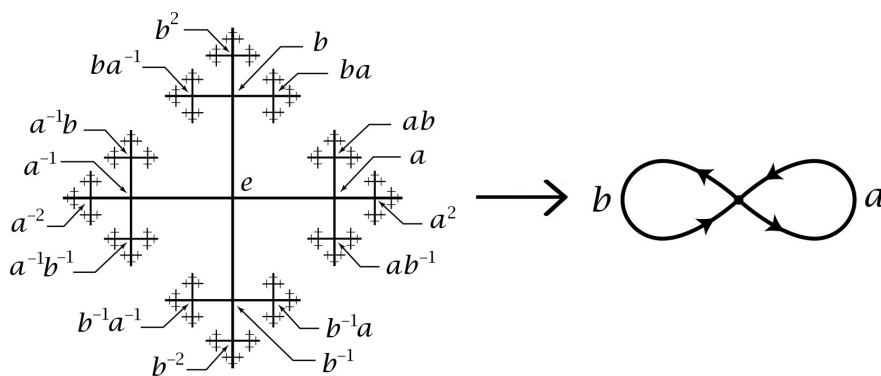
$$\begin{array}{ccc} & & T^2 \\ & \nearrow \tilde{f} & \downarrow p \\ S_a^1 \vee S_b^1 & \xrightarrow{f} & T^2 \end{array}$$

4.– [2pts] On considère le revêtement $p : (E, e) \rightarrow (\mathbb{S}^1 \vee \mathbb{S}^1, O)$ à deux feuillets du bouquet de deux cercles figuré ci-dessous :



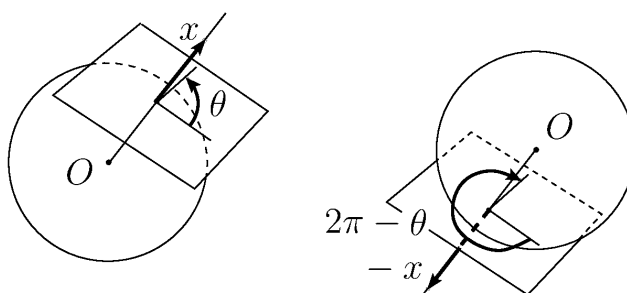
On affirme que $\pi_1(E, e) = \langle [\beta_2 * \alpha_1], [\alpha_2 * \bar{\beta}_2], [\beta_2 * \beta_1] \rangle$ et $p_*(\pi_1(E, e)) = \langle ba, ab^{-1}, b^2 \rangle$.

5.– [2pts] On considère le revêtement universel $p : Cay(F_2) \rightarrow \mathbb{S}_a^1 \vee \mathbb{S}_b^1$ du bouquet de deux cercles par le graphe de Cayley de F_2 . On affirme que la rotation r d'angle $\pi/2$ et de centre e est un automorphisme du revêtement p .



Le revêtement universel $p : Cay(F_2) \rightarrow \mathbb{S}_a^1 \vee \mathbb{S}_b^1$.

Problème.— Le but de ce problème est l'étude des propriétés homotopiques du groupe $SO(3)$ des applications orthogonales directes de $(\mathbb{R}^3, \langle \cdot, \cdot \rangle)$. On rappelle que les éléments de ce groupe sont l'identité et toutes les rotations $R_{x,\theta}$ où $x = (x_1, x_2, x_3)$ est un vecteur non nul de \mathbb{R}^3 engendrant l'axe de rotation et θ un angle orienté par rapport à x .



L'écriture $R_{x,\theta}$ n'est pas unique. En particulier $R_{x,\theta} = R_{-x,2\pi-\theta}$.

PARTIE 1 : L'ESPACE PROJECTIF $\mathbb{R}P^3$.— On considère l'action du groupe discret $\mathbb{Z}_2 = \{1, -1\}$ par antipodie sur la sphère unité \mathbb{S}^3 de \mathbb{R}^4 :

$$\begin{aligned} \phi : \mathbb{Z}_2 \times \mathbb{S}^3 &\longrightarrow \mathbb{S}^3 \\ (g, z) &\longmapsto \begin{cases} z & \text{si } g = 1 \\ -z & \text{si } g = -1 \end{cases} \end{aligned}$$

et on note $\mathbb{R}P^3 = \mathbb{S}^3/\mathbb{Z}_2$ l'espace quotient.

- 1) a) Montrer que $\mathbb{R}P^3 = \mathbb{S}^3/\mathbb{Z}_2$ est séparé.
 - b) Montrer que l'application quotient $p : \mathbb{S}^3 \rightarrow \mathbb{R}P^3$ est un revêtement.
 - c) Montrer que $\mathbb{R}P^3$ est compact.
- 2) On note $\mathbb{S}^2 = \{z = (x_1, x_2, x_3, y) \in \mathbb{S}^3 \mid y = 0\}$ l'équateur de \mathbb{S}^3 et $S_+^3 = \{(x_1, x_2, x_3, y) \in \mathbb{S}^3 \mid y \geq 0\}$ et $S_-^3 = \{(x_1, x_2, x_3, y) \in \mathbb{S}^3 \mid y \leq 0\}$ ses deux hémisphères. On a donc $\partial S_+^3 = \partial S_-^3 = \mathbb{S}^2$. On se donne également un point base $z_0 = (1, 0, 0, 0)$ pour ces trois espaces.

a) Laquelle des trois applications d'attachement suivantes permet de décomposer $\mathbb{R}P^3$ sous la forme

$$\mathbb{R}P^3 = \mathbb{R}P^2 \cup_{\varphi} S_+^3 \quad ?$$

Justifier.

Choix 1.— φ est le revêtement $\mathbb{S}^2 \rightarrow \mathbb{R}P^2 = \mathbb{S}^2/\mathbb{Z}_2$ induit par p

Choix 2.— φ est l'application constante $\mathbb{R}P^2 \rightarrow \{z_0\} \subset S_+^3$

Choix 3.— φ est l'application constante $\mathbb{S}^2 \rightarrow \{[z_0]\} \subset \mathbb{R}P^2 \subset \mathbb{R}P^3$ où $[z_0] = p(z_0)$ est la classe de z_0 dans $\mathbb{R}P^3$.

b) Soit $proj : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $(x, y) \mapsto x$ la projection orthogonale et $D^3 = proj(\mathbb{S}^3)$ la boule unité de \mathbb{R}^3 . On considère la restriction

$$\psi = proj|_{S_+^3} : S_+^3 \longrightarrow D^3$$

de $proj$ à S_+^3 . Montrer que ψ réalise un homéomorphisme entre S_+^3 et D^3 . On explicitera l'inverse $\psi^{-1} : D^3 \rightarrow S_+^3 \subset \mathbb{S}^3$.

- c) Dédurre de a) et b) que $\pi_1(\mathbb{R}P^3, [z_0])$ est isomorphe à $\pi_1(\mathbb{R}P^2, [z_0])$.
- 3) Soit $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{S}^2 \subset \mathbb{S}^3$ le chemin donnée par $\gamma(s) = (\cos \pi s, \sin \pi s, 0, 0)$. On pose $\bar{\gamma} = p \circ \gamma$.
- a) Montrer que $\bar{\gamma}$ est un lacet de $\mathbb{R}P^2 \subset \mathbb{R}P^3$ basé en $[z_0] = p(z_0)$.
 - b) Montrer que la concaténation $\gamma * (-\gamma)$ est un lacet de \mathbb{S}^3 basé en z_0 .
 - c) Utiliser b) pour montrer que $\bar{\gamma} * \bar{\gamma}$ est homotope au lacet constant $c_{[z_0]}$.
 - d) On admet que $\pi_1(\mathbb{R}P^2, [z_0]) = \pi_1(\mathbb{R}P^3, [z_0]) = \mathbb{Z}_2$ et que $\bar{\gamma}$ est un générateur. Déterminer tous les revêtements pointés connexes par arcs de $(\mathbb{R}P^3, [z_0])$ à isomorphisme (pointé) près.

PARTIE 2 : HOMÉOMORPHISME ENTRE $SO(3)$ ET $\mathbb{R}P^3$.— On considère l'espace quotient D^3/\sim où deux points distincts sont dans la même classe ssi ils sont sur le bord de D^3 et antipodaux. On note $q : D^3 \rightarrow D^3/\sim$ l'application quotient, $x_0 = (1, 0, 0)$ et $[x_0] = q(x_0)$ les points bases.

- 4) a) Montrer que D^3/\sim est séparé.
- b) Montrer que D^3/\sim est compact.
- c) Montrer que

$$f = p \circ \psi^{-1} : D^3 \longrightarrow \mathbb{R}P^3$$

passé au quotient en une application continue $\bar{f} : D^3/\sim \rightarrow \mathbb{R}P^3$.

- d) Montrer que \bar{f} est bijective.
- e) Montrer que $\mathbb{R}P^3$ et D^3/\sim sont homéomorphes.

f) Soient $\mu : [0, 1] \rightarrow D^3$ donné par $\mu(s) = (\cos \pi s, \sin \pi s, 0)$ et $\bar{\mu} = q \circ \mu$. Montrer que $\bar{\gamma} = \bar{f} \circ \bar{\mu}$. On pourra s'appuyer sur le diagramme commutatif ci-dessous

$$\begin{array}{ccccc} [0, 1] & \xrightarrow{\mu} & D^3 & \xrightarrow{\psi^{-1}} & \mathbb{S}^3 \\ & \searrow \bar{\mu} & \downarrow q & \searrow f & \downarrow p \\ & & D^3/\sim & \xrightarrow{\bar{f}} & \mathbb{R}P^3 \end{array}$$

g) En déduire que $\bar{\mu}$ est un générateur du $\pi_1(D^3/\sim, [x_0])$.

5) On définit une application $R : D^3 \rightarrow SO(3)$ de la façon suivante. À tout vecteur non nul $x = (x_1, x_2, x_3) \in D^3$ on associe la rotation $R_{x,\theta}$ avec $\theta = \pi\|x\|$. En $x = (0, 0, 0)$, on prolonge R par continuité en posant $R(0) = id$.

a) Montrer que si $\|x\| = 1$ alors $R(x) = R(-x)$.

b) Montrer que l'application R passe au quotient en une application $\bar{R} : D^3/\sim \rightarrow SO(3)$.

c) Déterminer l'image $R_0 = \bar{R}([x_0])$ de $[x_0]$ par \bar{R} .

d) En admettant que \bar{R} est un homéomorphisme, déterminer le groupe fondamental $\pi_1(SO(3), R_0)$.

e) Soit $\delta : [0, 1] \rightarrow SO(3)$ le chemin défini par $\delta(s) = R_{x(s),\pi}$ avec $x(s) = (\cos \pi s, \sin \pi s, 0)$. Montrer que δ est un lacet générateur du groupe fondamental $\pi_1(SO(3), R_0)$.

Partie Bonus

PARTIE 3 : VERS L'APPLICATION CELLULAIRE DE $\mathbb{R}P^2 \times \mathbb{R}P^1$ DANS $SO(3)$.— Pour tout vecteur $v \in \mathbb{S}^2$, on note $r(v) : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la réflexion par rapport au plan v^\perp :

$$r(v)(y) = -y \text{ si } y \in Vect(v) \quad \text{et} \quad r(v)(y) = y \text{ si } y \in Vect(v)^\perp.$$

Soit $\{v_1 = (1, 0, 0), v_2 = (0, 1, 0), v_3 = (0, 0, 1)\}$ la base orthonormée directe canonique de \mathbb{R}^3 . On pose $\rho(v) = r(v) \circ r(v_3)$. Si $v \neq \pm v_3$ l'application $\rho(v)$ est la rotation $Rot_{v_3 \wedge v, \theta}$ d'axe $Vect(v_3 \wedge v)$ et dont l'angle θ est le double de l'angle orienté entre v_3 et v . Si $v = \pm v_3$ alors $\rho(v) = id$. Dans tous les cas $\rho(v) \in SO(3)$.

6) a) Montrer que $\rho : \mathbb{S}^2 \rightarrow SO(3)$ passe au quotient en une application $\bar{\rho} : \mathbb{R}P^2 \rightarrow SO(3)$.

b) Montrer que $id \in \bar{\rho}(\mathbb{R}P^2)$.

c) Montrer $\bar{\rho}$ n'est pas surjective en montrant que si $R_{v_3, \theta}$ est une rotation non triviale¹ autour de $Vect(v_3)$ alors $R_{v_3, \theta} \notin \bar{\rho}(\mathbb{R}P^2)$.

d) Soit $u : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}P^2$ donné par $u(s) = \sin(\pi s)v_1 - \cos(\pi s)v_2$. Montrer que

$$\bar{\rho}(u(s)) = R_{x(s), \pi} \quad \text{où} \quad x(s) = (\cos(\pi s), \sin(\pi s), 0).$$

e) Montrer que $\eta : [0, 1] \rightarrow SO(3)$, $s \mapsto \bar{\rho}(u(s))$, est un générateur de $\pi_1(SO(3), Id)$

7) Soit \mathbb{S}^1 le cercle unité du plan $Vect(v_2, v_3)$. On définit une application $\tau : \mathbb{S}^2 \times \mathbb{S}^1 \rightarrow SO(3)$ par

$$\tau(v, w) = \rho(v)\rho(w).$$

L'application τ est-elle un revêtement de $SO(3)$?

1. C'est-à-dire différente de l'identité