

3 octobre 2023

## Chapitre II Equations hyperboliques et équations différentielles à retard

### I Applications aux modèles du cycle cellulaire

#### 1. Modèles à une structure

##### a. Modèle structuré en âge (O. Arino, 1999)

On considère le modèle suivant

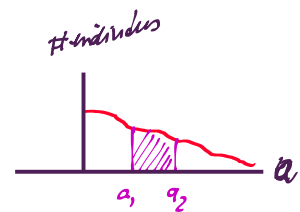
$$\frac{\partial}{\partial t} p(t,a) + \frac{\partial}{\partial a} p(t,a) = - (\beta(a) + \mu(a) + \overset{et \alpha}{\int_0^{+\infty} p(t,a,b) \cdot p(t,a)}) \cdot p(t,a)$$

où  $t \geq 0$  est le temps

$a \geq 0$  est l'âge

$p(t,a)$  = densité de population au temps  $t$  et à l'âge  $a$

$\int_{a_1}^{a_2} p(t,a) da = \dots$  " d'individus d'âge entre  $a_1$  et  $a_2$



On considère ici une population de cellules qui se divise. A la fin de chaque division une cellule mère donne 2 cellules filles dont l'âge retourne à 0

condition initiale:  $p(0, a) = f(a)$   $a \geq 0$   $f$  suffisamment régulière, donnée par l'expérience

condition au bord:  $p(t, 0) = 2 \int_0^{+\infty} \beta(a) p(t, a) da$

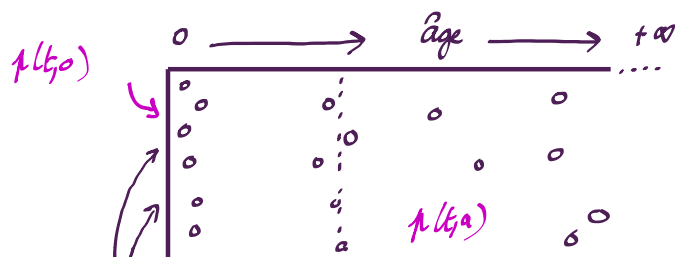
$\beta$ : coef. de division

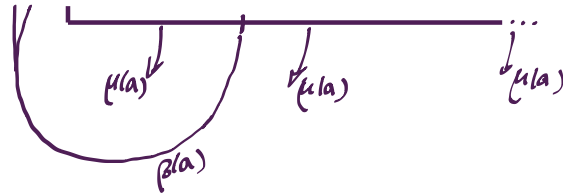
$\mu$ : mortalité

$\int_0^{+\infty} p(t, a) da$ : effet d'entassement

Question: comment interpréter ce modèle avec un schéma?

Réponse





b. Modèle structuré en maturité (M.C. MACKAY, 1978)

On considère cette fois-ci une population définie par la maturité de ses individus que l'on note  $x \in [0, 1]$

où  $p(t, x=0)$  : cellules très immatures (cellules rouges)

et  $p(t, x=1)$  cellules très matures

$p(t, x)$  : densité de cellules au temps  $t$  avec la maturité  $x$

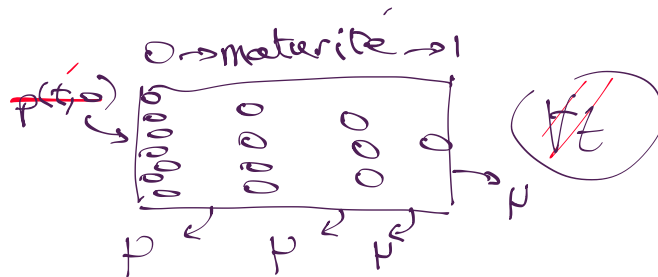
$\int_{x_1}^{x_2} p(t,x) dx =$  densité de cellules dont maturité est comprise entre  $x_1$  et  $x_2$

équation:  $\frac{\partial}{\partial t} p(t,x) + \frac{\partial}{\partial x} (x p(t,x)) = - (\mu + \eta \int_0^1 p(t,x) dx) p(t,x)$

condition initiale  $p(0,x) = f(x)$  donnée,  $x \in [0,1]$

$\mu$ : mortalité

$\eta \int_0^1 p(t,x) dx$ : effet d'entassement



Remarque: ① le terme  $\frac{\partial}{\partial x} x p(t,x)$  a une particularité

il possède une vitesse de maturation  $V(x) = x$  (ici)

. si  $x$  est proche de 0, la vitesse est très faible (proche de 0 aussi)

. si  $x$  est " de 1 " " " et assez grande (" de 1)

② On montrera que  $\int_{x_1}^{x_2} \frac{1}{V(x)} dx$  représente le temps que mettrait une cellule pour passer de la maturité  $x_1$  à la maturité  $x_2$

ici  $V(x) = x$  donc  $\int_{x_1}^{x_2} \frac{1}{V(x)} dx = \int_{x_1}^{x_2} \frac{1}{x} dx$  et si  $x_1 \rightarrow 0$   $\int_{x_1}^{x_2} \frac{1}{x} dx \xrightarrow{x_1 \rightarrow 0} +\infty$

le temps de passage de la maturité à  $x_2$  est quasiment  $+\infty$ .

ça veut dire que le bord  $x=0$  n'est jamais atteignable  $\Rightarrow$  c'est une condition au bord implicitement donnée, elle est en fait que

singularité

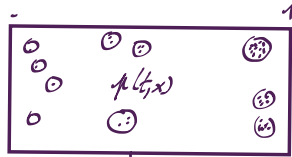
conditions d'asymptote

} singularité

$$\rightarrow V(0) = 0$$

$$\text{et } \int_{x_1}^{x_2} \frac{1}{V(x)} dx \xrightarrow{x_1 \rightarrow 0} +\infty$$

0  $\xrightarrow{\text{matérialité}}$  1



cut-off:  $\mu$  constant  
 "natalité?"  
 aucun cycle

c. Modèle structuré en taille (1987, G.F. WEBB)

taille s  $0 < s_0 < s_1 < 2s_0$

$p(t, s)$ : densité de population au temps  $t$  ayant la taille  $s$  .  $p(t, s)$

equation 
$$\frac{\partial}{\partial t} p(t, s) + \frac{\partial}{\partial s} (\gamma(s) p(t, s)) = - (\beta(s) + \mu(s) + \eta) \int_{s_0}^{s_1} p(t, s) ds + 4\beta(2s) p(t, 2s)$$

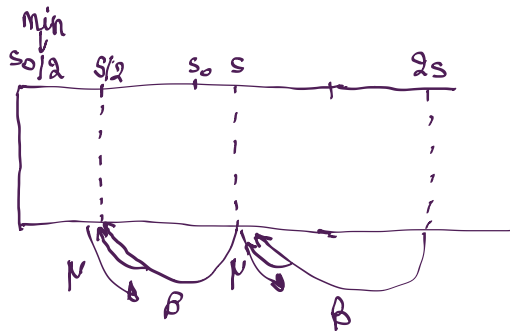
- condition initiale  $p(0, s) = f(s) \quad s \in ]s_0/2, s_1[$

- condition au bord  $p(t, s_0/2) = 0 \quad t \geq 0$

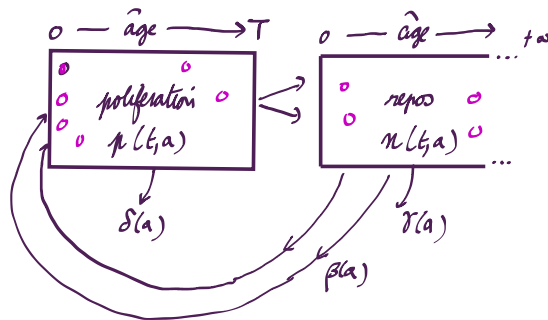
$\beta$ : taux de division

$\mu$ : taux de mortalité

$\int_{s_0}^{s_1} p(t, s) ds$ : entassement



d. Modèle structuré en âge avec une phase de repos



$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} p(t, a) + \frac{\partial}{\partial a} p(t, a) = -\delta(a) \cdot p(t, a) - \beta(a) n(t, a) & t \geq 0, a \in [0, T] \\ \frac{\partial}{\partial t} n(t, a) + \frac{\partial}{\partial a} n(t, a) = [-\gamma(a) - \beta(a)] n(t, a) & t \geq 0, a \in \mathbb{R}_+ \end{cases}$$

Conditions initiales :

$$\begin{aligned} p(0, a) &= f(a) & a \in [0, T] \\ n(0, a) &= g(a) & a \geq 0 \end{aligned}$$

Conditions aux bords :

$$\begin{aligned} p(t, 0) &= \int_0^{+\infty} \beta(a) \cdot n(t, a) da & t \geq 0 \\ n(t, 0) &= 2p(t, T) & t \geq 0 \end{aligned}$$

|

Remarque: on aurait pu choisir  $\beta$  qui dépend de  $N$ .

$$N(t) = \int_0^{+\infty} n(t,a) da$$

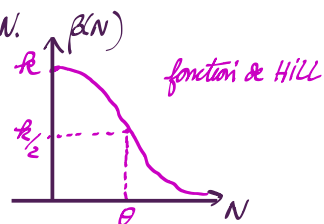
On aurait alors la condition au  $\lim$ :

$$p(t,0) = \int_0^{+\infty} \beta(N(t)) \cdot n(t,a) da$$

$$= \beta(N(t)) \cdot \int_0^{+\infty} n(t,a) da$$

$$p(t,0) = \beta(N(t)) \cdot N(t)$$

$m$ : coef. de sensibilité



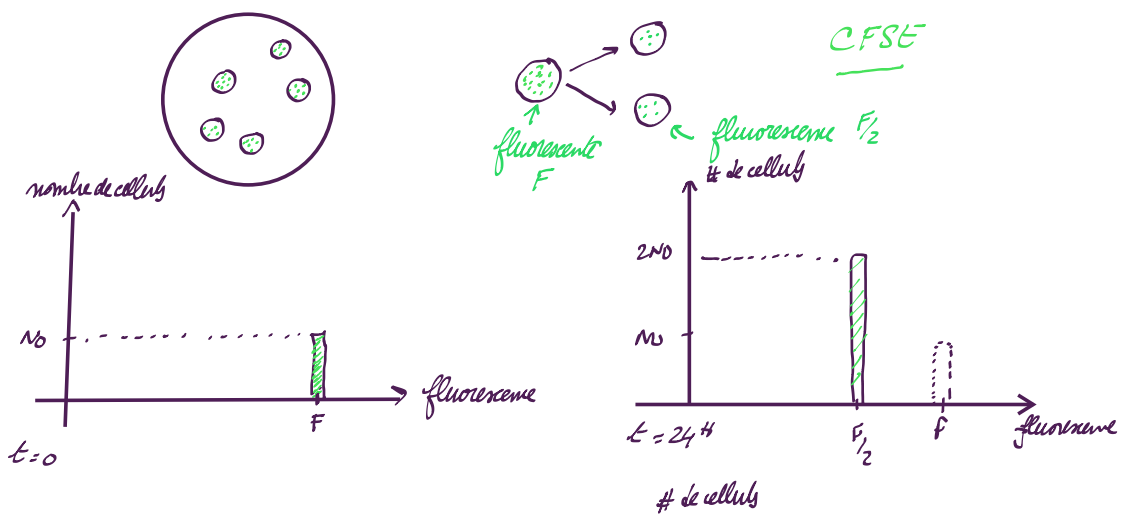
$$\beta(N) = k \cdot \frac{\theta^n}{\theta^n + N^n}$$

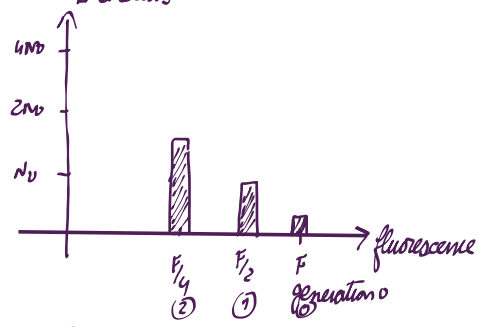
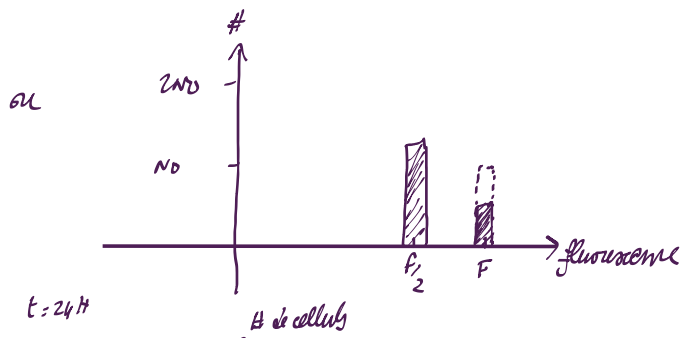
$$\beta(0) = k$$

$$\beta(\theta) = k \cdot \frac{\theta^n}{\theta^n + \theta^n} = k \cdot \frac{\theta^n}{2\theta^n} = \frac{k}{2}$$

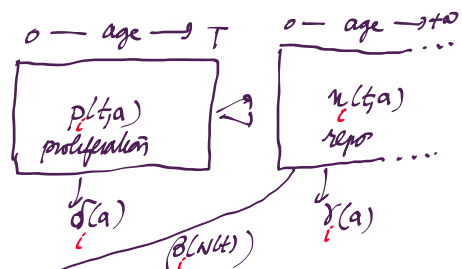
e. Comment suivre une cohorte de cellules?



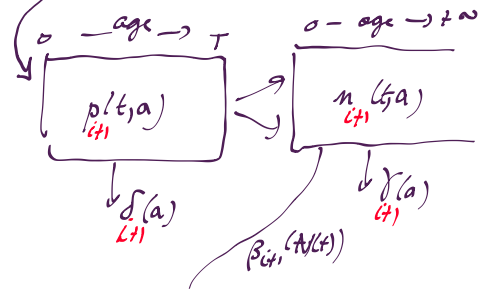




generation  $i$



generation  $i+1$



modèle hybride:  
 . âge:  $a$  continue  
 . maturité:  $i$  discret

## 2. Elaboration des eq (équations aux dérivées partielles)

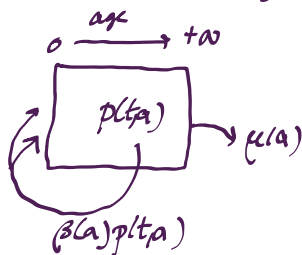
Comment obtient-on  $\frac{\partial}{\partial t} p(t,a) + \frac{\partial}{\partial a} p(t,a) = \dots$  ?

Pour ça on considère une population  $p(t,a)$  au temps  $t \geq 0$  et à l'âge  $a \geq 0$

On rappelle que  $\int_{a_1}^{a_2} p(t,a) da =$  ensemble des individus d'âge compris entre  $a_1$  et  $a_2$

$$P(t) = \int_0^{+\infty} p(t,a) da : \text{population totale au temps } t$$

modèle :



la fonction  $p$  satisfait la loi d'action de masse

$$\text{différentielle} \rightarrow Dp(t,a) = -\mu(a) p(t,a)$$

$$\text{avec } p(0,a) = f(a)$$

$$P(t,0) = \int_0^{+\infty} \beta(a) p(t,a) da$$



e. Revenons à  $Dp(t,a)$

$$\begin{aligned}
 Dp(t,a) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{p(t+h, a+h) - p(t,a)}{h} \\
 &\stackrel{\text{ASTUCE}}{=} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{p(t+h, a+h) - p(t, a+h) + p(t, a+h) - p(t,a)}{h} \\
 &= \lim_{h \rightarrow 0} \left( \frac{p(t+h, a+h) - p(t, a+h)}{h} \right) + \lim_{h \rightarrow 0} \left( \frac{p(t, a+h) - p(t,a)}{h} \right) \\
 &= \frac{\partial}{\partial t} p(t,a) + \frac{\partial}{\partial a} p(t,a)
 \end{aligned}$$

Donc  $Dp(t,a) = -\mu(a) p(t,a)$  s'écrit  $\frac{\partial}{\partial t} p(t,a) + \frac{\partial}{\partial a} p(t,a) = -\mu(a) p(t,a)$

Supposons maintenant que  $a$  dépende de  $t$  :  $a := a(t)$

On pose alors  $w(t) = p(t, a(t))$

$$\text{alors } w'(t) = \frac{\partial}{\partial t} p(t,a) + a'(t) \frac{\partial}{\partial a} p(t,a)$$

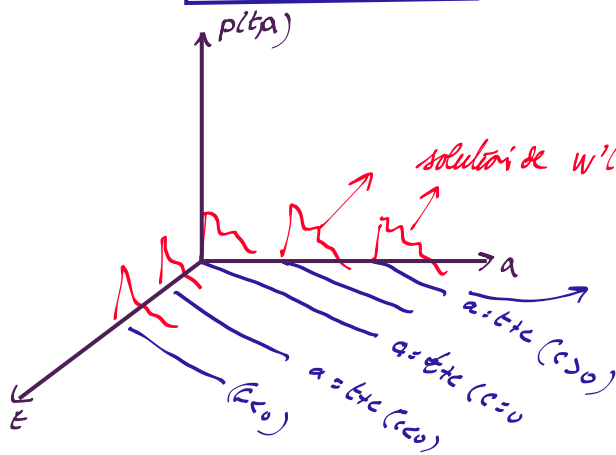
$$\begin{array}{c}
 p(t, a(t)) \\
 \swarrow \frac{\partial}{\partial t} \quad \searrow \frac{\partial}{\partial a} \\
 1 = \frac{dt}{dt} \quad \downarrow \frac{da}{dt} = a'(t)
 \end{array}$$

$$w'(t) = 1 \cdot \frac{\partial}{\partial t} p(t,a) + a'(t) \frac{\partial}{\partial a} p(t,a)$$

so  $a'(t) = 1$  cāđ  $a = t + c$

alors on aura  $w'(t) = \frac{\partial}{\partial t} p(t, a) + \frac{\partial}{\partial a} p(t, a)$  ↓ notre modèle

$w'(t) = -\mu(a) w(t)$



solutions de  $w'(t) = -\mu(a)w(t)$  : solutions d'ondes "mielées solutions"

courbes caractéristiques

et la méthode pour déterminer les solutions d'ondes s'appelle la méthode des caractéristiques

Méthode des caractéristiques : chercher les solutions d'ondes  $W(t)$   
le long des courbes caractéristiques

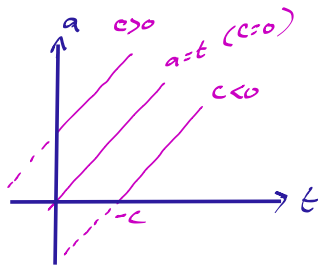
étape 1 on a supposé  $a$  dépendant de  $t$  et on a posé  $W(t) = p(t, a(t))$

étape 2 on a alors  $W'(t) = \frac{\partial}{\partial t} p(t, a) + a'(t) \frac{\partial}{\partial a} p(t, a)$

étape 3 si  $a'(t) = 1$  c'est à dire  $a = t + c$ , CEIR : courbes caractéristiques

on ramène à  $W'(t) = -f(a) W(t)$

pour résoudre cette eqo il faut une condition initiale  
que l'on note  $t_c$



on doit résoudre  $W'(t) = -f(a) W(t)$  ,  $a = t + c$   
 $= -f(t+c) W(t)$

avec  $t \geq t_c = -c$  (si  $c < 0$ ) ou  $0$  si  $c > 0$

$t_c = \max\{0, -c\}$