

## Agrégation Interne

Des exercices autour du calcul du rang, du déterminant et du polynôme caractéristique d'une matrice. Algorithme de Gauss et application aux systèmes d'équations.

**Exercice 1** Soit  $P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$  Calculer  $P^{-1}AP$

**Exercice 2** Déterminer le rang des matrices suivantes :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

**Exercice 3** Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$ , on définit une matrice  $A$  par  $A_{ij} = \sin(a_i + a_j)$ .

1. Montrer que  $\text{rg}A \leq 2$
2. Calculer  $\det A$

**Exercice 4** Soit  $a \in \mathbb{R}$ . Déterminer selon la valeur de  $a$  le rang de  $\begin{pmatrix} 2 & a & a & a \\ a & 2 & a & a \\ a & a & 2 & a \\ a & a & a & 2 \end{pmatrix}$

**Exercice 5** Calculer le déterminant des matrices suivantes :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ b+c & a+c & a+b \\ bc & ac & ab \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x & a & b & c \\ a & x & b & c \\ a & b & x & c \\ a & b & c & x \end{pmatrix}$$

**Exercice 6** On considère la matrice  $M$  suivante  $M = \begin{pmatrix} A & C \\ 0 & B \end{pmatrix}$  où  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ ,  $B \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ ,  $C \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ ,  $M \in \mathcal{M}_{n+p}(\mathbb{K})$  ( $M$  est définie par bloc).  
Montrer que  $\det M = \det A \times \det B$

**Exercice 7** Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

1. Déterminer le polynôme caractéristique de  $A$
2. En déduire que  $A$  est inversible et calculer son inverse

**Exercice 8** Calculer  $A^{-1}$ ,  $B^{-1}$ ,  $C^{-1}$  par l'algorithme de Gauss-Jordan :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 \\ -4 & 1 & 1 \\ 4 & -1 & 3 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & -4 & 3 \\ 1 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Retrouver ces résultats en cherchant un polynôme annulateur de  $A$ ,  $B$ ,  $C$

**Exercice 9** Calculer  $P_A$  le polynôme caractéristique de  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & & \textcircled{0} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \dots & 0 & 1 \\ a_0 & a_1 & \dots & a_{n-1} \end{pmatrix}$

où  $(a_0, \dots, a_{n-1}) \in \mathbb{C}^n$

**Exercice 10** Soit  $(m, a, b, c) \in \mathbb{R}^4$  Résoudre le système suivant :

$$\begin{cases} 2x + y - z = a \\ x + my + z = b \\ 3x + y - mz = c \end{cases}$$

**Exercice 11** Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix}$

1. Montrer que l'équation en  $X$ ,  $AX = B$  avec  $(X, B) \in \mathcal{M}_{n,3}(\mathbb{K})$  a des solutions si et seulement si les colonnes de  $B$  sont des progressions arithmétiques (on pourra traiter d'abord le cas  $n = 1$ ).

2. Résoudre  $AX = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 4 & 5 \\ 5 & 7 \end{pmatrix}$

**Exercice 12**

1. Résoudre le système suivant avec l'algorithme de Gauss :

$$\begin{cases} x + 2y + 3z - 2t = 6 \\ 2x - y - 2z - 3t = 8 \\ 3x + 2y - z + 2t = 4 \\ 2x - 3y + 2z + t = -8 \end{cases}$$

2. Résoudre :

$$\begin{cases} x + 2y + 3z - 2t = -4 \\ 2x - y - 2z - 3t = 1 \\ 3x + 2y - z + 2t = 6 \\ 2x - 3y + 2z + t = 1 \end{cases}$$

On pourra utiliser la décomposition  $LU$  de la matrice du système

**Exercice 13**  $\mathbb{K}$  un corps et  $n$  un entier strictement positif. A toute famille de scalaires  $(x_{i,j})_{1 \leq j < i \leq n}$  on associe les matrices triangulaires inférieures  $L$  et  $(T_k)_{1 \leq k \leq n-1}$  définies ainsi :

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & \dots & \dots & 0 & 0 \\ x_{2,1} & \ddots & \ddots & \vdots & & & & \vdots \\ x_{3,1} & x_{3,2} & 1 & 0 & & & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 1 & 0 & & & \vdots \\ \vdots & & & x_{k+1,k} & 1 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \vdots & \ddots & \ddots & 0 & \vdots \\ \vdots & & & \vdots & & \ddots & 1 & 0 \\ x_{n,1} & \dots & \dots & x_{n,k} & \dots & \dots & x_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \quad T_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & \dots & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & & & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1 & 0 & & & & \vdots \\ \vdots & & 0 & 1 & 0 & & & \vdots \\ \vdots & & 0 & x_{k+1,k} & 1 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & \vdots & 0 & \ddots & 1 & 0 \\ 0 & \dots & 0 & x_{n,k} & 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Prouver que  $T_k = \prod_{i=k+1}^n T(x_{i,k}; i; k)$  où  $T(x_{i,k}; i; k) = I_n + x_{i,k} E_{i,k}$  matrice de transvection
2. Déterminer l'inverse de  $T_k$  (on pourra chercher l'inverse de  $T(x_{i,k}; i; k)$ ).
3. Démontrer que  $L = T_1 T_2 \dots T_{n-1} = \prod_{k=1}^{n-1} T_k$