

## Module M08 - Epreuve d'Algèbre-Analyse des données 2

Session 1 - Durée 1h30  
Mardi 25 Mai 1999

*L'utilisation de calculatrices et de documents de toute nature n'est pas autorisée.*

---

### Questions de cours

1. Soit  $f$  un endomorphisme de  $E$  espace vectoriel de dimension finie  $n$  sur  $\mathbb{C}$ . Donner les définitions du polynôme caractéristique et du polynôme minimal de  $f$ . Calculez-les si  $n = 4$  et une matrice de  $f$  est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{respectivement } B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

2. Donner la définition des sous-espaces caractéristiques; donner leurs dimensions. Calculez-les si une matrice de  $f$  est

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

3. Énoncer le théorème de Cayley-Hamilton.
4. Énoncer la caractérisation des endomorphismes nilpotents au moyen de leur polynôme caractéristique et de leur polynôme minimal. Prouvez-la.
5. Montrer que les valeurs propres d'une matrice symétrique réelle sont réelles. Donner un exemple de matrice symétrique à coefficients complexes qui n'est pas diagonalisable.
6. Soient  $x, y$  deux variables statistiques définies sur un ensemble fini  $\Omega$ . Exprimer la moyenne de  $xy$  et la variance de  $x + y$  lorsque la covariance de  $x$  et  $y$  est nulle. Justifiez.

---

### Exercice 1

Soit  $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 4 & -2 & -8 \\ -4 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ .

1. Déterminer les valeurs propres.
  2. Déterminer les sous-espaces propres. En déduire que  $A$  n'est pas diagonalisable.
  3. Écrire la matrice de Jordan  $J$ .
  4. Déterminer le sous-espace caractéristique associé à la plus grande valeur propre.
  5. Écrire une matrice de changement de base. Calculer son inverse.
  6. Calculer le polynôme minimal de  $A$ .
-

## Exercice 2

Soit  $(b_1, b_2, \dots, b_n)$  une famille de  $n$  vecteurs d'un espace euclidien  $E$ . On désigne par  $G(b_1, \dots, b_n)$  la matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  dont le terme général est  $\langle b_i, b_j \rangle$ .

1. Montrer qu'une condition nécessaire et suffisante pour que les  $b_1, \dots, b_n$  soient linéairement indépendants est

$$\det G(b_1, \dots, b_n) \neq 0$$

On suppose dans la suite que les  $b_1, \dots, b_n$  sont linéairement indépendants et on désigne par  $B$  le sous-espace vectoriel de  $E$  engendré par  $b_1, \dots, b_n$ .

2. Montrer que  $\det G(b_1, \dots, b_n) > 0$ .
3. Soit  $x \in E \setminus B$ .

- (a) Montrer que la projection orthogonale  $\hat{x}$  de  $x$  sur  $B$  s'exprime sous la forme  $\hat{x} = \sum_{i=1}^n \alpha_i b_i$  où  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  est solution du système linéaire suivant :

$$G(b_1, \dots, b_n) \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle x, b_1 \rangle \\ \langle x, b_2 \rangle \\ \vdots \\ \langle x, b_n \rangle \end{pmatrix}$$

- (b) Dédurre des calculs précédents :

$$\|x - \hat{x}\|^2 = d(x, B)^2 = \frac{\det G(b_1, \dots, b_n, x)}{\det G(b_1, \dots, b_n)}$$

- (c) On suppose  $E = \mathbb{R}^3$ ,  $b_1 = (1, 2, 1)$ ,  $b_2 = (2, 1, 2)$ ,  $x = (1, 4, 1)$ . Calculer  $d(x, B)$ . Déterminer l'orthogonal de  $B$ . Soit  $a \in E$  tel que  $\{a\}^\perp = B$  et  $y \in E$ . Donner l'expression de  $d(y, B)$  en fonction de  $y$  et  $a$ .

Retrouver la valeur  $d(x, B)$  déjà obtenue.