

et on est ramené à la réduction du polynôme quadratique homogène s qui comporte une variable de moins.

- S'il n'y a pas de termes carrés, on sélectionne un terme en $x_i x_j$ avec $i \neq j$, par exemple $x_1 x_2$, et on met q sous la forme

$$q(x_1, \dots, x_n) = \lambda x_1 x_2 + x_1 f(x_3, \dots, x_n) + x_2 g(x_3, \dots, x_n) + q'(x_3, \dots, x_n)$$

où $\lambda \neq 0$, f et g sont des formes linéaires et q' est un polynôme quadratique homogène.

Puis, on fait les transformations suivantes

$$\begin{aligned} q(x_1, \dots, x_n) &= \lambda \left[x_1 x_2 + x_1 \frac{f(x_3, \dots, x_n)}{\lambda} + x_2 \frac{g(x_3, \dots, x_n)}{\lambda} \right] + q'(x_3, \dots, x_n) \\ &= \lambda \left[\left(x_1 + \frac{g}{\lambda} \right) \left(x_2 + \frac{f}{\lambda} \right) \right] + q' - \frac{fg}{\lambda} \\ &= \frac{\lambda}{4} \left[\left(x_1 + x_2 + \frac{f+g}{\lambda} \right)^2 - \left(x_1 - x_2 + \frac{g-f}{\lambda} \right)^2 \right] + s \end{aligned}$$

où $s = q' - fg/\lambda$ est un polynôme quadratique homogène avec deux variables de moins que s .

La validité de l'algorithme est assurée par le théorème suivant.

Théorème 2.17. *L'algorithme de Gauss calcule une décomposition en somme de carrées de formes linéaires indépendantes.*

Démonstration. On procède par récurrence sur le nombre de variables. S'il y a une seule variable, alors le résultat est démontré puisque dans ce cas tout polynôme quadratique homogène est de la forme λx_1^2 . Maintenant, soit $n \geq 1$. Supposons que la méthode de Gauss appliquée à un polynôme quadratique homogène avec *au plus* n variables renvoie bien une décomposition en somme de carrés de formes linéaires indépendantes.

On considère un polynôme quadratique homogène q en $n + 1$ variables. On suppose q non nul car sinon le résultat est évident. Supposons que l'on se trouve dans le premier cas, c'est-à-dire q contient un terme en x_i^2 , par exemple x_1^2 . Alors on calcule une décomposition

$$q(x_1, \dots, x_{n+1}) = \lambda t(x_1, \dots, x_{n+1})^2 + s(x_2, \dots, x_{n+1})$$

avec t une forme linéaire et s un polynôme quadratique homogène. D'après l'hypothèse de récurrence, on peut décomposer s en somme de formes linéaires indépendantes f_1, \dots, f_n ne faisant intervenir que les variables x_2, \dots, x_{n+1} . Maintenant, en regardant l'expression de t_1 donnée par la méthode, on trouve que la matrice de la famille (t, f_1, \dots, f_n) sur les variables x_1, \dots, x_{n+1} est de la forme

$$M = \begin{pmatrix} 1 & * & \cdots & * \\ 0 & & & \\ \vdots & & A & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

où A est la matrice de la famille (f_1, \dots, f_n) sur les variables x_2, \dots, x_{n+1} . En particulier, le déterminant de M est égal au déterminant de A qui est non nul puisque les f_1, \dots, f_n sont

indépendantes. Donc les formes linéaires de la décomposition de q sont indépendantes.

De même, dans le deuxième cas, on a une décomposition de la forme

$$q(x_1, \dots, x_{n+1}) = \lambda [t_1(x_1, \dots, x_{n+1})^2 - t_2(x_1, \dots, x_{n+1})^2] + s(x_3, \dots, x_{n+1}).$$

L'hypothèse de récurrence affirme qu'on peut décomposer s en somme de formes linéaires indépendantes f_1, \dots, f_{n-1} ne faisant intervenir que les variables x_3, \dots, x_{n+1} . Les formes particulières de t_1 et t_2 donnent que la matrice de la famille $(t_1, t_2, f_1, \dots, f_{n-1})$ sur les variables x_1, \dots, x_{n+1} est de la forme

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & * & \cdots & * \\ 1 & -1 & * & \cdots & * \\ 0 & 0 & & & \\ \vdots & \vdots & A & & \\ 0 & 0 & & & \end{pmatrix}$$

où A est la matrice de la famille (f_1, \dots, f_{n-1}) sur les variables x_3, \dots, x_{n+1} . En particulier, le déterminant de M est égal $-2 \det A$ qui est non nul puisque les f_1, \dots, f_{n-1} sont indépendantes. Donc les formes linéaires de la décomposition de q sont indépendantes. \square

2.4.4 Classification des formes quadratiques sur \mathbb{R} et sur \mathbb{C}

Deux formes quadratiques sur un espace vectoriel E sont dites équivalentes si ils existent des bases de E sur lesquelles elles ont la même matrice.

q, q' formes quadratiques sur E

p est équivalent à q s'il existe $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$ bases de E avec

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(q) = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(p)$$

On commence par un résultat général sur le rang des formes quadratiques.

Théorème 2.18. Soit q une forme quadratique. Les trois quantités suivantes sont égales

- a. Le rang de q ; $= \text{rang } Q = \text{rang } \text{Mat } Q$
- b. Le nombre de vecteurs non isotropes dans une base orthogonale de q ; \rightarrow
- c. Le nombre de formes linéaires apparaissant avec un coefficient non nul dans une décomposition de q en somme de carrés de formes linéaires indépendantes.

(e_1, \dots, e_n) base orth. de q ($= \text{de } Q$)

Démonstration. Commençons par démontrer que $a. = b.$ On note Q la forme polaire de q et r son rang. On a $\dim \text{Ker } Q = n - r$ par le théorème du rang. Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E orthogonale pour q . Notons t le nombre de vecteurs non isotropes et ordonnons les vecteurs de la base de telle sorte que les t premiers vecteurs sont non isotropes. La matrice de Q sur la base \mathcal{B} est diagonale avec les premiers t coefficients non nuls et les autres nuls. Il est donc clair que $r = t$.

$Q(e_i, e_j) = 0$ si $i \neq j$
 On choisit \mathcal{B}
 e_i avec $q(e_i) \neq 0$

On montre à présent que $b. = c.$ Soit

$$q(x) = \lambda_1 f_1(x)^2 + \dots + \lambda_s f_s(x)^2 \quad \text{non iso.}$$

avec $\lambda_1, \dots, \lambda_s$ non nuls, une décomposition de q en somme de carrés de formes linéaires indépendantes. On complète la famille (f_1, \dots, f_s) en une base (f_1, \dots, f_n) de E^* . On pose $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ la base contraduale, c'est une base orthogonale pour q . Calculons

$$q(e_i) = \lambda_1 f_1(e_i)^2 + \dots + \lambda_s f_s(e_i)^2$$

$$q(e_i) = \begin{cases} \neq 0 & \text{si } i \leq s \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \quad q(e_i) = \lambda_i \neq 0 \text{ si } i \leq s$$

$\left(\begin{matrix} q(e_1) & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & q(e_s) \\ & & & \ddots & \\ & & & & 0 \end{matrix} \right)$ non nuls

E
Sur \mathbb{R} - es de dim. n

(e_1, \dots, e_n) base orth.

Théorème 2.20 (Sylvester). Soit q une forme quadratique de signature (s, t) . Alors, la signature ne dépend pas du choix de la décomposition. De plus, on a

1. Dans une base orthogonale pour q , il y a s vecteurs dont l'image par q est strictement positive et t dont l'image par q est strictement négative.

2. Il existe des sous-espaces vectoriels E^+ et E^- tels que

- $\dim(E^+) = s, \dim(E^-) = t,$

- $E = E^+ \oplus E^- \oplus E^\perp$

- $q(x) > 0$ pour tout $x \in E^+ \setminus \{0\},$

- $q(x) < 0$ pour tout $x \in E^- \setminus \{0\}.$

3. Le rang de q est $s + t$.

$$E^\perp = \ker q$$

Avec

$$q(e_1), \dots, q(e_s) > 0$$

$$q(e_{s+1}), \dots, q(e_{s+t}) < 0$$

$$\square \quad q(e_{s+t+1}) = \dots = q(e_n) = 0$$

On en déduit la classification des formes quadratiques réelles.

Proposition 2.21. Soit q une forme quadratique sur un \mathbb{R} -espace vectoriel E de dimension finie. Soit (s, t) la signature de q . Alors il existe une base de E pour laquelle on a

$$q(x) = x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2$$

avec $x = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$.

Ainsi, deux formes quadratiques de E sont équivalentes si et seulement si elles ont la même signature.

$$E^+ = \text{Vect}(e_1, \dots, e_s)$$

$$E^- = \text{Vect}(e_{s+1}, \dots, e_{s+t})$$

$$\square \quad E^\perp = \text{Vect}(e_{s+t+1}, \dots, e_n)$$

Sur \mathbb{R}

il n'existe pas de vecteur isotrope

Une forme quadratique q est dite **positive** (resp. **négative**) si elle vérifie $q(x) \geq 0$ (resp. $q(x) \leq 0$) pour tout $x \in E$. Si, de plus, la forme quadratique q vérifie $q(x) \neq 0$ pour tout $x \neq 0$, alors elle est dite **définie positive** (resp. **définie négative**).

$q(x) = 0 \Rightarrow x = 0$ vecteur nul

Proposition 2.22. Soit q une forme quadratique sur un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension n .

- q est positive si et seulement si elle est de signature $(m, 0)$ avec $0 \leq m \leq n$.
- q est négative si et seulement si elle est de signature $(0, m)$ avec $0 \leq m \leq n$.
- q est définie positive si et seulement si elle est de signature $(n, 0)$.
- q est définie négative si et seulement si elle est de signature $(0, n)$.

$\rightarrow E = E^+ \oplus E^\perp$

$\rightarrow E = E^- \oplus E^\perp$

$\rightarrow E = E^+$

$\rightarrow E = E^-$

Soit q une forme quadratique définie (positive ou négative), on remarque que q est non dégénérée car sinon il existe un vecteur x non nul dans $\text{Ker } q$, donc x est isotrope, c'est-à-dire $x \neq 0$ et $q(x) = 0$ ce qui donne une contradiction.

$\hookrightarrow q(xy) = 0 \ \forall y$

$\hookrightarrow q(x, x) = q(x) = 0 \quad] \quad E = \mathbb{R}^n$

$q(x) = x_1^2 + \dots + x_n^2$

2.5 Espaces euclidiens

2.5.1 Inégalité de Cauchy-Schwarz

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel.

Théorème 2.23. Soit q une forme quadratique de E . On suppose q positive et on note Q

$Q(x, y) = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$

$|x_1 y_1 + \dots + x_n y_n| \leq \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2} \times \sqrt{y_1^2 + \dots + y_n^2}$

sa forme polaire. Pour tous $x, y \in E$, on a

$$Q(x, y)^2 \leq q(x)q(y).$$

De plus, si q est définie positive, on a égalité si et seulement si x et y sont colinéaires.

Démonstration. Soit $t \in \mathbb{R}$, on considère le polynôme $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ défini par

$$f(t) = q(x + ty) = Q(x + ty, x + ty) \leftarrow \text{bilinéaire sym.}$$

$$= Q(x, x) + Q(ty, ty) + 2Q(x, ty)$$

$$f(t) = q(x) + t^2 q(y) + 2tQ(x, y) \leftarrow \text{poly. en } t \text{ de degré } \leq 2$$

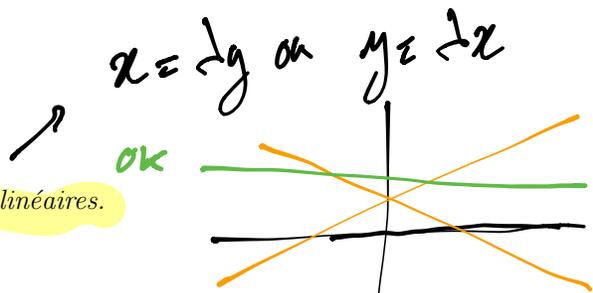
Puisque q est positive, on a $f(t) \geq 0$ pour tout $t \in \mathbb{R}$. Si y est isotrope, alors le polynôme f est de degré ≤ 1 et ne change pas de signe. Ceci n'est possible que s'il est constant et donc $Q(x, y) = 0$. On a alors trivialement l'inégalité. Si y n'est pas isotrope, $f(t)$ est un polynôme de degré deux qui ne change pas de signe et donc son discriminant est négatif.

On calcule

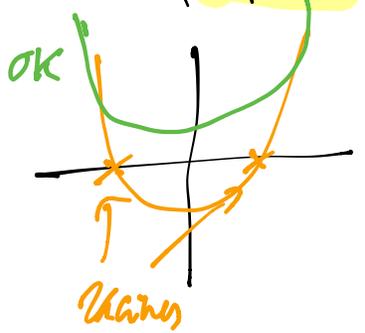
$$\Delta = (2Q(x, y))^2 - 4q(x)q(y) \leq 0,$$

et le résultat suit en divisant par 4 l'inégalité.

Supposons que q est définie positive. Si $q(x) = 0$ alors $x = 0$ et tout vecteur est colinéaire à x . Sinon, l'égalité implique que le discriminant s'annule et $f(t)$ a une racine dans \mathbb{R} , disons t_0 . On a donc $f(t_0) = q(x + t_0 y) = 0$ donc $x = -t_0 y$, c'est-à-dire x et y sont colinéaires. \square



$$\rightarrow f(t) = q(x) + t(2Q(x, y))$$



$x = \lambda y$ $q(x) = q(\lambda y) = \lambda^2 q(y)$

$$Q(x, y) = Q(\perp y) = \perp Q(y) = \perp q(y) \quad \text{toujours vrai}$$

Corollaire 2.24. Soit q une forme quadratique positive, alors le noyau de q est égal au cône isotrope de q .

$$\text{Ker}(q) \subset \mathcal{C}(q)$$

Démonstration. On sait déjà que tout vecteur de $\text{Ker } q$ est isotrope, il reste donc à montrer la réciproque : tout vecteur isotrope est dans $\text{Ker } q$. Soit x un vecteur isotrope, on obtient par le précédent théorème que, pour tout $y \in E$, on a

$$\nearrow x \perp y \quad Q(x, y)^2 \leq q(x)q(y) = 0 \quad \text{car } q(x) = 0$$

d'où $Q(x, y) = 0$ pour tout $y \in E$ d'où $x \in \text{Ker } q$. □

Une application directe de ce corollaire est le résultat suivant

Proposition 2.25. Soit q est une forme quadratique positive. Alors, q est non dégénérée si et seulement si q est définie. □

$$\rightarrow \mathcal{C}(q) = \{0\}$$

2.5.2 Définitions et premières propriétés

← sur \mathbb{R}

On appelle **espace euclidien** un espace vectoriel réel E de dimension finie muni d'une forme quadratique définie positive q . On appelle la forme polaire de q le **produit scalaire** de E et on la note

$$\langle x, y \rangle.$$

Pour $x \in E$, on pose

$$\|x\| = \sqrt{q(x)} = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

↪ possible car $q(x) \geq 0$

Idee:

généraliser

$$x \cdot y = x_1 y_1 + x_2 y_2$$

$$\|x\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$$

la norme de x .

Par les résultats précédents, on sait que le produit scalaire est une forme bilinéaire symétrique non dégénérée.

produit scalaire
et norme
classiques sur \mathbb{R}^2

La norme vérifie les propriétés suivantes :

1. $\|x\| \geq 0$ pour tout $x \in E$,
2. $\|x\| = 0$ si et seulement si $x = 0$,
3. $\|\lambda x\| = |\lambda| \cdot \|x\|$ pour tout $x \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$,
4. $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|$ pour tout $x, y \in E$,
5. $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ pour tout $x, y \in E$.

$$\begin{aligned}\|\lambda x\| &= \sqrt{q(\lambda x)} = \sqrt{\lambda^2 q(x)} \\ &= |\lambda| \sqrt{q(x)}\end{aligned}$$

← Cauchy-Schwarz

La propriété 1 vient de la définition de la norme comme racine carrée. Pour 2, on utilise le fait que q est définie. La propriété 3 vient du fait que $q(\lambda x) = \lambda^2 q(x)$. L'inégalité de Cauchy-Schwarz donne 4. Finalement l'inégalité 5 est le résultat suivant.

Théorème 2.26 (Inégalité triangulaire). Pour tous $x, y \in E$, on a

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|.$$

Démonstration. On a d'une part

$$\begin{aligned}\|x + y\|^2 &= q(x + y) = q(x) + q(y) + 2\langle x, y \rangle \\ &= \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\langle x, y \rangle\end{aligned}$$

$\begin{aligned} &= \langle x+y, x+y \rangle = \langle x, x \rangle + \langle x, y \rangle \\ &= \langle y, x \rangle + \langle y, y \rangle \\ &= \|y\|^2 \end{aligned}$



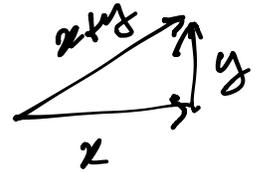
Et, par l'inégalité de Cauchy-Schwarz, on a d'autre part

$$\langle x, y \rangle \leq |\langle x, y \rangle| = \sqrt{\langle x, y \rangle^2} \leq \sqrt{q(x)}\sqrt{q(y)} = \|x\| \|y\|.$$

En remplaçant, on trouve

$$\|x + y\|^2 \leq \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\|x\| \|y\| = (\|x\| + \|y\|)^2.$$

Donc on obtient l'inégalité voulue en prenant les racines carrées de chaque côté. \square



Une autre propriété importante de la norme est donnée par le résultat suivant.

Proposition 2.27. Soient $x, y \in E$. On a $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2$ si et seulement si $x \perp y$.

← Pythagore

Démonstration. Cela suit directement de l'égalité (déjà vue ci-dessus)

$$\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\langle x, y \rangle. \quad \square$$

$$\langle x, y \rangle = 0 \Leftrightarrow x \perp y$$

2.5.3 Bases orthonormées

Soit q une forme quadratique sur un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension n . Une base (e_1, \dots, e_n) de E est une **base orthonormée** (pour q) si c'est une base orthogonale et si, pour $i = 1, \dots, n$, on a de plus

$$q(e_i) = 1.$$