

Ex 1,

1) Le vecteur vitesse  $\gamma'(t) = (e^t, -e^{-t}, \sqrt{2})$  ne s'annule jamais, donc le paramétrage est régulier.

2) Comme le paramétrage est régulier, on peut calculer l'abscisse curviligne et le paramétrage par longueur d'arc.

Pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,

$s(t) = \int_0^t \|\gamma'(u)\| du$  est une abscisse curviligne.

$s(t) = \int_0^t \sqrt{e^{2u} + e^{-2u} + 2} du$

$s(t) = \int_0^t \sqrt{(e^u + e^{-u})^2} du$

Comme  $e^u + e^{-u} = 2 \operatorname{ch}(u) > 0$  pour tout  $u \in \mathbb{R}$ , on a

$s(t) = \int_0^t 2 \operatorname{ch}(u) du$

$s(t) = 2 \operatorname{sh} t$

Ainsi  $s: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  est l'abscisse curviligne. C'est un difféo  $C^\infty$

La réciproque est  $t: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$   
 $s \mapsto \operatorname{argsh}\left(\frac{s}{2}\right)$ .

On peut la résoudre en remarquant :

$e^{\pm \operatorname{argsh} \frac{s}{2}} = \operatorname{ch}\left(\operatorname{argsh} \frac{s}{2}\right) \pm \operatorname{sh}\left(\operatorname{argsh} \frac{s}{2}\right) = \sqrt{1 + \frac{s^2}{4}} \pm \frac{s}{2}$

Donc  $t(s) = \ln\left(\frac{s}{2} + \sqrt{1 + \frac{s^2}{4}}\right)$

Le paramétrage par longueur d'arc est donc :

$\gamma(s) = \left( \frac{s}{2} + \sqrt{1 + \frac{s^2}{4}}, -\frac{s}{2} + \sqrt{1 + \frac{s^2}{4}}, \sqrt{2} \ln\left(\frac{s}{2} + \sqrt{1 + \frac{s^2}{4}}\right) \right), s \in \mathbb{R}$

3) Comme calculé en 2),  $\|\gamma'(t)\| = 2 \operatorname{ch}(t)$ . Comme la courbe est régulière, le vecteur unitaire tangent  $\vec{T}$  est bien défini partout et :

$\vec{T} = \frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|} = \frac{1}{2 \operatorname{ch} t} \begin{pmatrix} e^t \\ -e^{-t} \\ \sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{e^t}{e^t + e^{-t}} \\ -\frac{e^{-t}}{e^t + e^{-t}} \\ \frac{\sqrt{2}}{e^t + e^{-t}} \end{pmatrix}$

$\frac{d}{dt} \vec{T} = \begin{pmatrix} \frac{e^t + 1 - (e^t - 1)}{(e^t + e^{-t})^2} \\ \frac{1 + e^{-2t} + 1 - e^{-2t}}{(e^t + e^{-t})^2} \\ \sqrt{2} \frac{e^t - e^{-t}}{(e^t + e^{-t})^2} \end{pmatrix}$

$\frac{d}{dt} \vec{T} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2 \operatorname{ch}^2 t} \\ \frac{1}{2 \operatorname{ch}^2 t} \\ -\frac{\operatorname{sh} t}{\sqrt{2} \operatorname{ch}^2 t} \end{pmatrix}$  le vecteur

Donc  $\left\| \frac{d}{dt} \vec{T} \right\| = \frac{1}{2 \operatorname{ch}^2 t} \sqrt{2 + 2 \operatorname{sh}^2 t} = \frac{1}{\sqrt{2} \operatorname{ch} t}$

Ainsi  $k(t) = \frac{1}{\|Y'(t)\|} \left\| \frac{dT}{dt} \right\| = \frac{1}{2\sqrt{2} \operatorname{ch}^2 t}$

La courbe étant toujours non nulle, le paramétrage est birégulier et le vecteur normal unitaire  $\vec{N}$  est donné par

$$\vec{N} = \frac{1}{\|Y'(t)\| k(t)} \frac{dT}{dt} = \left( \frac{1}{\sqrt{2} \operatorname{ch} t}, \frac{1}{\sqrt{2} \operatorname{ch} t}, -\frac{\operatorname{sh} t}{\operatorname{ch} t} \right) \quad t \in \mathbb{R}$$

Enfin  $\vec{B} = \vec{T} \wedge \vec{N} = \frac{1}{\sqrt{2} \operatorname{ch} t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -\sqrt{2} \operatorname{sh} t \end{pmatrix} \wedge \frac{1}{2\sqrt{2} \operatorname{ch} t} \begin{pmatrix} e^t \\ -e^{-t} \\ \sqrt{2} \end{pmatrix}$

$$= -\frac{1}{2\sqrt{2} \operatorname{ch}^2 t} \begin{pmatrix} \sqrt{2} (1 - e^{-t} \operatorname{sh} t) \\ -\sqrt{2} (1 + e^t \operatorname{sh} t) \\ -(e^t + e^{-t}) \end{pmatrix}$$

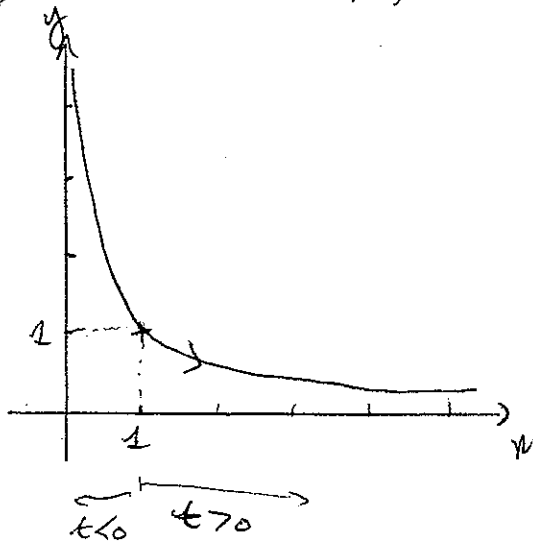
$$= \left( \frac{e^t \operatorname{sh} t - 1}{2 \operatorname{ch}^2 t}, \frac{e^t \operatorname{sh} t + 1}{2 \operatorname{ch}^2 t}, \frac{1}{\sqrt{2} \operatorname{ch} t} \right)$$

$$\vec{B} = \left( -\frac{e^{-t}}{2 \operatorname{ch} t}, \frac{e^t}{2 \operatorname{ch} t}, \frac{1}{\sqrt{2} \operatorname{ch} t} \right)$$

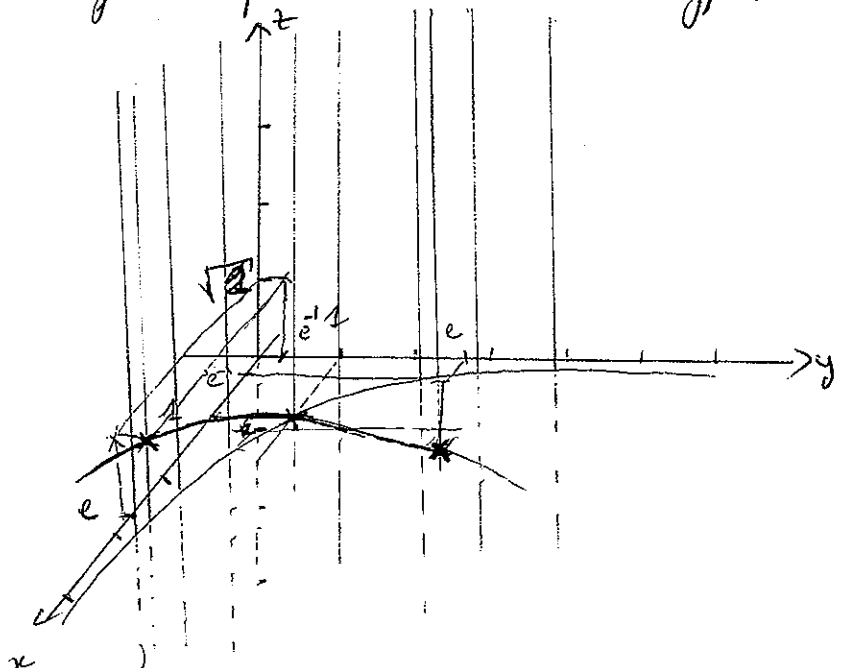
Puis  $\frac{d\vec{B}}{dt} = \left( \frac{1}{2 \operatorname{ch}^2 t}, \frac{1}{2 \operatorname{ch}^2 t}, \frac{-\operatorname{sh} t}{\sqrt{2} \operatorname{ch}^2 t} \right) = -\tau \|Y'(t)\| \vec{N}$

d'où  $\tau = -\frac{1}{2\sqrt{2} \operatorname{ch}^2(t)}$

4) Sur  $t=0$ , la projection de  $\Gamma$  vérifie  $xy=1$ . C'est une branche d'hyperbole  $x, y > 0$ .



La courbe  $\Gamma$  se trouve sur le cylindre engendré par cette branche d'hyperbole.



Ex 2)

1) Le cercle de centre  $(b, 0, 0)$  et de rayon  $a$  dans le plan  $xOz$  paramétré par

$$\gamma(t) = (b + a \cos t, 0, a \sin t), \quad t \in [0, 2\pi[.$$

Le tore  $T$  est donné par

$$f(t, \varphi) = R_\varphi(\gamma(t)) \quad \text{où} \quad R_\varphi = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \varphi \in [0, 2\pi[$$

$$\underline{f(t, \varphi) = (\cos \varphi (b + a \cos t), \sin \varphi (b + a \cos t), a \sin t). \quad (t, \varphi) \in [0, 2\pi[ \times [0, 2\pi[}$$

de méridien à l'angle  $\varphi_0 \in [0, 2\pi[$  est donné par

$$f(t, \varphi_0) = (\cos \varphi_0 (b + a \cos t), \sin \varphi_0 (b + a \cos t), a \sin t) \quad t \in [0, 2\pi[$$

de parallèle au temps  $t_0 \in [0, 2\pi[$  et donné par

$$f(t_0, \varphi) = (\cos \varphi (b + a \cos t_0), \sin \varphi (b + a \cos t_0), a \sin t_0) \quad \varphi \in [0, 2\pi[$$

$$2) \partial_t f = (-a \cos \varphi \sin t, -a \sin \varphi \sin t, a \cos t)$$

$$\partial_\varphi f = (-\sin \varphi (b + a \cos t), \cos \varphi (b + a \cos t), 0)$$

$$\text{Donc } \partial_t f \wedge \partial_\varphi f = \begin{pmatrix} -a \cos \varphi \sin t \\ -a \sin \varphi \sin t \\ a \cos t \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} -\sin \varphi (b + a \cos t) \\ \cos \varphi (b + a \cos t) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\partial_t f \wedge \partial_\varphi f = (-a \cos \varphi \cos t (b + a \cos t), -a \sin \varphi \cos t (b + a \cos t), -a \sin t (b + a \cos t))$$

$$\|\partial_t f \wedge \partial_\varphi f\| = \sqrt{a^2 \cos^2 t (b + a \cos t)^2 + a^2 \sin^2 t (b + a \cos t)^2}$$

$$\|\partial_t f \wedge \partial_\varphi f\| = a |b + a \cos t| = a(b + a \cos t) \quad \text{car } a < b \text{ et } |\cos t| \leq 1 \quad t \in [0, 2\pi[$$

Ainsi  $\|\partial_t f \wedge \partial_\varphi f\|$  ne s'annule jamais. Tous les points de  $T$  sont réguliers, et le vecteur normal unitaire:

$$\underline{N_T = \frac{\partial_t f \wedge \partial_\varphi f}{\|\partial_t f \wedge \partial_\varphi f\|} = (-\cos \varphi \cos t, -\sin \varphi \cos t, -\sin t)} \quad (t, \varphi) \in [0, 2\pi[ \times [0, 2\pi[$$

$$3) \text{ (voir page suivante)} \quad f(t, \varphi) = (x, y, z),$$

$$4) \quad x^2 + y^2 = \cos^2 \varphi (b + a \cos t)^2 + \sin^2 \varphi (b + a \cos t)^2 = (b + a \cos t)^2$$

$$(x^2 + y^2 + z^2 + b^2 - a^2)^2 = ((b + a \cos t)^2 + a^2 \sin^2 t + b^2 - a^2)^2 = (2b^2 + 2ab \cos t)^2 = 4b^2 (b + a \cos t)^2$$

$$T \text{ vérifie donc } (x^2 + y^2 + z^2 + b^2 - a^2)^2 = 4b^2 (x^2 + y^2).$$

