

Laurent PUJO-MENJOUET
↑
Bâtiment BRONNIER 246.

pujo@math.univ-lyon1.fr

math.univ-lyon1.fr \vnu pujo

12 septembre :

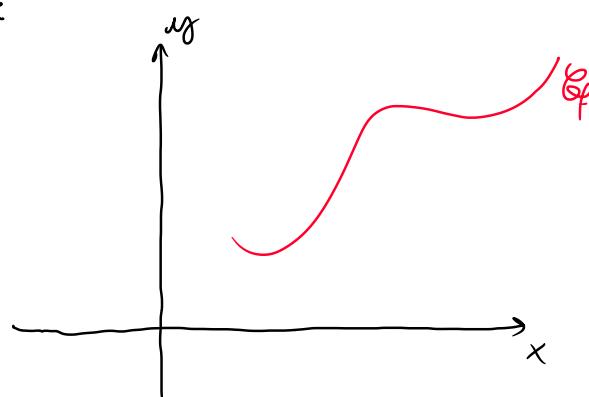
- I Rappel sur les fonctions, les applications, les dérivées
(et rappels de quelques théorèmes fondamentaux)
1. Difference entre fonctions et applications:

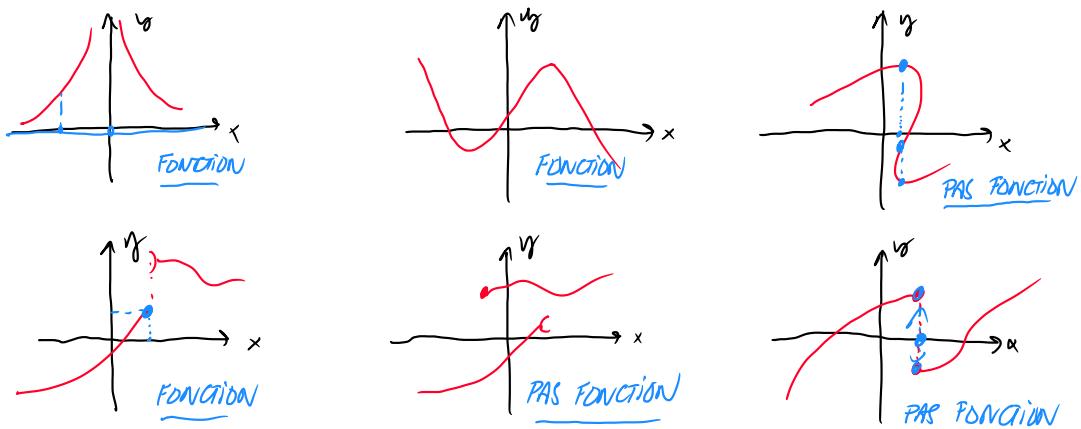
Définition : une fonction est une relation que l'on note en général f
entre un élément x appartenant à un ensemble de départ I ($I \subset \mathbb{R}$)
(on dit que x est un antécédent)
et AU PLUS un élément y appartenant à un ensemble d'arrivée J ($J \subset \mathbb{R}$)
(on dit que y est l'image de x par f)



OK

Representation "classeuse"





Règle: le graphe d'une fonction ne doit jamais revenir en arrière!

attention: NE PAS CONFONDRE

f → fonction

$f(x)$ → un nombre

\mathcal{C}_f → représentation graphique

Par conséquent NE JAMAIS ÉCRIRE

la fonction $f(x)$ est croissante... mais f est croissante

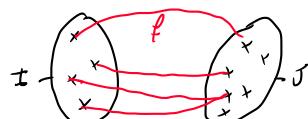
$f(x)$ est dérivable ... mais f est dérivable

$f'(x)$ mais $f'(x)$

~~$f(x)'$~~ mais $f'(x)$
 ~~$f(x)$~~ est continue mais f est continue

Definition : application

Une application f est une relation telle que chaque antécédent admet EXACTEMENT une image.



exercice : fonction ou application ou aucune des 2 ?

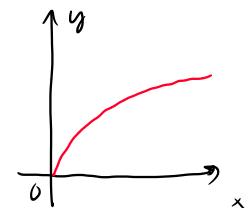
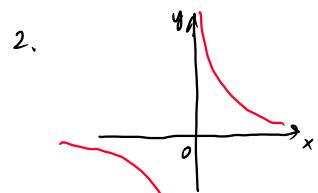
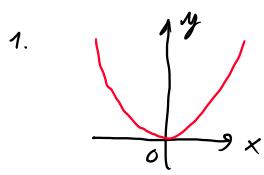
1. $f_1: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto x^2$ FONCTION
APPLICATION

2. $f_2: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \frac{1}{x}$ FONCTION MAIS
PAS APPLICATION

3. $f_3: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \sqrt{x}$ FONCTION
PAS UNE APPLICATION

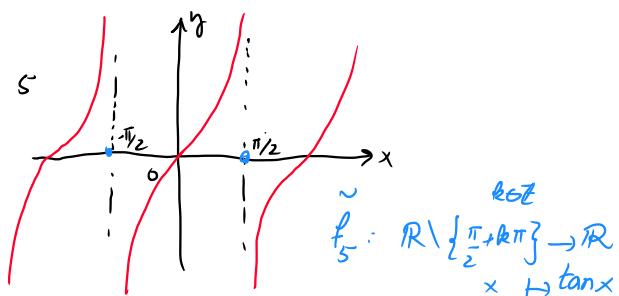
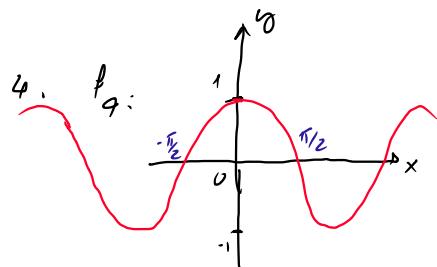
4. $f_4: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \cot x$ APPLICATION

5. $f_5: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \tan x$ PAS APPLICATION



$$\tilde{f}_2 : \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto \frac{1}{x} \quad \text{APPLICATION}$$

$$\tilde{f}_3 : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto \sqrt{x}$$



$$\tilde{f}_5 : \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi \right\} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto \tan x$$

résumé

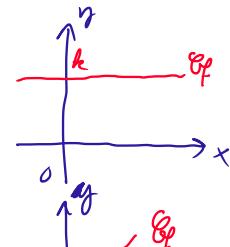
application $f : I \rightarrow J$ est une fonction

en résumé: une application $f: I \rightarrow J$ est une fonction pour laquelle $I \subset D_f$ (domaine de définition de f)

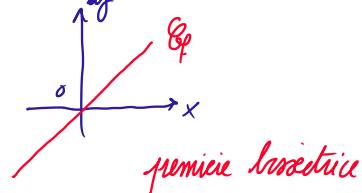
Remarque: dans tout le reste du cours on ne considérera que les applications

2. Applications usuelles:

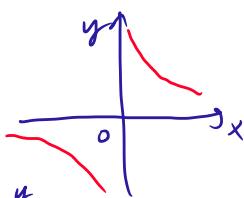
a. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ application constante
 $x \mapsto k$, $k \in \mathbb{R}$



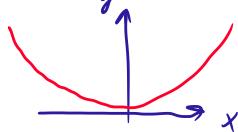
b. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ identité
 $x \mapsto x$



c. $f: \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}$ inverse
 $x \mapsto \frac{1}{x}$



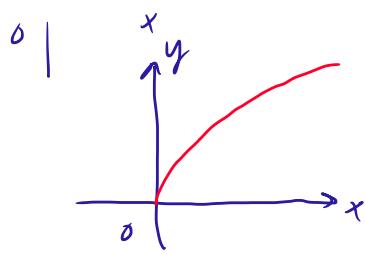
d. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ carré
 $x \mapsto x^2$



$$+ x^2$$

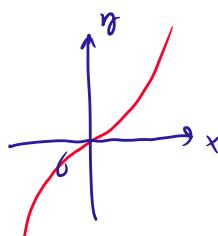
e. $f: \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \sqrt{x} = x^{1/2}$

racine carrée



f. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto x^3$

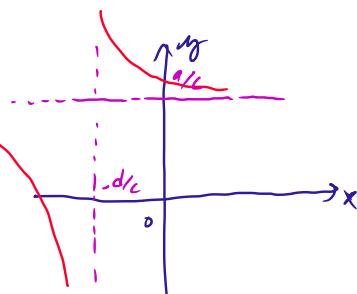
cube



g. $f: \mathbb{R} \setminus \{-\frac{d}{c}\} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \frac{ax+b}{cx+d}$

$c \neq 0$

homographique



h. $f: \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto x^{p/q}$ $q \in \mathbb{N}^*, p \in \mathbb{Z}$ $x^{p/q} = \sqrt[q]{x^p}$

ex: si $p=1$ et $q=2$ $x^{1/2} = \sqrt{x}$

ex: si $p=1$ et $q=2$ $x^{\frac{1}{2}} = \sqrt{x}$

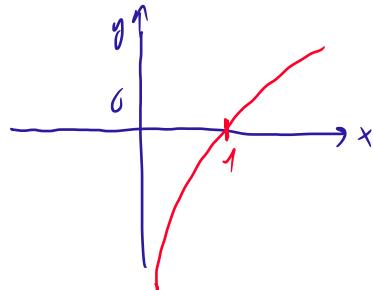
si $p=-1$ et $q=2$ $x^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{x^{\frac{1}{2}}} = \frac{1}{\sqrt{x}}$

i. $f: \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$ logarithme
 $x \mapsto \ln x$

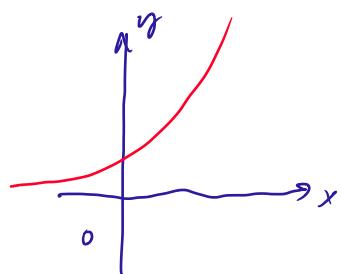
Rappel: $\ln(ab) = \ln a + \ln b$ ($a, b > 0$)

$$\ln a^n = n \ln a$$

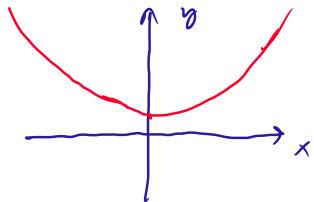
$$\ln\left(\frac{a}{b}\right) = \ln a - \ln b$$



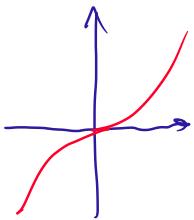
j. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto e^x$



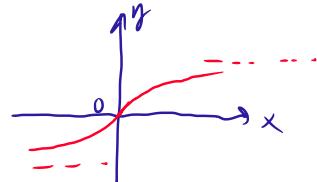
k. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto ch(x) \quad (ch(x)) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$
 cosinus hyperbolique



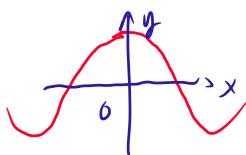
l. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto sh(x) = \sinh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$
 sinus hyperbolique



m. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \tanh(x) = \frac{\sinh(x)}{\cosh(x)}$



n. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \coth(x)$

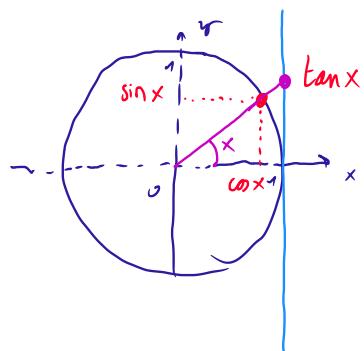
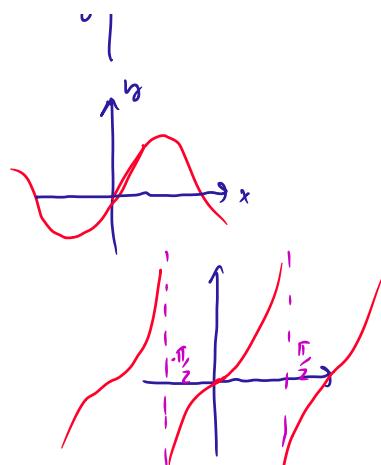


o. $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto \sin x$$

p. $f : \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi \right\} \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto \tan(x) = \frac{\sin x}{\cos x}$$

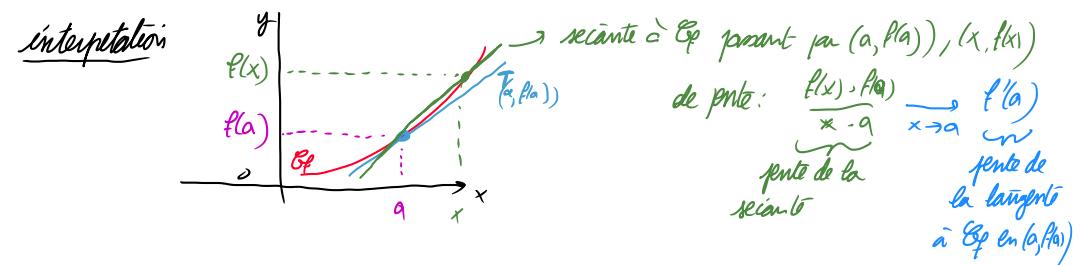


3. Dérivation

Définition: on appelle dérivée de f l'application $f : I \rightarrow J$ ($I, J \subset \mathbb{R}$)
 $x \mapsto f'(x)$

résumé

$x \mapsto f(x)$
en a ($a \in I$), la limite si elle existe
 $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$ et on la note $f'(a)$



Remarque: si on fixe $h = x - a$ alors $x = a + h$
si $x \rightarrow a$ alors $h \rightarrow 0$

$$\text{et } f'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

Rappel: si f est dérivable en tout point de I , on dit que f est dérivable sur I

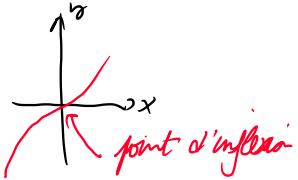
si pour tout $x \in I$ $f'(x) > 0$ alors f est strictement croissante

" " " " $f'(x) < 0$ " " " " déclinante

Attention: si f est strict. croissante $\nrightarrow f'(x) > 0$

$\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{\text{alors}}$

ex: $x \mapsto x^3$
 $f'(x) = 3x^2$
 $f'(0) = 0$!!!



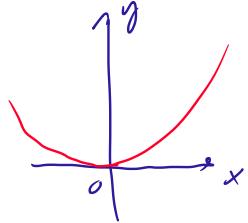
alors $f'(x) \geq 0$ mais si $f'(x) = 0$ c'est en un point
(pas en un intervalle)

ce sont les points d'inflexion

Propriété: si f est dérivable 2 fois et si pour tout $x \in I$ $f''(x) \geq 0$
on dit que f est CONVEXE ("touffue vers le haut")

que f est CONVEXE ("boucée vers le haut")

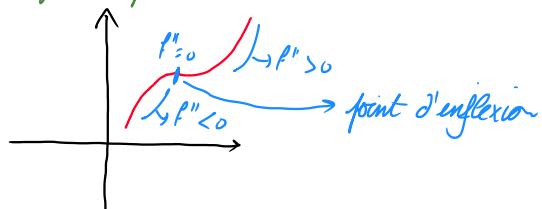
ex: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto x^2$



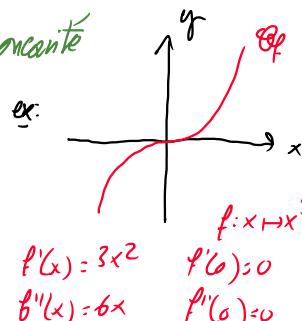
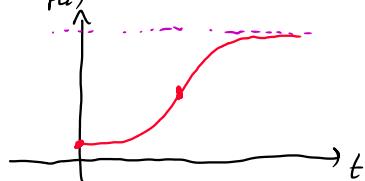
$$\begin{aligned}f(x) &= x^2 \\f'(x) &= 2x \\f''(x) &= 2 > 0 \text{ pour tout } x \in \mathbb{R}\end{aligned}$$

13 septembre 2022

Remarque: que se passe-t-il quand la courbe change de concavité



ex:



$$\begin{aligned}f(x) &= x^3 \\f'(x) &= 3x^2 \\f''(x) &= 6x\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}f(0) &= 0 \\f'(0) &= 0\end{aligned}$$





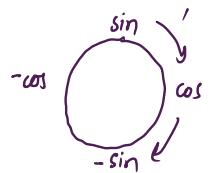
	f	f'
$k \in \mathbb{R}$	0	
x	1	
$ax+b$	a	
x^2	$2x$	
x^3	$3x^2$	
mean^*	nx^{n-1}	
x^n		
$\sqrt{x} = x^{1/2}$	$\frac{1}{2\sqrt{x}}$	$(x^{1/2})' = \frac{1}{2}x^{\frac{1}{2}-1} = \frac{1}{2}x^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{2\sqrt{x}}$
$x^{p/q}$	$\frac{p}{q}x^{\frac{p}{q}-1}$	
$\ln x$	$\frac{1}{x}$	
e^x	e^x	
$\operatorname{ch}(x)$	$\operatorname{sh}(x)$	
$\operatorname{sh}(x)$	$\operatorname{ch}(x)$	

* $\text{mean}(x_1, x_2, \dots, x_n) = nx^{n-1}$

$\operatorname{ch}'(x) = \operatorname{sh}(x)$

applications trigonométriques

f	f'
$\cos x$	$-\sin x$
$\sin x$	$\cos x$
$\tan x$	(en exercice)



Rappel:

$$(f+g)' = f' + g'$$

$$(fg)' = f'g + fg'$$

$$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}$$

Important: dérivée d'une application composée

sontent $f: I \rightarrow J$ $g: J \rightarrow K$

$gof: x \xrightarrow{f} f(x) \xrightarrow{g} g(f(x))$

$$gof(x) = g(f(x))$$

Attention $gof \neq fog$ l'ordre compte !

ex: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\begin{array}{ll} x \mapsto x^2 & x \mapsto 3x+1 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \bullet \quad fog(x) = f(g(x)) = f(3x+1) = (3x+1)^2 \\ \quad \quad \quad x \xrightarrow{g} 3x+1 \xrightarrow{f} (3x+1)^2 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \bullet \quad gof(x) = g(f(x)) = 3x^2+1 \\ \quad \quad \quad x \xrightarrow{f} x^2 \xrightarrow{g} 3x^2+1 \end{array}$$

$$\text{Définie : } (\underbrace{f \circ g}_{(f(g(x)))})' = f'(g(x)) \cdot g'(x)$$

$$\underline{\text{ex :}} \quad \begin{array}{l} f: x \mapsto e^x \\ g: x \mapsto \sqrt{x} \end{array} \quad (f \circ g)'(x) = f'(g(x)) \cdot g'(x) = e^{\sqrt{x}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{x}}$$

$$\begin{aligned} (e^{u(x)})' &= e^{u(x)} \cdot u'(x) \\ (\sqrt{u(x)})' &= \frac{1}{2\sqrt{u(x)}} \cdot u'(x) \end{aligned}$$

Remarque : si $f: I \rightarrow J$ est bijective c'est à dire qu'il existe $f^{-1}: J \rightarrow I$ une application réciproque. Comment exprimer $(f^{-1})'$?

$$\underline{\text{Démonstration}} : \text{ soit } x \in I, \quad \underbrace{f^{-1}(f(x))}_{} = x \quad \begin{array}{c} f^{-1}(y) = x \xrightarrow[f^{-1}]{f} f(x) = y \end{array}$$

$$\text{en dérivant : } f^{-1}'(f(x)) \cdot f'(x) = 1$$

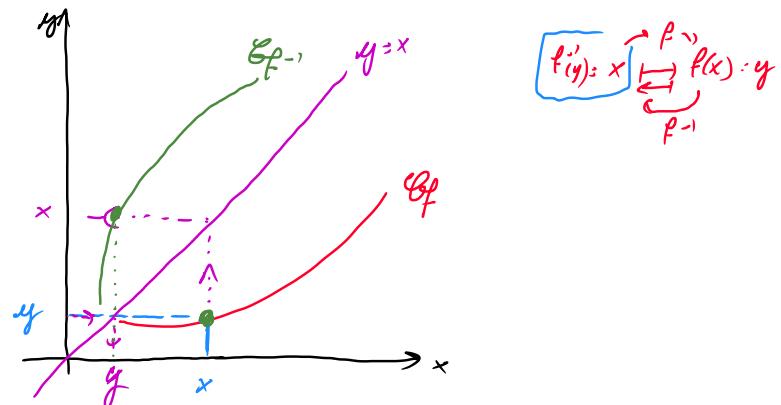
$$f^{-1}'(f(x)) = \frac{1}{f'(x)} \quad \text{en supposant } f'(x) \neq 0 \text{ pour tout } x \in I$$

$$\Leftrightarrow \boxed{f^{-1}'(y) = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}}$$

$$f^{-1}' = \frac{1}{f' \circ f^{-1}}$$



Interprétation

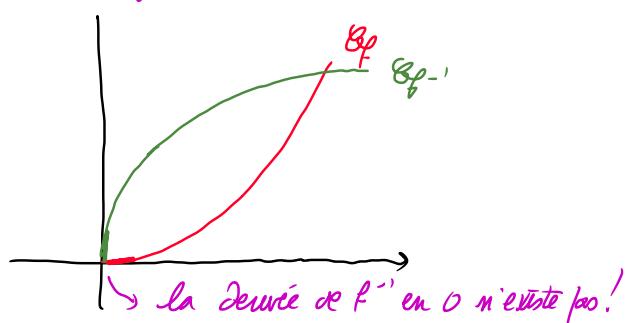


$$f: \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$$

$$x \mapsto x^2$$

$$f^{-1}: \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$$

$$x \mapsto \sqrt{x}$$



4. Primitives et intégrales:

Définition: Soit $f: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ continue sur I .
Une primitive de f sur I est une application
 F dérivable sur I t.q. $F'(x) = f(x)$, pour tout $x \in I$.

exemple: si $f: x \mapsto x^2$

$$F(x) \text{ est t.q. } F'(x) = x^2 \text{ donc } F(x) = \frac{x^3}{3} + C, C \in \mathbb{R}$$



$$\text{si } f: x \mapsto \cos x \quad \text{alors: } F(x) = \sin x + C, C \in \mathbb{R}$$

Exercice: Calculer f' avec
 (sans dériver)

$$f_1: x \mapsto \sqrt{\cos x}$$

$$f_2: x \mapsto \sin(3x+2)$$

$$f_3: x \mapsto e^{\cos x}$$

$$f_4: x \mapsto \ln \sqrt{x}$$

$$f_1: x \mapsto \sqrt{\cos x}$$

$$f'_1(x) = \frac{1}{2\sqrt{\cos x}} \cdot (-\sin x) = \frac{-\sin x}{2\sqrt{\cos x}}$$

$$f_2: x \mapsto \sin(3x+2)$$

$$f'_2(x) =$$

$$f_3: x \mapsto e^{\cos x}$$

$$f'_3(x) =$$

$$f_4: x \mapsto \ln \sqrt{x}$$

$$f'_4(x) =$$

$$f_5: x \mapsto e^{\ln x}$$

$$f'_5(x) =$$

Retour aux primitives

Notation: on note en général $F(x) = \int f(x) dx$

ne pas confondre avec
 l'intégrale de f entre a et b
 $\int_a^b f(x) dx$

Propriété: Les primitives sont définies à une constante près

Preuve: Soit $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ continue

soient F_1 et F_2 deux primitives de f sur I

Pour définition: $F_1'(x) = f(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$

$$F_2'(x) = f(x) \quad "$$

Alors

$$\overline{F_1'(x) - F_2'(x)} = 0$$

$$\Leftrightarrow (\overline{F_1 - F_2})'(x) = 0 \Leftrightarrow (\overline{F_1 - F_2})(x) = c$$

$$\text{Conclusion} \quad F_1(x) - F_2(x) = c \quad (\Rightarrow \quad f_1(x) = f_2(x) + c)$$

Tableau des primitives

	f	F
$x \mapsto 0$	$x \mapsto c$, $c \in \mathbb{R}$
$x \mapsto a$	$x \mapsto ax + c$, "
$x \mapsto x$	$x \mapsto \frac{x^2}{2} + c$	
$\text{si } n \in \mathbb{Z}, n \neq -1$	$x \mapsto x^n$	$x \mapsto \frac{1}{n+1} x^{n+1}$
\downarrow	$x \mapsto \frac{1}{x}$	$x \mapsto \ln x + c$
	$x \mapsto e^x$	$x \mapsto e^x$
	$x \mapsto x^{\frac{1}{2}}$	$x \mapsto \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}} + c$
	$x \mapsto x^{\frac{p}{q}}$	$x \mapsto \frac{1}{p+1} x^{\frac{p+1}{q}} + c$

$$x^{\frac{1}{2}} \rightsquigarrow \frac{x^{\frac{1}{2}+1}}{\frac{1}{2}+1} = \frac{x^{\frac{3}{2}}}{\frac{3}{2}} = \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}}$$

$$\begin{array}{l|l} x \mapsto x^{pq} & x \mapsto \frac{1}{pq+1} x^{pq+1} + C \\ x \mapsto \cos x & x \mapsto \sin x + C \\ x \mapsto \sin x & x \mapsto -\cos x + C \\ x \mapsto \operatorname{ch}(x) & x \mapsto \operatorname{sh}(x) + C \\ x \mapsto \operatorname{sh}(x) & x \mapsto \operatorname{ch}(x) + C \end{array}$$

Remarque 1). $\int f'(x)dx = f(x) + C$

2). comme $(f \circ g)'(x) = f'(g(x)) \cdot g'(x)$

$$\text{alors } \int f'(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int (f \circ g)'(x) dx = (f \circ g)(x) + C$$

exercice: calculer $\int \sin(x) e^{\cos(x)} dx = ?$

$$\begin{aligned} \int \sin(x) e^{\cos(x)} dx &= \int -(\sin(x) e^{\cos(x)})' dx \\ &= -e^{\cos x} + C \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -(-\sin x e^{\cos x}) &= -(-e^{\cos x})' \\ (e^{u(x)})' &= e^{u(x)} \cdot u'(x) \end{aligned}$$

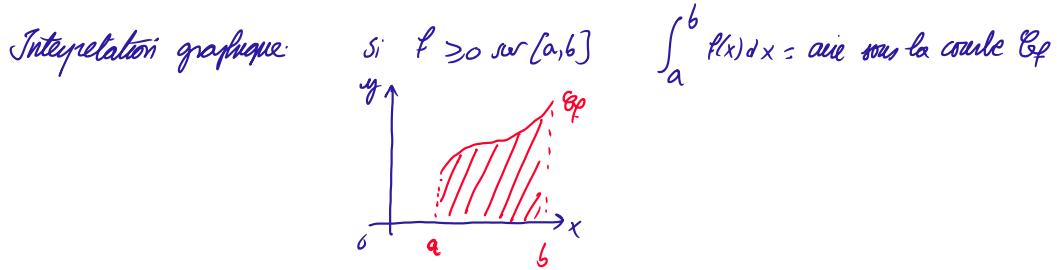
Quelques formules utiles:

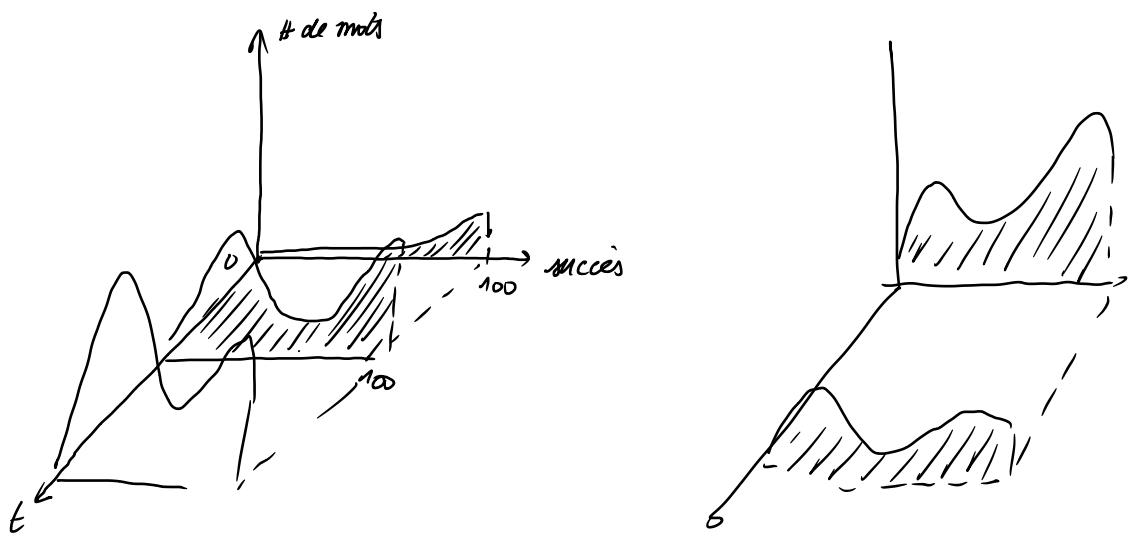
$(\ln(u))' = \frac{u'}{u}$	$(u^n)' = n \cdot u^{n-1} \cdot u'$
$(\sqrt[n]{u})' = \frac{u'}{n\sqrt[n]{u}}$	

$$(\sqrt{u})' = \frac{u'}{2\sqrt{u}}$$

exercice: calculer ① $\int \frac{1}{\sqrt{3x+5}} dx$ ② $\int \frac{\cosh(x)}{\sinh(x)} dx = ?$

Intégrales: définition: Soit $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ avec f continue sur $[a, b]$
 $\int_a^b f(x) dx = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a)$ où F est une primitive de f





Propriété:

$$\int_a^b (f(x) + g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx \quad (\text{Relation de Charles})$$

$$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx$$

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$$

Important: $x \mapsto \int_a^x f(t)dt$ → attention: variable
pas x

c'est la primitive de f qui s'annule en a : $\int_a^a f(t)dt = F(a) - F(a) = 0$

$$\frac{d}{dx} \int_a^x f(t)dt = \frac{d}{dx} [F(x) - F(a)] = f'(x) = f(x)$$

13 septembre 2022 cours 3/5

Rappel: théorème fondamental du calcul $\frac{d}{dx} \left(\int_a^x f(t)dt \right) = f(x)$

Intégration par parties:

$$\text{rappel: } (fg)' = f'g + fg' \text{ donc } f'g = (fg)' - fg'$$

$$\begin{aligned} \text{donc } \int_a^b f'(x)g(x)dx &= \int_a^b (f \cdot g)'(x)dx - \int_a^b f(x) \cdot g'(x)dx \\ &= [f(x) \cdot g(x)]_a^b - \int_a^b f(x)g'(x)dx \end{aligned}$$

Exercice: Calculer $\circlearrowleft \int_0^1 xe^{x^2} dx$

$$\begin{aligned}
 & \int_0^1 xe^x dx \\
 (2) \quad & \int_0^\pi \cos(x) e^x dx \\
 (3) \quad & \int_0^1 \sin(x) e^x dx
 \end{aligned}$$

II Equations différentielles

1 Définition

a. Equations différentielles ordinaires (edo en anglais ode)

Définition: une équation d'ordre n est une relation entre la variable réelle t , une application inconnue x ($t \mapsto x(t)$) et ses dérivées $x', x'', x''', \dots, x^{(n)}$ au point t définie par

$$F(t, x, x', \dots, x^{(n)}) = 0 \quad \text{avec } F \text{ dépendante de } \underline{x}$$

où $t \in I \subset \mathbb{R}$, $x: I \rightarrow \mathbb{R}^N$ en général $N=1, 2, 3$

on dit que l'équation est scalaire si F est à valeurs dans \mathbb{R}

exemple: $x'' + 3x' + \cos x + e^t = 0$ ordre 2

b. équation différentielle normale

Définition on appelle édo sous forme normale d'ordre n, toute équation de la forme

$$x^{(n)} = f(t, x, x', \dots, x^{(n-1)})$$

c. éq. différentielle autonome

Définition on appelle édo autonome d'ordre n toute équation de la forme

$$F(x, x', x'', \dots, x^{(n)}) = 0$$

Exemple: $x' = f(t, x)$ n'est pas autonome
 $x' = f(x)$ est autonome

d. Équation différentielle linéaire

Définition une édo d'ordre n est linéaire si elle est de la forme

$$a_n(t) \cdot x^{(n)}(t) + a_{n-1}(t) x^{(n-1)}(t) + \dots + a_1(t) x'(t) + a_0(t) x(t) = g(t) \quad \text{pour tout } t \in I$$

où les coefficients $a_j(t)$ sont - soit constantes (voire nuls)
- soit dépendant de t MAIS JAMAIS de x , ni de
ses dérivées !!
même chose pour $g(t)$

et x et ses dérivées sont exprimées seulement en monômes de degré 1

c'est à dire $x, x', x'' \dots$

c'est pas de $x^2, x^3, \dots, \frac{1}{x}, \tan x, \cos x \dots$

Une édo linéaire devient autonome si tous les a_j et g sont indépendants de t
(sont constantes)

Exercice: Donner l'ordre des équations, dire si elles sont linéaires ou pas,
si " " autonomes ou pas

	ordre	linéaire	autonome	" formé normale ou pas"
① $x - t + 4tx' = 0$	1	oui	non	NON mais on peut pas $4tx' = t - x$
② $x^4 - 2x' + x = 0$	2	non	oui	NON si $t \in]-\infty, 0[\cup t \in]0, +\infty[$
③ $x^{(3)} + \sin(x') = -5x$	3	non	oui	NON alors $x' = \frac{t-x}{4t}$ NE PAS ECRIRE !!
④ $x^{(4)} - x'' = 0$	4	non	oui	NON
⑤ $3x'' - 4x' + 6x = 2$	2	oui	oui	NON
⑥ $\ln(x') + 3tx = \sqrt{x}$	1	non	non	non

$$\ln x' = \sqrt{x} - 3tx$$

$$t \in I \text{ b.g. } x'(t) > 0$$

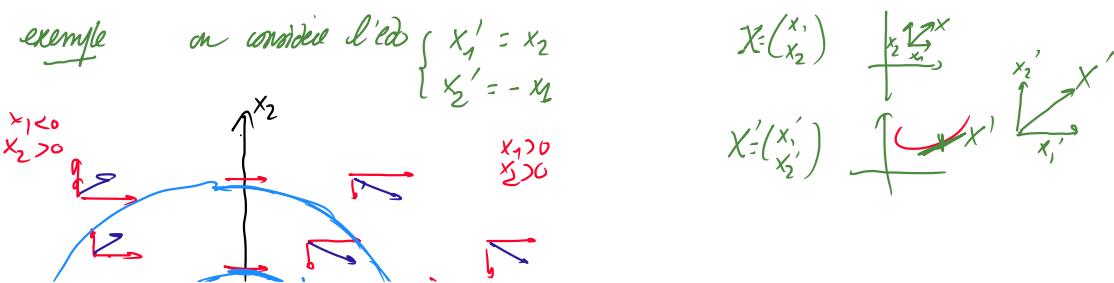
e. solutions

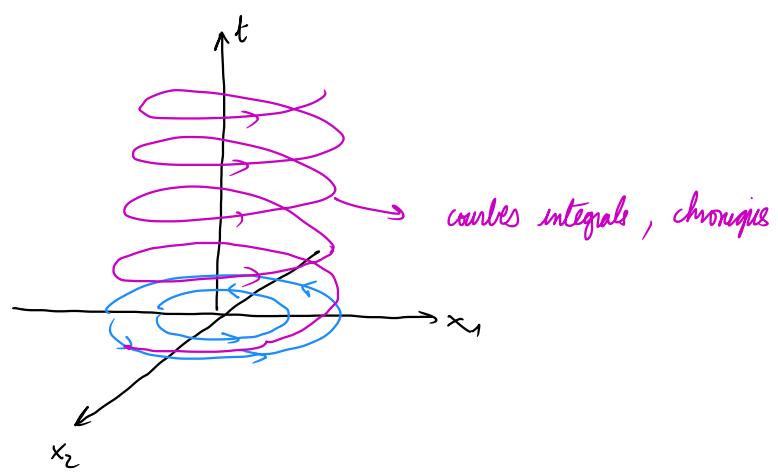
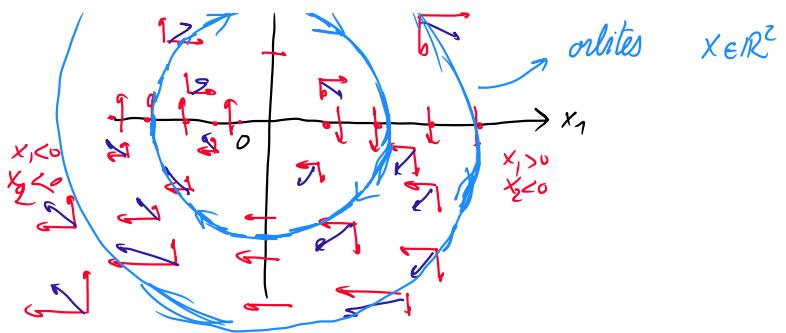
Définition: on appelle solution (ou intégrale) d'une éq d'ordre n, sur un certain intervalle I de \mathbb{R} toute application x définie sur I n fois dérivable en tout point de I et qui vérifie l'éq $f(t, x, \dots, x^{(n)}) = 0$

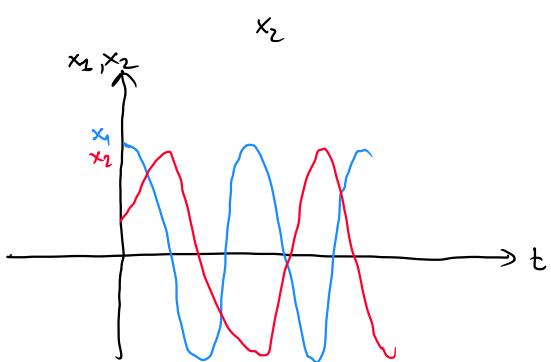
Définition: on appelle courbe intégrale ou chronique l'ensemble des points $(t, x(t))$ où t parcourt I

Autrement dit si x est à valeurs dans \mathbb{R}^N , la courbe intégrale est un ensemble de points de \mathbb{R}^{N+1} $(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N$

- on appelle orbite (trajectoire) l'ensemble des points $x(t)$ où t parcourt I c'est un ensemble de points de \mathbb{R}^N







$$\begin{cases} x'_1 = x_2 \\ x'_2 = -x_1 \end{cases}$$

Hudson's bay company

f. Réduction à l'ordre 1

Toute éqdo à ordre n peut se réduire à une éqdo d'ordre 1.

Autrement dit on pourra toujours écrire une éqdo sous la forme

$$F(t, x, x') = 0$$

en général, (dans ce cours) on se dérouillera pour avoir la forme normale $x' = f(t, x)$

exemple:

$$a(t)x'' + b(t)x' + c(t)x = d(t) \quad (*)$$

ordre: 2

inconnue: 1 : x

équation: 1

$$x' = f(t, x)$$

$$\boxed{x' = f(x)}$$

$$F(t, x, x') = 0$$

$$\text{ssi: } a(t)x'' + b(t)x' + c(t)x - d(t) = 0$$

$$F(t, x, x', x'') \mapsto a(t)x'' + b(t)x' + c(t)x - d(t) = 0$$

On veut se ramener à l'ordre 1.

METHODE: on pose $z_1 = x$

$$\begin{array}{l} z_2 = x' \\ z_2' = x'' \end{array}$$

$$x'' = z_2' \quad \text{et} \quad z_2 = z_1' \quad \textcircled{+}$$

$$\textcircled{*} \quad z_1' = z_2$$

$$(*) \quad a(t).z_2' + b(t).z_2 + c(t).z_1 = d(t)$$

$$z_1' = z_2$$

$$a(t).z_2' = -c(t).z_1 - b(t).z_2 + d(t)$$

$$\text{si } a(t) \neq 0 \quad \begin{cases} z_1' = z_2 \\ z_2' = -\frac{c(t)}{a(t)}z_1 - \frac{b(t)}{a(t)}z_2 + \frac{d(t)}{a(t)} \end{cases}$$

$$\begin{matrix} A & & b \\ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{c(t)}{a(t)} & -\frac{b(t)}{a(t)} \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} & + \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{d(t)}{a(t)} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$\text{si on pose } Z = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} \quad Z' = \begin{pmatrix} z_1' \\ z_2' \end{pmatrix}$$

$$\hookrightarrow \boxed{Z' = AZ + b}$$

équation différentielle
d'ordre 1 !

ordre 1

inconnue: 2

équation: 2

exercice: réduire à l'ordre 1 le système suivant

$$\begin{cases} x_1'' = x_1' + x_2' + 2(x_1 - x_2) \\ x_2'' = x_1' - x_2' + 2(x_1 + x_2) \end{cases}$$

ordre 2

inconnues: 2

équations: 2

Méthode générale: On considère l'équation suivante

$$F(t, x, x', \dots, x^{(n)}) = 0$$

$$\begin{aligned} t &\in \text{ICIR} \\ x : I &\rightarrow \mathbb{R}^m \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F_i(t, x, \dots, x^{(n)}) &\rightarrow F(t, x, \dots, x^{(n)}) \\ \underbrace{\mathbb{R} \times \mathbb{R}^m \times \dots \times \mathbb{R}^m}_{P} &\rightarrow \mathbb{R}^P \end{aligned}$$

$$\begin{array}{l} \text{ordre: } n \\ \text{inconnues: } m \\ \text{équations: } p \end{array} \quad \left(\begin{array}{c} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{array} \right)$$

$$\mathbb{R}^{n+2} = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{n+1}$$

$$\begin{array}{l} \text{ordre: } n \\ \text{inconnues: } m \\ \text{équations: } p \end{array} \quad \left\{ \begin{array}{l} F_1 = 0 \\ F_2 = 0 \\ \vdots = 0 \\ F_p = 0 \end{array} \right.$$

méthode pour réduire à l'ordre 1. on fait le changement de variable:

On pose $Z = (x, x', \dots, x^{(n-1)})$ attention on s'arrête à $n-1$
 $\begin{matrix} \uparrow & & & \\ \in \mathbb{R}^m & \downarrow & & \\ & \in \mathbb{R}^m & & \\ & & \uparrow & \\ & & \in \mathbb{R}^m & \end{matrix}$

donc $Z \in (\mathbb{R}^m)^n$ et on note $Z = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{mn}$

avec

$$z_1 = x$$

$$z_2 = x' = z'_1$$

$$z_3 = x'' = z'_2$$

⋮

$$z_i = x^{(i-1)} \quad i = 1, \dots, n$$

$$z_{i+1} = z'_i \quad i = 1, \dots, n-1$$

on obtient alors

$$z'_1 = z_2$$

$$\left\{ \begin{array}{l} z'_2 = z_3 \\ \vdots \\ z'_{i-1} = z_{i+1} \\ \vdots \\ z'_{n-1} = z_n \end{array} \right.$$

$F(t)$

ordre 2

inconnues: $m \times n$

équations: $p + m \times (n-1)$

$$\left\{ \begin{array}{l} F(t, z_1, z_2, \dots, z_n, z'_n) = 0 \end{array} \right.$$

Remarque: dans tout le reste du cours, on étudiera les équations différentielles d'ordre 1 seulement !!

Elles seront de la forme

$$\begin{aligned} x' &= f(t, x) \\ \text{ou } x' &= f(x) \quad (\text{autonomes}) \end{aligned}$$

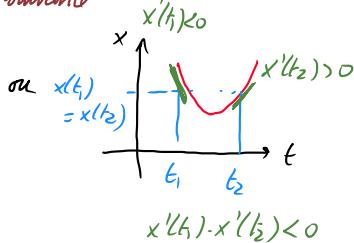
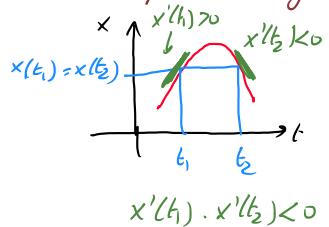
g. Propriétés des équations autonomes scalaires (cas $x' = f(x)$ où $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$) (dimension 1)

Si $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ est continue sur I alors toute solution non constante de $x' = f(x)$ est nécessairement MONOTONE sur I

$x' = f(x)$ est nécessairement monotone sur \mathbb{R}
 (soit croissante, soit décroissante sur \mathbb{R}) \checkmark elle n'oscille pas

Preuve: supposons pour l'inverse que x n'est pas monotone

donc à un certain moment (sur un intervalle), x peut se comporter de la façon suivante



or $x' = f(x)$ donc

$$x'(t_1) \cdot x'(t_2) < 0 \quad (\Rightarrow) \quad f(x(t_1)) \cdot f(x(t_2)) < 0$$

$$\begin{aligned} &\text{or } x(t_1) = x(t_2) \quad \Rightarrow \quad f(x(t_1)) = f(x(t_2)) \\ &\Rightarrow \quad f(x(t_1)) \cdot f(x(t_2)) < 0 \end{aligned}$$

on aboutit à une contradiction : Conclusion x est monotone !!

h. Quelques techniques de résolution d'edo

a. Edo linéaire d'ordre 1

On considère l'edo suivante $(E) a(t)x' + b(t)x = d(t)$ où a, b et d sont continues sur I

on suppose que $a(t) \neq 0$ sur I .

CAS A : $\boxed{d(t)=0}$ $(E) a(t)x' + b(t)x = 0$

Méthode 1: étape 1. On divise (E) par $a(t)$:
on obtient

$$x' + \frac{b(t)}{a(t)}x = 0 \quad (1)$$

étape 2: $(1) \Leftrightarrow x' = -\frac{b(t)}{a(t)}x$

identiquement nul
(nul partout sur I)

étape 3: on suppose $x(t) \neq 0$ sur I : $\frac{x'}{x} = -\frac{b(t)}{a(t)}$

Remarque: si $\boxed{x \equiv 0 \text{ sur } I}$
 $\frac{x'}{x} = 0$ solution de (E)

grâce au théorème de Cauchy-Lipschitz, si x n'est pas la solution nulle, alors x ne peut s'annuler en aucun point.

étape 4: on intègre des 2 côtés:

$$\int \frac{x'}{x} dx = - \int \frac{b(t)}{a(t)} dt$$

$$\ln|x| = - \int \frac{b(t)}{a(t)} dt + C$$

étape 5: $|x| = e^{- \int \frac{b(t)}{a(t)} dt + C} = e^C \cdot e^{- \int \frac{b(t)}{a(t)} dt}$

étape 6: alors $x = e^C e^{- \int \frac{b(t)}{a(t)} dt}$

$\begin{cases} \text{ou} \\ x = -e^C e^{- \int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \end{cases} \Rightarrow x = k e^{- \int \frac{b(t)}{a(t)} dt}$

où $k = e^C$ ou $-e^C$

Méthode 2: étape 1: on divise par $a(t)$: (1) $x' + \frac{b(t)}{a(t)}x = 0$

étape 2: on multiplie par $e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt}$

explication: rappel $(e^u)' = e^u \cdot u'$

$$\text{icr } u = \int_{a(t)}^{b(t)} dt \rightarrow u' = \frac{b(t)}{a(t)}$$

donc: en multipliant par $e^{\int_a(t) dt}$ (1) $\Rightarrow e^u \cdot x' + u' e^u x = 0$

$$\Leftrightarrow (e^u x)' = 0$$

$$\Leftrightarrow e^u x = C$$

$$\Leftrightarrow x = C e^{-u} = C e^{-\int_{a(t)}^{b(t)} dt}$$

exercice: Recherche (1) $2x' + 6x = 0$ avec $x(0) = 1$

$$(2) x' + \frac{1}{x} x = 0 \text{ avec } x(1) = 1$$

Remarque: on peut trouver la formule directement quand on connaît la condition initiale

On a le problème suivant:

$$(E) \begin{cases} a(t)x' + b(t)x = 0 \\ x(t_0) = x_0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} (\text{on l'appelle problème de Cauchy}) \\ \text{avec } t \in I \subset \mathbb{R}, t_0 \in I, x_0 \in \mathbb{R} \end{array}$$

On suppose a, b continues sur I et $a(t) \neq 0$.

Résolution: ①. on divise par $a(t)$: $x' + \frac{b(t)}{a(t)}x = 0 \quad (E)$

②. on multiplie (E) par $e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} \rightarrow$ pas $t!$

③. on obtient $(E) \Rightarrow \left(e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} \cdot x(t) \right)' = 0$

④. on intègre entre t_0 et t : $\int_{t_0}^t \left(e^{\int_{t_0}^s \frac{b(s)}{a(s)} ds} \cdot x(s) \right)' ds = \int_{t_0}^t 0 ds = 0$

$$\int_a^b f'(s) ds = f(b) - f(a)$$

$$\int_a^b \frac{f'(s)}{a(s)} ds = f(b) - f(a)$$

on $\int_a^b f'(s) ds = f(b) - f(a)$ donc ici on obtient

$$e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t) - e^{\int_{t_0}^{t_0} \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t_0) = 0$$

$$\Leftrightarrow e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t) - x(t_0) = 0$$

$$\Leftrightarrow e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t) = x_0$$

$$\Leftrightarrow x(t) = x_0 e^{-\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds}$$

CAS B: $d(t) \neq 0$

On considère l'edo $a(t)x' + b(t)x = d(t)$ (E)
avec $t \in I \subset \mathbb{R}$, a, b, d continues sur I et $a(t) \neq 0$ sur I

① $(E) \Rightarrow x'(t) + \frac{b(t)}{a(t)}x = \frac{d(t)}{a(t)}$ (on divise par a)

② on multiplie (E) par $e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt}$ ce qui donne $e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} x' + \frac{b(t)}{a(t)} e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} x = e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \cdot \frac{d(t)}{a(t)}$

③ Par conséquent $(E) \Leftrightarrow \left(e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \cdot x \right)' = e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \cdot \frac{d(t)}{a(t)}$

ce qui donne $e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} x = \int e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \cdot \frac{d(s)}{a(s)} ds + K$

et alors $x = e^{-\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \left(\int e^{\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \frac{d(s)}{a(s)} ds + K \right)$

Remarque : si la condition initiale est donnée

On considère (B) $\begin{cases} a(t)x' + b(t)x = d(t)(\epsilon) \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$, $t \in I$, $x \in \mathbb{R}$
 a, b, d continues sur I et $a(t_0) \neq 0$.

$$\textcircled{1} \text{ on } \sin x \text{ pral}(t): \quad x' + \frac{b(t)}{a(t)}x = \frac{d(t)}{a(t)}$$

② on multiplie (E) par $e^{\int_{t_0}^t \frac{U(s)}{\sigma}}$ et on obtient

$$\left(e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t) \right)' = e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} \frac{d(x)}{dt}$$

③ On intégrer entre les étages

$$\int_{t_0}^t \left(e^{\int_{t_0}^z \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(z) \right)' dz = \int_{t_0}^t e^{\int_{t_0}^z \frac{b(s)}{a(s)} ds} \cdot \frac{d(x(z))}{a(z)} dz$$

$$\Leftrightarrow e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t) - e^{\int_{t_0}^{t_0} \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t_0) =$$

$$\textcircled{2} \quad e^{\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t e^{\int_s^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} \cdot \frac{d(x)}{ds} ds$$

$$(2) \quad x(t) = e^{-\int_{t_0}^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} \left[x_0 + \int_{t_0}^t e^{\int_s^t \frac{b(s)}{a(s)} ds} \cdot \frac{d(z)}{a(z)} dz \right]$$

Exercice: Répondre $\begin{cases} t x' + 2x = t e^t (E) & , t \in I \subset R \\ x(1) = 3 \end{cases}$ \uparrow à déterminer !

Réponse: Comme on va diviser par t chacun des membres de (E) et que $x(1) = 3$
on considère $t \in I \subset]0, +\infty[$

① On divise par t et (E) s'écrit $x' + \frac{2}{t} x = e^t (E')$

② On multiplie (E') par $e^{\int_1^t \frac{2}{s} ds} = e^{2[\ln(s)]_1^t} = e^{2[\ln t - \ln 1]} = e^{2 \ln t} = (e^{\ln t})^2 = [t^2]$
on obtient $(t^2 \cdot x)' = t^2 e^t$

③ on intègre entre 1 et t des 2 côtés: $\int_1^t (s^2 x(s))' ds = \int_1^t s^2 e^s ds$

$$\Leftrightarrow t^2 x(t) - 1^2 x(1) = \int_1^t s^2 e^s ds$$

$$\Leftrightarrow t^2 x(t) = 3 + \int_1^t s^2 e^s ds$$

$$\Leftrightarrow x(t) = \frac{1}{t^2} \left[3 + \int_1^t s^2 e^s ds \right]$$

$$\text{or } \int_1^t s^2 e^s ds = [s^2 e^s]_1^t - \int_1^t 2s e^s ds = t^2 e^t - e - 2 \int_1^t s e^s ds$$

$$f'(s) = e^s \Rightarrow f(s) = e^s$$

$$g(s) = s^2 \Rightarrow g'(s) = 2s$$

$$\int_1^t s e^s ds \quad \text{on pose } f'(s) = e^s \Rightarrow f(s) = e^s$$

$$g(s) = s \Rightarrow g'(s) = 1$$

$$= t^2 e^t - e - 2 \left([s e^s]_1^t - \int_1^t e^s ds \right)$$

$$\begin{aligned}
 &= t^2 e^t - e - 2(t e^t - e) - (e^t - e) \\
 &= t^2 e^t - e - 2t e^t + 2e + 2e^t - 2e \\
 &= (t^2 - 2t + 2)e^t - e
 \end{aligned}$$

Conclusion $x(t) = \frac{1}{t^2} [3 + (t^2 - 2t + 2)e^t - e]$.

Remarque. la très grande majorité des modèles issus de la biologie et de la médecine sont malheureusement NON LINÉAIRES

Mauvaise nouvelle: on ne sait pas en général trouver de solution explicite pour de tels équations sauf pour quelques exceptions

comme l'équation de BERNOULLI
pas de i

Les équations de Bernoulli sont de la forme:

équations de Bernoulli sont de la forme:

$$x' + P(t)x + Q(t)x^r = 0 \quad t \in I \subset \mathbb{R}$$

On suppose P et Q continues sur I

si $\boxed{r=0}$: $x' + P(t)x + Q(t) = 0$ on reconnaît une é.d.o de la forme $a(t)x' + b(t)x = d(t)$
on sait résoudre

si $\boxed{r=1}$ $x' + P(t)x + Q(t)x = 0$
 $\Leftrightarrow x' + (P(t) + Q(t))x = 0$ on reconnaît une é.d.o de la forme $a(t)x' + b(t)x = 0$
on sait la résoudre

On suppose à présent que $\boxed{r \neq 0}$ et $\boxed{r \neq 1}$. ($r \in \mathbb{R}$)

$$x' + P(t)x + Q(t)x^r = 0 \quad (B)$$

Méthode: On cherche les solutions dans I tq. $x(t) > 0$ pour tout $t \in I$
(par exemple, si $r_1 = \frac{1}{2} \quad x^{-\frac{1}{2}} = \sqrt{x} \rightarrow x > 0$)

On peut alors diviser (B) par x^r :

$$\text{On obtient } x' \cdot x^{-r} + P(t)x \cdot x^{-r} + Q(t) = 0$$

$$\Leftrightarrow x' \cdot x^{-r} + P(t)x^{1-r} + Q(t) = 0$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{x! x^{-r}}_{u} + P(t) \underbrace{x^{1-r}}_{u'} + Q(t) = 0$$

ASTUCE: on pose $u = x^{1-r}$

$$\text{donc } u' = (1-r) x^{(1-r)-1} \cdot x' = (1-r) x^{-r} \cdot x'$$

$$\text{donc (E') s'écrit } \underbrace{1}_{1-r} \cdot u' + P(t) u + Q(t) = 0$$

$$\Leftrightarrow u' + (1-r) P(t) u + (1-r) Q(t) = 0 \quad \text{c'est une éq linéaire en } u$$

de la forme $\underbrace{a(t)x'}_1 + \underbrace{b(t)x}_u = \underbrace{d(t)}_{-(1-r)Q(t)}$ on sait la résoudre

mais ce n'est pas fini ! Une fois qu'on a résolu cette éq on a u

mais on cherche x . Pour trouver x on se sert de $u = x^{1-r}$ c'est $x = u^{\frac{1}{1-r}}$

Exercice: Résoudre $x' = rx(1 - \frac{x}{K})$ $r > 0, K > 0$
 $x(0) = 0,1$ équation logistique ou équation de Verhulst

avec $r = K = 1$

Résoudre $x' = x(1-x)$

$$\Leftrightarrow x' = x - x^2 \quad (\Leftrightarrow) \quad x' - x + x^2 = 0$$

C'est une éqo de Bernoulli avec $P(t) = -1$, $Q(t) = 1$ et $r = 2$

on divise par x^2 : $x'x^{-2} - x^{-1} + 1 = 0$ (car on cherche $x > 0$ ($t \in \mathbb{R}$))
 $\Leftrightarrow \underbrace{x'x^{-2}}_{\sim} - x^{-1} + 1 = 0$

$$\text{or } (x')' = -1x^{-2}x' \quad \Leftrightarrow -U' - U + 1 = 0$$

$$\text{on pose } u = x^{-1} \quad \Leftrightarrow U' + U - 1 = 0$$

on multiplie par $e^{\int dt} = [e^t]$

$$(e^t \cdot U)' = e^t \quad \Leftrightarrow e^t U = e^t + k$$

$$\Leftrightarrow U = 1 + k e^{-t}$$

$$\Leftrightarrow U = 1 + \frac{k}{e^t}$$

M si $x(0) = 0,1$

$$U(t) = \frac{1}{x(t)} \quad U(0) = \frac{1}{0,1} = 10$$

$$\Rightarrow U(0) = \frac{1}{x(0)}$$

$$\begin{aligned} U(0) &= 1 + \frac{k}{e^0} \\ 10 &= 1 + \frac{k}{1} \quad (\Leftrightarrow) \quad k = 9 \end{aligned}$$

$$\text{donc } U(t) = 1 + \frac{9}{e^t}$$

$$\text{or } U(t) = \frac{1}{x(t)} \text{ donc } x(t) = \frac{1}{U(t)} = \frac{1}{1 + \frac{9}{e^t}} = \frac{1}{\frac{e^t + 9}{e^t}} = \frac{e^t}{e^t + 9}$$

