





# Un Schéma volumes finis 3D pour un modèle d'écoulements "eau-gaz" en milieux poreux

## B. Amaziane, M. Dymitrowska, S. Tchouanmo

## Journées Scientifiques du GNR MoMaS Université Lyon 1, 4-5 septembre 2008.

# Plan de la présentation

### Un modèle diphasique compressible et immiscible

2 Discrétisation volumes finis 3D

- 3 Application numérique
- 4 Conclusions et perspectives

・ 同 ト ・ ヨ ト ・ ヨ ト

• Conservation de la masse par phase  $\alpha = w, g$ 

$$\phi rac{\partial}{\partial t} 
ho_lpha {m{\mathsf{S}}}_lpha + {\it div}(
ho_lpha {m{ec{q}}}_lpha) = {m{\mathsf{Q}}}_lpha.$$

Loi de Darcy par phase

$$ec{q}_lpha = - \mathsf{K}(x) \lambda_lpha (
abla extsf{P}_lpha - 
ho_lpha ec{g}) \ , \ \ \lambda_lpha = rac{kr_lpha}{\mu_lpha}.$$

• Pression capillaire et saturation totale

$$P_c(S_w) = P_g - P_w$$
,  $S_w + S_g = 1$ .

Autres hypothèses

- $\rho_w = \rho = cste$ ,  $\rho_g = \sigma_g P_g$  (loi des gaz parfaits)
- milieu poreux à un seul type de roche
- système à l'équilibre thermodynamique

• Quelques fonctions de *S* et *P* 

$$f_1 = \frac{\rho \lambda_w}{\rho \lambda_w + \sigma_g P \lambda_g}, \quad f_3 = \sigma_g P \lambda_g f_1, \quad f_2 = (\rho - \sigma_g P) f_3$$

 $F_1 = (\rho - \sigma_g P) S + \sigma_g P , \quad F_2 = \rho^2 \lambda_w + \sigma_g^2 P^2 \lambda_g , \quad F_3 = \rho \lambda_w + \sigma_g P \lambda_g$ 

• Flux total : 
$$ec{q} = 
ho ec{q}_w + 
ho_g ec{q}_g$$

• Équation de la saturation d'eau  

$$\phi \rho \frac{\partial}{\partial t} S + \frac{div(f_1 \vec{q})}{dt} + \frac{div(f_2 K \vec{g})}{dt} - \frac{div(f_3 K \nabla P_c(S))}{dt} = Q_w \quad (1)$$

• Équation de la pression de gaz  

$$\phi \frac{\partial}{\partial t} F_1 + \frac{div(F_2 K \vec{g})}{div(F_3 K \nabla P)} - \frac{div(\rho \lambda_w K \nabla P_c(S))}{div(\rho \lambda_w K \nabla P_c(S))} = Q_t \quad (2)$$

#### Termes du même type dans (1) et (2)

- $f_1$  : strictement monotone en S
- $f_2$  : changement de variation raide en S=1
- diffusions non linéaires :  $f_3 \nabla P_c$  et  $F_3 \nabla P$
- couplage non linéaire :  $\lambda_w \nabla P_c$

### Schéma numérique

- En temps : euler implicite
- En espace : volumes finis vertex-centred
  - \* diffusion : approche volumes finis-éléments finis P1 [1]
  - $\star$  convection : schéma de type Godunov généralisé [3]
- Méthode de Newton pour les non linéarités

イロト 不得下 イヨト イヨト

Maillage primal de tétraèdres et dual de volumes de contrôles



#### Notations

• 
$$\mathcal{T}_h = (\mathcal{T}_i)_{i=0,..,Ne}$$
 maillage primal de  $ar{\Omega}$ 

• 
$$\Sigma_h = (M_j)_{j=0,..,Ns}$$
 maillage dual

• n =indice de pas de temps , m =indice d'itération de Newton

• 
$$\hat{S} = S^n$$
,  $S^m = S^{n+1,m}$ ;  $\hat{P} = P^n$ ,  $P^m = P^{n+1,m}$ 

• Pour toute fonction  $\gamma$ ,  $(\gamma)^m = \gamma(S^m, P^m)$ 

• 
$$\delta S^m = S^{m+1} - S^m$$
 et  $\delta P^m = P^{m+1} - P^m$ 

Intégration sur un VC  $M_j$ : on pose  $T_i = T$  puis

$$\sum_{T} = \sum_{\substack{\tau \in \mathcal{T}_{h} \\ \tau \cap M_{j} \neq \emptyset}} , \quad \sum_{\zeta_{jk}^{T}} = \sum_{\substack{x_{k} \in \mathcal{N}(\tau) \\ k \neq j}} , \quad \partial M_{j} \cap T = \bigcup_{\substack{x_{k} \in \mathcal{N}(\tau) \\ k \neq j}} \zeta_{jk}^{T}$$

<ロ> (四) (四) (三) (三) (三)

# Equation de la saturation d'eau

$$(S_{j}^{m+1} - \hat{S}) + \frac{\Delta t^{n}}{|M_{j}|\phi_{j}\rho} \sum_{T} \sum_{\zeta_{jk}^{T}} |\zeta_{jk}^{T}| (f_{1})_{\zeta_{jk}^{T}}^{m+1} (\vec{q})_{\zeta_{jk}^{T}}^{m+1} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{T}}$$
$$+ \frac{\Delta t^{n}}{|M_{j}|\phi_{j}\rho} \sum_{T} \sum_{\zeta_{jk}^{T}} |\zeta_{jk}^{T}| (f_{2})_{\zeta_{jk}^{T}}^{m+1} \mathbf{K}_{\zeta_{jk}^{T}} \vec{g} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{T}}$$
$$+ \frac{\Delta t^{n}}{|M_{j}|\phi_{j}\rho} \sum_{T} \sum_{\zeta_{jk}^{T}} |\zeta_{jk}^{T}| (f_{3})_{\zeta_{jk}^{T}}^{m+1} \mathbf{K}_{\zeta_{jk}^{T}} \nabla P_{c} (S^{m+1})_{\zeta_{jk}^{T}} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{T}}$$
$$\wedge t^{n}$$

$$=rac{\Delta t''}{\phi_j 
ho} Q_{w,j}$$

・ロ・ ・聞・ ・ヨ・ ・ヨ・

-2

# Convection 1 : $(f_1)_{\zeta_{jk}}^{m+1} \times \vec{q}_{\zeta_{jk}}^{m+1} \cdot \vec{n}_{\zeta_{jk}}$

• linéarisation de Newton : au premier ordre, on a $(f_1)^{m+1} \simeq (f_1)^m + \delta S^m (\partial_S f_1)^m + \delta P^m (\partial_P f_1)^m$ et

$$\vec{q}_{\zeta_{jk}^{T}}^{m+1} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{T}} \simeq [\vec{q}_{\zeta_{jk}^{T}}^{m} + (\delta S^{m})_{\zeta_{jk}^{T}} (\partial_{S}\vec{q})_{\zeta_{jk}^{T}}^{m} + (\delta P^{m})_{\zeta_{jk}^{T}} (\partial_{P}\vec{q})_{\zeta_{jk}^{T}}^{m}] \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{T}}$$

Choix d'une moyenne arithmétique pour  $(\delta S^m)_{\zeta_{ik}^T}$  et  $(\delta P^m)_{\zeta_{ik}^T}$ 

• choix du décentrement

 $f_1$  monotone : on décentre suivant le signe de  $\vec{q}^{m}_{\zeta^T_{ik}} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta^T_{ik}}$ 

$$(f_1)_{\zeta_{jk}^T}^m = egin{cases} (f_1)_j^m & ext{si} \ \ ec{q}_{\zeta_{jk}^T}^m \cdot ec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T} \ge 0 \ (f_1)_k^m & ext{si} \ \ \ ec{q}_{\zeta_{jk}^T}^m \cdot ec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T} < 0 \end{cases}$$

・ロト ・回 ト ・ヨト ・ヨト

Convection 2 :  $(f_2)_{\zeta_{jk}^T}^{m+1} \left( \mathsf{K}_{\zeta_{jk}^T} \vec{g} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T} \right)$ 

•  $f_2$  admet un extrémum local en  $S^*$  : soit  $\Lambda$  définie par

$$\Lambda(a_1, a_2, P) = \begin{cases} f_2(a_1, P) & \text{si } a_2, a_1 \leq S^* \\ f_2(a_2, P) & \text{si } a_2, a_1 \geq S^* \\ f_2(S^*, P) & \text{si } a_2 \leq S^* \leq a_1 \\ \min \{ f_2(a_1, P), f_2(a_2, P) \} & \text{si } a_1 \leq S^* \leq a_2 \end{cases}$$

• on décentre  $\Lambda$  suivant le signe de  $\vec{g} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}}$ 

$$\begin{aligned} (f_2)_{\zeta_{jk}^T}^{m+1} \left( \mathsf{K}_{\zeta_{jk}^T} \, \vec{g} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T} \right) &= & \Lambda(S_j^{m+1}, S_k^{m+1}, P_{\zeta_{jk}^T}^{m+1}) \left( \mathsf{K}_{\zeta_{jk}^T} \, \vec{g} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T} \right)^+ \\ &+ & \Lambda(S_k^{m+1}, S_j^{m+1}, P_{\zeta_{jk}^T}^{m+1}) \left( \mathsf{K}_{\zeta_{jk}^T} \, \vec{g} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T} \right)^- \end{aligned}$$

・ロト ・回ト ・ヨト ・ヨト

크

~

$$\mathsf{Flux} \; \mathsf{diffusif} : (f_3)_{\zeta_{jk}}^{m+1} \mathsf{K}_{\zeta_{jk}}^{\tau} \nabla \mathsf{P}_c(S^{m+1})_{\zeta_{jk}} \cdot \vec{\mathsf{n}}_{\zeta_{jk}^{\tau}}$$

$$\sum_{\mathcal{T}} \sum_{\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}} |\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}| (f_3)_{\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}}^{m+1} \mathsf{K}_{\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}} \nabla P_c(S^{m+1})_{\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}}$$

$$= \sum_{T} (f_3)_T^{m+1} \nabla P_c(S^{m+1})_T \cdot \mathsf{K}_T \sum_{\zeta_{jk}^T} |\zeta_{jk}^T| \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^T}$$

 $arphi_j$  fonction de base au nœud  $x_j$ ,  $orall T/T \cap M_j 
eq \emptyset$ , on a :

$$\sum_{\zeta_{jk}^{T}} |\zeta_{jk}^{T}| \vec{\mathbf{n}}_{\zeta_{jk}^{T}} = \frac{|L_{j}|}{3} \vec{\mathbf{n}}_{T,j} \quad \text{et} \quad \nabla \varphi_{j} | T = -\frac{|L_{j}|}{3 |T|} \vec{\mathbf{n}}_{T,j}$$

avec  $L_j$  face opposée au noeud  $x_j$  et  $\vec{n}_{T,j}$  sa normale sortante.

Ainsi, 
$$\nabla P_c(S^{m+1})_T = \sum_{\substack{k \in \mathcal{N}(T) \\ k \neq j}} \left( P_c(S^{m+1}_k) - P_c(S^{m+1}_j) \right) \nabla \varphi_k$$
  
RSNUPPA Journées Scientifiques MoMaS 4.5 septembre 2008

• on approche  $(f_3)_T^{m+1}$  par une moyenne arithmétique :

$$(f_3)_T^{m+1} = \frac{1}{4} \sum_{x_\alpha \in \mathcal{N}(T)} (f_3)_\alpha^{m+1}$$

• on linéarise 
$$(f_3)^{m+1}$$
 et  $P_c(S^{m+1})$ 

• on pose : 
$$\mathfrak{D}_{j,k}^{\mathcal{T}} = -\frac{|\mathcal{T}|}{|\zeta_{jk}^{\mathcal{T}}|} \mathfrak{s}_{jk} \nabla \varphi_k \cdot \mathbf{K}_{\mathcal{T}} \nabla \varphi_j$$

et  $\mathfrak{s}_{jk}$  la distance entre les noeuds  $x_j$  et  $x_k$ 

• on déduit le terme de diffusion en fonction de :  $\delta S_i^m$ ,  $\delta P_i^m$  et  $\delta S_k^m$ ,  $\delta P_k^m$ ,  $k \neq j$ 

La discrétisation de l'équation en pression de gaz est similaire

ヘロト 人間ト イヨト イヨト

• Le système linéaire couplé à résoudre

$$\begin{bmatrix} \mathcal{M}^{1,1} & \mathcal{M}^{1,2} \\ \mathcal{M}^{2,1} & \mathcal{M}^{2,2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \delta S^m \\ \delta P^m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S^1 \\ S^2 \end{bmatrix}$$
(3)

- Un choix de découplage : Calculer P<sup>m+1</sup> sachant S<sup>m</sup> puis S<sup>m+1</sup> avec P<sup>m+1</sup>
  - ★ soit externe à l'algorithme de Newton
  - ★ soit interne à l'algorithme de Newton

Alors on résout (2) puis (1)

Environnement

LibMesh - A parallel adaptive C++ Finite Element Library http://libmesh.sourceforge.net/

- Mailleurs : Gmsh, Mefisto, TetGen etc.
- Éléments finis : Lagrange, Hermite, discontinu P0
- Méthodes non linéaires : Class NewtonSolver
- Solveurs importables : LASPack, PETSc, METIS etc.
- Post-processing : VTK, Tecplot etc.

イロト イポト イヨト イヨト



- Mailleur TetGen : maillage de tétraèdres non structurés et conformes de type Delaunay
- Volumes finis vertex-centred intégrés
- Algorithme de Newton classique
- Solveur linéaire GMRES préconditionné ILU0
- Format de sortie VTK

Un cas test en milieu homogène isotrope





- On injecte du gaz via le terme source dans  $M_1$  :  $Q_g = 1000 \, mol \, / \, an$
- On néglige la gravité

イロン イヨン イヨン イヨン

## Evolution de la saturation d'eau au coeur du cube

Fig.: Gauche : saturation d'eau à t = 1 ans ; min-max : [0.57, 0.8]



Fig.: Droite : saturation d'eau à t = 5 ans ; min-max : [0.72, 0.8]

<ロ> (四) (四) (三) (三) (三)

#### Evolution de la pression de gaz au coeur du cube

#### Fig.: Gauche : Pression de gaz à t = 1 ans



#### Fig.: Droite : Pression de gaz à t = 5 ans

IRSN-UPPA Journées Scientifiques MoMaS, 4-5 septembre 2008.

・ロン ・回 と ・ ヨン・ ・ ヨン・

-2

- Achever l'implémentation du schéma et le valider sur le benchmark "Couplex-Gaz" [2]
- Trouver une stratégie pour le choix du pas de temps
- Utilisation de moyens de calcul intensif pour les cas réels
- Étude théorique du schéma
- \* existence et unicité d'une solution du problème discrétisé?
- \* stabilité et convergence du schéma ?

## difficultés

- ★ équations dégénérées et couplées
- hypothèses optimales sur le maillage pour avoir le principe du maximum : la condition de Delaunay est insuffisante en 3D [4, 5]

# Bibliographie



#### B. Amaziane, M. Dymitrowska, M. El Ossmani, and C. Serres.

A vertex-centred finite volume method for immiscible compressible two-phase flow in heterogeneous porous media.

Submitted 2008.



#### ANDRA.

Cas Test Couplex-Gaz 2 : Modélisation 3D d'une zone de stockage de déchets vitrifiés. http://www.andra.fr/IMG/pdf/Cas\_test2.pdf, 2006.



#### R. Eymard, T. Gallouët, M. Ghilani, and R. Herbin.

Error estimates for the approximate solutions of a nonlinear hyperbolic equation given by finite volume schemes.

IMA Journal of Numerical Analysis, 18(4):563-594, 1998.



#### Franck W. Letniowski.

Three-dimensional delaunay triangulations for finite element approximations to a second-order diffusion operator.

SIAM J. Sci. Stat. Comput., 13(3) :765-770, May 1992.



#### F.W. Letniowski and P.A. Forsyth.

A control volume finite element method for three-dimensional napl groundwater contamination. International journal for numerical methods in fluids, 13:955–970, 1991.

イロト イヨト イヨト イヨト