

Corrigé Géotopo CC1 27.02.2018

Exercice 1. Chemins homotopes.

On considère les chemins dans $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ de point $(1,0)$ vers le point $(0,1)$. Donner une définition des chemins homotopes et décrire les classes d'homotopie des chemins.

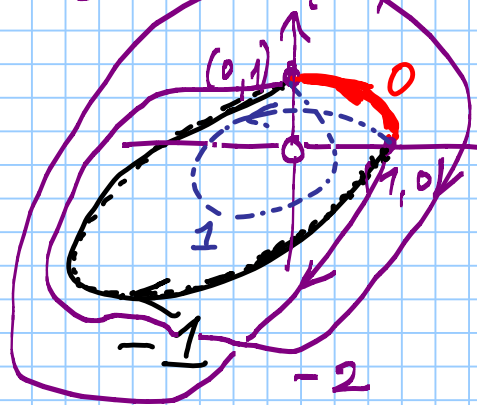
Deux chemins $\alpha: I \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$, $I = [0,1]$
 $t \mapsto \alpha(t)$

et $\beta: I \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$
 $t \mapsto \beta(t)$

sont homotopes s'il existe une application continue $H: I \times I \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$
 $(t,s) \mapsto H(t,s)$

t.q. $H(t,0) = \alpha(t)$ et $H(t,1) = \beta(t)$

La classe d'homotopie de chemins est donnée par le nombre de tours autour de $(0,0)$. On ne peut pas homotoper un chemin à n tours au chemin à m tours si $m \neq n$ car $H(t,s)$ doit être continue.



4 chemins non-homotopes.
avec 0, 1, -1 et -2 tours
il y a alors 2 classes d'homotopie

une autre façon de le voir:

soit $\alpha_0: I \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$

$\alpha_0(t) = t \cdot (1,0) + (1-t) \cdot (0,1)$, $t \in I$.

Alors pour tout chemin $d: I \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$, $d(0) = (1,0)$ et $d(1) = (0,1)$

on a la concaténation

$$d_0 \circ d(t) = \begin{cases} d(2t), & t \in [0, \frac{1}{2}] \\ d_0(2t-1), & t \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

qui forme un lacet de base $x_0 = (1, 0)$. C'est un isomorphisme des chemins qu'on considère vers les lacets de base x_0 . On utilise le fait que $\pi_1(\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}) = \mathbb{Z}$ pour conclure.

Exercice 2. Homéomorphisme et les groupes fondamentaux.

1. Soit X, Y deux espaces topologiques et $\phi: X \rightarrow Y$ un homéomorphisme. Montrer que ϕ induit un isomorphisme de groupes $\pi_1(X) \rightarrow \pi_1(Y)$.
2. On considère un demi-plan $H = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y \geq 0\}$. Montrer que il n'existe pas de homéomorphisme entre H et \mathbb{R}^2 .

1. Un homéomorphisme induit un isomorphisme des gp. fondamentaux. En effet, soit

$\alpha: [0, 1] \rightarrow (X, x_0)$ un lacet de base x_0
 $(\alpha(0) = \alpha(1) = x_0)$

alors si $\varphi: X \rightarrow Y$ est un homéom., (une application bijective continue d'inverse φ^{-1} continue), il y a une application sur les chemins: $\varphi_* (\alpha): [0, 1] \rightarrow (Y, \varphi(x_0))$ donnée par $(\varphi_* (\alpha))(t) = \varphi(\alpha(t))$. En particulier, sur les chemins dans Y on a $\varphi_* \circ \varphi_*^{-1} = (\varphi \circ \varphi^{-1})_* = id_* = id$

et de même dans X : $\varphi_*^{-1} \circ \varphi_* = (id_Y)_* = id$

donc φ_* et φ_*^{-1} sont des bijections et $\varphi_*(\alpha \circ \beta)(t) = \varphi_*(\alpha) \circ \varphi_*(\beta)(t)$ - morphisme de gp. de lacets \Rightarrow isomorphisme de gp. fondamentaux

2. Supposons qu'il existe un homéomorphisme entre H et \mathbb{R}^2 . Soit $\varphi: H \rightarrow \mathbb{R}^2$ cet

homéomorphisme. On considère une restriction de φ sur $H \setminus \{(0,0)\} \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{\varphi(0,0)\}$

$\pi_1(H \setminus \{(0,0)\})$ est trivial, tandis que

π_1 de \mathbb{R}^2 privé d'un point est \mathbb{Z} .

Contradiction avec parti 1.

Exercice 3. Rétract.

Soit x_0 un point de S^1 . Montrer que le $S^1 \times \{x_0\}$ est un rétract de $S^1 \times S^1$ mais que ce n'est pas un rétract par déformation.

On rétract $S^1 \times S^1 \rightarrow S^1 \times \{x_0\}$

par $r: (s, t) \mapsto (s, x_0)$

On a l'injection canonique

$$\iota: S^1 \times \{x_0\} \hookrightarrow S^1 \times S^1$$

Mais comme une rétraction par déformation est une équivalence d'homotopie (i.e si $A \xrightarrow{i} X$ et $X \xrightarrow{r} A$ est un rétract $r \circ i|_A = \text{id}_A$ et $r \circ r$ doit être homotope à l'identité) par conséquent les gp. fondamentaux doivent être égaux. Il n'y a pas de rétracte $S^1 \times S^1 \rightarrow S^1 \times \{x_0\}$ car

les gp. fondamentaux ne sont pas les mêmes: $\pi_1(S^1 \times S^1) = \mathbb{Z} * \mathbb{Z}$ - produit libre de \mathbb{Z}
et $\pi_1(S^1 \times \{x_0\}) = \mathbb{Z}$

Exercice 4. Groupe fondamental.

1. Quel est le groupe fondamental du plan privé d'un point? Justifier en utilisant un rétract par déformation sur le cercle.
2. Quel est le groupe fondamental du plan privé de trois points?

1. On utilise le fait que $\pi_1(S^1) = \mathbb{Z}$

Ainsi un rétract par déformation $r: \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \rightarrow S^1$ donne $\pi_1(\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}) = \pi_1(S^1)$

(déjà utilisé dans l'exo 2) $= \mathbb{Z}$

Une application rétraction est donnée par exemple par $r: (x, y) \mapsto \left(\frac{x}{\sqrt{x^2+y^2}}, \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}} \right)$

Où on considère le cercle comme

$$S^1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$$

et $\tau: S^1 \hookrightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ injection canonique
 $\tau \circ \tau^{-1} = \text{id}|_{S^1} \Rightarrow S^1$ est un rétract de $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$

c'est un rétract par déformation car

$\tau \circ \tau^{-1}$ est homotope à l'identité

par l'homotopie - une applic. continue

$$H: \mathbb{I} \times \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$$

$$(t, (x, y)) \mapsto (tx, ty) + \frac{(1-t)}{\sqrt{x^2 + y^2}} (x, y)$$

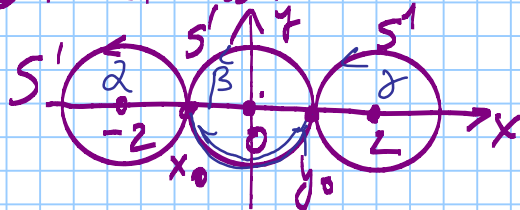
t.g. $H(0, (x, y)) = \frac{(x, y)}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \tau \circ \tau^{-1}(x, y)$

et $H(1, (x, y)) = (x, y) = \text{id}_{\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}}(x, y)$

Par conséquent on a $\pi_1(\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}) = \mathbb{Z}$

2. On considère $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0), (2, 0), (-2, 0)\}$

On a un rétract sur 3 cercles:



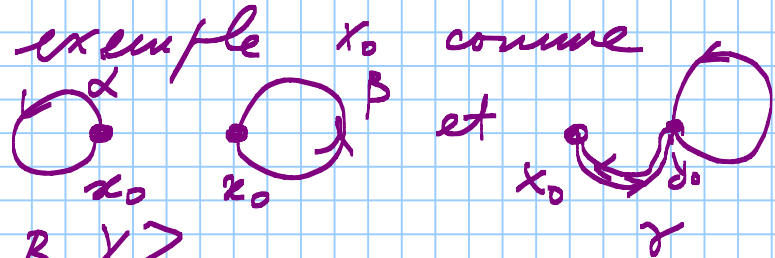
$S^1 \times \{x\}$ $S^1 \times \{y\}$ S^1
 dont le gp fondamental

est $\mathbb{Z} * \mathbb{Z} * \mathbb{Z}$ - les lacets sont engendrés par 3 générateurs indépendents.

si on choisit par exemple x_0 comme point de base on a

trois lacets dans

"l'alphabet" $\langle \alpha, \beta, \gamma \rangle$



Exercice 5. Droites dans l'espace.

Le but de cet exercice est le calcul du groupe fondamental de \mathbb{R}^3 privé de deux droites sécantes. Notons cet espace X :

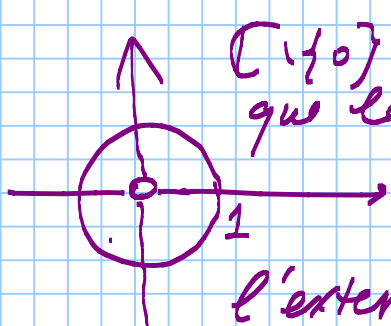
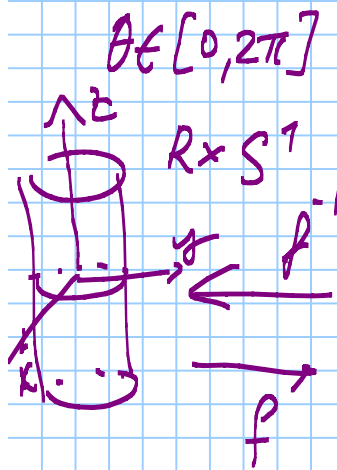
$$X = \mathbb{R}^3 \setminus (\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y = 0\} \cup \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y = z = 0\}).$$

Indication : Il est utile d'utiliser les résultats de l'exercice précédent.

1. On considère un cylindre $C = \mathbb{R} \times S^1$ dans l'espace \mathbb{R}^3 . On peut paramétrer le cylindre par les coordonnées hauteur et angle. Montrer que l'application $(z, \theta) \rightarrow e^z \cdot e^{i\theta}$ définit un homéomorphisme entre le cylindre C et les nombres complexes privé de l'origine $\mathbb{C} \setminus \{0\}$ que l'on identifie avec le plan réel privé de l'origine : $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$.
2. Montrer que le cylindre C est un rétracte par déformation de $Y = \mathbb{R}^3 \setminus \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y = 0\}$
3. Quel est l'image de $X \subset Y$ par l'application de rétraction de Y sur C ?
4. Quel est le groupe fondamental de X ?

1. $f: \mathbb{R} \times S^1 \rightarrow \mathbb{C} \setminus \{0\}$ continue et bijective
 $(z, \theta) \mapsto e^z e^{i\theta}$ avec l'inverse :

$f^{-1}: \mathbb{C} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R} \times S^1$
 $z = |z| e^{it} \mapsto (\ln|z|, t)$



$\mathbb{C} \setminus \{0\}$ on remarque en particulier que la partie négative du cylindre correspond au disque et la partie positive à l'extérieur du disque.

2. $x = y = 0$ définit la droite - l'axe O_z
 $\mathbb{R}^3 \setminus O_z$ se rétracte par déformation sur le cylindre $i: \mathbb{C} \hookrightarrow \mathbb{R}^3 \setminus O_z$ - injection canonique

et $r: \mathbb{R}^3 \setminus O_z \rightarrow C$
 $(x, y, z) \mapsto \left(\frac{x}{\sqrt{x^2+y^2}}, \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}}, z \right)$

On peut aussi le voir comme cela: S^1 est un rétracte par déformation de $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ Alors $\mathbb{R} \times S^1$ est un rétracte par déformation de $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$
 $= \mathbb{R}^3 \setminus (\mathbb{R} \times \{(0, 0)\}) = \mathbb{R}^3 \setminus \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y = 0\} = Y$

3. L'image de X dans le cylindre est $C \setminus \{(1, 0, 0), (-1, 0, 0)\}$ où on enlève les pts d'intersection de C avec la droite O_x .

Comme $X = Y \setminus \{y = z = 0\}$ on a le résultat

4. Finalement par la partie 1


$C \simeq \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$, si on enlève deux pts du cylindre le résultat est homéomorphe à \mathbb{R}^2 avec 3 points enlevés et le résultat est $\pi_1(X) = \pi_1(\mathbb{R}^2 \setminus \text{trois pts}) = \mathbb{Z} * \mathbb{Z} * \mathbb{Z}$

Exercice 6. Produit libre.

1. Montrer que si $G * H$ est abélien alors G ou H est le groupe trivial (qui n'a qu'un élément).
2. Soit $A = \{1, a\}$ et $B = \{1, b\}$ des groupes à deux éléments (c'est à dire $a^2 = 1$ et $b^2 = 1$).
 - (a) Décrire tous les éléments de $A * B$.
 - (b) Décrire les inverses des éléments de $A * B$.
 - (c) Trouver un élément d'ordre infini.

1. $G * H$ est le produit libre. Par définition les éléments sont des mots en alphabet des mots G et H . En particulier

si $g \in G$ et $h \in H$ gh et hg sont deux éléments différents dans $G * H$

(comparer avec deux lacets  $\alpha \neq \beta$)
 $gh = hg$ dans $G * H$ est possible si $g = e$ ou $h = e$.

2. $A = \{1, a\}$ et $B = \{1, b\}$ $a^2 = 1, b^2 = 1$

(a) $A * B = \{ a, ab, aba, abab, \dots, b, ba, bab, baba, batab, \dots \}$

(b) $aa = 1, bb = 1 \Rightarrow$

$ab \dots abab$ a pour inverse le mot lu à l'inverse \leftarrow

$bababa \dots ba$

(c) Un élément d'ordre infini:

ab (ou ba), car $\underbrace{ababab \dots ab}_{n \text{ fini}} \neq e$