

Exercice 1

1) a) Soit $\beta > 0$. La fonction $v \mapsto -\beta v^2$ est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} donc par le théorème de Cauchy-Lipschitz, pour toute donnée $v(0) \in \mathbb{R}$, le problème de Cauchy

$$\begin{cases} v'(t) = -\beta v(t)^2 \\ v(0) \text{ donnée} \end{cases}$$

admet une unique solution maximale définie sur un intervalle ouvert contenant 0. On s'intéresse aux temps ≥ 0 ici, on note $[0, T[$ l'intervalle maximal correspondant.

b). Si $v(0) = 0$ la solution maximale est la solution nulle (stationnaire), définie sur $[0, +\infty[$.

- Si $v(0) \neq 0$, $v(t) \neq 0 \forall t \in [0, T[$ (uniquement)

et on peut écrire $-\frac{v'(t)}{v(t)^2} = \beta \quad \forall t \in [0, T[$

d'où $\frac{1}{v(t)} - \frac{1}{v(0)} = \beta t \quad \forall t \in [0, T[$

$$\text{et } v(t) = \frac{1}{\frac{1}{v(0)} + \beta t}, \quad \forall t \in [0, T[.$$

Ainsi, si $v(0) > 0$, v est bien défini jusqu'en $+\infty$, et si $v(0) < 0$, le dénominateur s'annule en $t = -\frac{1}{v(0)\beta} > 0$. Ainsi

dans ce dernier cas, v défini sur $[0, T[$ avec $T = -\frac{1}{v(0)\beta}$.

2) a) On a $c = F'$, avec $F: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^2 et telle qu'il existe $\alpha > 0$: $\forall x \in \mathbb{R}, F''(x) \geq \alpha$.

Ainsi c est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} , $c'(x) \geq \alpha \quad \forall x \in \mathbb{R}$
 c est donc strictement croissante sur \mathbb{R} . De

$$\text{plus, } c(x) = c(0) + \int_0^x c'(t) dt \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$$\text{d'où } c(x) \geq c(0) + \alpha x \quad \forall x > 0$$

$$c(x) \leq c(0) + \alpha x \quad \forall x < 0$$

et donc $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} c(x) = \pm\infty$: c est donc

bijective de \mathbb{R} dans \mathbb{R} .

On en déduit que c est un \mathcal{C}^1 -difféo de \mathbb{R} sur \mathbb{R} .

On note $g = c^{-1}$.

b) Pour tout $y \in \mathbb{R}$, on a $g'(y) = \frac{1}{c'(c^{-1}(y))} = \frac{1}{F'(c^{-1}(y))}$

donc $g'(y) \leq \frac{1}{\alpha}$.

3) On suppose $u_0 \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R})$, $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R})$ et $u_0' \in L^\infty(\mathbb{R})$

On suppose u solution $\mathcal{C}^2([0, T^*[\times \mathbb{R})$ de

$$(1) \begin{cases} \partial_t u + \partial_x [F(u)] = 0 \\ u(0, \cdot) = u_0 \end{cases}$$

a) On dérive l'équation de transport par rapport

$$\bar{a} \ x : \quad \partial_x (\partial_t u) + \partial_x [F'(u) \partial_x u] = 0$$

$$\text{i.e.} \quad \partial_x (\partial_t u) + F''(u) (\partial_x u)^2 + F'(u) \partial_x^2 u = 0$$

Comme u est de classe \mathcal{C}^2 $\partial_x \partial_t u = \partial_t \partial_x u$

et donc

$$\left[\partial_t (\partial_x u) + F'(u) \partial_x^2 u + F''(u) (\partial_x u)^2 = 0 \right]$$

b) On fixe $x \in \mathbb{R}$. On pose $w(t) = \partial_x u(t, X(t, x))$.

Alors $\forall t \in [0, T^*[$,

$$\frac{dw}{dt}(t) = \partial_t (\partial_x u)(t, X(t, x)) + \partial_x^2 u(t, X(t, x)) \partial_t X(t, x)$$

On $X(t, x)$ est solution de

$$\begin{cases} \partial_t X(t, x) = F'(u(t, X(t, x))) \\ X(0, x) = x \end{cases}$$

donc
$$\begin{aligned} \frac{dv}{dt}(t) &= \partial_t(\partial_x u)(t, X(t, x)) + F'(u(t, X(t, x))) \partial_x^2 u(t, X(t, x)) \\ &= -F''(u(t, X(t, x))) (\partial_x u(t, X(t, x)))^2 \end{aligned}$$

De plus, on sait $u(t, X(t, x)) = u_0(x) \quad \forall t \in [0, T^*(x)$

donc

$$(4) \begin{cases} \frac{dv}{dt}(t) = -F''(u_0(x)) v(t)^2 \\ v(0) = \partial_x u(0, x) = u_0'(x) \end{cases}$$

Par le préliminaire 1 on a

$$v(t) = \frac{v(0)'}{1 + \beta v(0) t} \quad \text{ou} \quad v(0) = u_0'(x) \\ \beta = F''(u_0(x))$$

et donc
$$\beta v(0) = \frac{d}{dx} [F'(u_0)](x) = \frac{d}{dx} [c(u_0)](x).$$

Si $v(0) \geq 0$, ce qui équivaut à $\frac{d}{dx} [c(u_0)](x) \geq 0$

alors $v(t)$ solution de (4) est bien définie

jusqu'en $+\infty$. On note alors $T(x) = +\infty$.

Si $v(0) < 0$, ce qui équivaut à $\frac{d}{dx} [c(u_0)](x) < 0$

alors v solution de (4) est définie jusqu'au temps maximal $T(x) = \frac{-1}{\frac{d}{dx}[c(u_0)](x)} (> 0)$.

Si $c(u_0)$ est croissante, $T(x) = +\infty$ et $T^* = +\infty$ donc v définie sur $[0, T^*[$

Si non, $T^* = -\frac{1}{\inf_{\mathbb{R}} \frac{d}{dx}[c(u_0)]} \leq T(x)$

donc v définie sur $[0, T^*[$.

De plus,

si $v(0) = 0$, $v(t) = 0 \leq \frac{1}{\alpha t} \quad \forall t \in]0, T^*[$

si $v(0) > 0$, $v(t) = \frac{1}{\frac{1}{v(0)} + F''(u_0(x))t} \leq \frac{1}{F''(u_0(x))t} \leq \frac{1}{\alpha t} \quad \forall t \in]0, T^*[$

si $v(0) < 0$, $v(t) < 0 \quad \forall t \in]0, T^*[$ (unicité solution)
donc $v(t) \leq \frac{1}{\alpha t}$

c) On sait $\forall t \in]0, T^+[$, $\forall x \in \mathbb{R}$,

$$\partial_x u(t, x(t, x)) \leq \frac{1}{\alpha t}.$$

On $x(t, x) = x + t c(u_0(x))$ est un difféo de \mathbb{R} sur \mathbb{R} $\forall t \in]0, T^+[$ fixé. Ainsi

$$\partial_x u(t, y) \leq \frac{1}{\alpha t} \quad \forall t \in]0, T^+[$$
, $\forall y \in \mathbb{R}$.

d) Soit $t \in]0, T^+[$. Pour tout $x, y \in \mathbb{R}$, $x > y$,

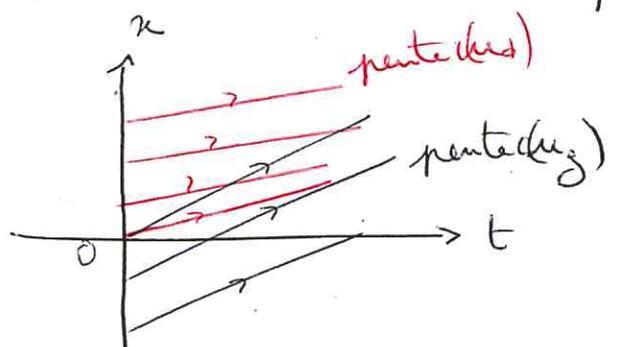
$$u(t, x) - u(t, y) = \int_y^x \partial_x u(t, \xi) d\xi$$

$$\leq \int_y^x \frac{1}{\alpha t} d\xi = \frac{1}{\alpha t} (x - y)$$

d'où le résultat avec $c(t) = \frac{1}{\alpha t}$.

4) Soit maintenant $u_0(x) = \begin{cases} u_g & x < 0 \\ u_d & x > 0 \end{cases}$

a) Supposons $u_g > u_d$. Alors les caractéristiques "s'intersectent dès $t=0$ " ($u_g > u_d$ et c croissante) On cherche une solution onde de choc



sous la forme $u(t,x) = \begin{cases} u_g & x < \sigma t \\ u_d & x > \sigma t \end{cases}$ 4

avec σ donné par Rankine-Hugoniot:

$$\sigma = \frac{F(u_d) - F(u_g)}{u_d - u_g}$$

Fixons $t > 0$. Soit $x > y$.

• si $x > y > \sigma t$: $u(t,x) = u(t,y)$

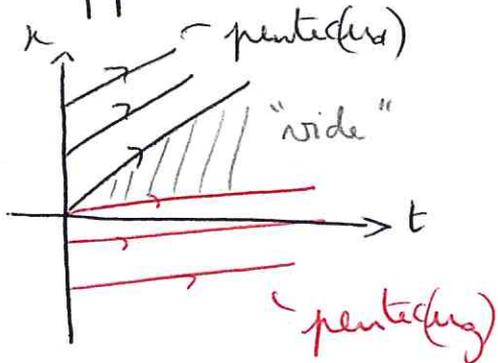
• si $\sigma t > x > y$: $u(t,x) = u(t,y)$

• si $x > \sigma t > y$: $u(t,x) - u(t,y) = u_d - u_g < 0$

dans tous les cas, $u(t,x) - u(t,y) \leq 0$

donc u satisfait une inégalité d'ordre avec $c(t) = 0$.

b) Supposons maintenant $u_g < u_d$.



La solution faible arde de choc précédente

existe toujours. Mais ici, dans le cas

$$x > \sigma t > y; \quad u(t, x) - u(t, y) = u_d - u_g > 0$$

S'il existait $c(t)$ tq $\forall x > y$

$$u(t, x) - u(t, y) \leq \frac{1}{c(t)} (x - y)$$

on aurait pour tout $x > \sigma t > y$,

$$0 < u_d - u_g \leq \frac{1}{c(t)} (x - y)$$

A la limite $\left. \begin{array}{l} y \rightarrow \sigma t \\ x \rightarrow \sigma t \end{array} \right\}$ on obtient une contradiction

c) Calculons la solution onde de détente dans ce cas : on cherche $u(t, x) = w\left(\frac{x}{t}\right)$.

$$\text{Alors} \quad \partial_t u(t, x) = -\frac{x}{t^2} w'\left(\frac{x}{t}\right)$$

$$\partial_x u(t, x) = \frac{1}{t} w'\left(\frac{x}{t}\right)$$

et donc $\partial_t u(t, x) + c(u(t, x)) \partial_x u(t, x)$

$$= \frac{1}{t} \left[-\frac{x}{t} w'\left(\frac{x}{t}\right) + c\left(w\left(\frac{x}{t}\right)\right) w'\left(\frac{x}{t}\right) \right]$$

Ainsi une solution si $(-\xi + c(w(\xi))) w'(\xi) = 0$

$\forall \xi$.

w n'est pas constant, on en déduit

$$c(w(\xi))' = \xi$$

Par le préliminaire 2., c'est un C^1 -difféo \mathbb{R}
de \mathbb{R} sur \mathbb{R} , d'inverse g tel que $\forall \xi \in \mathbb{R}, g'(\xi) \leq \frac{1}{\alpha}$

On en déduit $u_0(\xi) = g(\xi)$.

$$\text{Ainsi } (7) \quad u(t, x) = \begin{cases} u_g & \text{si } x < c(u_g)t \\ g\left(\frac{x}{t}\right) & \text{si } c(u_g)t \leq x \leq c(u_d)t \\ u_d & \text{si } x > c(u_d)t \end{cases}$$

Rq on obtient cette solution en utilisant la
méthode des caractéristiques là où elle permet

de conclure : on sait

$$X(t, x) = \begin{cases} x + c(u_g)t & \text{si } x < 0 \\ x + c(u_d)t & \text{si } x > 0 \end{cases}$$

$$\text{et } u(t, X(t, x)) = u_0(x) \quad \forall t, x$$

$$\text{Ainsi } \text{si } x < 0 \quad u(t, x + c(u_g)t) = u_g$$

$$\text{si } x > 0 \quad u(t, x + c(u_d)t) = u_d$$

$$\text{i.e. } \left. \begin{array}{l} \text{si } y < c(u_g)t, u(t, y) = u_g \\ \text{si } y > c(u_d)t, u(t, y) = u_d \end{array} \right\}$$

Ensuite il faut "comblé le vide" i.e.

trouver les valeurs de $u(t, y)$ pour $c(u_g)t \leq y \leq c(u_d)t$

ce qui est fait avec l'aide de l'étalement.

Montrons que la solution (7) satisfait une inégalité d'oscillation. Soit $t > 0$, $x > y$ et continue $u(t, \cdot)$ est \mathcal{C}^1 par morceaux $\forall t$ et sa dérivée vérifie

$$\partial_x u(t, \xi) = \begin{cases} 0 & \xi < c(u_y)t \\ g'(\frac{\xi}{t}) \cdot \frac{1}{t} & c(u_y)t < \xi < c(u_x)t \\ 0 & c(u_x)t < \xi \end{cases}$$

donc $\partial_x u(t, \xi) \leq \frac{1}{\alpha t}$ P.P

et $u(t, x) - u(t, y) = \int_y^x \partial_x u(t, \xi) d\xi$
 $\forall x > y$
 $\leq \frac{1}{\alpha t} (x - y)$

Exercice 2

6

1) Soit $\lambda \in \mathbb{R}$. On multiplie $Lu = \lambda u$ par une fonction test v . Formellement,

$$\int_{-1}^1 Lu v = \int_{-1}^1 \lambda u v$$

$$\begin{aligned} \text{On } \int_{-1}^1 Lu v &= \int_{-1}^1 -\frac{d}{dx}(a(x)u'(x))v(x) dx + \int_{-1}^1 q u v \\ &= \int_{-1}^1 a u' v' + \int_{-1}^1 q u v - [a u' v]_{-1}^1 \end{aligned}$$

comme on veut aussi $u(-1) = u(1) = 0$, on impose les mêmes conditions sur v et alors

$$\int_{-1}^1 Lu v = \int_{-1}^1 a u' v' + q u v.$$

Ainsi, on obtient la formulation variationnelle suivante de (7) :

$$\left[\begin{array}{l} \text{trouver } u \in H_0^1(I) \text{ tq} \\ \forall v \in H_0^1(I), \int_{-1}^1 a u' v' + q u v = \lambda \int_{-1}^1 u v. \end{array} \right.$$

2) Soit $u \in H_0^1(I)$. Alors

$$\cdot u \in L^2, q \in L^\infty \text{ donc } qu \in L^2(I) \subset \mathcal{D}'(I)$$

$$\cdot u' \in L^2, a \in L^\infty \text{ donc } au' \in L^2(I) \subset \mathcal{D}'(I)$$

et dans $\mathcal{D}'(I)$, on peut définir $-\frac{d}{dx}(au')$.

Ainsi $Lu = -\frac{d}{dx}(au') + qu$ a bien un sens dans $\mathcal{D}'(I)$.

3)4) Soit $u \in H_0^1(I) - \{0\}$.

$$Q(u) = \int_I a (u')^2 + \int_I qu^2$$

$$\geq \int_I a (u')^2 \quad \text{car } q \geq 0$$

$$\geq \alpha \|u'\|_{L^2}^2 \geq \frac{\alpha}{C} \|u\|_{L^2}^2 \quad \text{par}$$

l'inégalité de Poincaré rappelée dans l'énoncé.

$$\text{Ainsi } J(u) = \frac{Q(u)}{\|u\|_{L^2}^2} \geq \frac{\alpha}{C} \quad \text{et } J \text{ est}$$

minimisée sur $H_0^1(I) - \{0\}$.

$$\text{On pose } \lambda_1 = \inf_{u \in H_0^1(I) - \{0\}} J(u).$$

5) Soit λ une valeur propre de L sur $H_0^1(I)$,
i.e. il existe $u \in H_0^1(I)$ tq $Lu = \lambda u$
 $u \neq 0$

Au sens de la formulation variationnelle:

$$\forall v \in H_0^1(I), \quad \int_I a u' v' + u v = \lambda \int_I u v$$

$$\text{Avec } v = u, \quad Q(u) = \lambda \|u\|_{L^2}^2$$

$$\text{i.e. } J(u) = \lambda.$$

$$\text{Ainsi } \underline{\lambda \geq \lambda_1}.$$

6) a) soit (v_n) suite minimisante:

$$\forall n, v_n \in H_0^1(I), \|v_n\|_{L^2} = 1, J(v_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \lambda_1$$

$$\text{Alors } J(v_n) = Q(v_n) = \int_I a (v_n')^2 + q v_n^2$$

$$\geq \alpha \|v_n'\|_{L^2}^2 \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Or $(J(v_n))$ converge donc est bornée. On en déduit que (v_n') est bornée dans L^2 .

Ainsi (v_n) est bornée dans $H_0^1(I)$.

Comme l'injection $H_0^1(I) \hookrightarrow L^2(I)$ est

compacte (Rellich), (v_n) admet une sous-suite convergente dans $L^2(\mathbb{I})'$, on la note encore (v_n) et on note u_1 sa limite.

b) Soit $p, n \in \mathbb{N}$. On a déjà montré

$$\alpha \|v'_n - v'_p\|_{L^2}^2 \leq Q(v_n - v_p)$$

$$\leq 2 \left(\underbrace{Q(v_n)}_{\downarrow n \rightarrow \infty} + \underbrace{Q(v_p)}_{\downarrow n \rightarrow \infty} \right) - Q(v_n + v_p) \quad (\text{identité du parallélogramme})$$

et $Q(v_n + v_p) \geq \lambda_1 \|v_n + v_p\|_{L^2}^2$ (définition de λ_1)

$$\text{Or } v_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{L^2} u_1$$

$$v_p \xrightarrow[p \rightarrow \infty]{L^2} u_1$$

$$\text{donc } \|v_n + v_p\|_{L^2} \rightarrow \|2u_1\| = 2$$

$$\text{Ainsi } \alpha \|v'_n - v'_p\|_{L^2}^2 \leq 2(Q(v_n) + Q(v_p)) - \lambda_1 \|v_n - v_p\|_{L^2}^2$$

$$\xrightarrow[n, p \rightarrow \infty]{} 2 \times 2\lambda_1 - \lambda_1 \cdot 2^2 = c$$

et donc $(v'_n)_n$ de Cauchy dans $L^2(\mathbb{I})$.

Comme (v_n) converge dans $L^2(\mathbb{I})$, elle est de Cauchy dans $L^2(\mathbb{I})$. Ainsi, $(v_n)_n$ est de Cauchy dans $H^1(\mathbb{I})$.

Comme $H_0^1(\mathbb{I})$ est un espace de Hilbert, $(v_n)_n$ converge dans $H_0^1(\mathbb{I})$. On en déduit que $u_1 \in H_0^1(\mathbb{I})$ et $v_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} u_1$ dans $H_0^1(\mathbb{I})$

[raisonner dans $\mathcal{D}'(\mathbb{I})$: $\forall \varphi \in \mathcal{C}_c^\infty(\mathbb{I})$,

$$\int_{\mathbb{I}} v_n \varphi' = - \int_{\mathbb{I}} v_n' \varphi$$

si $v_n \rightarrow u_1$ L^2 et $v_n' \rightarrow u_2$ L^2 ,

on en déduit $\int_{\mathbb{I}} u_1 \varphi' = - \int_{\mathbb{I}} u_2 \varphi \quad \forall \varphi$

donc $u_1' = u_2$]

De plus Q est continue sur $H_0^1(\mathbb{I})$ ($a, q \in L^\infty(\mathbb{I})$)

donc $Q(v_n) = J(v_n) \|v_n\|_{L^2}^2 = J(v_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \lambda_1$

$$\begin{matrix} \downarrow n \rightarrow \infty \\ Q(u_1) \end{matrix}$$

et $Q(u_1) = \lambda_1$

c) Comme $v_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} u_1$ dans $L^2(\mathbb{I})$ et $\|v_n\|_{L^2} = 1$
 $\forall n$, on a $\|u_1\|_{L^2} = 1$.

Soit $v \in H_0^1(\mathbb{I})$. On note $j(t) = J(u_1 + tv)$
 pour tout $t \in \mathbb{R}$.

$\begin{cases} u_1 \neq 0 \text{ et par définition de } \lambda_1, \text{ j'admet} \\ J(u_1) = \lambda_1 \end{cases}$

un point de minimum en $t=0$, donc

$$j'(0) = 0.$$

Avec $q(t) = Q(u_1 + tv)$ et $m(t) = \|u_1 + tv\|_{L^2}^2$

$$\text{on a } q'(0) = 2 \int_{\mathbb{I}} (au_1'v' + qu_1v)$$

$$m'(0) = 2 \int_{\mathbb{I}} u_1v$$

$$\text{et } j'(0) = \left(\frac{q}{m}\right)'(0) = \frac{q'(0)m(0) - q(0)m'(0)}{m(0)^2}$$

$$\text{donc } q'(0)m(0) = q(0)m'(0)$$

$$\text{i.e. } \left(\int_{\mathbb{I}} au_1'v' + qu_1v \right) \underbrace{\|u_1\|_{L^2}^2}_1 = \underbrace{Q(u_1)}_{\lambda_1} \int_{\mathbb{I}} u_1v$$

i.e. u_1 solution variationnelle de

$$\underline{Lu_1 = \lambda_1 u_1}.$$

7) Soit $p \in \mathbb{N}^*$. On suppose construits $\lambda_1, \dots, \lambda_p$, u_1, \dots, u_p . On pose

$$\lambda_{p+1} = \inf \{ \int_{\mathbb{I}} |u|^2 \mid u \in H_0^1(\mathbb{I}), u \neq 0, u \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_p)^\perp \}$$

$$\text{Notons } E_{p+1} = \{ u \in H_0^1(\mathbb{I}), u \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_p)^\perp \}$$

Alors E_{p+1} est un sous-espace vectoriel fermé de $H_0^1(\mathbb{I})$ (E_{p+1} non vide car $H_0^1(\mathbb{I})$ de dimension infinie)

La méthode utilisée à la question 6. permet enca de conclure qu'il existe $u_{p+1} \in H_0^1(\mathbb{I})$, $u_{p+1} \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_p)^\perp$, tq

$$\|u_{p+1}\|_{L^2}^2 = 1 \text{ et } Lu_{p+1} = \lambda_{p+1} u_{p+1}$$

8) Comme $E_{p+1} \subset E_p$ (avec la définition de 7)), on a bien $\lambda_p \leq \lambda_{p+1} \quad \forall p \in \mathbb{N}$.

9) $(u_p)_p$ est une suite orthonormée de $L^2(\mathbb{I})$:

$$\|u_p\|_{L^2}^2 = 1 \quad ; \quad \langle u_p, u_n \rangle_{L^2} = 0 \text{ si } p \neq n$$

Comme (u_p) est bornée dans $L^2(\mathbb{I})$ Hilbert, elle admet une sous-suite qui converge faiblement dans $L^2(\mathbb{I})$, vers une limite notée u .

$$\forall m, p, m \neq p \quad \langle u_n, u_p \rangle = 0$$

$$\text{A } m \text{ fixé, } \lim_{p \rightarrow \infty} \langle u_n, u_p \rangle = \langle u_n, u \rangle$$

et donc $\langle u_n, u \rangle = 0$, ceci pour tout $n \in \mathbb{N}$.

A la limite $m \rightarrow \infty$, on obtient $\langle u, u \rangle = 0$
et donc $u = 0$ dans $L^2(I)$.

Ainsi, il y a une valeur d'adhérence possible
et donc toute la suite converge vers 0 faiblement

10) $(\lambda_p)_p$ est une suite croissante donc elle
converge vers $l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$.

Supposons par l'absurde l fini. Alors
 $(\lambda_p)_p$ est bornée par l . ($\lambda_1 \geq 0$)

$$\text{Or } \forall p \in \mathbb{N}, \quad \alpha \|u'_p\|_{L^2}^2 \leq \Phi(u_p) = \lambda_p \leq l$$

donc $(u'_p)_p$ bornée dans $L^2(I)$ et $(u_p)_p$ bornée
dans $H_0^1(I)$. Par le théorème de Rellich,

$(u_p)_p$ admet une sous-suite qui converge
fortement dans $L^2(I)$, vers une limite

notée \tilde{u} . Comme $\|u_p\|_{L^2} = 1 \quad \forall p$, on a

$\|\tilde{u}\|_{L^2} = 1$; mais $(u_p)_p$ converge aussi

faiblement vers \tilde{u} dans $L^2(I)$, donc par

g), $\bar{u} = 0$. Contradiction.

10

Ainsi $\lambda_p \xrightarrow{p \rightarrow \infty} +\infty$.

11) Notons $V = \text{Vect} \{u_p, p \in \mathbb{N}^k\}$.

On va d'abord montrer que V est dense dans $H_0^1(\Gamma)$. Pour cela, on va utiliser sur $H_0^1(\Gamma)$ le produit scalaire associé à \mathcal{Q} :

$$\langle v, w \rangle_{\mathcal{Q}} = \int_{\Gamma} a v' w' + q v w$$

\mathcal{Q} est équivalente à la norme H^1 sur $H_0^1(\Gamma)$:
une norme

$$\forall v \in H_0^1, \quad \alpha \|v\|_{L^2}^2 \leq \mathcal{Q}(v) \leq \|a\|_{L^\infty} \|v\|_{L^2}^2 + \|q\|_{L^2} \|v\|_{L^2}^2$$

(+ Poincaré)

Montrons que $V^{\perp_{\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathcal{Q}}}} = \{0\}$, ce qui

donnera bien le résultat.

Soit $v \in V^{\perp_{\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathcal{Q}}}}$. Alors $\forall p \in \mathbb{N}^k$,

$$\int_{\Gamma} a u_p v' + q u_p v = 0 = \lambda_p \int_{\Gamma} u_p v.$$

Or $\forall p \in \mathbb{N}^k$, $\lambda_p \geq \lambda_1 \geq \frac{\alpha}{\beta} > 0$ (cf 4) et 8)

donc $\int \mu_p \nu = 0 \quad \forall p \in \mathbb{N}^k$

i.e. $\nu \perp \mu_p \quad \forall p \in \mathbb{N}^k$ dans $L^2(\mathbb{I})$

Ainsi $\nu \in E_p \quad \forall p \in \mathbb{N}^k$

et donc $|\langle \omega, \nu \rangle| \geq \lambda_p \|\nu\|_{L^2}^2 \quad \forall p$

si $\nu \neq 0$ $\xrightarrow{p \rightarrow \infty} +\infty$

Contradiction. Ainsi $\nu = 0$ et V est dense dans $H_0^1(\mathbb{I})$.

De plus, $H_0^1(\mathbb{I})$ est dense dans $L^2(\mathbb{I})$ ($H_0^1(\mathbb{I})$ contient $\mathcal{C}_c^\infty(\mathbb{I})$), d'où V est dense dans $L^2(\mathbb{I})$.

En effet, soit $\nu \in L^2(\mathbb{I})$, $\varepsilon > 0$. Il existe

$\nu \in H_0^1(\mathbb{I})$ tq $\|\nu - \nu_0\|_{L^2} < \varepsilon/2$ et

il existe $\nu_1 \in V$ tq $\|\nu - \nu_1\|_{H^1} < \varepsilon/2$.

$$\begin{aligned} \text{Ainsi } \|\nu - \nu_1\|_{L^2} &\leq \|\nu - \nu_0\|_{L^2} + \|\nu_0 - \nu_1\|_{L^2} \\ &\leq \|\nu - \nu_0\|_{L^2} + \|\nu_0 - \nu_1\|_{H^1} \\ &< \varepsilon \end{aligned}$$

Ainsi $(\mu_p)_p$ est une famille orthonormée totale de $L^2(\mathbb{I})$: c'est une base hilbertienne de $L^2(\mathbb{I})$.

12) Comme $(u_p)_p$ est une base hilbertienne de $L^2(I)$, tout $u \in L^2(I)$ s'écrit

$$u = \sum_{p=1}^{\infty} \langle u, u_p \rangle_{L^2} u_p$$

avec convergence dans L^2 .

Mais on veut appliquer Q qui est continue sur $H_0^1(I)$ (mais pas sur $L^2(I)$). On utilise donc le résultat montré à la question précédente :

$(u_p)_p$ est une base orthogonale de $H_0^1(I)$ (orthogonale par $\langle \cdot, \cdot \rangle_Q$) ; ainsi

$$u \in H_0^1(I) \text{ s'écrit } u = \sum_{p=1}^{\infty} \frac{\langle u, u_p \rangle_Q}{\langle u_p, u_p \rangle_Q} u_p$$

$$= \sum_{p=1}^{\infty} \frac{\langle u, u_p \rangle_Q}{\lambda_p} u_p$$

$$= \sum_{p=1}^{\infty} \langle u, u_p \rangle_{L^2} u_p$$

↑
def variationnelle de u_p

et là la convergence a bien lieu dans $H_0^1(I)$.

$$\text{Ainsi } Q(u) = \lim_{N \rightarrow \infty} Q\left(\sum_{p=1}^N \langle u, u_p \rangle_{L^2} u_p\right) \quad \forall u \in H_0^1(I).$$

Or $\forall u \in H_0^1(I), \forall N \in \mathbb{N}^*$,

$$\begin{aligned}
Q\left(\sum_{p=1}^N \langle u, u_p \rangle_{L^2} u_p\right) &= \left\langle \sum_{p=1}^N \langle u, u_p \rangle_{L^2} u_p, \sum_{p=1}^N \langle u, u_p \rangle_{L^2} u_p \right\rangle \\
&= \sum_{p=1}^N \left(\langle u, u_p \rangle_{L^2}\right)^2 \langle u_p, u_p \rangle_{\mathcal{Q}} \\
&\quad (\text{car } (u_p) \text{ orthogonale pour } \langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathcal{Q}}) \\
&= \sum_{p=1}^N \lambda_p \left(\langle u, u_p \rangle_{L^2}\right)^2.
\end{aligned}$$

Ainsi $\forall u \in H_0^1(\mathbb{I})$, $Q(u) = \sum_{p=1}^{\infty} \lambda_p \left(\langle u, u_p \rangle_{L^2}\right)^2$.

13) a) Soit F un sous-espace de dimension p de $H_0^1(\mathbb{I})$, $p \geq 1$.

• Si $p=1$

il existe $v \in F$, $v \neq 0$, donc $J(v) \geq \lambda_1$.

• Si $p \geq 2$

avec les notations introduites au 7),

$\text{Vect}(u_1, \dots, u_{p-1})$ et E_p sont supplémentaires
(E_p fermé, car dim finie)

donc la codimension de E_p est $\leq p-1$.

Ainsi, comme $\dim F = p$, on a

$F \cap E_p \neq \{0\}$. Ainsi il existe $v \in F \cap E_p$, avec $v \neq 0$. Par définition de λ_p , on a $J(v) \geq \lambda_p$.

b) On a donc montré :

• $\forall F$ sev de $H_0^1(I)$ de dim p , $\max_{\substack{u \in F \\ u \neq 0}} J(u) \geq \lambda_p$

• Pour $F = \text{Vect}(u_1, \dots, u_p)$, $\max_{\substack{u \in F \\ u \neq 0}} J(u) = \lambda_p$ (d)

donc $\lambda_p = \min_{\substack{F \text{ sev-} CH_0^1(I) \\ \dim F = p}} \left(\max_{\substack{u \in F \\ u \neq 0}} J(u) \right)$.

Preuve de (d) : si $u = \sum_{k=1}^p \langle u, u_k \rangle_{L^2} u_k$ alors (cf calcul question 12)

$$|J(u)| = \sum_{k=1}^p \lambda_k \left(\langle u, u_k \rangle_{L^2} \right)^2 \leq \lambda_p \sum_{k=1}^p \left(\langle u, u_k \rangle_{L^2} \right)^2 \leq \lambda_p \|u\|_{L^2}^2$$

