

## I - Espace dual et dualité

Soit  $K = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ,  $E$  un  $K$ -ev de dimension  $n$

Def 1: On appelle forme linéaire sur  $E$  toute application linéaire de  $E$  dans  $K$ .

On appelle espace dual de  $E$  et on note  $E^*$  le  $K$ -ev  $\mathcal{L}(E, K)$

Notation 2: au lieu de dualité: Soit  $x \in E, \varphi \in E^*$   
 On note parfois  $\langle \varphi, x \rangle = \langle \varphi, x \rangle$

Ex 3: La trace est une forme linéaire sur  $M_n(K)$

Def 4: Soit  $B$  une base de  $E$  ( $e_1, \dots, e_n$ ). On définit la forme linéaire canoniquement d'indice  $i$  par  $e_i^*(e_j) = \delta_{ij}$  et

Théor 5: ( $e_1^*, \dots, e_n^*$ ) est une base de  $E^*$  appelée base duale de ( $e_1, \dots, e_n$ ). On a donc  $\dim E = \dim E^*$ , et  $\forall \varphi \in E^*$ ,  
 $\exists \alpha = \varphi = \sum \alpha_i e_i^*$

Prop: On a un isomorphisme entre  $E$  et  $E^*$ , mais celui-ci dépend du choix d'une base

Def 7: On appelle bidual de  $E$  l'espace dual de  $E^*$ , noté  $E^{**}$

Théor 8: On a un isomorphisme canonique entre  $E$  et  $E^{**}$ :

$$\text{ev: } \begin{matrix} E & \xrightarrow{\text{can}} & E^{**} \\ x \mapsto \text{ev}_x: & & \varphi \mapsto \langle \varphi, x \rangle \end{matrix}$$

Prop 9: Soit  $(f_1, \dots, f_n)$  une base de  $E^*$ .  $\exists!$  ( $e_1, \dots, e_n$ ) base de  $E$  /  $e_i^*(f_j) = \delta_{ij}$ . On l'appelle base antédual de ( $f_1, \dots, f_n$ )

Ex 10: Soient  $a_1, \dots, a_n \in K$   $\exists!$   $2$  distincts. On pose  $\forall \varphi \in \mathbb{R}^n$   
 $\varphi_k(P) = P(a_k)$ ,  $Q_k = \prod_{j \neq k} \frac{y - a_j}{a_k - a_j}$

Alors  $(Q_k)_k$  est une base de  $E^*$  dont la base antédual est  $(a_k)_k$ . On retrouve la formule des polynômes interpolateurs de Lagrange:  $P = \sum_{k=1}^n P(a_k) Q_k$

## II - Orthogonalité

Def 11:  $x \in E$  et  $\varphi \in E^*$  sont dits orthogonaux si  $\langle \varphi, x \rangle = 0$

Si  $A \in E$ , on pose  $A^\perp = \{ \varphi \in E^* \mid \langle \varphi, x \rangle = 0 \}$  l'orthogonal de  $A$

Si  $B \subset E^*$ , on pose  $B^\circ = \{ x \in E \mid \langle \varphi, x \rangle = 0 \forall \varphi \in B \}$  l'orthogonal de  $B$

Ce sont des vect., respectivement de  $E^*$  et de  $E$

Prop 12: Pour  $B \subset E^*$ ,  $B^\perp$  est aussi défini et c'est un vect de  $E^{**}$ . En dimension finie, lorsqu'on a identifié  $E$  et  $E^{**}$ ,  $B^\circ$  et  $B^\perp$  coïncident.

Prop 13: - Si  $A_1 \subset A_2 \subset E$ , alors  $A_1^\perp \supset A_2^\perp$   
 - Si  $A \subset E$ , alors  $A^\perp = (\text{vect } A)^\perp$   
 - idem avec  $\circ$

Théor 14: Soit  $F$  un vect de  $E$ . Alors  $\dim F + \dim F^\perp = \dim E$  et  $F^{\perp\perp} = F$ . Idem avec  $\circ$  pour un vect de  $E^*$

Ex 15: Soit  $F = \text{vect}(e_1, \dots, e_k)$  et  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$ . Alors  $F^\perp = \text{vect}(e_{k+1}, \dots, e_n)$

Cor 16:  $A_1, A_2 \subset E$ .  $(A_1 + A_2)^\perp = A_1^\perp \cap A_2^\perp$   
 $(A_1 \cap A_2)^\perp = A_1^\perp + A_2^\perp$   
 idem avec  $\circ$

Théor 17: Tout hyperplan de  $E$  est le noyau d'une forme linéaire non nulle et réciproquement.

prop 18: Equations d'un ker

- Soient  $\mathcal{L}_1, \dots, \mathcal{L}_r \in E^*$  /  $\text{ng}(\mathcal{L}_1, \dots, \mathcal{L}_r) = \mathcal{L}$ . Alors  $F = \{x \in E \mid \forall i \mathcal{L}_i(x) = 0\} = \bigcap \ker \mathcal{L}_i$  est de dimension  $n-r$ .

- Réciproquement, si  $F$  est un ker de dimension  $d$ , alors

$\exists m-d$  formes linéaires lin. indep.  $\mathcal{L}_1, \dots, \mathcal{L}_m$  /  $F = \bigcap \ker(\mathcal{L}_i)$

Ex 19:  $F = \text{vect}(e_1, \dots, e_d) = \bigcap_{i=d+1}^n \ker(e_i^*)$

App 20: Soit  $v \in \mathcal{O}(E)$ ,  $E$  euclidien.  $F_v := \{x \mid v(x) = x\}$

$\dim F_v = m - \dim F_v$ . Alors  $v$  est produit d'un moins  $\mu$  réflexions.

### III Applications transposées et réduction

Soient  $E$  et  $F$  deux  $\mathbb{K}$ -ev de dimensions respectives  $n$  et  $m$ .

Def 21: Soit  $v \in \mathcal{L}(E, F)$ . On définit l'application transposée par  $v^t: F^* \rightarrow E^*$

prop 22: Soit  $e$  (resp.  $f$ ) une base de  $E$  (resp.  $F$ ).

On a  $\text{Mat}_{e^*, f^*}(v^t) = {}^t \text{Mat}_{f, e}(v)$

prop 23: (i)  $\text{ng}(v) = \text{ng}(v^t)$

(ii)  $\text{Im}(v^t) = (\ker v)^\perp$

(iii)  $\ker(v^t) = \text{Im}(v)^\perp$

Ex 24: Si  $M \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{K})$ , alors  $\text{ng}(M) \subseteq m \wedge n$

prop 25:  $E, F, G$  trois  $\mathbb{K}$ -ev. Soit  $v \in \mathcal{L}(E, F)$ ,  $w \in \mathcal{L}(F, G)$   
Alors  ${}^t(w \circ v) = {}^t v \circ {}^t w$

App 26: Variations sur le lemme des moyennes

Soit  $v \in \mathcal{L}(E)$ ,  $P, Q \in \mathbb{K}[X]$ .

On a que  $\ker(PvQ(v)) = \ker P(v) + \ker Q(v)$  et en dualisant,  $\text{Im}(PvQ(v)) = \text{Im} P(v) \cap \text{Im} Q(v)$

prop 27: Soit  $v \in \mathcal{L}(E)$  et  $F$  un ser de  $E$

$F$  est stable par  $v$  si  $F^\perp$  est stable par  $v^t$

Cette dualité permet de montrer d'importants résultats de réduction des endomorphismes:

(\*)

Thém 28 (triagonalisation) Soit  $v \in \mathcal{L}(E)$ ,  $\chi_v$  son polynôme caractéristique.  $v$  est triagonalisable si  $\chi_v$  est scindé sur  $\mathbb{K}$

Thém 29 (décomposition de Frobenius). Soit  $v \in \mathcal{L}(E)$

$\forall x \in E$ , on définit  $p_{v,x} \in \mathbb{K}[X]$  le polynôme unitaire qui engendre l'idéal  $\{P \in \mathbb{K}[X] \mid P(v)x = 0\}$

Il existe une famille de polynômes unitaires non constants  $P_1, \dots, P_s \in \mathbb{K}[X]$  tels que:

•  $P_i \mid P_{i+1} - 1 P_i$

•  $E = \bigoplus_{i=1}^s \mathbb{K}[v] \cdot x_i$  où  $p_{v,x_i} = P_i$

(\*) prop 27 214:  $\chi_v = \chi_{v^t}$  et  $\mu_v = \mu_{v^t}$



### IV Espace euclidien

#### 1. Formes bilinéaires

Def 30: Une application  $B: E \times E \rightarrow K$  est une forme bilinéaire si elle est linéaire en chacune de ses 2 variables.

On note  $Bil(E)$  l'ensemble des formes bilinéaires sur  $E$

Prop 31:  $Bil(E) \simeq \mathcal{L}(E, E^*)$  via l'isomorphisme  $B \mapsto B$  ou  $B: E \times E \rightarrow K$  via  $B(x, \cdot)$

On peut donc définir par dualité la notation, le rang, le déterminant d'une forme bilinéaire:

Def 32:  $\text{Rang}(B) := \text{Rang}_{E^*, E}(B_{B_1, B_2}) = (B(e_i, e_j))_{i,j}$

- $\text{rg}(B) := \text{rg}(B_{B_1, B_2})$
- $\det(B) := \det(B_{B_1, B_2})$
- $\text{Ker}(B) := \text{Ker}(B_{B_1, B_2})$

Prop 33: (Formule de changement de bases)

Soient  $e$  et  $f$  deux bases de  $E$ .

$$\text{Rang}(B) = {}^t P \text{Rang}(B) P \quad \text{ou } P = \text{Mat}_{B_1, B_2}(id)$$

Si  $E$  est un espace euclidien, on a un produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . On note  $\mathcal{T}_E$  la forme bilinéaire  $y \mapsto \langle x, y \rangle \quad \forall x \in E$

Prop 34: L'application  $\text{rg} \mapsto \mathcal{T}_x$  fournit un isomorphisme entre  $E$  et  $E^*$

Def 35: Dans un espace euclidien, le produit scalaire donne un isomorphisme canonique entre  $E$  et  $E^*$

On a que  $\langle Tx, y \rangle = \langle x, Ty \rangle \quad \forall x, y$ . L'orthogonalité au sens du dual coïncide donc avec l'orthogonalité au sens du produit scalaire.

Ex 36: Sur  $\text{Mat}(K)$ :  $\forall U \in \text{Mat}(K)^+, \exists ! A \in \text{Mat}(K)$   $\langle U(X), Y \rangle = \langle AX, Y \rangle \quad \forall X \in \text{Mat}(K)$

Prop 37: Tout sous-espace de  $\text{Mat}(K)$  admet une unique base inversible

#### 2 Calcul différentiel

Prop 38: Si  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  est différentiable, alors  $\forall x \in \mathbb{R}^n$   $Df(x)$  est une forme linéaire sur  $\mathbb{R}^n$

Prop 39: On appelle gradient de  $f$  en  $x$  l'unique vecteur de  $\mathbb{R}^n$  qui vérifie  $\langle \nabla f(x), h \rangle = Df(x)(h)$

Théor 40: Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ ,  $f, g, \dots, q_k: U \rightarrow \mathbb{R}$  des fonctions de classe  $C^1$  telles que:

- $\forall x \in U$ , les  $Dg_i(x)$  sont linéairement indépendantes
- Il n'existe pas d'extremum lié en  $m \in M$  où  $M = \{x \in U \mid g_i(x) = 0 \quad \forall i\}$

$$\text{Alors } \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} \quad Df(m) = \sum_{i=1}^k \lambda_i Dg_i(m)$$

Appel  $\lambda$ : (Lagrange multiplier)  $E = (\mathbb{R}^n, \langle \cdot, \cdot \rangle)$

Soit  $v \in \mathcal{L}(E)$  symétrique (i.e.  $\langle v(x), y \rangle = \langle x, v(y) \rangle \quad \forall x, y$ )

Alors  $E$  possède une base orthogonale de vecteurs propres de  $v$ .



# Décomposition de Frobenius

Référence : NH2G2 tome I, p 148-154

On travaille sur un  $\mathbb{K}$  espace vectoriel  $E$  de dimension  $n$ , muni d'un endomorphisme  $u$ . On note  $\mu_u$  son polynôme minimal.

Pour tout  $x \in E$ , on définit  $I_x = \{P \in \mathbb{K}[X] \mid P(u)(x) = 0\}$ . C'est un idéal (non vide puisque  $\mu_u \in I_x$ ) de  $\mathbb{K}[X]$  donc il existe un unique polynôme unitaire que l'on note  $\mu_{u,x}$  qui l'engendre (l'existence provient de la principalité, l'unicité du fait qu'on le choisit unitaire). On remarque déjà que  $\mu_{u,x}$  divise  $\mu_u$ .

Si  $d$  est le degré de  $\mu_{u,x}$ , on a classiquement que  $(x, u(x), \dots, u^{d-1}(x))$  est une base de  $\mathbb{K}[u] \cdot x$ .

Les sous espaces  $\mathbb{K}[u] \cdot x$  sont appelés sous-espaces *cycliques*. L'objectif de ce qui va suivre va être de décomposer  $E$  en sous-espaces cycliques.

**Lemme.** *Il existe  $x \in E$  tel que  $\mu_{u,x} = \mu_u$ .*

*Démonstration.* On décompose  $\mu_u$  en facteurs irréductibles :  $\mu_u = \prod_i P_i^{\alpha_i}$  ( $\alpha_i > 0$ ). On pose  $K_i := \ker P_i^{\alpha_i}(u)$ . Alors, d'après le lemme des noyaux, on a  $E = \bigoplus_i K_i$ . Comme  $K_i$  est stable par  $u$ , on peut considérer l'endomorphisme  $u_i$  induit par  $u$  sur  $K_i$ .

Montrons qu'il existe  $x_i \in K_i$  tel que  $\mu_{u_i, x_i} = \mu_{u_i}$ .

Par définition de  $u_i$ ,  $P_i^{\alpha_i}(u_i) = 0$ , donc  $\mu_{u_i}$  divise  $P_i^{\alpha_i}$ . Si on suppose que  $\mu_i \neq P_i^{\alpha_i}$ , alors par irréductibilité de  $P_i$ , on a donc que  $P_i^{\alpha_i-1}(u_i) = 0$ , soit  $\ker P_i^{\alpha_i-1}(u) \supset K_i$ , et l'autre inclusion est évidente.

Si l'on revient à  $\mu_u$ , que l'on écrit  $\mu_u = P_i^{\alpha_i} M$  avec  $M$  premier avec  $P_i$ , le lemme des noyaux donne  $E = \ker P_i^{\alpha_i}(u) \oplus \ker M(u) = \ker P_i^{\alpha_i-1}(u) \oplus \ker M(u) = \ker P_i^{\alpha_i-1} M(u)$  donc  $P_i^{\alpha_i-1} M(u) = 0$  ce qui contredit la minimalité de  $\mu_u$ .

On a alors que  $\mu_i = P_i^{\alpha_i}$ , et donc si l'on suppose que pour tout  $x_i \in K_i$ ,  $\mu_{u_i, x_i}$  divise strictement  $\mu_i$ , on obtient que  $P_i^{\alpha_i-1}(u_i)(x_i) = 0$  pour tout  $x_i \in K_i$ , ce qui est impossible par minimalité de  $\mu_i = P_i^{\alpha_i}$ .

On passe maintenant du local (les  $K_i$ ) au global ( $E$  entier).

Posons  $x = \sum_i x_i$ . Montrons que  $\mu_{u,x} = \mu_u$ .

$0 = \mu_{u,x}(u)(x) = \sum_i \mu_{u,x}(u)(x_i)$  et comme la somme des  $K_i$  est directe, on a que  $\forall i$   $\mu_{u,x}(u)(x_i) = 0$ , d'où  $\mu_{u,x_i}$  divise  $\mu_{u,x}$ .

Mais  $\mu_{u,x_i} = \mu_{u_i, x_i} = \mu_{u_i} = P_i^{\alpha_i}$ , et les  $P_i^{\alpha_i}$  sont premiers entre eux, donc leur produit divise  $\mu_{u,x}$ , i.e.  $\mu_u$  divise  $\mu_{u,x}$  d'où l'égalité. □

**Proposition 1.** *Soit  $x$  tel que  $\mu_{u,x} = \mu_u$ . Alors  $\mathbb{K}[u] \cdot x$  possède un supplémentaire stable par  $u$ .*

*Démonstration.* On note  $d = \deg(\mu_u)$ .  $(x, u(x), \dots, u^{d-1}(x))$  forme une base de  $\mathbb{K}[u] \cdot x$ . Soit  $f \in E^*$  telle que

$f(x) = f(u(x)) = \dots = f(u^{d-2}(x)) = 0$  et  $f(u^{d-1}(x)) = 1$ .



Alors  $(f, f \circ u, \dots, f \circ u^{d-1})$  forme une famille libre de  $E^*$ .

En effet, si  $\sum_{k=0}^{d-1} a_k f \circ u^k = 0$ , en évaluant cette expression en les  $u^i(x)$  (pour  $i$  allant de 0 à  $d-1$ ), on obtient successivement  $a_{d-1} = 0 \dots a_1 = 0$ . On note  $F$  le sous-espace engendré par cette famille. Alors :

- $F^\perp$  est stable par  $u$

Soit  $y \in F^\perp$ . Alors  $f(u^k(y)) = 0 \forall k \in \llbracket 0; d-1 \rrbracket$  donc  $f(u^k(u(y))) = 0 \forall k \in \llbracket 0; d-2 \rrbracket$ . Reste à montrer que  $f(u^{d-1}(u(y))) = 0$  pour avoir  $u(y) \in F^\perp$ . Mais  $f(u^d(y)) = 0$  puisque  $u^d(y)$  est combinaison linéaire des  $u^k(y)$ , ( $k < d$ ), donc  $u(y) \in F^\perp$ .

- $F^\perp \oplus \mathbb{K}[u] \cdot x = E$

Soit  $y \in F^\perp \cap \mathbb{K}[u] \cdot x$ . Alors  $y$  s'écrit  $y = \sum_{k=0}^{d-1} a_k u^k(x)$ . On applique successivement  $f \circ u^i$  (pour  $i$  allant de 0 à  $d-1$ ), pour obtenir  $a_{d-1} = 0 \dots a_0 = 0$ , d'où  $y = 0$ .

On conclut avec l'égalité des dimensions :  $\dim \mathbb{K}[u] \cdot x = d$  et  $\dim F^\perp = \dim E^* - \dim F = n - d$ .

□

**Théorème 1.** Il existe une famille de polynômes unitaires  $P_1 \dots P_s$  de  $\mathbb{K}[X]$  telle que :

- $P_s \mid P_{s-1} \mid \dots \mid P_1$
- $E = \bigoplus_{k=1}^s \mathbb{K}[u] \cdot x_k$  où  $\mu_{u, x_k} = P_k$

*Démonstration.* On choisit (grâce au lemme<sup>1</sup>)  $x_1 \in E$  vérifiant  $\mu_{u, x_1} = \mu_u$ . On a alors d'après la proposition que  $E = \mathbb{K}[u] \cdot x \oplus S$  avec  $S$  stable par  $u$ . Le polynôme minimal de l'endomorphisme induit  $u_S$  divise  $\mu_u$ , donc on recommence avec  $u_S$ , et on obtient par récurrence une décomposition dite de Frobenius :  $E = \bigoplus_{k=1}^s \mathbb{K}[u] \cdot x_k$ .

□

**Corollaire 1.** Il existe une famille de polynômes unitaires  $P_1 \dots P_s$  de  $\mathbb{K}[X]$  telle que :

- $P_s \mid P_{s-1} \mid \dots \mid P_1$

- il existe une base  $e$  de  $E$  telle que  $Mat_e(u) = \begin{pmatrix} C_{P_1} & & \\ & \ddots & \\ & & C_{P_s} \end{pmatrix}$ ,

où  $C_P$  désigne la matrice compagnon du polynôme  $P$ .

*Démonstration.* Il suffit de considérer la décomposition donnée par le théorème,  $E = \bigoplus_{k=1}^s \mathbb{K}[u] \cdot x_k$  avec  $\mu_{u, x_k} = P_k$  et de prendre pour base  $e = (x_1, u(x_1), \dots, u^{d_1-1}(x), \dots, x_s, u(x_s), \dots, u^{d_s-1}(x))$  où  $d_k$  désigne le degré de  $P_k$ . □

---

1. Pas le lemme de Zorn, hein





Theorème Soient  $U \subset \mathbb{R}^n$  un ouvert et  $f, g_1, \dots, g_k : U \rightarrow \mathbb{R}^m$  des fonctions de classe  $C^k$ . Soit  $\pi = \{x \in U \mid g_1(x) = \dots = g_k(x) = 0\}$ .  
On suppose que les  $D_x g_1, \dots, D_x g_k$  sont linéairement indépendantes pour tout  $x$  dans  $U$  et que  $f$  admet un extremum lié en  $m$  sur  $\pi$ .  
Alors il existe  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  des constantes telles que :

$$D_m f = \lambda_1 D_m g_1 + \dots + \lambda_k D_m g_k$$

Commençons par le lemme suivant :

Lemme Soient  $v, u_1, \dots, u_k$  des formes linéaires sur un  $E$  de dimension  $n$ . Supposons que  $u_1, \dots, u_k$  soient linéairement indépendantes et que  $\bigcap_{i=1}^k \text{Ker } u_i \subset \text{Ker } v$ . Alors  $v$  est combinaison linéaire des  $u_i$ .

preuve On complète les  $u_i$  en  $(u_1, \dots, u_n)$  une base de  $E^*$ , et soit  $(e_1, \dots, e_n)$  la base antédual. Il existe alors  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  telles que  $v = \sum_{i=1}^n \lambda_i u_i$ . D'autre part, l'intersection des noyaux est engendrée par les  $e_{k+1}, \dots, e_n$ . On a donc  $0 = v(e_j) = \sum_{i=1}^n \lambda_i u_i(e_j) = \lambda_j$  si  $j = k+1, \dots, n$ . Ainsi  $v = \sum_{i=1}^k \lambda_i u_i$ .

preuve du Théorème :  $\pi$  est les zéros de fonctions dont les différentielles sont libre pour tout  $x \in \pi$  : c'est une sous-variété de dimension  $n-k$

• Soit  $T_m \pi$  l'espace tangent à  $\pi$  en  $m$  montrons que

$$T_m \pi = \bigcap_{i=1}^k \text{Ker } D_m g_i = T.$$

Comme les  $D_m g_i$  sont linéairement indépendantes,  $\dim(\text{Vect}(D_m g_1, \dots, D_m g_k)) = k$ . De plus  $\bigcap_{i=1}^k \text{Ker } D_m g_i = (\text{Vect}(D_m g_1, \dots, D_m g_k))^\perp$

D'où  $\dim T = n - k = \dim T_m \pi$ .

Soit  $v \in T_m \pi$ , alors il existe un intervalle  $I$  contenant 0 et  $\gamma$  une application différentiable  $I \rightarrow \pi$  tq  $\gamma(0) = m$  et  $\gamma'(0) = v$ .

Soit  $i \in \{1, \dots, k\}$ . on a  $g_i(\gamma(t)) = 0 \quad \forall t \in I$  ( $\gamma(I) \subset \pi$ ).

Ainsi  $g_i \circ \gamma$  est la fonction nulle. En particulier.

$$0 = \frac{d}{dt} g_i(\gamma(t)) = D g_i(\gamma(t)) \gamma'(t). \quad \text{D'où en évaluant en } t=0$$

$$D_m g_i(v) = 0 \quad i=2 \quad v \in \text{Ker } D_m g_i. \quad \text{On en conclut } T_m \pi = T.$$

• Montrons que  $T_m \Pi \subset \text{Ker } D_m f$ .

Soit  $v \in T_m \Pi$ ,  $f: I \rightarrow \Pi$  différentiable telle que  $f(0) = m$  et  $f'(0) = v$ .

On a  $f|_{\Pi} \circ \gamma(t) = f \circ \gamma(t)$  pour tout  $t \in I$ . De plus,  $f \circ \gamma$  admet un extrême en 0 par hypothèse. Ainsi  $(f \circ \gamma)'(0) = 0$ .

On obtient  $0 = D_{f \circ \gamma}(0) = D_m f(v)$ . D'où  $v \in \text{Ker } D_m f$ .

• On a montré que  $\bigcap_{i=1}^k \text{Ker } D_m g_i = T_m \Pi \subset \text{Ker } D_m f$ . On conclut grâce au lemme.

□

Application. Soit  $u$  un endomorphisme symétrique d'un espace euclidien  $E$ . Alors  $E$  possède une base de vecteurs propres de  $u$ .

preuve La fonction  $f: E \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \mapsto \langle ux, x \rangle$  est différentiable. Elle atteint donc un maximum sur la sphère unité  $\mathbb{S}$  (qui est compacte) en un point  $e_1$ . Montrons que  $e_1$  est un vecteur propre de  $u$ .

Posons  $g: E \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \mapsto \langle x, x \rangle$  et  $\Pi = \{x \in E \mid g(x) = 1\} = \mathbb{S}$ .

On a pour  $(x, h) \in E \times E$   $g(x+h) = g(x) + 2\langle x, h \rangle + \langle h, h \rangle$ .

D'où  $D_x g \cdot h = 2\langle x, h \rangle$  qui n'est pas la fonction nulle.

On peut alors appliquer le théorème avec  $f, g$  et la sous-variété  $\mathbb{S}$ : il existe  $\lambda$  tel que  $D_{e_1} f = \lambda D_{e_1} g$ . (1)

Calculons  $D_x f$ : On a  $f(x+h) = f(x) + 2\langle ux, h \rangle + \langle u(h), h \rangle$ .

D'où  $D_x f \cdot h = 2\langle ux, h \rangle$ .

Ainsi (1)  $\Rightarrow 2\langle ux_1, h \rangle = 2\lambda \langle e_1, h \rangle$  pour tout  $h$ .

D'où  $u(e_1) = \lambda e_1$ .

• Si maintenant  $\langle y, e_1 \rangle = 0$ , alors  $\langle u(y), e_1 \rangle = \langle \langle y, e_1 \rangle, e_1 \rangle = 0$ .

Donc l'orthogonal de  $e_1$  est stable par  $u$ . et la restriction de  $u$  à  $e_1^\perp$  est symétrique.

Comme  $\dim e_1^\perp = \dim E - 1$ . On a, par récurrence l'existence d'une base de vecteurs propres de  $u$ .